

Travaux pratiques MPI – Liste des exercices

1	T.P. MPI – Exercice 1 : Environnement MPI	2
2	T.P. MPI – Exercice 2 : Ping-pong	3
3	T.P. MPI – Exercice 3 : Communications collectives et réductions	5
4	T.P. MPI – Exercice 4 : Transposée d'une matrice	8
5	T.P. MPI – Exercice 5 : Produit réparti de matrices	9
6	T.P. MPI – Exercice 6 : Communicateurs	15
7	T.P. MPI – Exercice 7 : Lecture d'un fichier en mode parallèle.....	16
8	T.P. MPI – Exercice 8 : Équation de Poisson	17

Travaux pratiques MPI – Exercice 1 : Environnement MPI

- Gestion de l'environnement de MPI : faire afficher un message par chacun des processus, mais **différent** selon qu'ils sont de rang **pair** ou **impair**

- Soit par exemple pour les processus de rang **pair** un message du genre :

Je suis le processus **pair** de rang **M**

- Et pour les processus de rang **impair** un message du genre :

Je suis le processus **impair** de rang **N**

- Remarque : la fonction intrinsèque Fortran à utiliser pour tester la parité est **mod** : `mod(nombre1, nombre2)`

Travaux pratiques MPI – Exercice 2 : Ping-pong

- Communications point à point : *ping-pong* entre deux processus
 - ① Dans le premier sous-exercice, on fera uniquement un *ping* (envoi d'un message (*balle*) du processus 0 au processus 1)
 - ② Dans le deuxième sous-exercice, on enchaînera le *pong* après le *ping* (le processus 1 renvoyant le message reçu du processus 0)
 - ③ Dans le troisième sous-exercice, on effectuera une répétition du *ping-pong* en faisant varier à chaque fois la taille du message à échanger
- Soit :
 - ① Envoyer un message contenant 1000 nombres réels du processus 0 vers le processus 1 (il s'agit alors seulement d'un *ping*)
 - ② Faire une version *ping-pong* où le processus 1 renvoie le message reçu au processus 0 et mesurer le temps de communication à l'aide de la fonction `MPI_WTIME()`
 - ③ Faire une version où l'on fait varier la taille du message dans une boucle et mesurer les temps de communication respectifs ainsi que les débits

Remarques :

- La génération de nombres réels pseudo-aléatoires uniformément répartis dans l'intervalle $[0., 1.]$ se fait en Fortran par un appel au sous-programme

random_number :

```
call random_number(variable)
```

variable pouvant être un scalaire ou un tableau

- Les mesures de temps peuvent s'effectuer de la façon suivante :

```
.....  
temps_debut=MPI_WTIME()  
.....  
temps_fin=MPI_WTIME()  
print ('(... en",f8.6," secondes.")'),temps_fin-temps_debut  
.....
```

T.P. MPI – Exercice 3 : Communications collectives et réductions

- En simulant un tirage à pile ou face sur chacun des processus, boucler jusqu'à ce que tous les processus fassent le même choix ou bien jusqu'à ce qu'on atteigne un nombre maximum, fixé a priori, d'essais
- La fonction Fortran `nint(a)` renvoie l'entier le plus proche du réel `a`.
- Une boucle à nombre d'itérations inconnu se programme en Fortran à l'aide de la structure **do while** :

```
do while (condition(s))  
    ...  
end do
```

