

Пусть φ – угол между вектором силы \vec{F} и осью OX , θ – угол между $\overrightarrow{M_i M_{i+1}}$ и \vec{F} . Элементарная работа dA_i при перемещении от точки M_i к точке M_{i+1} будет равна:

$$dA_i = F \cdot \cos \theta \cdot dl_i, \quad \text{где } dl_i = |M_i M_{i+1}|. \quad (5.45)$$

Следовательно, полная работа:

$$A = \int_{\mathcal{L}} F \cos \theta \cdot dl. \quad (5.46)$$

$$\theta = \varphi - \alpha \Rightarrow \cos \theta = \cos \varphi \cdot \cos \alpha + \sin \varphi \cdot \sin \alpha.$$

Тогда формулу (5.46) можно переписать в виде:

$$\begin{aligned} A &= \int_{\mathcal{L}} \left(\underbrace{F \cos \varphi}_{F_x} \cos \alpha + \underbrace{F \sin \varphi}_{F_y} \sin \alpha \right) dl = \\ &= \int_{\mathcal{L}} (F_x \cos \alpha + F_y \sin \alpha) dl = \int_{\mathcal{L}} (F_x dx + F_y dy) = \int_{\mathcal{L}} \vec{F} \cdot \vec{dl}. \end{aligned} \quad (5.47)$$

Аналогично в трехмерном случае:

$$A = \int_{\mathcal{L}} \vec{F} \cdot \vec{dl} = \int_{\mathcal{L}} (F_x dx + F_y dy + F_z dz). \quad (5.48)$$

Определение

Если кривая \mathcal{L} замкнута, то криволинейный интеграл 2 рода обозначается символом $\oint_{\mathcal{L}} \vec{F} \cdot \vec{dl}$ и называется циркуляцией векторного поля по контуру \mathcal{L} .

5.12 Условия независимости криволинейного интеграла второго рода от пути интегрирования

Вычислительный эксперимент

Посмотрим, как влияет форма кривой на величину криволинейного интеграла 2 рода.

Примеры

1) Вычислим $\int_{\mathcal{L}} 2xydx$ от точки $(0,0)$ до точки $(1,1)$ вдоль следующих кривых:

а) $\mathcal{L}_1 : y = x$,

б) $\mathcal{L}_2 : y = x^2$.

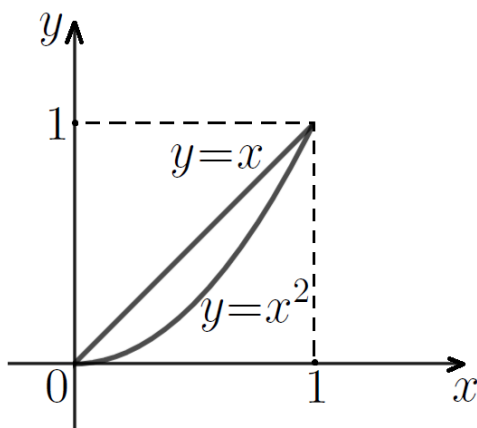


Рис. 39: Кривые интегрирования $y = x$ и $y = x^2$

Согласно формуле (5.42):

$$\int_{AB} (P(x, y)dx + Q(x, y)dy) = \int_{\alpha}^{\beta} (P(x, y(x)) + Q(x, y(x))y'(x)) dx.$$

$$\text{а)} \quad \int_{\mathcal{L}_1} 2xydx = \int_{y=x} 2xydx = \int_0^1 2x \cdot xdx = \frac{2}{3}x^3 \Big|_0^1 = \frac{2}{3},$$

$$\text{б)} \quad \int_{\mathcal{L}_2} 2xydx = \int_{y=x^2} 2xydx = \int_0^1 2x \cdot x^2dx = \frac{1}{2}x^4 \Big|_0^1 = \frac{1}{2}.$$

Получившиеся интегралы не равны друг другу. Следовательно, интеграл зависит от формы кривой.

2) Теперь вычислим другой интеграл $\int_{\mathcal{L}} (2xydx + x^2dy)$ вдоль тех же самых кривых:

а) $\mathcal{L}_1 : y = x$,

б) $\mathcal{L}_2 : y = x^2$.

$$\text{а)} \quad \int_{\mathcal{L}_1} (2xydx + x^2dy) = \int_0^1 (2x \cdot xdx + x^2dx) = \int_0^1 3x^2dx = x^3 \Big|_0^1 = 1,$$

$$\text{а) } \int_{\mathcal{L}_2} (2xydx + x^2dy) = \int_0^1 \left(2x \cdot xdx + x^2 \underbrace{2xdx}_{dy} \right) = \int_0^1 4x^3dx = x^4 \Big|_0^1 = 1.$$

Как видим, $\int_{\mathcal{L}} (2xydx + x^2dy)$ не изменился при изменении кривой интегрирования. Попробуем выяснить, случайно ли это совпадение.

Условия независимости криволинейного интеграла от пути интегрирования

Теорема 4

Для того чтобы криволинейный интеграл $\int_{AB} (P(x, y)dx + Q(x, y)dy)$ не зависел от формы пути интегрирования, необходимо и достаточно, чтобы дифференциальное выражение $P(x, y)dx + Q(x, y)dy$ было полным дифференциалом от некоторой однозначной функции двух переменных. Здесь $P(x, y)$ и $Q(x, y)$ предполагаются непрерывными функциями.

Доказательство:

Необходимость.

Пусть $\int_{AB} (Pdx + Qdy)$ не зависит от формы пути. В этом случае интеграл однозначно определяется заданием точек $A(x_0, y_0)$ и $B(x_1, y_1)$ и его можно обозначить символом

$$\int_{(x_0, y_0)}^{(x_1, y_1)} (Pdx + Qdy). \quad (5.49)$$

Путь интегрирования здесь не указан, но он безразличен в силу предположения. Зафиксируем точку $A(x_0, y_0)$. Точку $B(x_1, y_1)$ заменим произвольной точкой $M(x, y)$ в области D . Тогда вместо интеграла (5.49) можно рассмотреть функцию $F(x, y)$:

$$F(x, y) = \int_{(x_0, y_0)}^{(x, y)} (Pdx + Qdy). \quad (5.50)$$

Возьмем произвольную точку $B(x_1, y_1)$ в области D , придадим x_1 приращение Δx и перейдем к точке $C(x_1 + \Delta x, y_1)$, которая при достаточно малом Δx будет принадлежать D вместе со всем отрезком BC .

