

学生实验报告

学号	1120192933	学院	计算机学院
姓名	李桐	专业	人工智能

商品候选框预测

1 实验目的

- (1) 理解机器学习的预测环节。
- (2) 理解 mmdetection 的测试代码的使用
- (3) 理解模型预测结果的处理方式。

2 实验原理

- (1) mmdetection 测试脚本的使用
- (2) pandas 使用
- (3) mmcv 处理 json

3 实验条件与环境

要求	名称	版本要求	备注
编程语言	python	3.6 以上	
开发环境	dsw	无要求	
第三方工具包/库/插件	mmcv	和 mmdetection 匹配	
第三方工具包/库/插件	opencv-python	4.5 以上	
第三方工具包/	pandas	1.0 以上	

库/插件			
其他工具	无	无要求	
硬件环境	台式机、笔记本均可	无要求	

4 实验步骤及操作

步骤序号	1
步骤名称	数据预处理
步骤描述	对原始数据进行预处理，以符合模型的输入格式。
代码及讲解	<pre>def process_image(ips): img_id,ip=ips name=ip.split('/')[1] #print(ip) item_id=ip.split('/')[2] file_name='i_'+name[:4]+'_'+item_id+'.jpg' shutil.copy(ip,img_spath+file_name) pool=Pool(20) pool.map(process_image,list(enumerate(img_paths))) pool.close() pool.join() def process_video(vps): img_id,vp=vps cap=cv2.VideoCapture(vp) video_id=vp.split('/')[1] for frame in range(20,390,40):#40帧抽取一张 frame_index=frame cap.set(cv2.CAP_PROP_POS_FRAMES,frame_index) flag,frame_img=cap.read() if not flag: cap.release() break img_id+=1 vfile_name='v_'+video_id+'_'+str(frame_index)+'.jpg' #print(video_img_spath+vfile_name) cv2.imwrite(video_img_spath+vfile_name,frame_img) del frame_img cap.release()</pre> <p>图片的处理跟之前第一节的处理是一样的，但是处理视频的时候进行了更改，每 40 帧取一张图片进行处理。</p>

步骤序号	2
步骤名称	模型预测
步骤描述	对视频、图片分别预测。
代码及讲解	<p>利用第 3 节的模型，分别对上述的两个数据进行预测。并且指定好结果保存的位置。所用的指令如下：</p> <pre>#python mmdetection/tools/test.py 3-1.py ./work_dirs/3/1.pth --format-only --options='jsonfile_prefix=./result/i_fs_cascade' #python mmdetection/tools/test.py 3-2v.py ./work_dirs/3-v/v.pth --format-only --options 'jsonfile_prefix=./result/v_fs_cascade'</pre>

步骤序号	3
步骤名称	将预测结果转换格式
步骤描述	将预测结果转为 COCO 标准格式。
代码及讲解	<p>之前实验预测的保存的结果不满足 COCO 格式，主要是 annotations 有问题，而最开始的标注的 annotation（本节课的以及第</p>

	<p>一节课的标注都是 COCO 格式的), 所以把这部分直接替换成之前的就好了。视频和图片都是这样处理。</p> <pre> #转换成coco # with open('./data/i_train.json', 'r') as f: test_json_raw=json.load(f) #test_json_raw=json.load('i_train.json','r') test_json=json.load(open('{}'.format('./result/i_fs_cascade.bbox.json'),'r')) test_json_raw['annotations']=test_json with open('{}'.format('./result/i_fs_cascade.json'),'w') as fp: json.dump(test_json_raw,fp) dt_df=pd.DataFrame(test_json_raw['annotations']) print('all_images: ',len(test_json_raw['images'])) print('all unique image ann: ',len(dt_df['image_id'].unique())) </pre> <pre> with open('./data/v_train.json', 'r') as f: test_json_raw=json.load(f) #test_json_raw=json.load('i_train.json','r') test_json=json.load(open('{}'.format('./result/v_fs_cascade.bbox.json'),'r')) test_json_raw['annotations']=test_json with open('{}'.format('./result/v_fs_cascade.json'),'w') as fp: json.dump(test_json_raw,fp) </pre>
--	---