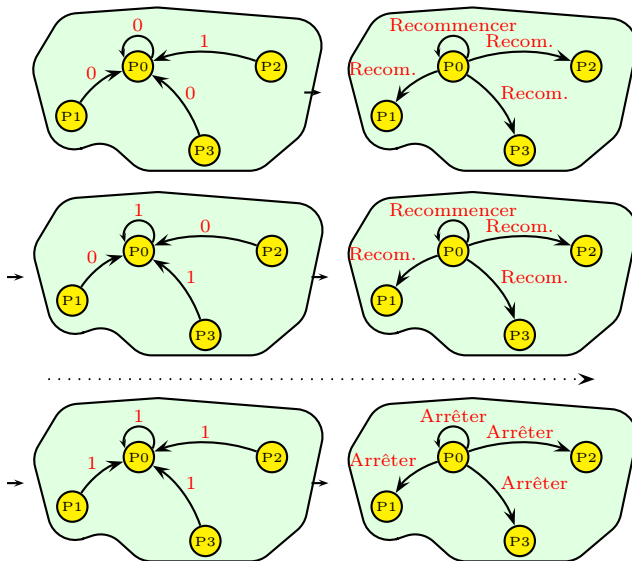


FIGURE 1 – Tirage à pile ou face jusqu'à l'unanimité de tous les processus

Si chaque processus génère directement un nombre pseudo-aléatoire via le sous-programme `random_number`, tous généreront le même lors du premier tirage et il y aura donc d'emblée unanimité, ce qui rendrait le problème sans objet. Il est donc nécessaire de changer le comportement par défaut (légitime pour une reproduction similaire des exécutions d'un code sur une machine donnée).

- Pour ce faire, il faut fixer sur chaque processus une valeur différente du `germe` qui sert à générer la série aléatoire, via un appel au sous-programme `random_seed`. Comme ces valeurs doivent être différentes sur chaque processus, on utilise ce qui les distingue, à savoir le temps d'horloge (mais la précision habituelle du centième de seconde, hors quelques fonctions système non portables qui sont plus précises, n'est pas suffisante sur certaines machines) et le rang.
- De plus, la taille du germe utilisé pour la génération des séquences de nombres pseudo-aléatoires n'est pas la même selon les algorithmes employés, et donc selon les compilateurs. Pour obtenir un code portable, il convient de récupérer tout d'abord la taille du germe à fournir, via un appel à `random_seed` avec l'argument `size`, d'allouer dynamiquement un tableau de la taille correspondante puis d'initialiser celui-ci. Ensuite, ce tableau peut-être fourni lors d'un nouvel appel à `random_seed`, cette fois avec l'argument `put`, pour fixer le germe qui servira ultérieurement à générer des séquences différentes de nombres pseudo-aléatoires sur chacun des processus, via `random_number`.

Travaux pratiques MPI – Exercice 4 : Transposée d'une matrice

- Dans cet exercice, on se propose de se familiariser avec les types dérivés
- On se donne une matrice A de 5 lignes et 4 colonnes sur le processus 0
- Il s'agit pour le processus 0 d'envoyer au processus 1 cette matrice mais d'en faire automatiquement la transposition au cours de l'envoi

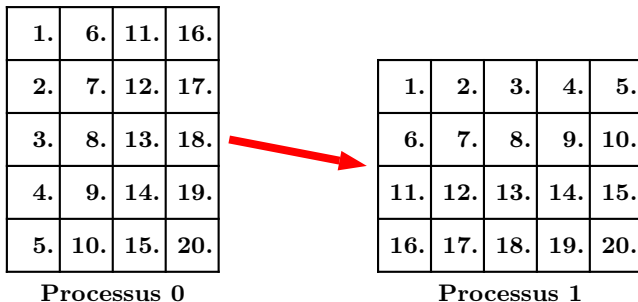


FIGURE 2 – Transposée d'une matrice

- Pour ce faire, on va devoir se construire deux types dérivés, un type `type_ligne` et un type `type_transpose`

Travaux pratiques MPI – Exercice 5 : Produit réparti de matrices

- Communications collectives et réductions : produit de matrices $C = A \times B$
 - On se limite au cas de matrices carrées dont l'ordre est un multiple du nombre de processus
 - Les matrices A et B sont sur le processus 0. Celui-ci distribue une tranche horizontale de la matrice A et une tranche verticale de la matrice B à chacun des processus. Chacun calcule alors un bloc diagonal de la matrice résultante C .
 - Pour calculer les blocs non diagonaux, chaque processus doit envoyer aux autres processus la tranche de A qu'il possède (voir la figure 3)
 - Après quoi le processus 0 peut collecter les résultats et vérifier les résultats

