

1. 二叉平衡树

本节目标

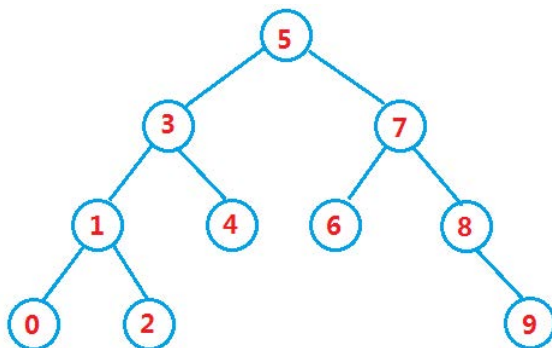
- 二叉搜索树回顾以及性能分析
- AVL树
- 红黑树

1. 二叉搜索树回顾以及性能分析

1.1 二叉搜索树的概念

二叉搜索树又称二叉排序树，它或者是一棵空树，或者是具有以下性质的二叉树：

- 若它的左子树不为空，则左子树上所有节点的值都小于根节点的值
- 若它的右子树不为空，则右子树上所有节点的值都大于根节点的值
- 它的左右子树也分别为二叉搜索树

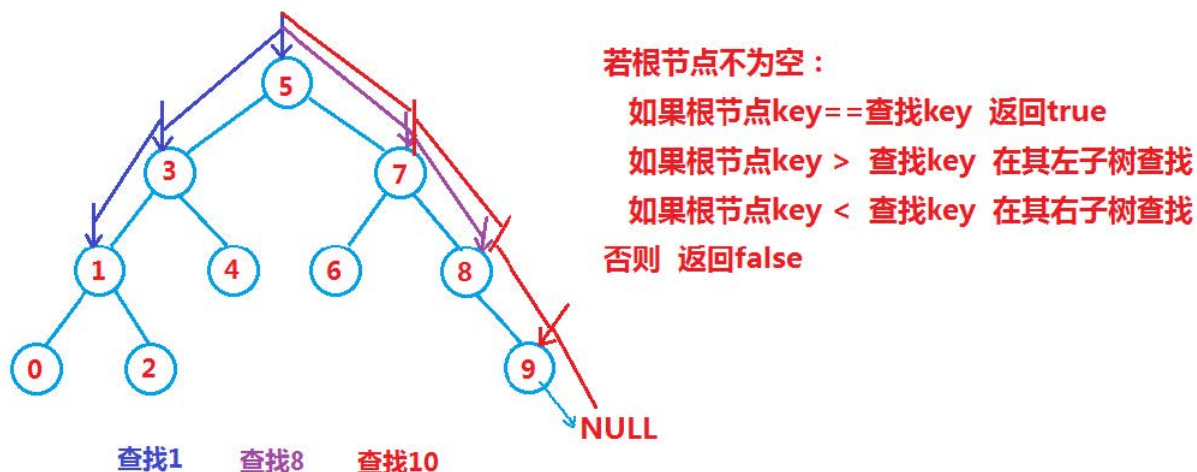


从上述概念以及图中可以看出，二叉搜索树具有以下特性：

1. 二叉搜索树中最左侧的节点是树中最小的节点，最右侧节点一定是树中最大的节点
2. 采用中序遍历遍历二叉搜索树，可以得到一个有序序列

1.2 二叉搜索树的查找

既然将其称之为二叉搜索树，因此这棵树最主要的作用是进行查询，而且其查询原理特别简单，具体如下：



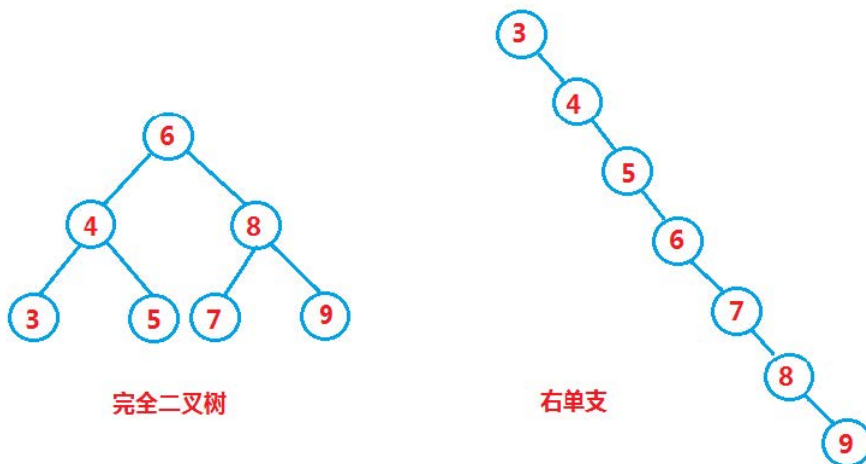
插入和删除操作，也都是建立在查找的基础之上的，那么请同学思考：二叉搜索树的查找效率是多少呢？

