

# 李树 | 实习

同济大学 · 控制科学与工程系 · 人工智能 – 硕士在读

☎ +86-18817367411 • ✉ tongjilishu@163.com

📍 上海市嘉定区曹安公路 4800 号同济大学华楼 H417 室

期望领域：深度学习、模式识别、数据挖掘、智能控制

## 教育背景

同济大学	控制科学与工程
硕士, 研究方向: 人工智能	2015.09 至今
学科涉及: 运动控制、过程控制、智能控制、计算机控制等控制科学内容; 模式识别、计算机视觉、机器学习、智能系统等计算机科学相关内容。	
同济大学	自动化
本科, 综合成绩: 2/93	2011.09 – 2015.07
同济大学	数学与应用数学
辅修, 基于数理化基础的工程科技人才培养模式创新实验区	2011.09 – 2013.03

## 项目经历

名称: 同济大学机器人足球队
时间: 2014.09 - 今
任务: 任职队长, 全面负责实验室日常科研任务、人员安排等。以 RoboCup 为平台, 进行机器学习、模式识别、环境感知、双足行走、机器通信与协作等方面的科研。带队获得 2015 中国机器人大赛暨 RoboCup 公开赛冠军, 2016 RoboCup China Open 中获得冠军, 并在 2015 RoboCup 世界杯上, 杀入世界 12 强, 在 2016 RoboCup 世界杯中获得足球正赛世界八强, 技术挑战赛世界第四。
名称: 工业产线产品缺陷检测技术研究 with 实现 (校企合作)
时间: 2016.09 - 今
任务: 项目负责人。设计检测机构, 分析图像, 利用图像处理及深度学习方法进行工业产品的缺陷检测。
名称: 工业六轴机器人高速高精度控制
时间: 2016.07 - 2016.10
任务: 对工业通用六轴机器人进行控制器开发, 将控制器做成通用控制平台, 适配不同电机。负责机器人臂运动学与逆运动学解算与路径规划部分。

**名称:** 同济大学无人车项目

**时间:** 2015.07 - 2015.09

**任务:** 负责电控部分，尤其是各种接口与总线。

**名称:** 同济大学飞思卡尔智能车实验室

**时间:** 2014.07 - 2015.09

**任务:** 任队长、教练。负责招募、管理、培训队员。作为队员，获得第九届“飞思卡尔”杯全国智能车竞赛华东赛区二等奖，作为队长和教练，率队获得摄像头组全国一等奖

**名称:** 心电心音测量设备的联合开发 (上海市大学生创新项目)

**时间:** 2014.09 - 2015.09

**任务:** 负责硬件电路的搭建、绘制与调试，使设备能够方便、准确的进行心电心音测量；并负责对探测出的心电图的数据处理与模式识别，给出识别意见。

**名称:** 基于 kinect 的机器人手势控制 (上海市大学生创新项目)

**时间:** 2012.12 - 2014.05

**任务:** 负责摄像头图像处理与识别，进行手势识别与自动避障等工作。

## 所获荣誉

---

同济大学优秀学生（研究生）： 2016.12

同济大学电信学院“学术达人”： 2016.11

上海市优秀毕业生： 2015.06

同济大学优秀学生： 2014.09

同济大学优秀团员： 2012.05

同济大学优秀学生干部： 2012.03

## 所获奖励

---

所获奖学金.....

研究生国家奖学金： 2016.10

本科生国家奖学金： 2014.10

同济大学一等奖学金： 2014.09

竞赛获奖.....

2016 全国研究生数学建模竞赛 二等奖： -国家级 2016.11

2016 世界机器人大赛 RoboCup 挑战赛 亚军： -国际级 2016.10

2016 RoboCup(机器人世界杯) 世界 8 强、技术挑战赛第四： -国际级 2016.07

2016 RoboCup 机器人世界杯中国赛 全国冠军、一等奖:	-国家级	2016.04
2015 中国机器人大赛暨 RoboCup 公开赛 全国冠军、一等奖:	-国家级	2015.10
2015 RoboCup SPL(机器人世界杯 -标准平台组) 全球 12 强:	-国际级	2015.07
TI 杯上海市大学生电子设计大赛三等奖:	-省市级	2014.08
“飞思卡尔”杯全国大学生智能车竞赛华东区二等奖:	-省市级	2014.07
“西门子”杯全国大学生工业自动化竞赛华东区三等奖:	-省市级	2014.06
美国数学建模大赛二等奖:	-国际级	2014.02
全国大学生数学建模竞赛上海赛区三等奖:	-省市级	2013.10
同济大学数学建模竞赛二等奖:	-校 级	2013.05
同济大学电子设计大赛二等奖:	-校 级	2013.05

## 校内职务

---

同济大学机器人足球队: 队长	2015.07 - 2016.10
同济大学诶思卡尔智能车实验室: 领队、教练	2014.07 - 2015.07
同济大学校团委创业者协会: 部长	2012.03 - 2013.03
第八届“挑战杯”中国大学生创业计划竞赛全国决赛: 竞赛组负责人	2012.09 - 2012.11
2012 年同济大学军训旅一团政治部: 活动组组长	2012.08 - 2012.09
同济大学学生会人力资源部档案管理处: 干事	2011.09 - 2012.09
同济大学红十字会同伴教育部: 干事、讲师	2011.09 - 2012.09

## 语言能力与证书

---

普通话: 一级乙等  
英 语: 大学英语六级

## 专业能力

---

- 硬件方面: 熟练使用 Altium Designer 进行 PCB 绘制, 可对 PCB 进行焊接、调试。
- 软件方面: 熟练掌握基于 Arm 单片机的嵌入式开发; 熟练掌握 Linux 平台下 C++, Python, Shell 编程与调试
- 研究领域: 深度学习、传统机器学习、模式识别、智能控制。熟悉常用人工智能算法、图像处理与模式识别方法、智能控制理论。

## 自我评价

---

- o专业基础与实践能力强：有较强的数学基础和专业知识，曾多次参与学科竞赛并屡获奖项，涉及机器人、智能车、工业自动化、数学建模、电子设计等，其中作为同济大学机器人队队长获得 2015 中国机器人大赛 RoboCup 公开赛全国冠军、2016RoboCup 中国公开赛冠军，并在 2016 机器人世界杯上进军世界 8 强，获技术挑战赛第四名；以教练身份获得“飞思卡尔”杯智能车竞赛全国一等奖，在其余竞赛中也多有奖项收获。
- o管理与领导能力强：学术方面，作为同济机器人队队长，负责管理、招募、指导同学进行机器人研究，作为队长带领机器人队获得中国冠军并进军世界 12 强；曾作为教练，管理与训练同济大学智能车实验室队员约 100 人，最终带领实验室获得两个华东区一等奖和一个全国一等奖。学生工作方面：曾任第八届“挑战杯”全国大学生创业计划竞赛竞赛组负责人，负责组织对全国 300 多件决赛作品进行答辩、评审、颁奖；曾任同济大学团委创业者协会部长。
- o自学能力与钻研精神强：对新的知识能够通过自学较快上手，对自己所要完成的任务能够努力、尽职完成，对自己所研究的课题，能够持之以恒、刻苦钻研。
- o为人乐观、兴趣广泛：能够向周围人传递正能量，爱好篮球、乒乓球、羽毛球、台球等球类运动，喜欢书法，经常锻炼身体，乐观向上。