MPI Une bibliothèque de communication par échange de messages

P. Fortin

Calcul Haute Performance

EI-SE 5, Polytech Paris-UPMC

(d'après le cours de J.-L. Lamotte)

Qu'est-ce que MPI?

- *Message Passing Interface* : standard d'interface de bibliothèque de communication et d'environnement parallèle, permettant de faire communiquer par échange de messages des processus
 - distants
 - > sur des machines qui peuvent être hétérogènes
- Pour des applications écrites en C, en C++ ou en Fortran
- Historique :
 - PVM : Parallel Virtual Machine
 - ➤ MPI-1: 1994
 - ➤ MPI-1.2 : clarification du standard MPI-1 (→ version utilisée en TP)
 - MPI-2 : 1997 (et MPI-2.1 adopté en 2008)
 - ➤ MPI-3 : en cours de finalisation
- Exemples d'implémentations :
 - ➤ domaine public : LAM, MPICH, OpenMPI
 - ➤ implémentations constructeurs : IBM, SUN...

Qu'est-ce qu'il y a dans MPI?

- Des communications point-à-point
 - plusieurs modes de communication
 - > support pour les buffers structurés et les types dérivés
 - support pour l'hétérogénéité
- Routines de communications collectives
 - ➤ Communications dans un « groupe » ou un « sous-groupe » de processus
 - Opérations pré-définies ou définies par l'utilisateur

Comment programmer sous MPI?

- Chaque processus a son propre flot de contrôle et son propre espace d'adressage (→ MIMD)
 - mais tous les affichages sont renvoyés sur la machine locale
- Modèles de programmation possibles : SPMD ou MPMD
- Utilisation d'une représentation interne des données
 - masque l'hétérogénéité
- Gestion de la communication par l'intermédiaire des routines de la librairie
 - Les noms des routines MPI débutent par « MPI_ »;

Primitives de Bases

• Pour **l'initialisation**, on utilise la primitive MPI_Init qui doit être la première fonction MPI appelée :

```
int MPI_Init(int* argc, char*** argv);
```

• Pour **sortir de MPI**, on utilise MPI_Finalize qui doit être la dernière fonction MPI appelée. Cette primitive doit être impérativement appelée par tous les processus.

```
int MPI_Finalize();
```

Notion de communicateur

- Type MPI_Comm
- Un ensemble statique de processus qui se connaissent.
 - > Peut être créé ou détruit en cours d'application
 - ➤ Tous les processus d'un communicateur ont un rang différent, compris entre 0 et *P-1* (où *P* est le nombre de processus dans le communicateur)
- Chaque communication MPI a lieu par rapport à un communicateur.
 - Définit les processus concernés par la communication
 - ➤ Utile pour les communications collectives
- Un processus peut appartenir à plusieurs communicateurs
 - Peut avoir un rang différent dans chaque communicateur
- MPI_COMM_WORLD est un communicateur prédéfini qui contient tous les processus.

Primitives de Bases

• Combien de processus y a-t-il dans le communicateur ?

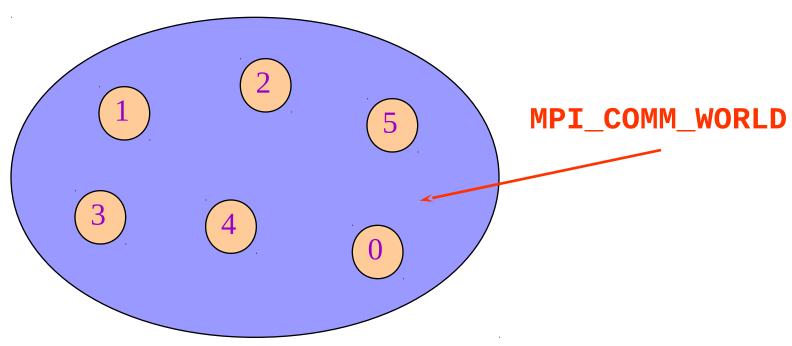
```
int MPI_Comm_size(MPI_Comm comm, int *size);
```

• Qui suis-je?

```
int MPI_Comm_rank(MPI_Comm comm, int* rank);
```

MPI_COMM_WORLD

- Le communicateur MPI_COMM_WORLD contient tous les processus démarrés (statique en MPI-1).
- Chaque processus possède un rang unique dans MPI_COMM_WORLD.