Тогда при $\Delta x \rightarrow 0$ получим:

$$\frac{\partial F}{\partial x}(x_1, y_1) = P(x_1, y_1). \quad (5.54)$$

Аналогично получается формула:

$$\frac{\partial F}{\partial y}(x_1, y_1) = Q(x_1, y_1). \quad (5.55)$$

Так как точка (x_1, y_1) была выбрана произвольным образом, то соотношения (5.54), (5.55) будут выполнены для всех точек области D . Следовательно, полный дифференциал функции $F(x, y)$ примет вид:

$$dF = \frac{\partial F}{\partial x}dx + \frac{\partial F}{\partial y}dy = \left/ \text{формулы (5.54), (5.55)} \right/ = Pdx + Qdy, \quad (5.56)$$

что совпадает с подынтегральным выражением. Таким образом, если криволинейный интеграл не зависит от формы пути, то подынтегральное выражение является полным дифференциалом.

Достаточность.

Пусть подынтегральное выражение $Pdx + Qdy$ представляет собой полный дифференциал от некоторой однозначной функции $\Phi(x, y)$:

$$P = \frac{\partial \Phi}{\partial x}, \quad Q = \frac{\partial \Phi}{\partial y}. \quad (5.57)$$

Рассмотрим некоторую гладкую кривую \mathcal{L} , соединяющую точки A и B :

$$x = \varphi(t), \quad y = \psi(t), \quad \alpha \leq t \leq \beta. \quad (5.58)$$

Пусть при изменении параметра t от α до β кривая описывается в направлении от A к B . Вычислим криволинейный интеграл:

$$\begin{aligned} I &= \int_{\mathcal{L}} (Pdx + Qdy) = \left/ \text{формулы (5.35) и (5.36)} \right/ = \\ &= \int_{\alpha}^{\beta} (P(\varphi(t), \psi(t))\varphi'(t) + Q(\varphi(t), \psi(t))\psi'(t)) dt = \left/ (5.57) \right/ = \\ &= \int_{\alpha}^{\beta} \left(\frac{\partial \Phi}{\partial x} \varphi'(t) + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \psi'(t) \right) dt = \int_{\alpha}^{\beta} \frac{d}{dt} \Phi(\varphi(t), \psi(t)) dt = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \Phi(\varphi(t), \psi(t)) \Big|_{\alpha}^{\beta} = \Phi(\varphi(\beta), \psi(\beta)) - \Phi(\varphi(\alpha), \psi(\alpha)) = \\
&= \Phi(x_B, y_B) - \Phi(x_A, y_A) = \Phi(B) - \Phi(A),
\end{aligned} \tag{5.59}$$

то есть интеграл не зависит от формы кривой и определяется только начальной и конечной точками A и B .

■

5.13 Восстановление функции по ее полному дифференциалу

Теорема 5 (Признак полного дифференциала функции)

Рассмотрим прямоугольную область D . Пусть частные производные $\frac{\partial P}{\partial y}$ и $\frac{\partial Q}{\partial x}$ непрерывны. Тогда для того, чтобы дифференциальное выражение $Pdx + Qdy$ было полным дифференциалом функции, необходимо и достаточно, чтобы было выполнено следующее условие:

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}. \tag{5.60}$$

Доказательство:

Необходимость.

Пусть существует такая функция $\Phi(x, y)$, что имеют место равенства:

$$P = \frac{\partial \Phi}{\partial x}, \quad Q = \frac{\partial \Phi}{\partial y}. \tag{5.61}$$

Тогда:

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x \partial y}, \quad \frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y \partial x}.$$

В силу непрерывности частных производных $\frac{\partial P}{\partial y}$ и $\frac{\partial Q}{\partial x}$ получаем:

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}.$$

Достаточность.

Пусть условие (5.60) выполнено во всех точках прямоугольной области D . Построим в D функцию $\Phi(x, y)$, которая будет удовлетворять следующим условиям:

$$\begin{cases} \frac{\partial \Phi}{\partial x} = P(x, y), \end{cases} \quad (5.62)$$

$$\begin{cases} \frac{\partial \Phi}{\partial y} = Q(x, y), \end{cases} \quad (5.63)$$

Проинтегрируем уравнение (5.62) по x от x_0 до x при любом фиксированном значении y :

$$\Phi(x, y) - \Phi(x_0, y) = \int_{x_0}^x P(x, y) dx \Leftrightarrow \Phi(x, y) = \int_{x_0}^x P(x, y) dx + \Phi(x_0, y). \quad (5.64)$$

Проинтегрируем уравнение (5.63) по y от y_0 до y при $x = x_0$:

$$\Phi(x_0, y) - \Phi(x_0, y_0) = \int_{y_0}^y Q(x_0, y) dy \Leftrightarrow \Phi(x_0, y) = \int_{y_0}^y Q(x_0, y) dy + \Phi(x_0, y_0). \quad (5.65)$$

Подставляя выражение для $\Phi(x_0, y)$ из (5.65) в (5.64), получаем:

$$\Phi(x, y) = \int_{x_0}^x P(x, y) dx + \int_{y_0}^y Q(x_0, y) dy + C, \quad \text{где } C = \Phi(x_0, y_0) = \text{const}. \quad (5.66)$$

Проверим, что полученная функция удовлетворяет условиям (5.62), (5.63). Действительно:

$$\frac{\partial \Phi}{\partial x} = P(x, y), \quad (5.67)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial \Phi}{\partial y} &= \frac{\partial}{\partial y} \int_{x_0}^x P(x, y) dx + Q(x_0, y) = \left/ \begin{array}{c} \text{дифференцирование} \\ \text{интеграла по параметру} \end{array} \right/ \\ &= \int_{x_0}^x \underbrace{\frac{\partial P}{\partial y}}_{= \frac{\partial Q}{\partial x}} dx + Q(x_0, y) = \int_{x_0}^x \frac{\partial Q}{\partial x} dx + Q(x_0, y) = \\ &= Q(x, y) \Big|_{x_0}^x + Q(x_0, y) = Q(x, y), \end{aligned} \quad (5.68)$$

что и требовалось доказать.