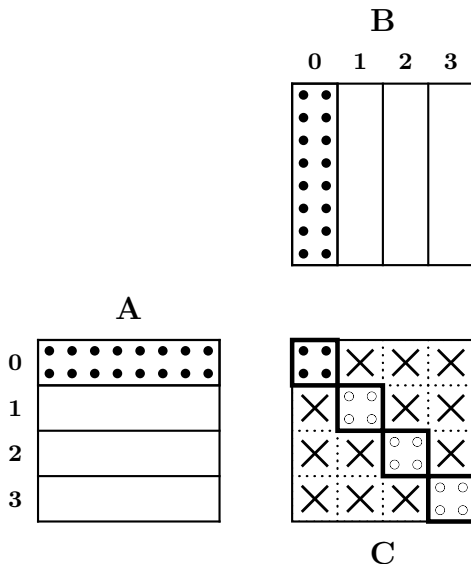


FIGURE 3 – Produit réparti de matrices

- Toutefois, l'algorithme qui peut sembler le plus immédiat, et qui est le plus simple à programmer, consistant à faire envoyer par chaque processus sa tranche de la matrice A à chacun des autres, n'est pas performant parce que le schéma de communication n'est pas du tout équilibré. C'est très facile à voir en faisant des mesures de performances et en représentant graphiquement les traces collectées. Voir les fichiers `produit_matrices_v1_n3200_p4.slog2`, `produit_matrices_v1_n6400_p8.slog2` et `produit_matrices_v1_n6400_p16.slog2`, à utiliser via l'outil `jumpshot` de MPE (*MPI Parallel Environment*).

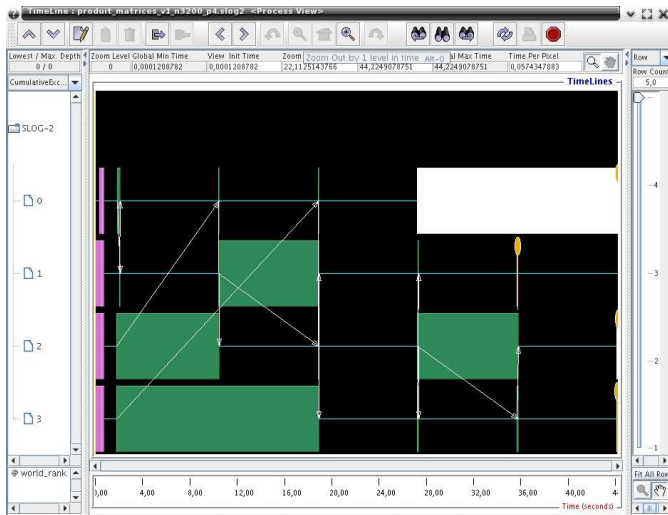


FIGURE 4 – Produit réparti de matrices sur 4 processus, pour une taille de matrice de 3200 (premier algorithme)

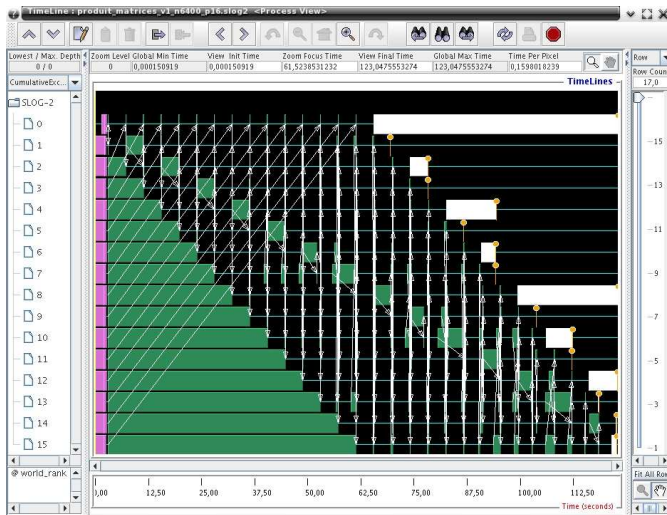


FIGURE 5 – Produit réparti de matrices sur 16 processus, pour une taille de matrice de 6400 (premier algorithme)

- Mais en changeant l'algorithme pour faire *glisser* le contenu des tranches de processus à processus, on peut obtenir un équilibre parfait des calculs et des communications, et gagner ainsi un facteur 2. Voir la représentation produite par le fichier `produit_matrices_v2_n6400_p16.slog2`.