1.3 二叉树查询性能分析

插入和删除操作都必须先查找，查找效率代表了二叉搜索树中各个操作的性能。

对有n个结点的二叉搜索树，若每个元素查找的概率相等，则二叉搜索树平均查找长度是结点在二叉搜索树的深度的函数，即结点越深，则比较次数越多。

但对于同一个关键码集合，如果各关键码插入的次序不同，可能得到不同结构的二叉搜索树：



最优情况下，二叉搜索树为完全二叉树，其平均比较次数为： $\log_2 N$

最差情况下，二叉搜索树退化为单支树，其平均比较次数为： $\frac{N}{2}$

问题：如果退化成单支树，二叉搜索树的性能就失去了。那能否进行改进，不论按照什么次序插入关键码，都可以是二叉搜索树的性能最佳？

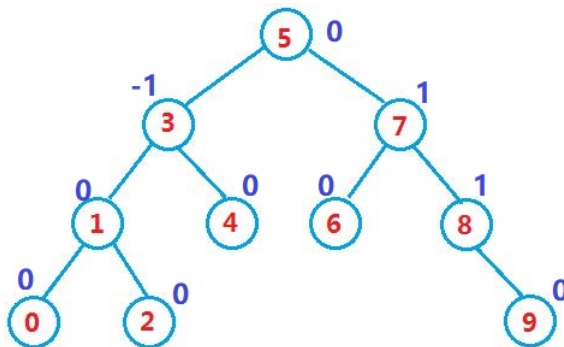
2. AVL树

2.1 AVL树的概念

二叉搜索树虽可以缩短查找的效率，但如果数据有序或接近有序二叉搜索树将退化为单支树，查找元素相当于在顺序表中搜索元素，效率低下。因此，两位俄罗斯的数学家G.M.Adelson-Velskii和E.M.Landis在1962年发明了一种解决上述问题的方法：当向二叉搜索树中插入新结点后，如果能保证每个结点的左右子树高度之差的绝对值不超过1(需要对树中的结点进行调整)，即可降低树的高度，从而减少平均搜索长度。

一棵AVL树或者是空树，或者是具有以下性质的二叉搜索树：

- 它的左右子树都是AVL树
- 左右子树高度之差(简称平衡因子)的绝对值不超过1($-1/0/1$)



如果一棵二叉搜索树是高度平衡的，它就是AVL树。如果它有 n 个结点，其高度可保持在 $O(\log_2 n)$ ，搜索时间复杂度 $O(\log_2 n)$ 。

2.2 AVL树节点的定义

为了AVL树实现简单，AVL树节点在定义时维护一个平衡因子，具体节点定义如下：

```
class AVLTreeNode
{
    public AVLTreeNode(int val)
    {
        this.val = val;

        public AVLTreeNode left = null;    // 节点的左孩子
        public AVLTreeNode right = null;   // 节点的右孩子
        public AVLTreeNode parent = null;  // 节点的双亲
        public int val = 0;
        public int bf = 0;    // 当前节点的平衡因子
    }
}
```

2.3 AVL树的插入

AVL树就是在二叉搜索树的基础上引入了平衡因子，因此AVL树也可以看成是二叉搜索树。那么AVL树的插入过程可以分为两步：

1. 按照二叉搜索树的方式插入新节点
2. 调整节点的平衡因子

```
boolean insert(int val){
    /* 1. 先按照二叉搜索树的规则将节点插入到AVL树中
```

2. 新节点插入后，AVL树的平衡性可能会遭到破坏，此时就需要更新平衡因子，并检测是否破坏了AVL树的平衡性

pCur插入后，pParent的平衡因子一定需要调整，在插入之前，pParent的平衡因子分为三种情况：-1，0，1，分以下两种情况：

1. 如果pCur插入到pParent的左侧，只需给pParent的平衡因子-1即可
2. 如果pCur插入到pParent的右侧，只需给pParent的平衡因子+1即可

此时：pParent的平衡因子可能有三种情况：0，正负1，正负2

1. 如果pParent的平衡因子为0，说明插入之前pParent的平衡因子为正负1，插入后被调整成0，此时满足AVL树的性质，插入成功
2. 如果pParent的平衡因子为正负1，说明插入前pParent的平衡因子一定为0，插入后被更新成正负1，此时以pParent为根的树的高度增加，需要继续向上更新
3. 如果pParent的平衡因子为正负2，则pParent的平衡因子违反平衡树的性质，需要对其进行旋转处理

*/

```
// cur插入后，parent的平衡因子一定遭到破坏，必须对parent的平衡因子进行调整
while(null != parent){

    // 更新双亲节点的平衡因子
    if(cur == parent.left)
        parent.bf--;
    else
        parent.bf++;

    if(parent.bf == 0)
        break;
    else if(parent.bf == -1 || parent.bf == 1) {
        cur = parent;
        parent = cur.parent;
    }
    else {
        // parent节点的平衡因子为2，违反了AVL树的性质
        // 此时需要对以parent为根的二叉树进行旋转处理
        if(2 == parent.bf) {
            // parent的平衡因子为2，说明parent的右子树比较高，最终需要左旋
            // .....
        }
        else{
            // parent的平衡因子为2，说明parent的右子树比较高，最终需要左旋
            // .....
        }

        // 旋转完成之后，以parent为根的树已经和插入之前的高度相同，不会再对上层树的平衡性造成影响

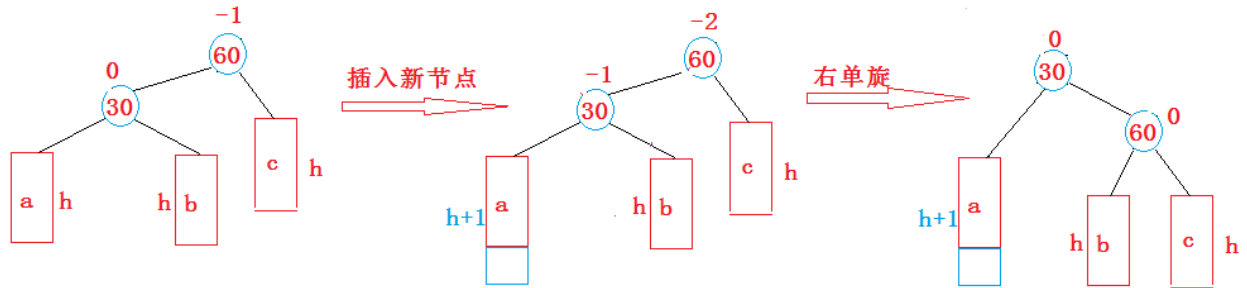
        break;
    }
}

return true;
}
```