Structure d'un message sous MPI

- Un message est divisé en une zone de données et une enveloppe :
 - Les données :
 - adresse du buffer ;
 - nombre d'éléments ;
 - type (pour masquer l'hétérogénéité).
 - ➤ L'enveloppe :
 - rang (identité) du processus
 - pour les envois : indique le destinataire ;
 - pour les réceptions : indique l'expéditeur ;
 - étiquette du message (tag) ;
 - communicateur.

Comment typer les messages?

- L'étiquette du message : int tag
- Permet de séparer données et contrôle
- Valeur d'un tag : 0 .. UB (*Upper Bound*)
 - ➤ MPI garantit que UB ≥ 32 767
 - ➤ LAM sur Linux : UB = 134 973 172
- Un processus peut se mettre en attente d'un message de tag donné
 - ➤ le tag du message attendu doit être égal au tag d'un message reçu (qui n'est pas forcément le premier message reçu)
- Un processus peut se mettre en attente d'un message de tag quelconque : MPI_ANY_TAG

Contenu des messages MPI

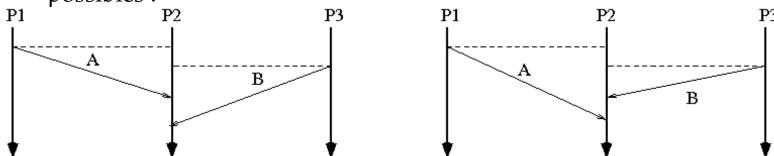
- Vous pouvez avoir
 - des types élémentaires,
 - des tableaux de types élémentaires,
 - des zones contiguës de données,
 - des blocs de types avec saut,
 - ➤ des structures,
 - **>** ...
- Construction (éventuellement récursive) de ces types dérivés, puis enregistrement avec MPI_Type_commit (et destruction avec MPI_Type_free), par tous les processus.
- Création des types dérivés à l'exécution → peuvent dépendre des paramètres de l'application.

Types de données élémentaires

MPI	С
MPI_CHAR	signed char
MPI_SHORT	signed short
MPI_INT	signed int
MPI_LONG	signed long
MPI_UNSIGNED_CHAR	unsigned char
MPI_UNSIGNED_SHORT	unsigned short
MPI_UNSIGNED	unsigned int
MPI_UNSIGNED_LONG	unsigned long
MPI_FLOAT	float
MPI_DOUBLE	double
MPI_LONG_DOUBLE	long double

Les communications MPI

- Communications fiables
 - tout message émis est reçu exactement une fois (ni perte, ni duplication)
- Communications **FIFO** (*First In First Out*)
 - ➤ pour tout couple de processus (Pi, Pj) : pour tout couple (m, m') de messages émis par Pi à destination de Pj :
 - → si m est envoyé avant m', alors m est reçu avant m'
 - ➤ cette condition ne s'applique pas si les destinataires (ou les émetteurs) sont différents → système non déterministe, plusieurs exécutions possibles :

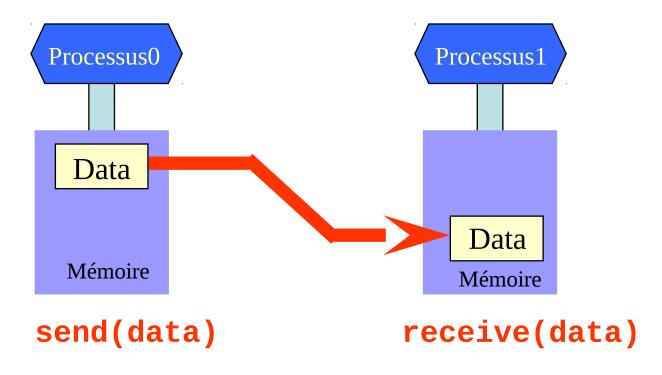


13

• Le buffer de réception n'est cependant pas une file à cause des étiquettes (voir plus loin).