Заметим, что если бы мы начали с интегрирования по y , то пришли бы

к следующему выражению для искомой первообразной:

$$\Phi(x, y) = \int_{x_0}^x P(x, y_0) dx + \int_{y_0}^y Q(x, y) dy + C, \quad (5.69)$$

лишь по форме отличающееся от формулы (5.66).

■

Обобщение на случай произвольной области

Определение

Область называется односвязной, если для любого простого замкнутого контура, лежащего в области D , будет выполнено: ограниченная извне этим контуром область должна целиком принадлежать области D . Другими словами, простой замкнутый контур непрерывным преобразованием может быть стянут в точку.

Замечание

Если рассматривать конечную область, то понятие односвязности можно сформулировать еще проще: область должна быть ограничена единственным замкнутым контуром.

Рассмотрим односвязную область.

Теорема 5 дает нам способ восстановления первообразной по ее полному дифференциалу в прямоугольнике. Для того чтобы восстановить первообразную в произвольной точке области D , построим цепочку касающихся прямоугольников от исходной до конечной точки.

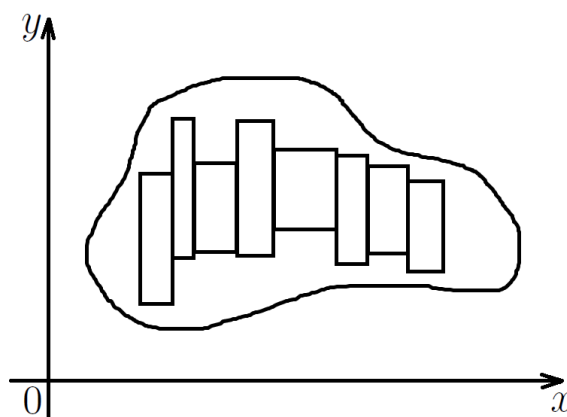


Рис. 41: Односвязная область

Последовательно восстанавливаем первообразную в каждом из прямоугольников, согласуя константы на общих частях границы прямоуголь-

ников. Таким образом, в односвязной области первообразная будет определена однозначно.

В многосвязной области этот прием не работает, так как при различных путях перехода от одного прямоугольника к другому могут получиться разные ответы (при стыковке прямоугольников константы не совпадут).

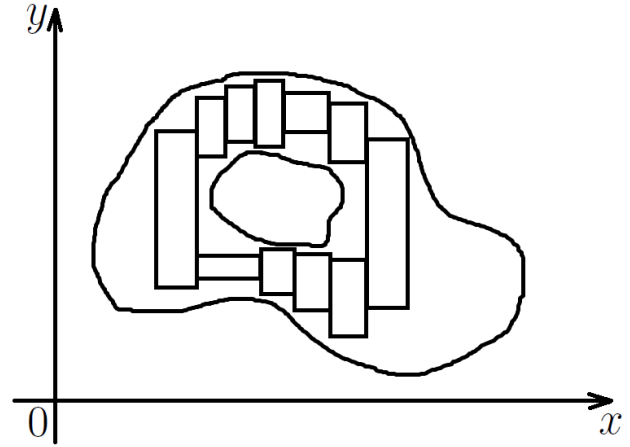


Рис. 42: Многосвязная область

Теорема 6

Независимость интеграла от пути интегрирования в некоторой области эквивалентна тому, что интеграл по любому простому замкнутому контуру в этой области равен нулю.

Доказательство:

Пусть интеграл по любому замкнутому контуру равен нулю. Докажем, что интеграл не зависит от пути. Возьмем произвольные точки A и B и соединим их двумя кривыми ACB и ADB . Интеграл по нему равен нулю:

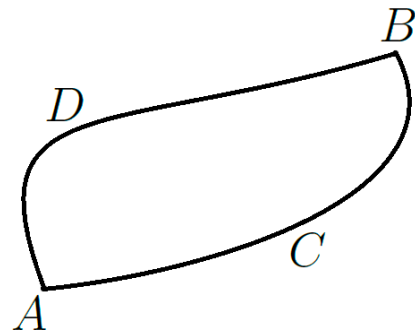


Рис. 43: Замкнутый контур $ACBDA$

$$\begin{aligned} \int_{ACBDA} (Pdx + Qdy) = 0 &\Leftrightarrow \int_{ACB} (Pdx + Qdy) + \int_{BDA} (Pdx + Qdy) = 0 \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow \int_{ACB} (Pdx + Qdy) = - \int_{BDA} (Pdx + Qdy) = \int_{ADB} (Pdx + Qdy), \quad (5.70) \end{aligned}$$

что и требовалось доказать.

В обратную сторону. Пусть интеграл не зависит от пути. Возьмем произвольный простой замкнутый контур и выберем на нем точки A и B , которые разобьют его на две дуги ACB и BDA . Из условия независимости интеграла от пути получаем формулу (5.70), откуда, проходя цепочку эквивалентных равенств в обратную сторону, получаем:

$$\int_{ACBDA} (Pdx + Qdy) = 0,$$

что и требовалось доказать. ■

Процедура восстановления функции по ее полному дифференциалу

Пусть известен полный дифференциал функции $F(x, y)$:

$$dF = \frac{\partial F}{\partial x} dx + \frac{\partial F}{\partial y} dy. \quad (5.71)$$

Тогда:

$$F(x, y) = \int_{\mathcal{L}} \left(\frac{\partial F}{\partial x} dx + \frac{\partial F}{\partial y} dy \right), \quad (5.72)$$

где \mathcal{L} – произвольная кривая, соединяющая некоторую точку (x_0, y_0) с фиксированной точкой (x, y) . Точка (x_0, y_0) выбирается произвольным образом при единственном условии – в ней не должно нарушаться условие существования дифференциала: $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$.

