```
%Leidy Vargas M
%15/05/2019
%Enunciado1
Sobre dos alimentos diferentes tenemos la siguiente información por
kilogramo:
%Alimento/ Calorías/ Proteínas (gr) / /Precio (ptas)
                        25
            1000
                                             60
            2000
                        100
                                             210
% B
%Hallar el coste mínimo de una dieta formada sólo por este tipo de
alimentos y que
%al menos aporte 3000 calorías y 100 gramos de proteínas.
%x1 = kilogramos de alimento A.
%x2 = kilogramos de alimento B.
                            min z = 60x1 + 210x2
                             %s.a.: 1000 x1+ 2000x2 #3000
                                    25x1 + 100x2
                                                    #100
                             ે
                                        x1, x2 #0
%A=[60 210]; %Se define A como funcion objetivo
%B=[1000 2000; %%Se define B como restricciones
% 25 100];
%C=[ 3000; %% vector de recursos de las desigualdades
   100];
function Aplicacion1()
clc;
clear all;
A=[1000 2000 3000;
    25 100 100;
    60 210 0]; %Se define A como matriz inicial
TRANSPUESTA = A.'
A=TRANSPUESTA([3],[1,2])
B=TRANSPUESTA([1,2],[1,2])
C=TRANSPUESTA([1,2],[3])
% Ventana para definir la función objetivo
prompt = {'Función objetivo = ', 'max == 1 or min==2','Numero de
restricciones = '};
lineno = 1;
title = 'Ingreso de Datos';
       = \{ 'A', '1', '2' \};
options.Resize = 'on';
        = inputdlg(prompt, title, lineno, def, options);
       = char(a);
[m,n] = size(a);
       = eval(a(1,:)); %Se transforman los valores (cadena de
 caracteres) ingresados en la FO a un vector de enteros
       = eval(a(2,1)); %Se transforman los valores (cadena de
 caracteres) ingresados en el tipo de FO a un entero
        = eval(a(3,1)); %Se transforman los valores (cadena de
nbr
 caracteres) ingresados en el numero de restricciones a un entero
```

```
= struct('vari',{},'Type',{});
       = struct('var_base',{},'valeur',{});
% Ventana para definir restricciones
for i=1:nbr %Se definen los tipos de restricciones en orden
   prompt = {strcat('Ingrese el tipo de restricción para la
 condición ',num2str(i),' (<=,>=,=):')};
   title = 'Ingreso, de Datos';
          = { '<= ' };
   def
   options.Resize = 'on';
   p = inputdlg(prompt, title, lineno, def, options);
   p = char(p);
   opert = p;
   str1(1,i).Type = opert;
end
$_____
% Ventana para definir coeficinetes de las restricciones
prompt = {'Ingrese la matriz de restricciones'};
lineno = 1;
title = 'Ingreso de Datos';
      = { '[1000 25;2000 100] '};
options.Resize='on';
      = inputdlg(prompt, title, lineno, def, options);
       = char(t);
       = eval(t); %Se transforman los valores (cadena de caracteres)
ingresados en el campo, a un matriz de enteros
% Ventana para definir coeficinetes de 'b'
prompt = {'Ingrese el vector de valores independientes b'};
lineno = 1;
title = 'Ingreso de Datos';
def
      = { '[60;210] '};
options.Resize = 'on';
      = inputdlg(prompt, title, lineno, def, options);
       = char(u);
second = eval(u);
= []; %Matriz de Variables de holgura
sc1
      = zeros(1,length(cout));
v_a
     = [];
v e
      = [];
v_b
       = 1;
%Paso a forma estandar
for i=1:nbr
   n = str1(1,i).Type;
   if n(1)~= '<' && isempty(sc2)</pre>
       sc2=zeros(nbr,1);
   end
   switch str1(1,i).Type
       case '<='