La communication point-à-point

• Forme la plus simple de communication.



send(buffer, size, [tag], destination)
receive(buffer, buffer_size, [tag], [source])

Sous-ensemble MPI-1

• Il suffit de 6 routines pour écrire des programmes MPI simples :

```
MPI_Init(...)
MPI_Comm_size(...)
MPI_Comm_rank(...)
MPI_Send(...)
MPI_Recv(...)
MPI_Finalize()
```



MPI est simple!

Exemple

```
#include <mpi.h>
int main(int argc, char *argv[]){
  char msg[20];
  int my_rank;
  MPI_Status status;
  MPI_Init(&argc, &argv);
  MPI Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &my_rank);
  if (my_rank == 0) { /* Hi! I'm process 0! */
    strcpy(msq, "Hello C world !");
    MPI_Send(msg, strlen(msg)+1, MPI_CHAR, 1 /* destinataire */,
             99 /* tag */, MPI_COMM_WORLD);
  else {
    MPI_Recv(msg, 20, MPI_CHAR, 0 /* emetteur */,
             99 /* tag*/, MPI_COMM_WORLD, &status);
    printf("I received %s!\n", msg);
  MPI_Finalize();
                                                              16
```

MPI: modes de communication

• Opération à réaliser :

- > envoi par P0 du contenu du buffer A
- réception par P1 des données et stockage dans un buffer B

• Options :

- ➤ communication synchrone / asynchrone
- communication bloquante / non bloquante

Communications bloquantes

• Emission :

- ➤ Lorsque l'émission se termine, le buffer qui contenait les données envoyées peut être réutilisé.
- ➤ Dans le cas général, rien n'indique que les données aient été effectivement reçues par le destinataire.

• Réception :

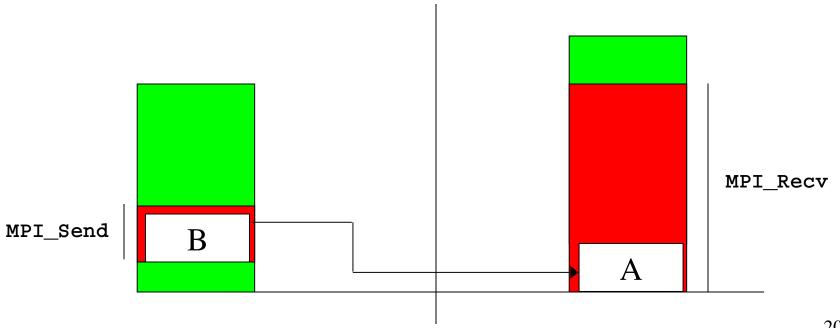
➤ Lorsque la réception se termine, les données sont disponibles dans le buffer du destinataire.

Communications non bloquantes

- La primitive se termine (retourne) « immédiatement »
 - Lorsqu'une émission non bloquante retourne, les données n'ont pas forcément été extraites du buffer d'émission.
 - Lorsqu'une réception non bloquante retourne, le buffer de réception n'a pas forcément été rempli.
- Nécessité de vérifier que la communication s'est terminée avant de (ré)utiliser le buffer
 - Primitives de test et d'attente : MPI_Test(), MPI_Wait()
- Primitive terminée ≠ communication terminée !

Réception bloquante **MPI Recv**

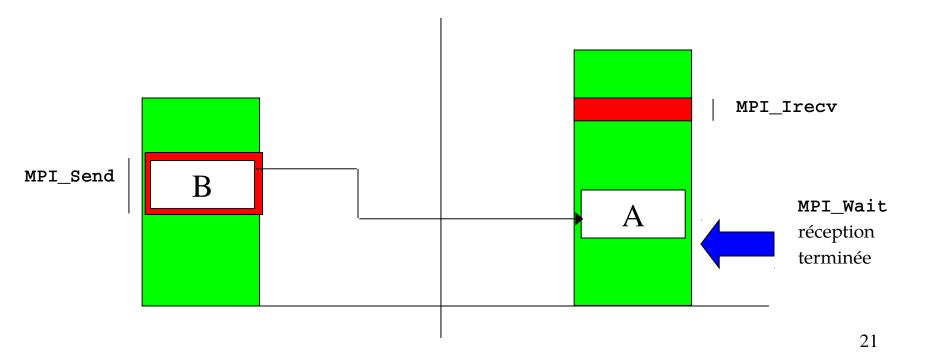
• MPI Recv retourne quand le transfert est terminé