2.4 AVL树的旋转

如果在一棵原本是平衡的AVL树中插入一个新节点，可能造成不平衡，此时必须调整树的结构，使之平衡化。根据节点插入位置的不同，AVL树的旋转分为四种：

1. 新节点插入较高左子树的左侧---左左：右单旋



/*

上图在插入前，AVL树是平衡的，新节点插入到30的左子树(注意：此处不是左孩子)中，30左子树增加了一层，导致以60为根的二叉树不平衡，要让60平衡，只能将60左子树的高度减少一层，右子树增加一层，即将左子树往上提，这样60转下来，因为60比30大，只能将其放在30的右子树，而如果30有右子树，右子树根的值一定大于30，小于60，只能将其放在60的左子树，旋转完成后，更新节点的平衡因子即可。在旋转过程中，有以下几种情况需要考虑：

1. 30节点的右孩子可能存在，也可能不存在
2. 60可能是根节点，也可能是子树
如果是根节点，旋转完成后，要更新根节点
如果是子树，可能是某个节点的左子树，也可能是右子树

同学们再此处可举一些详细的例子进行画图，考虑各种情况，加深旋转的理解

*/

// 左单旋

```
private void rotateLeft(AVLTreeNode parent){
```

```
    // 注意这几个特殊孩子节点的命名
```

```
    // subR为双亲的右孩子
```

```
    AVLTreeNode subR = parent.right;
```

```
    // 为subR的左孩子
```

```
    AVLTreeNode subRL = subR.left;
```

```
    // 节点的孩子域的指向只需要改变两个：结合图解
```

```
    // 1. 旋转完成后subRL成为parent的右孩子
```

```
    parent.right = subRL;
```

```
    if(null != subRL)
```

```
        subRL.parent = parent;
```

```
    // 2. 旋转完成之后，parent成为subR的左孩子
```

```
    subR.left = parent;
```

```
    // 更新parent和subR的双亲
```

```
    AVLTreeNode pparent = parent.parent;
```

```
    parent.parent = subR;
```

```
    subR.parent = pparent;
```

```
    // 更新原parent的上层
```

```
    // 1. 旋转前，parent可能是根节点
```