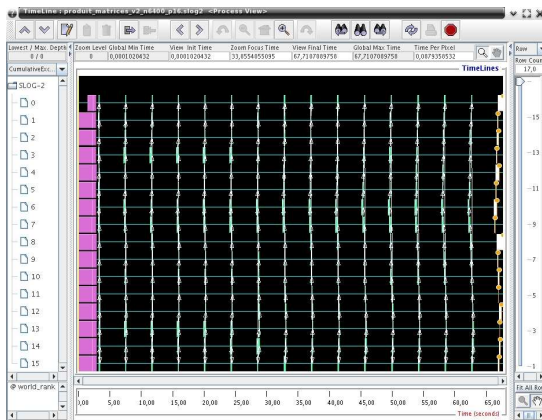


FIGURE 6 – Produit réparti de matrices sur 16 processus, pour une taille de matrice de 6400 (second algorithme)

Travaux pratiques MPI – Exercice 6 : Communicateurs

- En partant de la topologie cartésienne définie ci-dessous, subdiviser en 2 communicateurs suivant les lignes via `MPI_COMM_SPLIT()`

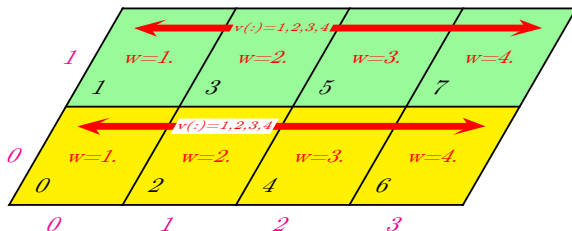


FIGURE 7 – Subdivision d'une topologie 2D et communications collectives suivant la topologie 1D obtenue

T.P. MPI – Exercice 7 : Lecture d'un fichier en mode parallèle

- On dispose du fichier binaire **donnees.dat**, constitué d'une suite de **484** valeurs entières
- En considérant un programme parallèle mettant en œuvre **4** processus, il s'agit de lire les **121** premières valeurs sur le processus 0, les **121** suivantes sur le processus 1, etc. et d'écrire celles-ci dans quatre fois quatre fichiers appelés **fichier_XXX0.dat** ... **fichier_XXX3.dat**
- On emploiera pour ce faire **4** méthodes différentes, parmi celles présentées :
 - lecture via des déplacements explicites, en mode individuel;
 - lecture via les pointeurs partagés, en mode collectif;
 - lecture via les pointeurs individuels, en mode individuel;
 - lecture via les pointeurs partagés, en mode individuel.
- Pour compiler et exécuter le code, utilisez la commande **make** et pour vérifier les résultats utilisez la commande **make verification** qui exécute un programme de visualisation graphique correspondant aux quatre cas à traiter

Travaux pratiques MPI – Exercice 8 : Équation de Poisson

- Résolution de l'équation de Poisson sur le domaine $[0,1] \times [0,1]$ par une méthode aux différences finies avec un solveur Jacobi

$$\left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} &= f(x, y) \quad \text{dans } [0, 1] \times [0, 1] \\ u(x, y) &= 0. \quad \text{sur les frontières} \\ f(x, y) &= 2. (x^2 - x + y^2 - y) \\ u_{\text{exacte}}(x, y) &= xy(x-1)(y-1) \end{array} \right.$$

- Pour trouver une solution approchée à ce problème, on se définit une grille constituée d'un ensemble de points (x_i, y_j)

$$x_i = i h_x \quad \text{pour } i = 0, \dots, ntx + 1$$

$$y_j = j h_y \quad \text{pour } j = 0, \dots, nty + 1$$

$$h_x = \frac{1}{(ntx + 1)}$$

$$h_y = \frac{1}{(nty + 1)}$$

h_x : pas suivant x

h_y : pas suivant y

ntx : nombre de points intérieurs suivant x

nty : nombre de points intérieurs suivant y

Il y a au total $ntx+2$ points suivant x et $nty+2$ points suivant y

- La solution u à l'instant $n+1$ est fonction de la solution u à l'instant n

$$u_{ij}^{n+1} = c_0(c_1(u_{i+1j}^n + u_{i-1j}^n) + c_2(u_{ij+1}^n + u_{ij-1}^n) - f_{ij})$$

$$\text{avec : } c_0 = \frac{1}{2} \frac{h_x^2 h_y^2}{h_x^2 + h_y^2}$$

$$c_1 = \frac{1}{h_x^2}$$

$$c_2 = \frac{1}{h_y^2}$$

- Le nombre de points suivant chaque direction en x et en y , respectivement ntx et nty , est lu dans un fichier d'entrée `poisson.data`