5.14 Теорема Грина

Теорема 7

Пусть $P(x, y)$ и $Q(x, y)$ – непрерывно дифференцируемые функции в области D , ограниченной кусочно-гладким простым контуром \mathcal{L} . Тогда имеет место следующая формула:

$$\int_{\mathcal{L}} (Pdx + Qdy) = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dxdy. \quad (5.73)$$

Доказательство:

Рассмотрим двойной интеграл $\iint_D \frac{\partial P}{\partial y} dx dy$, где область D представляет собой криволинейную трапецию.

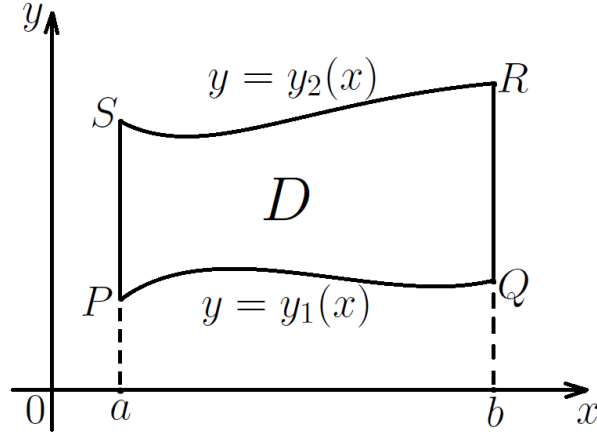


Рис. 44: Область D . Криволинейная трапеция первого типа

$$\iint_D \frac{\partial P}{\partial y} dx dy = \int_a^b dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} \frac{\partial P}{\partial y} dy = \int_a^b dx \cdot (P(x, y_2(x)) - P(x, y_1(x))) =$$

Данный определенный интеграл по формуле (5.42) можно представить как разность двух криволинейных интегралов по кривым SR и PQ :

$$= \int_{SR} P(x, y) dx - \int_{PQ} P(x, y) dx = \int_{SR} P(x, y) dx + \int_{QP} P(x, y) dx \quad (5.74)$$

К правой части формулы (5.74) добавим два нулевых интеграла по вертикальным отрезкам RQ и PS :

$$\begin{aligned} \iint_D \frac{\partial P}{\partial y} dx dy &= \int_{SR} P(x, y) dx + \underbrace{\int_{RQ} P(x, y) dx + \int_{QP} P(x, y) dx}_{=0} + \underbrace{\int_{PS} P(x, y) dx}_{=0} = \\ &= \oint_{SRQPS} P(x, y) dx = - \oint_{SPQRS} P(x, y) dx. \end{aligned} \quad (5.75)$$

Формула (5.75) справедлива и для областей более сложного вида, которые можно разбить на конечное число криволинейных трапеций вертикальными прямыми.

Аналогично выводится формула:

$$\iint_D \frac{\partial Q}{\partial x} dx dy = \oint_{SPQRS} Q(x, y) dy. \quad (5.76)$$

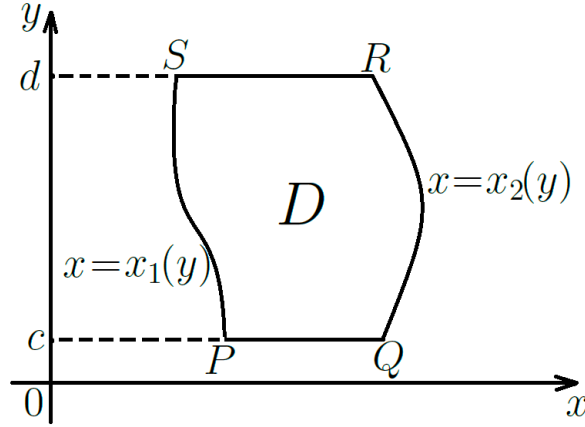


Рис. 45: Область D . Криволинейная трапеция второго типа

Наконец, если область D одновременно удовлетворяет условиям обоих случаев, то есть разлагается на конечное число трапеций как первого, так и второго типов, то для нее будут справедливы обе формулы (5.75) и (5.76). Вычтем из уравнения (5.76) уравнение (5.75). Тогда для замкнутого контура \mathcal{L} получим формулу Грина:

$$\oint_{\mathcal{L}} (Pdx + Qdy) = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy. \quad (5.77)$$

Теперь докажем формулу Грина для односвязной области общего вида D с кусочно-гладкой границей \mathcal{L} . Впишем в D некоторый многоугольник A и опишем вокруг D многоугольник B . Так как многоугольник можно разбить на криволинейные трапеции, то будет выполнено:

$$\oint_{\partial A} (Pdx + Qdy) = \iint_A \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy. \quad (5.78)$$

Здесь ∂A обозначает границу области A .

Если длина наибольшей из сторон ломаной ∂A стремится к нулю, то интеграл по ломаной стремится к интегралу по кривой \mathcal{L} . Докажем, что

двойной интеграл по многоугольнику A в формуле (5.78) стремится к двойному интегралу по области D . Для этого выберем описанный многоугольник B таким образом, чтобы он отличался по площади от A не более, чем на ε . Для краткости положим $f = \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y}$. В силу непрерывности, функция f будет ограничена в многоугольнике B :

$$|f| \leq M. \quad (5.79)$$

Тогда:

$$\begin{aligned} \left| \iint_D f dx dy - \iint_A f dx dy \right| &= \left| \iint_{D \setminus A} f dx dy \right| \leq \iint_{D \setminus A} |f| dx dy \leq \\ &\leq \iint_{B \setminus A} |f| dx dy \underset{\substack{\uparrow \\ (5.79)}}{\leq} M \cdot \underbrace{\iint_{B \setminus A} dx dy}_{\text{площадь } B \setminus A} \leq M \cdot \varepsilon \longrightarrow 0 \end{aligned} \quad (5.80)$$

при измельчении сторон многоугольника. Учитывая (5.80), сделаем предельный переход в формуле (5.78). Получим формулу Грина для односвязной области с кусочно-гладкой границей:

$$\oint_{\mathcal{L}} (P dx + Q dy) = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy. \quad (5.81)$$