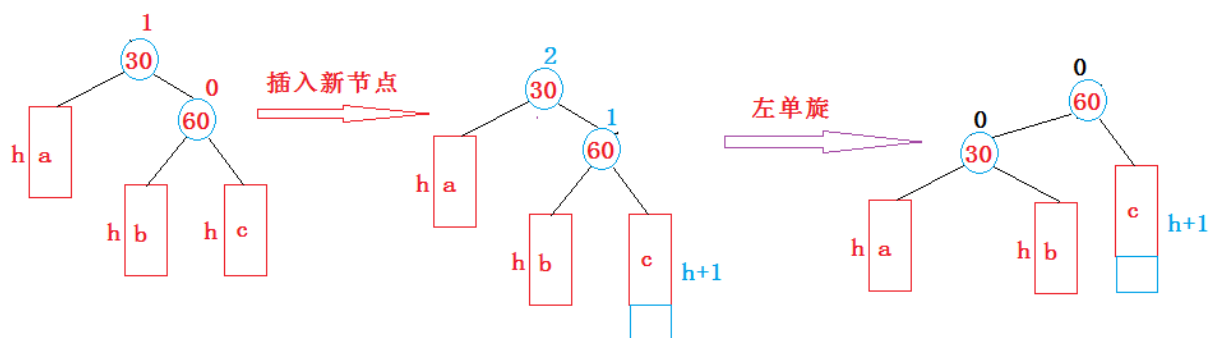
```

// 2. 旋转前, parent可能是一棵树, 既然是子树, 那parent可能是某个节点的左子树也可能是右子树
if(null == pParent)
    root = subR;
else{
    if(pParent.left == parent)
        pParent.left = subR;
    else
        pParent.right = subR;
}

// 旋转完成后, parent和subR节点的平衡因子已经是0
parent.bf = subR.bf = 0;
}

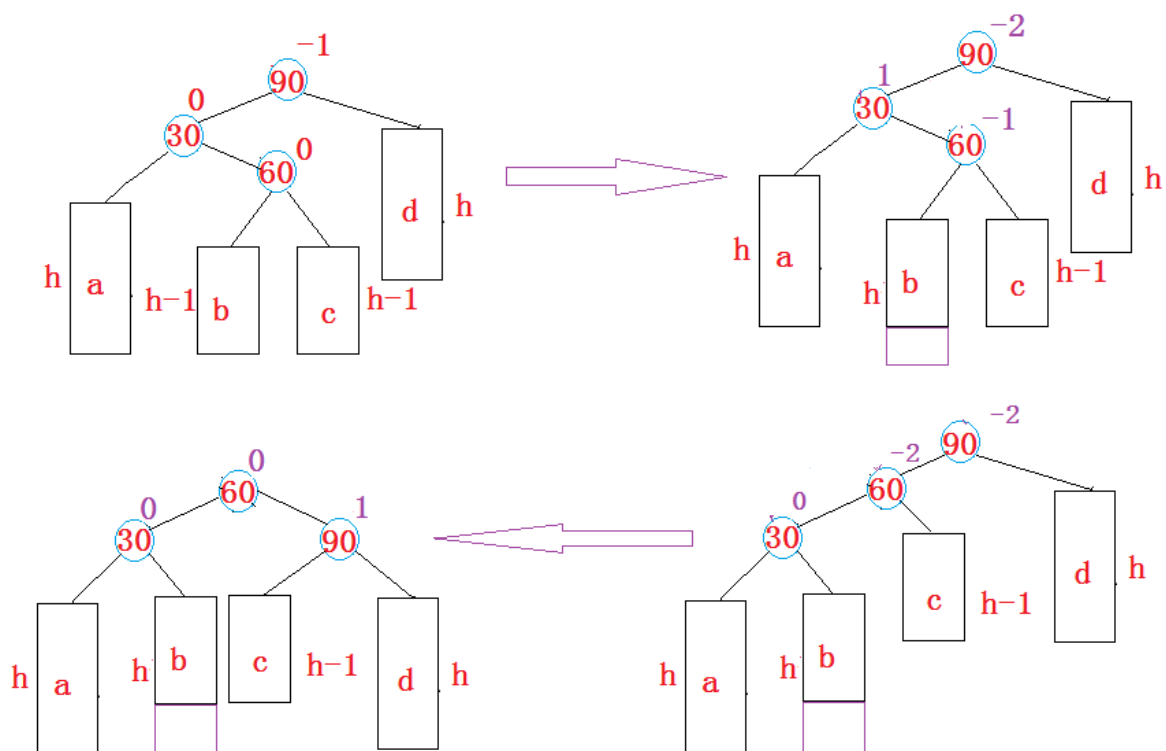
```

2. 新节点插入较高右子树的右侧---右右：左单旋



左单旋的实现, 学生们可以参考右单旋的实现。

3. 新节点插入较高左子树的右侧---左右：先左单旋再右单旋



将双旋变成单旋后再旋转, 即: **先对30进行左单旋, 然后再对90进行右单旋**, 旋转完成后再考虑平衡因子的更新。

```

// 先左单旋再右单旋
// 旋转之前, 60的平衡因子可能是-1/0/1, 旋转完成之后, 根据情况对其他节点的平衡因子进行调整
private void rotateLR(AVLTreeNode parent){
    AVLTreeNode subL = parent.left;
    AVLTreeNode subLR = subL.right;

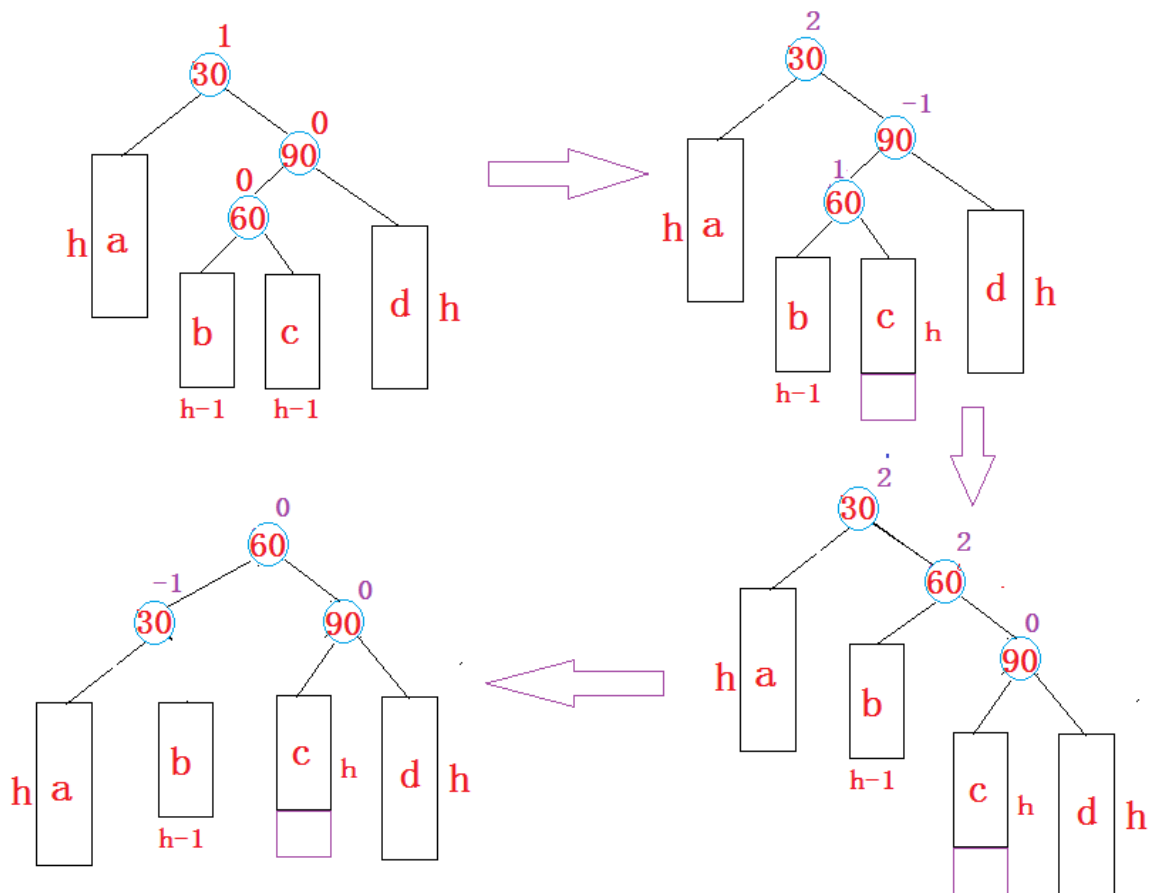
    // 旋转之前, 保存subLR的平衡因子, 旋转完成之后, 需要根据该平衡因子来调整其他节点的平衡因子
    int bf = subLR.bf;

    rotateLeft(parent.left);
    rotateRight(parent);

    if(1 == bf)
        subL.bf = -1;
    else if(-1 == bf)
        parent.bf = 1;
}