20

Réception non bloquante MPI Irecv

- MPI_Irecv() peut retourner avant même le début du transfert
- MPI_Wait() retourne quand le transfert est terminé

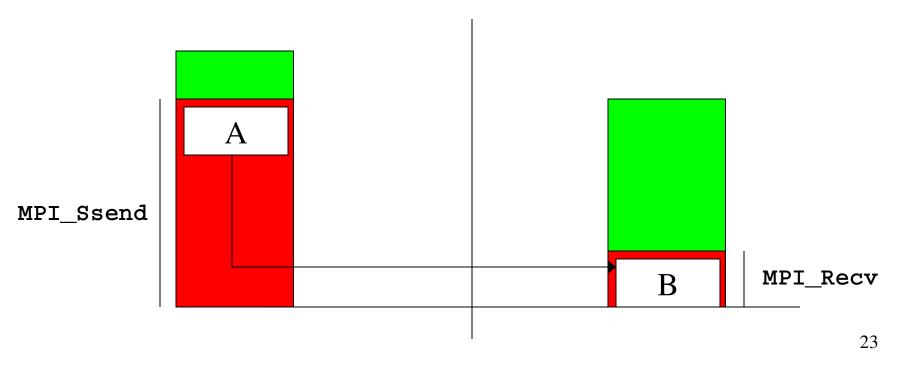


Emission synchrone ou standard

- Emission **synchrone** : terminée quand les données sont entièrement reçues par le destinataire
- Emission **standard** : terminée quand les données sont complètement :
 - > soit reçues par le destinataire (mode synchrone ou « rendez-vous »)
 - soit transférées dans un tampon système intermédiaire (mode « envoi immédiat »)
- Emission standard attention :
 - ➤ l'utilisation du tampon intermédiaire dépend de l'implémentation MPI, et des conditions courantes d'exécution de l'application
 - ➤ man MPI_Send LAM: This function may block until the message is receveid. Whether or not MPI_Send blocks depends on factors such as how large the message is, how many messages are pending to the specific destination, etc.
 - ➤ En général : messages courts → envoi immédiat messages longs → mode rendez-vous

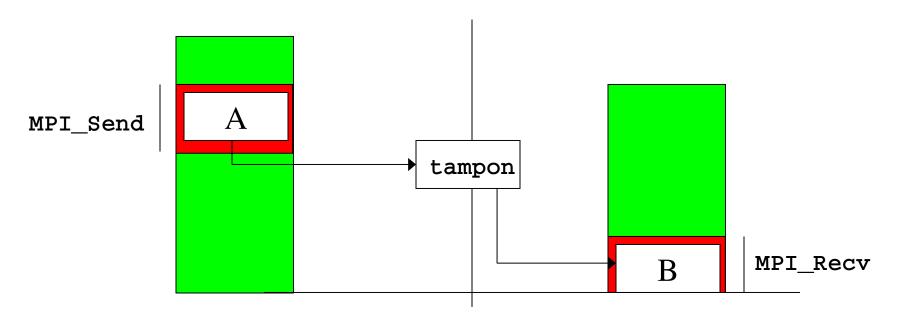
Emission bloquante synchrone MPI_Ssend

- MPI_Ssend() retourne quand les données sont entièrement reçues par le destinataire
- Niveau MPI : pas besoin de tampon intermédiaire, attendre que le récepteur soit prêt pour transférer