Пример неприменимости теоремы 7 (теоремы Грина)

Пусть $P(x, y) = -\frac{y}{x^2+y^2}$, $Q = \frac{x}{x^2+y^2}$, контур \mathcal{L} представляет собой единичную окружность:

$$\begin{cases} x = \cos t \\ y = \sin t \end{cases}, \quad 0 \leq t \leq 2\pi.$$

Тогда:

$$-\frac{\partial P}{\partial y} + \frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{x^2 + y^2 - 2y^2}{(x^2 + y^2)^2} + \frac{x^2 + y^2 - 2x^2}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{x^2 + y^2 - 2y^2 + x^2 + y^2 - 2x^2}{(x^2 + y^2)^2} = 0$$

всюду кроме точки $(0, 0)$, когда знаменатель обращается в 0.

Следовательно,

$$\iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = 0. \quad (5.82)$$

С другой стороны,

$$\begin{aligned} \int_{\mathcal{L}} (Pdx + Qdy) &= \int_0^{2\pi} (-\sin t \cdot d(\cos t) + \cos t \cdot d(\sin t)) = \\ &= \int_0^{2\pi} (\sin^2 t + \cos^2 t) dt = \int_0^{2\pi} dt = 2\pi \neq 0, \end{aligned} \quad (5.83)$$

то есть результаты в формулах (5.82) и (5.83) отличаются. Теорема Грина здесь не работает, так как функции P и Q должны быть непрерывно дифференцируемы во всей области D , а здесь это условие нарушается в точке $(0, 0)$.

Альтернативное доказательство признака независимости интеграла $\int_{\mathcal{L}} (Pdx + Qdy)$ от пути.

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x} \quad \forall (x, y).$$

Пусть $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$ всюду в области D . Возьмем простой замкнутый контур \mathcal{L} , лежащий в D . Тогда по теореме Грина:

$$\oint_{\mathcal{L}} (Pdx + Qdy) = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dxdy = 0,$$

что эквивалентно независимости интеграла от пути.

В обратную сторону. Допустим, что интеграл по любому замкнутому контуру в области D равен нулю. Докажем, что $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$.

От противного. Пусть в некоторой точке $\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} > 0$ (случай < 0 аналогичен). В силу непрерывности $\frac{\partial Q}{\partial x}$ и $\frac{\partial P}{\partial y}$ существует окрестность D данной точки, в которой $\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} > \varepsilon > 0$. Пусть \mathcal{L} – контур, ограничивающий эту окрестность. Тогда:

$$\iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dxdy > 0 \Rightarrow \text{Теорема Грина} \Rightarrow \oint_{\mathcal{L}} (Pdx + Qdy) > 0.$$

Противоречие. ■

5.15 Поверхностный интеграл второго рода

Рассмотрим гладкую двустороннюю поверхность G . Выберем одну из ее сторон, задав направление нормали к поверхности. Пусть на поверхности G задана некоторая функция $f(x, y, z)$. Разобьем G на частичные поверхности G_i набором кусочно-гладких кривых (разбиение на произвольные квадратуемые области). Пусть $M_i(x_i, y_i, z_i)$ – произвольная точка на элементе G_i . Каждую из частичных поверхностей G_i спроектируем на плоскость XOY . Обозначим проекции за D_i . Тогда можно составить интегральную сумму:

$$\sigma = \sum_{i=1}^n f(x_i, y_i, z_i) \cdot S(D_i), \quad (5.84)$$

где $S(D_i)$ – это площадь области D_i , взятая со знаком “+,” если выбрана верхняя сторона поверхности (угол между нормалью и ортом оси OZ меньше $\frac{\pi}{2}$) и со знаком “–,” если нижняя (угол между нормалью и ортом оси OZ больше $\frac{\pi}{2}$).

Если при измельчении разбиения ($\max_i d_i \rightarrow 0$) интегральная сумма имеет конечный предел, не зависящий от способа разбиения и выбора точек M_i , то он называется поверхностным интегралом 2 рода от функции f по поверхности G и обозначается символом:

$$\iint_G f(x, y, z) dx dy = \lim_{\max_i d_i \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(x_i, y_i, z_i) \cdot S(D_i). \quad (5.85)$$

Мы получили интеграл по выбранной стороне поверхности (указание на сторону поверхности следует оговаривать особо). Аналогично через проекции частичных поверхностей G_i на плоскости XOZ и YOZ можно определить интегралы:

$$\iint_G f(x, y, z) dx dz \text{ и } \iint_G f(x, y, z) dy dz. \quad (5.86)$$

Если задать на поверхности G три функции $P(x, y, z)$, $Q(x, y, z)$ и

$R(x, y, z)$, то можно определить интеграл:

$$\iint_G (Pdydz + Qdzdx + Rdxdy). \quad (5.87)$$

В случае, когда поверхность задана явным уравнением $z = z(x, y)$, поверхностный интеграл несложно свести к двойному интегралу. Если выбрана верхняя сторона поверхности:

$$\iint_G f(x, y, z)dxdy = \int_D f(x, y, z(x, y))dxdy. \quad (5.88)$$

Если выбрана нижняя сторона поверхности:

$$\iint_G f(x, y, z)dxdy = - \int_D f(x, y, z(x, y))dxdy. \quad (5.89)$$

5.16 Связь поверхностных интегралов 1 и 2 рода

В определении поверхностного интеграла 1 рода используется площадь поверхности, в определении поверхностного интеграла 2 рода – площадь проекции.