          v e=[v e second(i)];
          sc1(j,length(v_e))=1;
          v_b=[v_b, second(i)];
```

```
end
   j=j+1;
end
%=============
       =[sc,sc1]; %Nueva Matriz de restricciones con variables de
holgura añadidas
vari
       =[];
vari_a =[];
vari_e =[];
vari ar =[];
for i=1:size(sc,2)
   str1(1,i).vari=['y',num2str(i)];
   vari=[vari,str1(1,i).vari,' '];
   if i<length(v_a)</pre>
       vari_a=[vari_a,str1(1,i).vari,' '];
   elseif i<=length(v_a)+length(v_e)</pre>
       vari_e=[vari_e,str1(1,i).vari,' '];
   end
end
%Primera iteración
x=[v_a, v_e];
Cj=[cout, 0.*v_e];
Vb=[];
Q=v_b;
Ci=[];
tabl=[];
for i=1:length(Q)
   tabl=[tabl; ' | '];
   str2(1,i).valeur=Q(i);
   ind=find(x==Q(i));
   str2(1,i).var base=str1(1,ind).vari;
   Vb=[Vb,str2(1,i).var_base,' '];
   Ci=[Ci,Cj(ind)];
end
Z=sum(Ci.*Q);
for i=1:length(Cj)
   Zj(i)=sum(Ci'.*sc(:,i));
end
Cj_Zj=Cj-Zj;
1=[];
for i=1:nbr
   if length(str2(1,i).var base)==2
       l=[1;str2(1,i).var_base,' '];
       l=[1;str2(1,i).var_base];
   end
end
fprintf('\n');
=======');
```

```
disp(['Variables : ',vari]);
disp(['
                     -Variables No Básicas : ',vari a]);
disp(['
                     -Variables Básicas
                                           : ',vari_e]);
disp('-----
disp(' ');
=======');
disp(['Inicialización de variables : ',vari]);
disp(['
                     -Variables No Básicas
 ',num2str(v_a)]);
disp(['
                     -Variables Básicas
 ',num2str(v e)]);
disp(' ');
disp(['Cj
                      : ',num2str(Cj)]);
disp('_
                                                                ');
disp([tabl,num2str(Ci'),tabl,l,tabl,num2str(Q'),tabl,num2str(sc),tabl]);
                      : ',num2str(Zj)]);
disp(['Zj
disp(['Cj-Zj
                         : ',num2str(Cj-Zj)]);
disp(['Z
                     : ',num2str(Z)]);
disp('_
disp(' ');
%Iteraciones de Simplex
     = 1;
arret
while arret==1
   if type==1
      num=max(Cj_Zj);num=num(1);
      num1=find(Cj_Zj==num);num1=num1(1);
      V_ent=str1(1,num1).vari;
   else
      q=min(Cj Zj);q=q(1);
      num1=find(Cj_Zj==g);num1=num1(1);
      V ent=str1(1,num1).vari;
                                       ['x',num2str(num1)];
   end
   b=sc(:,num1);
   k=0;d=10000;
   for i=1:length(Q)
      if b(i)>0
          div=Q(i)/b(i);
          if d>div
             d=div;
             k=i;
          end
      end
   end
   if k\sim=0
      num2=k;
      disp('No se puede encontrar solución : La solución es
 infactible ');
```

```
break;
  end
  V_sort=str2(1,num2).var_base;
  str2(1,num2).var base=str1(1,num1).vari;
  pivot=sc(num2,num1);
  Ci(num2)=Cj(num1);
  sc(num2,:)=sc(num2,:)./pivot;
  Q(num2)=Q(num2)/pivot;
  h=size(sc,1);
  for i=1:h
      if i~=num2
         Q(i)=Q(i)-sc(i,num1)*Q(num2);
         sc(i,:)=sc(i,:)-sc(i,num1).*sc(num2,:);
      end
  end
  Z=sum(Ci.*Q);
  for i=1:size(sc,2)
      Zj(i)=sum(Ci'.*sc(:,i));
  end
  Cj Zj=Cj-Zj;
  l=[];V=[];
  for i=1:nbr
      if length(str2(1,i).var base)==2
         l=[1;str2(1,i).var_base,' '];
         V=[V,l(i,:),''];
      else
         l=[1;str2(1,i).var_base];
         V=[V,l(i,:),''];
      end
  end
  Vb
         = V;
  disp(['Variable de entrada : ',num2str(V ent)]);
  disp(['Variable de salida : ',num2str(V_sort)]);
  disp(['Pivote
                         : ',num2str(pivot)]);
  disp(['Variables Básicas : ',num2str(Vb)]);
disp('-----
  disp(' ');