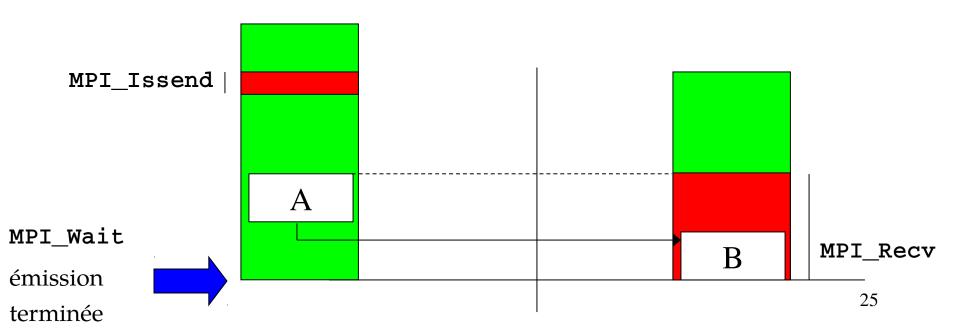
Emission bloquante standard MPI_Send

- MPI_Send() retourne quand les données sont reçues ou copiées dans un tampon intermédaire
- Niveau MPI : utiliser un tampon intermédiaire, s'il peut contenir les données



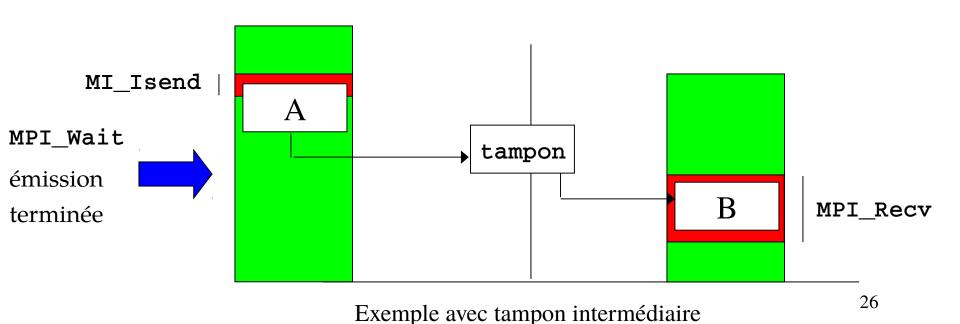
Emission non bloquante synchrone MPI_Issend

- MPI_Issend() peut retourner avant même le début du transfert
- MPI_Wait() retourne quand les données sont complètement reçues par le destinataire



Emission non bloquante standard MPI_Isend

- MPI_Isend() peut retourner avant même le début du transfert ou la recopie dans le tampon intermédiaire
- MPI_Wait() retourne quand les données sont complètement reçues par le destinataire ou recopiées dans le tampon intermédiaire



Synchrone ou standard?

- Emission synchrone
 - Pas besoin de tampon système :
 - pas de recopie intermédiaire, pas d'utilisation mémoire supplémentaire
 - A éviter si l'on ne sait pas du tout quand sera exécuté un Recv :
 - l'émetteur risque d'être bloqué longtemps, inter-blocages (deadlocks) possibles...
- Emission standard
 - ➤ Ne se distingue de l'émission synchrone que si la bufferisation est effective
 - Le mode « envoi immédiat »
 - permet de ne pas attendre le déclenchement de la réception par le destinataire
 - → poursuite des calculs applicatifs
 - mais consommation de ressources système :
 - taille des tampons intermédiaires en mémoire
 - temps CPU pour les copies vers/depuis les tampons intermédiaires
 - > Se renseigner sur l'implémentation MPI, étudier la taille et le nombre des messages de l'application

Les primitives MPI

• Emission:

➤ MPI_Ssend : synchrone bloquant

➤ MPI_Send : standard bloquant

➤ MPI_Issend : synchrone non-bloquant

➤ MPI_Isend : standard non-bloquant

• Réception :

➤ MPI_Recv : standard bloquant

➤ MPI_Irecv : standard non-bloquant

- Les primitives non-bloquantes mobilisent beaucoup de ressources système
 - ➤ A n'utiliser que s'il y a de bonnes possibilités de recouvrement des communications par le calcul