Связь между площадями частичных поверхностей G_i и их проекциями D_i на плоскость XOY дается формулой (4.29):

$$S(G_i) = \iint_{D_i} \frac{dxdy}{\cos \gamma}, \quad (5.90)$$

где γ – острый угол между нормалью и осью OZ . Поверхность G – гладкая $\Rightarrow \frac{1}{\cos \gamma}$ – непрерывная функция \Rightarrow можно применить теорему о среднем:

$$S(G_i) = \frac{1}{\cos \tilde{\gamma}_i} \cdot S(D_i), \quad (5.91)$$

где $\tilde{\gamma}_i$ – угол нормали с осью OZ в некоторой точке поверхности G_i . Выразим из (5.91) площадь $S(D_i)$ и подставим ее в формулу для интегральной суммы (5.84):

$$\sigma = \sum_{i=1}^n f(x_i, y_i, z_i) \cdot \cos \tilde{\gamma}_i \cdot S(G_i). \quad (5.92)$$

Сопоставим ее с интегральной суммой σ^* для поверхностного интеграла первого рода $\iint_G f(x, y, z) \cdot \cos \gamma d\sigma$:

$$\sigma^* = \sum_{i=1}^n f(x_i, y_i, z_i) \cdot \cos \gamma_i \cdot S(G_i), \quad (5.93)$$

где γ_i – угол нормали с осью OZ в точке (x_i, y_i, z_i) . Функция $\cos \gamma$ непрерывна в замкнутой ограниченной области. Значит для любого наперед заданного ε можно выбрать столь малый максимальный диаметр G_i , что в пределах каждой из частичных поверхностей G_i функция $\cos \gamma$ будет меняться не более, чем на ε .

Пусть f – ограниченная функция ($|f| \leq M$). Составим модуль разности интегральных сумм для интегралов 1 и 2 рода:

$$\begin{aligned} |\sigma - \sigma^*| &= \left| \sum_{i=1}^n f(x_i, y_i, z_i) \cdot (\cos \tilde{\gamma}_i - \cos \gamma_i) \cdot S(G_i) \right| \leq \\ &\leq \sum_{i=1}^n \underbrace{|f(x_i, y_i, z_i)|}_{\leq M} \cdot \underbrace{|\cos \tilde{\gamma}_i - \cos \gamma_i|}_{\leq \varepsilon} \cdot S(G_i) \leq M \cdot \varepsilon \cdot S(G_i) \longrightarrow 0 \end{aligned} \quad (5.94)$$

при измельчении разбиения. Таким образом, в пределе интегральные суммы для интегралов 1 и 2 рода совпадают и будет выполнено:

$$\iint_G f(x, y, z) dx dy = \iint_G f(x, y, z) \cos \gamma d\sigma. \quad (5.95)$$

Замечание

Если поменять сторону поверхности на нижнюю, то нормаль тоже изменится и в обоих интегралах поменяется знак.

Общий случай задания поверхности

При рассмотрении связи поверхностных интегралов 1 и 2 рода мы предполагали, что поверхность однозначно проектируется на плоскость XOY . Например, явно заданная поверхность $z = z(x, y)$ однозначно проектируется на плоскость XOY .

Однако, в общем случае это не так. Здесь интеграл строится по тому же принципу, но площади проекций $S(D_i)$ приходится брать, возмож-

но, с разными знаками (если одни элементы поверхности оказываются лежащими сверху, а другие – снизу).

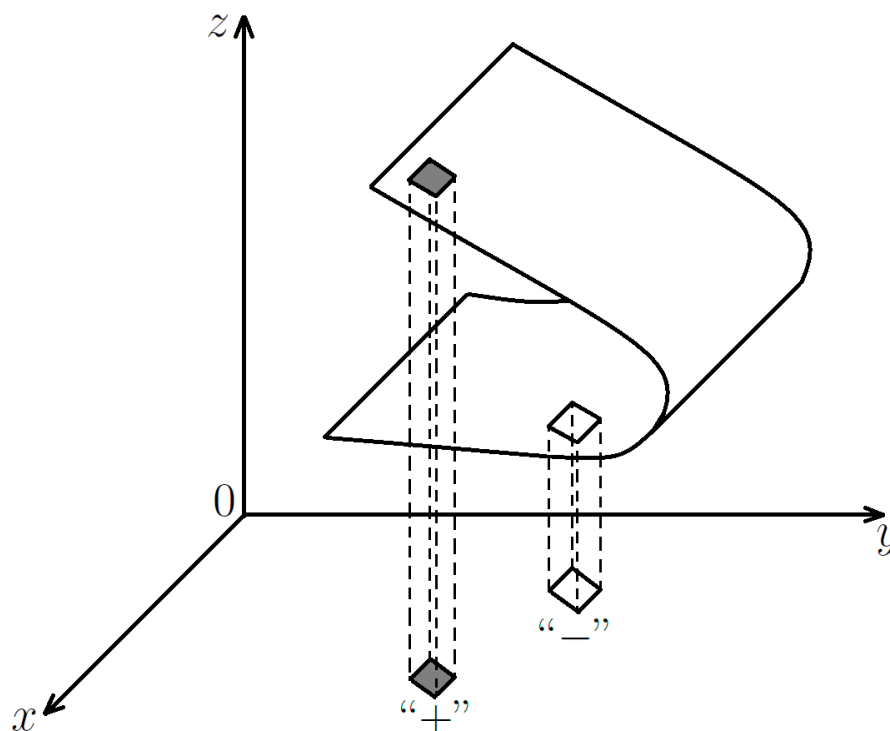


Рис. 46: Поверхность общего вида

Однако, здесь может встретиться и такой случай, когда элемент G_i лежит частью сверху, частью снизу, то есть не проектируется на плоскость XOY взаимно однозначно. При измельчении разбиения вклад подобных “неправильных” элементов становится ничтожным и в интегральную сумму их можно не включать.