```

4. 新节点插入较高右子树的左侧---右左: 先右单旋再左单旋



右左双旋的实现, 学生们可以参考左右双旋。

总结:

新节点插入后, 假设以pParent为根的子树不平衡, 即pParent的平衡因子为2或者-2, 分以下情况考虑

1. pParent的平衡因子为2, 说明pParent的右子树高, 设pParent的右子树的根为pSubR
 - 当pSubR的平衡因子为1时, 执行左单旋
 - 当pSubR的平衡因子为-1时, 执行右左双旋
2. pParent的平衡因子为-2, 说明pParent的左子树高, 设pParent的左子树的根为pSubL
 - 当pSubL的平衡因子为-1是, 执行右单旋
 - 当pSubL的平衡因子为1时, 执行左右双旋

即: pParent与其较高子树节点的平衡因子同号时单旋转, 异号时双旋转。

旋转完成后, 原pParent为根的子树个高度降低, 已经平衡, 不需要再向上更新。

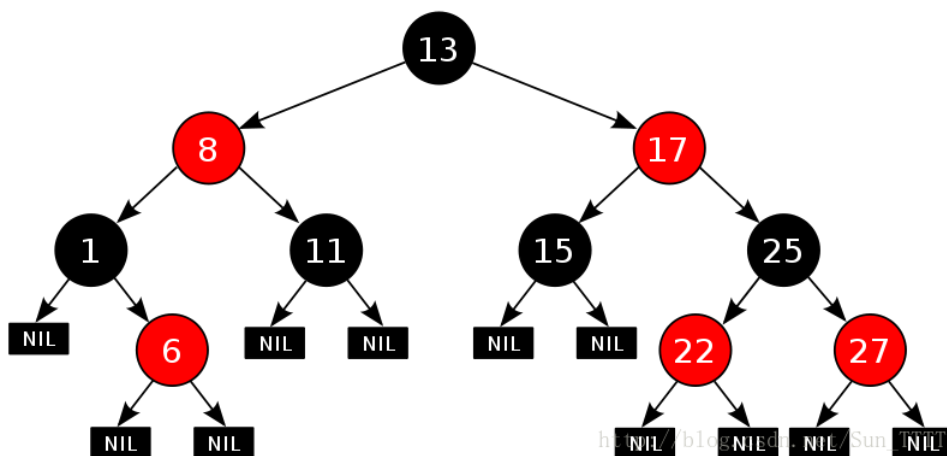
2.5 AVL树性能分析

AVL树是一棵绝对平衡的二叉搜索树, 其要求每个节点的左右子树高度差的绝对值都不超过1, 这样可以保证查询时高效的时间复杂度, 即 $\log_2(N)$ 。但是如果要对AVL树做一些结构修改的操作, 性能非常低下, 比如: 插入时要维护其绝对平衡, 旋转的次数比较多, 更差的是在删除时, 有可能一直要让旋转持续到根的位置。因此: 如果需要一种查询高效且有序的数据结构, 而且数据的个数为静态的(即不会改变), 可以考虑AVL树, 但一个结构经常修改, 就不太适合。

3. 红黑树

3.1 红黑树概念

红黑树, 是一种二叉搜索树, 但在每个结点上增加一个存储位表示结点的颜色, 可以是Red或Black。通过对任何一条从根到叶子的路径上各个结点着色方式的限制, 红黑树确保没有一条路径会比其他路径长出两倍, 因而是接近平衡的。



3.2 红黑树的性质

1. 每个结点不是红色就是黑色
2. 根节点是黑色的
3. 如果一个节点是红色的, 则它的两个孩子节点是黑色的
4. 对于每个结点, 从该结点到其所有后代叶结点的简单路径上, 均 包含相同数目的黑色结点
5. 每个叶子结点都是黑色的(此处的叶子结点指的是空结点)

思考: 为什么满足上面的性质, 红黑树就能保证: 其最长路径中节点个数不会超过最短路径节点个数的两倍?