Emission: les paramètres

• Emission bloquante: Send et Ssend

L'adresse de début de la zone d'émission : void* buf

Le nombre de données envoyées : int nb

➤ Le type des données (homogènes) : MPI_Datatype dtype

L'identité du destinataire : int dest

➤ L'étiquette du message : int tag

➤ Le communicateur : MPI_Comm comm

• Emission non bloquante: Isend et Issend

➤ En plus des paramètres ci-dessus, un identificateur de requête (paramètre de sortie) : MPI_Request *req

→ pour identifier par la suite l'émission dont on testera la terminaison

Réception: les paramètres

- Réception bloquante : Recv :
 - ➤ L'adresse de début de la zone de réception : void* buf
 - La taille de 'buf' en nombre de données de type 'dtype' : int nb
 - Le type des données (homogènes) : MPI_Datatype
 - dtype
 - L'identité de l'émetteur : int source
 - L'étiquette du message : int tag
 - ➤ Le communicateur : MPI Comm comm
 - ➤ Les informations complémentaires : MPI_Status *status
- Réception non bloquante : IRecv
 - ➤ En plus des paramètres ci-dessus, un identificateur de requête (paramètre de sortie) : MPI_Request *req
 - → pour identifier par la suite la réception dont on testera la terminaison
 - ➤ Pas de 'status' en non bloquant : affecté seulement lorsque la réception est effective (voir MPI_Wait)

Les « jokers »

- Pour recevoir un message dont on ne connaît pas l'émetteur a priori
 - ➤ MPI_ANY_SOURCE
- Pour recevoir un message dont on ne connaît pas l'étiquette a priori
 - ➤ MPI_ANY_TAG
- Dans ce cas, possibilité de récupérer l'identité de l'émetteur ou l'étiquette du message à travers le « status »

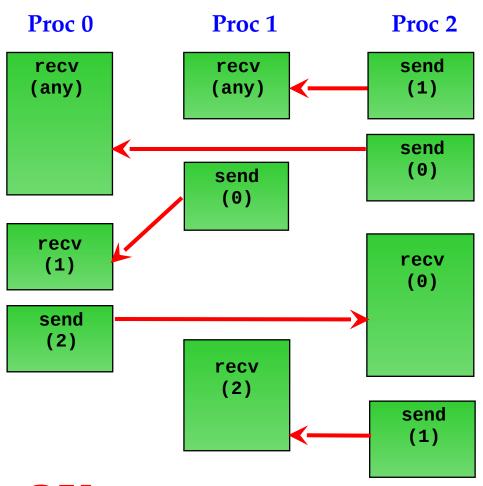
L'objet Status

- Pour obtenir des informations sur le message après réception
- Structure de type prédéfini MPI_Status
 - accès à la valeur de l'étiquette (tag) : status.MPI_TAG
 - accès à l'identité de l'émetteur : status.MPI_SOURCE
- Peut être interrogé par l'intermédiaire d'une routine
 - ➤ MPI_Get_count(&status, datatype, &count);
 - renvoie dans count le nombre d'objets de type datatype reçus

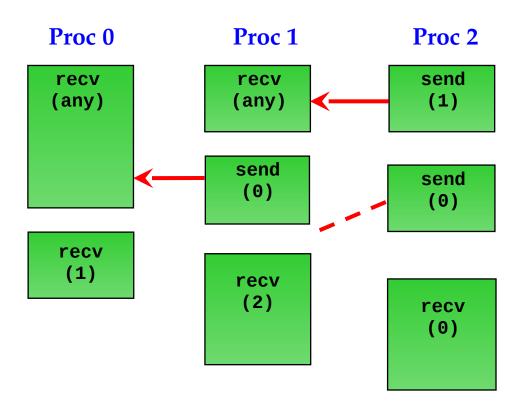
Exemple 2 (avec 3 processus)

```
int main(int argc, char *argv[]){
   int msq = 2;
   int my rank;
  MPI Status status;
  MPI Init(&argc, &argv);
  MPI Comm rank(MPI COMM WORLD, &my rank);
   if (my rank == 0) { /* Hi! I'm process 0! */
     MPI Recv(&msq, 1, MPI INT, MPI ANY SOURCE, 99,
                                              MPI COMM WORLD, &status);
     printf("Hello %d !\n", status.MPI SOURCE);
     MPI Recv(&msq, 1, MPI INT, MPI ANY SOURCE, 99,
                                              MPI COMM WORLD, &status);
     printf("Hello %d !\n", status.MPI SOURCE);
   } else {
     MPI Send(&msg, 1, MPI INT, 0, 99, MPI COMM WORLD);
  MPI Finalize();
}
```

Attention aux blocages...