5.17 Вычисление поверхностного интеграла 2 рода

Пусть поверхность задана уравнениями:

$$x = x(u, v), \quad y = y(u, v), \quad z = z(u, v), \quad \text{где } u, v \in D. \quad (5.96)$$

Воспользуемся формулой (5.95) связи поверхностных интегралов 1 и 2 рода:

$$\iint_G f(x, y, z) dx dy = \iint_G f(x, y, z) \cos \gamma d\sigma. \quad (5.97)$$

При параметрическом задании поверхности направляющий косинус нормали может быть вычислен по формуле (4.18):

$$\cos \gamma = \pm \frac{C}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}, \quad (5.98)$$

$$\text{где } A = \begin{vmatrix} y'_u & z'_u \\ y'_v & z'_v \end{vmatrix}, \quad B = \begin{vmatrix} z'_u & x'_u \\ z'_v & x'_v \end{vmatrix}, \quad C = \begin{vmatrix} x'_u & y'_u \\ x'_v & y'_v \end{vmatrix}. \quad (5.99)$$

Тогда элемент площади поверхности может быть вычислен по формуле (4.22):

$$d\sigma = \sqrt{A^2 + B^2 + C^2} du dv. \quad (5.100)$$

Подставляя выражения для $\cos \gamma$ и $d\sigma$ в формулу (5.97), получаем:

$$\iint_G f(x, y, z) dx dy = \pm \iint_D f(x(u, v), y(u, v), z(u, v)) \cdot C du dv. \quad (5.101)$$

Выбор знака перед интегралом отвечает стороне поверхности. Если ориентация плоскости (u, v) соответствует ориентации поверхности G , то следует выбрать знак “+.” В ином случае – знак “–.”

Аналогично можно получить формулу для вычисления поверхностного интеграла 2 рода в общем виде:

$$\begin{aligned} \iint_G (P dy dz + Q dz dx + R dx dy) &= \iint_G (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) d\sigma = \\ &= \pm \iint_D (PA + QB + RC) du dv. \end{aligned} \quad (5.102)$$

Поток векторного поля

Пусть задано векторное поле $\vec{A}(x, y, z)$:

$$\vec{A} = A_x \cdot \vec{i} + A_y \cdot \vec{j} + A_z \cdot \vec{k}. \quad (5.103)$$

Определение

Потоком векторного поля через ориентированную поверхность G называется поверхностный интеграл 1 рода следующего вида:

$$\iint_G A_n d\sigma, \quad (5.104)$$

где A_n – это проекция вектора \vec{A} на нормаль \vec{n} к поверхности G :

$$\vec{n} = \cos \alpha \cdot \vec{i} + \cos \beta \cdot \vec{j} + \cos \gamma \cdot \vec{k}.$$

Поток также может быть представлен в виде поверхностного интеграла 2 рода:

$$\begin{aligned} \iint_G A_n d\sigma &= \iint_G (A_x \cos \alpha + A_y \cos \beta + A_z \cos \gamma) d\sigma = \text{ / формула (5.102) / } = \\ &= \iint_G (A_x dydz + A_y dzdx + A_z dxdy). \end{aligned} \quad (5.105)$$

Замечание

Иногда для сокращения записи вводят ориентированный элемент площади поверхности:

$$d\vec{\sigma} = \vec{n} \cdot d\sigma. \quad (5.106)$$

Тогда поток векторного поля может быть записан в виде:

$$\iint_G (\vec{A}, d\vec{\sigma}) = \iint_G (\vec{A} \cdot \vec{n}) d\sigma. \quad (5.107)$$

Процедура вычисления поверхностного интеграла 2 рода

$$\begin{aligned} \iint_G (\vec{A}, d\vec{\sigma}) &= \iint_G (\vec{A} \cdot \vec{n}) d\sigma = \pm \iint_{D_1} A_x(x(y, z), y, z) dydz \pm \\ &\pm \iint_{D_2} A_y(x, y(x, z), z) dx dz \pm \iint_{D_3} A_z(x, y, z(x, y)) dxdy. \end{aligned} \quad (5.108)$$

где D_1, D_2 и D_3 – проекции G на плоскости YOZ, XOZ и XOY соответственно.

Выбор знака в интеграле $\pm \iint_{D_3} A_z(x, y, z(x, y)) dxdy$.

Поверхность следует разбить на части, для которых угол между нормалью \vec{n} и ортом оси OZ меньше или больше $\frac{\pi}{2}$.

- Знак “+”, если \vec{n} и орт оси OZ направлены в одну сторону (то есть угол между ними $< \frac{\pi}{2}$).

- Знак “—”, если \vec{n} и орт оси OZ направлены в разные стороны.
- Те части поверхности, для которых угол между нормалью \vec{n} и ортом оси OZ равен $\frac{\pi}{2}$, проектируются в линию, площадь которой равна нулю. Следовательно, соответствующий интеграл по области нулевой площади (линии) тоже равен нулю.

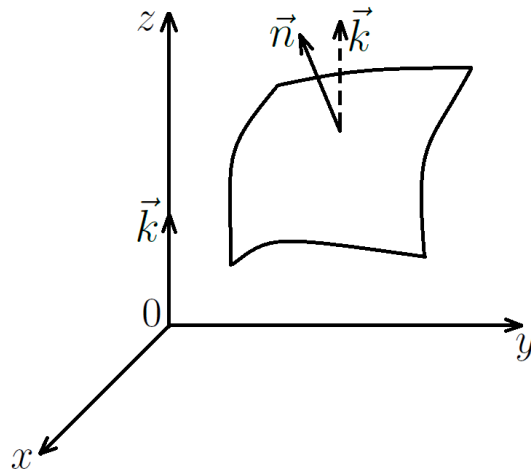


Рис. 47: Выбор знака в интеграле

Знак в интегралах $\iint_{D_1} \dots$ и $\iint_{D_2} \dots$ выбирается по тому же принципу.

5.18 Теорема Стокса

Зададим параметрически гладкую поверхность G , ограниченную контуром \mathcal{L} :

$$x = x(u, v), \quad y = y(u, v), \quad z = z(u, v), \quad (5.109)$$

где параметры u, v принадлежат плоской области D , ограниченной контуром Λ . Положим $x(u, v)$, $y(u, v)$, $z(u, v)$ дважды непрерывно дифференцируемыми функциями.

Выберем сторону поверхности так, чтобы положительному обходу контура Λ соответствовал положительный обход контура \mathcal{L} . Тем самым, мы определим знак в направляющих косинусах нормали в формуле (4.18):

$$\cos \alpha = \frac{A}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}, \quad \cos \beta = \frac{B}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}},$$

$$\cos \gamma = \frac{C}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}. \quad (5.110)$$

Пусть на поверхности G заданы функции $P(x, y, z)$, $Q(x, y, z)$, $R(x, y, z)$.