3.3 红黑树节点的定义

```
class RBTreeNode{
    RBTreeNode left = null;
    RBTreeNode right = null;
    RBTreeNode parent = null;
    COLOR color = RED;    // 节点的颜色
    int val;

    public RBTreeNode(int val){
        this.val = val;
    }
}
```

思考：在节点的定义中，为什么要将节点的默认颜色给成红色的？

3.4 红黑树的插入

红黑树是在二叉搜索树的基础上加上其平衡限制条件，因此红黑树的插入可分为两步：

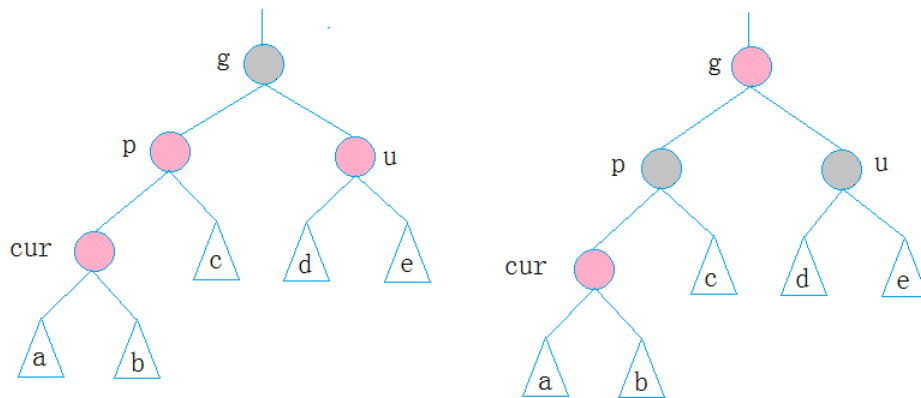
1. 按照二叉搜索的树规则插入新节点
2. 检测新节点插入后，红黑树的性质是否遭到破坏

因为新节点的默认颜色是红色，因此：如果其双亲节点的颜色是黑色，没有违反红黑树任何性质，则不需要调整；但当新插入节点的双亲节点颜色为红色时，就违反了性质三不能有连在一起的红色节点，此时需要对红黑树分情况来讨论：