Ca peut arriver!



Blocage!

Fin de communication non-bloquante

- Tester l'arrivée du message
 - Le message que j'ai envoyé a-t-il été transmis ?
 - Le message que j'attends est-il arrivé ?

```
MPI_Test(MPI_Request *req, int *flag, MPI_Status *status)
```

- ➤ 'req' identifie la communication
- 'flag' donne la réponse :

```
*flag = 1: la communication est terminée
```

*flag = 0 : la communication est en cours

• Attendre l'arrivée du message :

```
MPI_Wait(MPI_Request *req, MPI_Status *status)
```

Exemple 3 (avec 2 processus)

```
#include <mpi.h>
int main(int argc, char **argv) {
 char msg[20]; int my rank;
 MPI Status status; MPI Request request;
 MPI Init(&argc, &argv);
 MPI Comm rank(MPI COMM WORLD, &my rank);
 if (my rank == 0) { /*-- process 0 --*/
    sleep(5);
    strcpy(msq, "Hello world !");
   MPI_Send(msg, strlen(msg)+1, MPI_CHAR, 1, 7, MPI_COMM_WORLD);
  } else {
   MPI Irecv(msg, 20, MPI CHAR, 0, 7, MPI COMM WORLD, &request);
    sleep(1); /* je fais autre chose, du calcul par exemple */
   MPI_Wait(&request, &status);
   printf("Je recois : %s\n", msg);
    }
 MPI Finalize();
}
```

Test du contenu d'un message

- Utile si le contenu du message dépend
 - ➤ De l'émetteur
 - ➤ Ou de l'étiquette
 - ➤ Ou des deux...

 On utilise le status pour identifier le message (si jokers) et/ou définir une zone de réception de la taille exactement nécessaire :
 MPI Probe -> status -> MPI Get count -> malloc -> MPI Recv

• Existe aussi en non-bloquant :

Le buffer n'est pas une file...

```
int main(int argc, char *argv[]) {
   int msq = 3;
   int my rank;
  MPI Status status;
  MPI Init(&argc, &argv);
  MPI Comm rank (MPI COMM WORLD, &my rank);
   if (my_rank == 0) { /* Hi! I'm process 0! */
     MPI_Send(&msg, 1, MPI_INT, 1, 98, MPI_COMM_WORLD);
     msq = 5;
     MPI Send(&msg, 1, MPI INT, 1, 99, MPI COMM WORLD);
   } else {
     MPI_Recv(&msg, 1, MPI_INT, 0, 99, MPI_COMM_WORLD, &status);
     printf("I received %d \n", msg);
     MPI_Recv(&msg, 1, MPI_INT, 0, 98, MPI_COMM_WORLD, &status);
     printf("I received %d \n", msg);
  MPI Finalize();
                                Programme et exécution corrects!
```

(pas d'inter-blocage car messages courts : envoi immédiat)

Mais...

```
int main(int argc, char *argv[]) {
   int msq = 3;
   int my rank;
  MPI Status status;
  MPI Init(&argc, &argv);
  MPI Comm rank (MPI COMM WORLD, &my rank);
   if (my rank == 0) { /* Hi! I'm process 0! */
      MPI Send(&msg, 1, MPI INT, 1, 98, MPI COMM WORLD);
     msq = 5;
     MPI Send(&msg, 1, MPI INT, 1, 98, MPI COMM WORLD);
   } else {
     MPI_Recv(&msg, 1, MPI_INT, 0, 98, MPI_COMM_WORLD, &status);
      MPI Recv(&msg, 1, MPI INT, 0, 98, MPI COMM WORLD, &status);
      printf("La valeur de msg est : %d \n", msg);
  MPI Finalize();
```

