

李 树 | 实习

同济大学 · 控制科学与工程系 · 人工智能 – 硕士在读

☎ +86-18817367411 • ✉ tongjilishu@163.com

📍 上海市嘉定区曹安公路 4800 号同济大学华楼 H417 室

期望实习地点：北京

期望领域：机器学习、模式识别、数据挖掘、智能控制

教育背景

同济大学

控制科学与工程

硕士，研究方向：人工智能

2015.09 至今

学科涉及：运动控制、过程控制、智能控制、计算机控制等控制科学内容；模式识别、计算机视觉、机器学习、智能系统等计算机科学相关内容。

同济大学

自动化

本科，综合成绩：2/93

2011.09 – 2015.07

同济大学

数学与应用数学

辅修，基于数理化基础的工程科技人才培养模式创新实验区

2011.09 – 2013.03

项目经历

名称：同济大学机器人足球队

时间：2014.09 - 2016.10

任务：任职队长，全面负责实验室日常科研任务、人员安排等。以 RoboCup 为平台，进行机器学习、模式识别、环境感知、双足行走、机器通信与协作等方面的科研。成功带队获得 2015 中国机器人大赛暨 RoboCup 公开赛冠军，并在 RoboCup 世界杯上，杀入世界 12 强。

名称：同济大学无人车项目

时间：2015.07 - 2015.09

任务：负责电控部分，尤其是各种接口与总线。

名称：同济大学飞思卡尔智能车实验室

时间：2014.07 - 2015.09

任务：任队长、教练。负责招募、管理、培训队员。作为队员，获得第九届“飞思卡尔”杯全国智能车竞赛华东赛区二等奖，作为队长和教练，率队获得摄像头组全国一等奖

名称：心电心音测量设备的联合开发 (上海市大学生创新项目)

时间：2014.09 - 2015.09

任务: 负责硬件电路的搭建、绘制与调试,使设备能够方便、准确的进行心电心音测量;并负责对探测出的心电图的数据处理与模式识别,给出识别意见。

名称: 基于 kinect 的机器人手势控制 (上海市大学生创新项目)

时间: 2012.12 - 2014.05

任务: 负责摄像头图像处理与识别,进行手势识别与自动避障等工作。

所获荣誉

上海市优秀毕业生:	2015.06
同济大学优秀学生:	2014.09
同济大学优秀团员:	2012.05
同济大学优秀学生干部:	2012.03

所获奖励

所获奖学金.....

国家奖学金:	2014.10
同济大学一等奖学金:	2014.09

竞赛获奖.....

2016 RoboCup(机器人世界杯) 世界 8 强、技术挑战赛第四:	-国际级	2016.07
2016 RoboCup 机器人世界杯中国赛 全国冠军、一等奖:	-国家级	2016.04
2015 中国机器人大赛暨 RoboCup 公开赛 全国冠军、一等奖:	-国家级	2015.10
2015 RoboCup SPL(机器人世界杯 -标准平台组) 全球 12 强:	-国际级	2015.07
TI 杯上海市大学生电子设计大赛三等奖:	-省市级	2014.08
“飞思卡尔”杯全国大学生智能车竞赛华东区二等奖:	-省市级	2014.07
“西门子”杯全国大学生工业自动化竞赛华东区三等奖:	-省市级	2014.06
美国数学建模大赛二等奖:	-国际级	2014.02
全国大学生数学建模竞赛上海赛区三等奖:	-省市级	2013.10
同济大学数学建模竞赛二等奖:	-校 级	2013.05
同济大学电子设计大赛二等奖:	-校 级	2013.05

校内职务

同济大学机器人足球队: 队长	2015.07 - 2016.10
----------------	-------------------

同济大学诶思卡尔智能车实验室: 领队、教练	2014.07 - 2015.07
同济大学校团委创业者协会: 部长	2012.03 - 2013.03
第八届“挑战杯”中国大学生创业计划竞赛全国决赛: 竞赛组负责人	2012.09 - 2012.11
2012 年同济大学军训旅一团政治部: 活动组组长	2012.08 - 2012.09
同济大学学生会人力资源部档案管理处: 干事	2011.09 - 2012.09
同济大学红十字会同伴教育部: 干事、讲师	2011.09 - 2012.09

语言能力与证书

普通话: 一级乙等

英 语: 大学英语六级

专业能力

- 硬件方面: 熟练使用 Altium Designer 进行 PCB 绘制, 可对 PCB 进行焊接、调试。
- 软件方面: 熟练掌握基于 Arm 单片机的嵌入式开发; 熟练掌握 Linux 平台下 C++, Python, Shell 编程与调试
- 研究领域: 机器学习、模式识别、智能控制。熟悉常用人工智能算法、图像处理与模式识别方法、智能控制理论。

自我评价

- 专业基础与实践能力强: 曾多次参与学科竞赛并屡获奖项, 涉及机器人、智能车、工业自动化、数学建模、电子设计等, 其中作为同济大学机器人队队长获得 2015 中国机器人大赛 RoboCup 公开赛全国冠军并在世界杯上进军世界 12 强; 以教练身份获得“飞思卡尔”杯智能车竞赛全国一等奖, 在其余竞赛中也多有奖项收获。
- 管理与领导能力强: 学术方面, 作为同济机器人队队长, 负责管理、招募、指导同学进行机器人研究, 作为队长带领机器人队获得中国冠军并进军世界 12 强; 曾作为教练, 管理与训练同济大学智能车实验室队员约 100 人, 最终带领实验室获得两个华东区一等奖和一个全国一等奖。学生工作方面: 曾任第八届“挑战杯”全国大学生创业计划竞赛竞赛组负责人, 负责组织对全国 300 多件决赛作品进行答辩、评审、颁奖; 曾任同济大学校团委创业者协会部长。