约定:cur为当前节点，p为父节点，g为祖父节点，u为叔叔节点

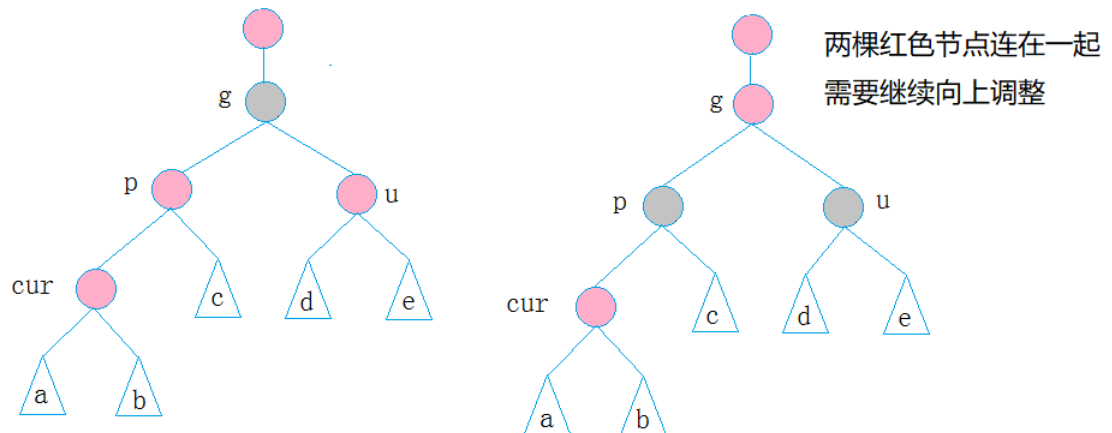
- 情况一: cur为红，p为红，g为黑，u存在且为红

注意：此处所看到的树，可能是一棵完整的树，也可能是一棵子树



如果g是根节点，调整完成后，需要将g改为黑色

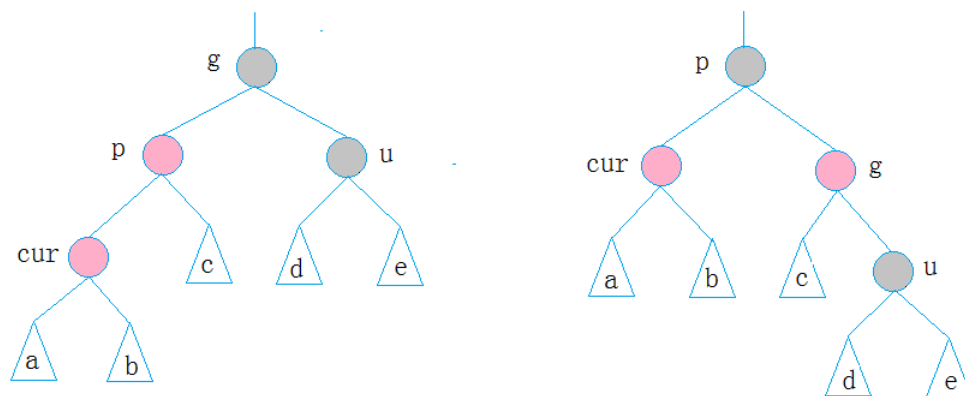
如果g是子树，g一定有双亲，且g的双亲如果是红色，需要继续向上调整



cur和p均为红，违反了性质三，此处能否将p直接改为黑？

解决方式：将p,u改为黑，g改为红，然后把g当成cur，继续向上调整。

- 情况二: cur为红，p为红，g为黑，u不存在/u为黑



说明：u的情况有两种

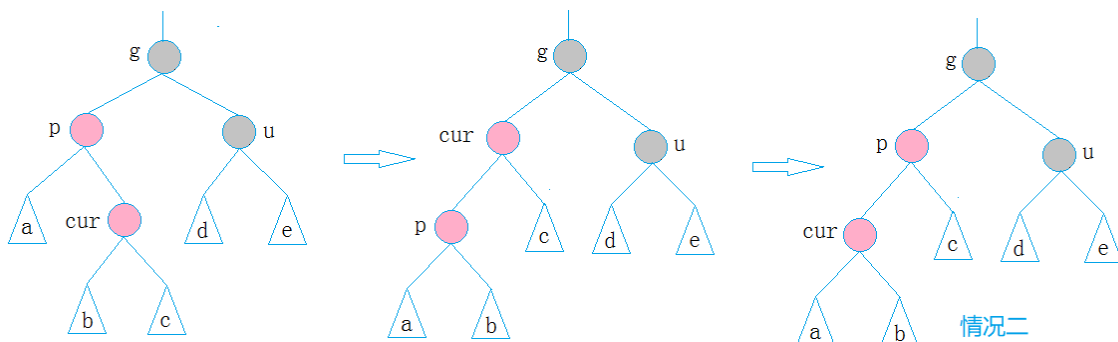
1. 如果u节点不存在，则cur一定是新插入节点，因为如果cur不是新插入节点，则cur和p一定有一个节点的颜色是黑色，就不满足性质4：每条路径黑色节点个数相同。
2. 如果u节点存在，则其一定是黑色的，那么cur节点原来的颜色一定是黑色的，现在看到其是红色的原因是因为cur的子树在调整的过程中将cur节点的颜色由黑色改成红色。

p为g的左孩子，cur为p的左孩子，则进行右单旋转；相反，

p为g的右孩子，cur为p的右孩子，则进行左单旋转

p、g变色--p变黑，g变红

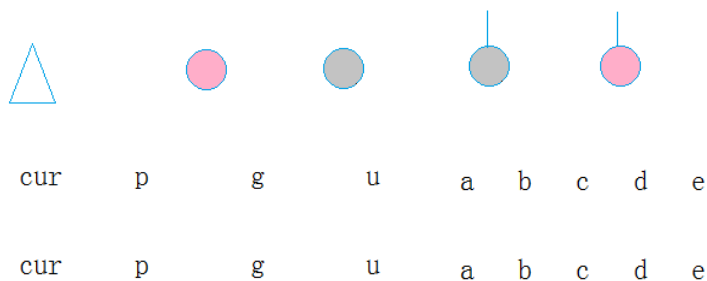
- 情况三：cur为红，p为红，g为黑，u不存在/u为黑



p为g的左孩子，cur为p的右孩子，则针对p做左单旋转；相反，

p为g的右孩子，cur为p的左孩子，则针对p做右单旋转

则转换成了情况2



针对每种情况进行相应的处理即可。

```

public boolean insert(int val){
    // ...
    // 新节点插入后, 如果parent节点的颜色是红色, 一定违反性质三
    while(null != parent && COLOR.RED == parent.color){
        RBTreeNode grandfather = parent.parent;
        if(parent == grandfather.left){
            RBTreeNode uncle = grandfather.right;
            if(null != uncle && uncle.color == COLOR.RED){
                // 情况一: 叔叔节点存在且为红,
                // 解决方式: 将叔叔和双亲节点改为黑色, 祖父节点改为红色
                // 如果祖父的双亲节点的颜色是红色, 需要继续往上调整
                parent.color = COLOR.BLACK;
                uncle.color = COLOR.BLACK;
                grandfather.color = COLOR.RED;
                cur = grandfather;
                parent = cur.parent;
            }
            else
            {
                // 情况二和情况三
                // 叔叔节点不存在 || 叔叔节点存在, 但是颜色是黑色
                if(cur == parent.right)
                {
                    // 情况三
                    rotateLeft(parent);
                    RBTreeNode temp = parent;
                    parent = cur;
                    cur = temp;
                }

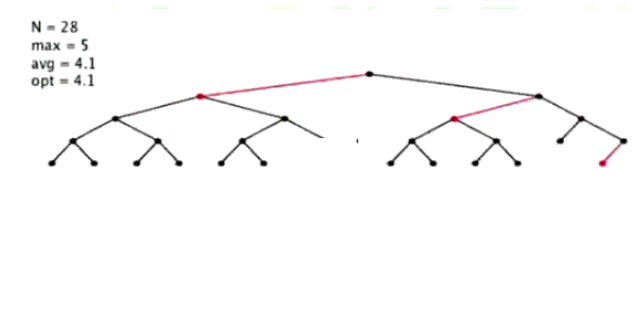
                // 情况二
                parent.color = COLOR.BLACK;
                grandfather.color = COLOR.RED;
                rotateRight(grandfather);
            }
        }
        else{
            // 课件图解的反情况, 即叔叔节点在左侧
            // 此处, 请同学们自行处理
        }
    }

    // 在上述循环更新期间, 可能会将根节点给成红色而违反性质1, 因此此处必须将根节点改为黑色
    root.color = COLOR.BLACK;
    return true;
}

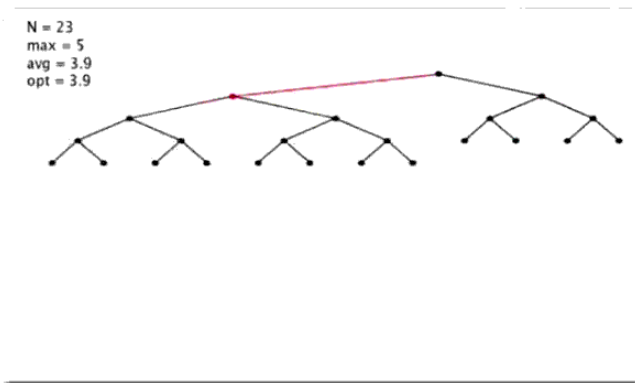
```