步骤序号	4
步骤名称	结果过滤
步骤描述	对最后结果进行一次过滤, 去除掉整张图里面所有 bbox 得分都很小的图像。
代码及讲解	<pre> ann1=mmcv.load('./result/i_fs_cascade.json') ann2=mmcv.load('./result/v_fs_cascade.json') res1={} for item in ann1['annotations']: img_id=item['image_id'] if img_id not in res1: res1[img_id]=[] res1[img_id].append(item) ann_res1=[] id=0 flag=False for key,items in res1.items(): for item in items: if item['score']>0.8: flag=True break if flag: ann_res1+=items flag=False ann1['annotations']=ann_res1 mmcv.dump(ann1,'./result/i_fs_cascade_filter.json') </pre> <pre> res2={} for item in ann2['annotations']: img_id=item['image_id'] if img_id not in res2: res2[img_id]=[] res2[img_id].append(item) ann_res2=[] id=0 flag=False for key,items in res2.items(): for item in items: if item['score']>0.8: flag=True break if flag: ann_res2+=items flag=False ann1['annotations']=ann_res2 mmcv.dump(ann1,'./result/v_fs_cascade_filter.json') </pre> <p>遍历结果, 如果结果的 bbox 得分大于 0.8, 就保存下来。</p>

5 实验结果及分析讨论

(1) 最终结果的具体结果（文字说明）

对于图片以及视频截取下来的帧，进行预测，保留 bbox 得分大于 0.8 的候选框。

(2) 最终结果界面截图（界面截图）

	
<p>图片预测截图</p>	<p>视频帧预测截图</p>
	
<p>图片结果类型转换截图</p>	<p>视频帧结果类型转换截图</p>
	
<p>图片结果过滤截图</p>	<p>视频帧结果过滤截图</p>

(3) 最终结果的说明（注意事项或提醒）

前 4 个结果截图看得比较清晰，后两个过滤后的结果图主要可以关注一下屏幕左侧的 result 的文件夹的变化。

(4) 最终结果的解读与讨论

视频帧和图片其实是一样的东西，处理上也都是一样的方法，这个实验里面加强了很多处理的时候的代码能力。这个实验其实是一个中间的阶段，没有什么太多需要解读的。但是我去查询了一下关于候选框的筛选的方法前，其实也有很多办法（比如接下来会叙述 NMS、SoftNMS、IoU-guided NMS），我们的这里使用的方法反而可能是最差的一种哈哈哈哈哈。比

如说可能很多框框超过了 0.8，但是他们都重叠了，可以用非极大值抑制的方法：

将 bbox 按照得分从大到小排列，取出 bbox 中得分最高的 bbox，并在剩下的 bboxes 中去掉与该 bbox IoU 大于一定阈值的（如 0.5、0.7 等）bbox，相当于去掉重复的 bbox。然后迭代选取，直到 bbox 被取完。

但是这种原始 NMS 也有缺陷：

- 1.得分最高的并不一定是最好的框。
- 2.难以 handle 两个 object 离得很近的情况，即相邻物体很容易被抑制。
- 3.并没有抑制 False Positive 值（IoU 过高容易产生误检，过低容易漏检）

传统 NMS 直接将所有大于阈值的框都抑制掉，会导致邻近物体被抑制。SoftNMS 不再是将这些框直接抑制掉，而是减少他们的置信分，实际上传统 NMS 是 SoftNMS 的一种特殊情况，即直接将大于 IOU 阈值的框的置信分降为 0。

传统的 NMS 只考虑了分类置信度，如 Faster-RCNN 用在 RPN 网络里，是将 anchors 按照前景分数从大到小排列后进行 NMS，这个过程中并没有用到定位信息。这种方法就是 IoU-guided NMS。IoU-Net 同时考虑定位置信度，实际上就是在 NMS 的过程中，将候选框按照定位置信度，即 IoU 的值从大到小排列，再进行 NMS，不过在进行 NMS 的过程中，会对分类置信度做一个调整：NMS 会剔除几个 IoU 非极大值，但是在这些 IoU 非极大值对应的候选框中，可能会有某些候选框的分类置信分比 IoU 极大值对应的候选框的分类置信分大，就将这个分类置信分赋值给该 IoU 极大值对应的候选框。相当于以定位置信度为标准，同时保留分类置信度的效果。

6 收获与体会

总体上，理解了机器学习的预测环节，理解 mmdetection 的测试代码的使用，理解模型预测结果的处理方式。代码层面上，学习了 mmdetection 测试脚本的使用、pandas 使用、mmlcv 处理 json 的方法。

其实一直做到这里，会感觉有几个门槛，过了这几个门槛就好多了。基本就是数据集下载、数据集处理、模型的调用这几个方面。从实验 3 做过来，就开始变得比较顺了。在代码里面，我发现对列表处理的时候用的 '+' 比较多，这样写很简单，不需要写 append，简单、方便。

7 备注及其他

无。