● Schéma du programme :

- décomposer le domaine en plusieurs sous-domaines, avec autant de sous-domaines que de processus ;

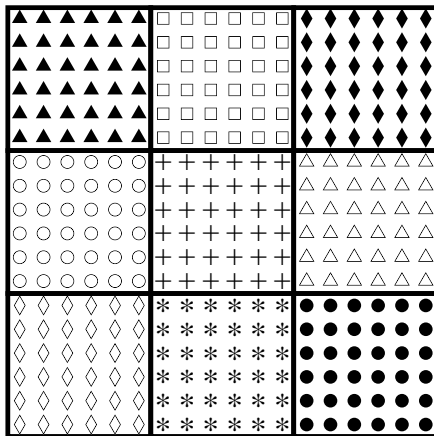


FIGURE 8 – Découpage en sous-domaines

3	7	11	15
2	6	10	14
1	5	9	13
0	4	8	12

FIGURE 9 – Numérotation des processus correspondant aux différents sous-domaines

- initialiser l'environnement MPI ;
- créer la topologie cartésienne 2D ;
- déterminer les indices de tableau pour chaque sous-domaine ;
- initialiser les valeurs de u , u_exacte et f ;
- déterminer les 4 processus voisins d'un processus traitant un sous-domaine donné ;
- créer deux types dérivés *type_ligne* et *type_colonne* ;
- échanger les valeurs aux interfaces avec les autres sous-domaines ;
- calculer ;
- calculer l'erreur globale. Lorsque l'erreur globale sera inférieure à une valeur donnée (précision machine par exemple), alors on considérera qu'on a atteint la solution.
- reformer la matrice u globale (identique à celle obtenue avec la version monoprocasseur) dans un fichier **donnees.dat**.

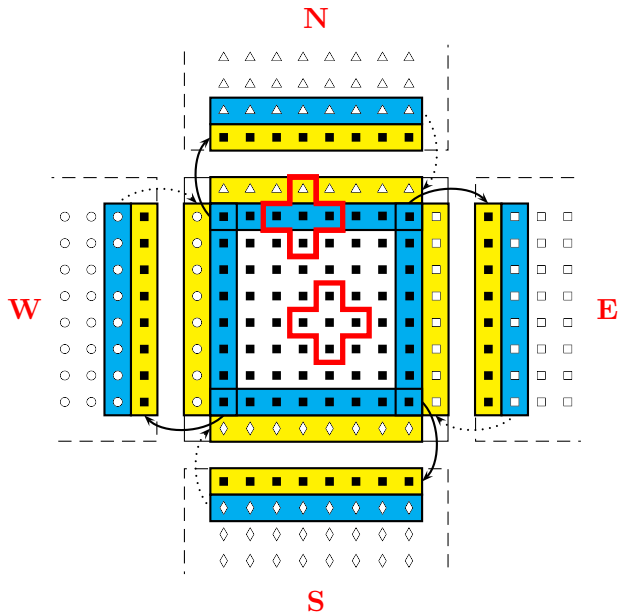
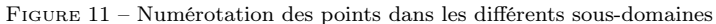


FIGURE 10 – Échange de points aux interfaces



- Répertoire : `tp8/poisson`
- Un squelette de la version parallèle est proposé : il s'agit d'un programme principal (`poisson.f90`) et de plusieurs sous-programmes. Les modifications sont à effectuer dans le fichier `module_parallel_mpi.f90`.
- Pour compiler et exécuter le code, utilisez la commande `make` et pour vérifier les résultats utilisez la commande `make verification` qui exécute un programme de relecture du fichier `donnees.dat` et le compare avec la version monoprocasseur