  disp(['Cj
                          : ',num2str(Cj)]);
                                                                  ');
disp('
disp([tabl,num2str(Ci'),tabl,l,tabl,num2str(Q'),tabl,num2str(sc),tabl]);
disp('
                                                                  ');
  disp(['Zj
                         : ',num2str(Zj)]);
  disp(['Cj-Zj
                            : ',num2str(Cj-Zj)]);
                        : ',num2str(Z)]);
  disp(['Z
disp('
                                                                  ');
  disp(' ');
```

```
disp(' ');
     = t+1;
   if type==1
     a=max(Cj_Zj);a=a(1);
      if a<=0
        break;
      end
   else
      a = min(Cj_Zj); a=a(1);
      if a>=0 break;
      end
   end
end
disp(['Resultado F.O. OPTIMO : ',num2str(Z)]);
disp('SOLUCIÓN')
disp(['Siendo : ',num2str(Cj_Zj(3)*-1),' kilogramos de alimento A.']);
disp(['Siendo: ',num2str(Cj_Zj(4)*-1),' kilogramos de alimento B.']);
disp(['El coste mínimo de una dieta formada sólo por este tipo de
alimentos es:',num2str(Z),' pesetas']);
%k
   = msgbox( p,'RESULTADO F.O. OPTIMO :')
TRANSPUESTA =
      1000
                25
                         60
      2000
               100
                        210
      3000
               100
                          0
A =
      3000
               100
B =
      1000
                25
      2000
               100
C =
   60
  210
_____
Variables : y1 y2 y3 y4
              -Variables No Básicas
              -Variables Básicas
                                  : y2 y3 y4
______
```

```
======== Tabla 0
Inicialización de variables : y1 y2 y3 y4
                          : 0 0
           -Variables No Básicas
           -Variables Básicas
                          : 60 210
______
Сj
           : 3000 100 0 0
| 0 | y3 | 60 | 1000
                        0 /
               25
                    1
| 0 | y4 | 210 | 2000
               100
                    0
                       1 /
Zj
           : 0 0 0 0
Cj-Zj
             : 3000 100
                       0 0
Z
           : 0
                    Tabla 1
Variable de entrada : y1
Variable de salida : y3
Pivote
            : 1000
Variables Básicas : y1 y4
______
Сj
            : 3000 100 0
| 3000 | y1 | 0.06 | 1
                          0.001
                 0.025
                                     0 |
  0 | y4 | 90 | 0
                    50
                            -2
                                     1 /
           : 3000
Zj
                 75
                      3
                         0
Cj-Zj
             : 0 25 -3 0
Z
           : 180
Tabla 2
Variable de entrada : y2
Variable de salida : y4
Pivote
            : 50
           : y1 y2
Variables Básicas
______
Cj
                 100 0
            : 3000
| 3000 | y1 | 0.015 | 1
                     0
                          0.002
                                -0.0005 |
| 100 | y2 | 1.8 | 0
                     1
                          -0.04
                                 0.02 |
Zj
           : 3000
                      100
0.5
             : 0
                          -2 -0.5
Cj-Zj
                     0
           : 225
Z
```

7

Resultado F.O. OPTIMO : 225

SOLUCIÓN

Siendo: 2 kilogramos de alimento A. Siendo: 0.5 kilogramos de alimento B.

El coste mínimo de una dieta formada sólo por este tipo de alimentos

es:225 pesetas

Published with MATLAB® R2019a