Communications collectives

Principes

- Routines de haut niveau permettant de gérer simultanément plusieurs communications.
- Doivent être appelées par tous les processus du communicateur

Exemples

- Barrière de synchronisation : tout le monde attend à un point de RDV
 - int MPI_Barrier(MPI_Comm comm)
 - Bloque les processus de comm jusqu'à ce qu'ils aient tous exécuté la primitive
- Broadcast : envoi d'un message à tout le monde;
- Répartition/collection de données
- Réduction (MPI_Reduce) : combinaison des données de plusieurs processus pour obtenir un résultat (somme, max, min...)
- Autres: MPI_Alltoall...

La diffusion d'une donnée

- root émet le contenu de sa variable buf
- Tous les processus de comm reçoivent le contenu de buf.

Exemple de broadcast

```
#include <mpi.h>
main(int argc, char **argv) {
   char msg[20];
   int my_rank;
   MPI Status status;
   MPI_Init(&argc, &argv);
   MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &my_rank);
   if (my rank == 0) { /*-- process 0 --*/
      strcpy(msg, "Hello world !");
   MPI_Bcast(msg, 20, MPI_CHAR, 0, MPI_COMM_WORLD);
   printf("Je suis %d et je recois : %s\n", my_rank, msg);
   MPI Finalize();
```

Répartition de données

```
int MPI_Scatter(
    void* sbuf, int scount, MPI_Datatype sdtype,
    void* rbuf, int rcount, MPI_Datatype rdtype,
    int root,
    MPI_Comm comm)
```

• root envoie au processus i scount données à partir de l'adresse :

```
sbuf + i * scount * sizeof(sdtype)
```

• Les données sont stockées par chaque récepteur à l'adresse rbuf.

Exemple de Scatter à 5 processus

```
#include <mpi.h>
main(int argc, char **argv) {
  char msg[10];
  char recu;
  int my_rank;
  MPI Status status;
  MPI Init(&argc, &argv);
  MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &my_rank);
  if (my_rank == 2) { /*-- process 2 --*/
     strcpy(msq, "abcde");
  MPI_Scatter(msg, 1, MPI_CHAR, &recu, 1, MPI_CHAR,
                    2, MPI COMM WORLD);
  printf("Je suis %d et je recois : %c\n", my_rank, recu);
  MPI Finalize();
```

Collection de données

```
int MPI_Gather(
    void* sbuf, int scount, MPI_Datatype sdtype,
    void* rbuf, int rcount, MPI_Datatype rdtype,
    int root,
    MPI_Comm comm)
```

- Chaque processus (y compris root) envoie à root scount données à partir de l'adresse sbuf
- root stocke les données reçues par i à l'adresse :

```
rbuf + i * rcount * sizeof(rdtype)
```

Exemple de Gather à 5 processus

```
main(int argc, char **argv) {
  char msg[10];
  char envoi = 97; /* = 61h : code ascii de a */
  int my rank;
  MPI Status status;
  MPI_Init(&argc, &argv);
  MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &my_rank);
  envoi += (char) my rank;
  MPI_Gather(&envoi, 1, MPI_CHAR, msg, 1, MPI_CHAR,
              3, MPI COMM WORLD);
  if (my_rank == 3) {    /* je suis root */
     msg[5] = '\0'; /* fin de chaine */
     printf("contenu de msg : %s\n", msg);
  MPI Finalize();
```

MPI-2

- création et gestion dynamique des processus
- mécanisme de communications unilatérales (one-sided communications)
- entrées-sorties parallèles
- précision du fonctionnement des appels MPI en mode *multi-thread* : 4 niveaux possibles
 - ➤ MPI_THREAD_SINGLE : processus MPI mono-thread
 - ➤ MPI_THREAD_FUNNELED: processus MPI multi-thread mais seul le thread principal effectue les appels MPI
 - ➤ MPI_THREAD_SERIALIZED: processus MPI multi-thread mais un seul appel MPI à la fois
 - ➤ MPI_THREAD_MULTIPLE : pas de restriction

• ...