动态演示效果:

- 以升序(降序)插入构建红黑树

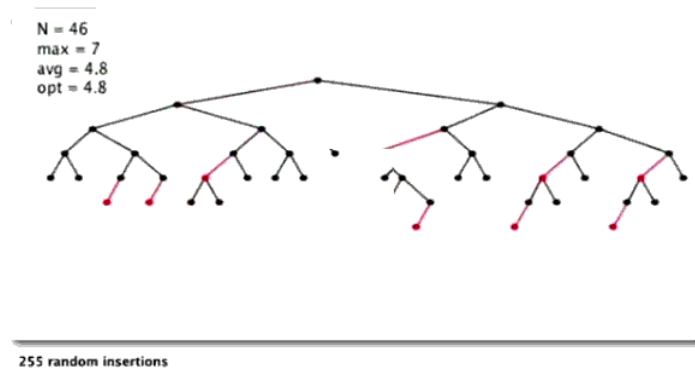


255 insertions in ascending order



255 insertions in descending order

○ 随机插入构建红黑树



3.4 红黑树验证

红黑树的检测分为两步：

1. 检测其是否满足二叉搜索树(中序遍历是否为有序序列)
2. 检测其是否满足红黑树的性质

```
public boolean isValidRBTree()
{
    // 空树也是红黑树
    if(null == root)
        return true;

    if(root.color != COLOR.BLACK) {
        System.out.println("违反了性质1: 根节点不是黑色");
        return false;
    }
}
```

```

// 获取单条路径中节点的个数
int blackCount = 0;
RBTreeNode cur = root;
while(null != cur){
    if(cur.color == COLOR.BLACK)
        blackCount++;

    cur = cur.left;
}

// 具体的检验方式
return _isValidRBtree(root, 0, blackCount);
}

private boolean _isValidRBtree(RBTreeNode root, int pathCount, int blackCount){
    if(null == root)
        return true;

    // 遇到一个黑色节点，统计当前路径中黑色节点个数
    if(root.color == COLOR.BLACK)
        pathCount++;

    // 验证性质三
    RBTreeNode parent = root.parent;
    if(parent != null && parent.color == COLOR.RED && root.color == COLOR.RED){
        System.out.println("违反了性质3：有连在一起的红色节点");
        return true;
    }

    // 验证性质四
    // 如果是叶子节点，则一条路径已经走到底，检验该条路径中黑色节点总个数是否与先前统计的结果相同
    if(root.left == null && root.right == null){
        if(pathCount != blackCount){
            System.out.println("违反了性质4：路径中黑色节点格式不一致");
            return false;
        }
    }

    // 以递归的方式检测root的左右子树
    return _isValidRBtree(root.left, pathCount, blackCount) &&
        _isValidRBtree(root.right, pathCount, blackCount);
}

```

3.5 红黑树的删除

红黑树的删除本节不做讲解，有兴趣的同学可参考：《算法导论》或者《STL源码剖析》

<http://www.cnblogs.com/fornever/archive/2011/12/02/2270692.html>

<http://blog.csdn.net/chenhuaajie123/article/details/11951777>

3.6 AVL树和红黑树的比较

红黑树和AVL树都是高效的平衡二叉树，增删改查的时间复杂度都是 $O(\log_2 N)$ ，红黑树不追求绝对平衡，其只需保证最长路径不超过最短路径的2倍，相对而言，降低了插入和旋转的次数，所以在经常进行增删的结构中性能比AVL树更优，而且红黑树实现比较简单，所以实际运用中红黑树更多。

3.7 红黑树应用

1. java集合框架中的：**TreeMap**、**TreeSet**底层使用的就是红黑树
2. C++ STL库 -- map/set、mutil_map/mutil_set
3. linux内核：进程调度中使用红黑树管理进程控制块，epoll在内核中实现时使用红黑树管理事件块
4. 其他一些库：比如Nginx中用红黑树管理timer等

<http://www.cnblogs.com/yangecnu/p/Introduce-Red-Black-Tree.html>