Рассмотрим

$$\begin{aligned} \int_{\mathcal{L}} P dx &= \int_{\Lambda} P \cdot \underbrace{\left(\frac{\partial x}{\partial u} du + \frac{\partial x}{\partial v} dv \right)}_{dx} = \int_{\Lambda} \left(\underbrace{P \frac{\partial x}{\partial u}}_P \cdot \underbrace{du}_{dx} + \underbrace{P \frac{\partial x}{\partial v}}_Q \cdot \underbrace{dv}_{dy} \right) = \\ & \quad / \text{По формуле Грина:} \int_{\mathcal{L}} (P dx + Q dy) = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy / \\ &= \iint_D \left(\frac{\partial}{\partial u} \left(P \frac{\partial x}{\partial v} \right) - \frac{\partial}{\partial v} \left(P \frac{\partial x}{\partial u} \right) \right) du dv = \\ &= \iint_D \left[\left(\cancel{\frac{\partial P}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial u}} + \frac{\partial P}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial u} + \frac{\partial P}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial u} \right) \frac{\partial x}{\partial v} + P \cancel{\frac{\partial^2 x}{\partial v \partial u}} - \right. \\ & \quad \left. - \left(\cancel{\frac{\partial P}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial v}} + \frac{\partial P}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial v} + \frac{\partial P}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial v} \right) \frac{\partial x}{\partial u} + P \cancel{\frac{\partial^2 x}{\partial u \partial v}} \right] du dv = \\ &= \iint_D \left[\frac{\partial P}{\partial z} \underbrace{\left(\frac{\partial z}{\partial u} \frac{\partial x}{\partial v} - \frac{\partial z}{\partial v} \frac{\partial x}{\partial u} \right)}_{=B \text{ по формуле (5.99)}} - \frac{\partial P}{\partial y} \underbrace{\left(\frac{\partial x}{\partial u} \frac{\partial y}{\partial v} - \frac{\partial x}{\partial v} \frac{\partial y}{\partial u} \right)}_{=C \text{ по формуле (5.99)}} \right] du dv = \\ &= \iint_D \left[\underbrace{\frac{\partial P}{\partial z}}_Q \cdot B - \underbrace{\frac{\partial P}{\partial y}}_R \cdot C \right] = / \text{формула (5.102)} / = \\ &= \iint_G \left(\frac{\partial P}{\partial z} dz dx - \frac{\partial P}{\partial y} dx dy \right). \end{aligned} \quad (5.111)$$

Замечание

Здесь использовалось предположение о существовании и непрерывности производных $\frac{\partial^2 x}{\partial u \partial v}$ и $\frac{\partial^2 x}{\partial v \partial u}$, которые в конечном результате не участвуют. Можно доказать, что это предположение избыточно.

Аналогично, с помощью циклической перестановки букв x , y , z можно получить формулы:

$$\int_{\mathcal{L}} Q dy = \iint_G \left(\frac{\partial Q}{\partial x} dx dy - \frac{\partial Q}{\partial z} dy dz \right), \quad (5.112)$$

$$\int_{\mathcal{L}} R dz = \iint_G \left(\frac{\partial R}{\partial y} dy dz - \frac{\partial R}{\partial x} dz dx \right). \quad (5.113)$$

Складывая равенства (5.111), (5.112), (5.113), получаем формулу Стокса:

$$\begin{aligned} & \int_{\mathcal{L}} (P dx + Q dy + R dz) = \\ &= \iint_G \left[\left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy + \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) dy dz + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) dz dx \right]. \end{aligned} \quad (5.114)$$

Отметим, что в формуле (5.114) сторона поверхности G и направление обхода контура \mathcal{L} согласованы между собой.

Формулу Стокса (5.114) можно также записать с использованием поверхностного интеграла 1 рода:

$$\begin{aligned} & \int_{\mathcal{L}} (P dx + Q dy + R dz) = \\ &= \iint_G \left[\left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \cos \alpha + \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \cos \beta + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \cos \gamma \right] d\sigma. \end{aligned} \quad (5.115)$$

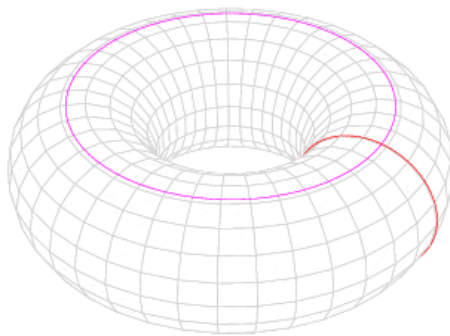
5.19 Приложение формулы Стокса к исследованию криволинейного интеграла 2 рода в пространстве

Определение

Назовем область Ω поверхностно-односвязной, если для любого простого кусочно-гладкого контура $\mathcal{L} \subset \Omega$ существует кусочно-гладкая самонепересекающаяся поверхность G , имеющая \mathcal{L} своим контуром и целиком лежащая в Ω .

Пример

Тело, ограниченное двумя концентрическими сферами (шаровой слой) будет поверхностно-односвязным, а тор – не будет.

Рис. 48: Тор. Розовой линией отмечен контур \mathcal{L}

На контур \mathcal{L} , обходящий отверстие в торе, нельзя натянуть поверхность, целиком лежащую в торе.

Теорема 8 (независимость интеграла от пути)

Пусть $P(x, y, z)$, $Q(x, y, z)$, $R(x, y, z)$ – непрерывно дифференцируемые функции в поверхностно-односвязной области Ω . Необходимые и достаточные условия независимости интеграла $\int_{\mathcal{L}} (Pdx + Qdy + Rdz)$ от пути в области Ω :

$$\frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y}, \quad \frac{\partial R}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial z}, \quad \frac{\partial P}{\partial z} = \frac{\partial R}{\partial x}. \quad (5.116)$$

Доказательство: Согласно теореме 6, независимость интеграла от пути интегрирования эквивалентна тому, что интеграл по любому простому замкнутому контуру в этой области равен нулю. Этот факт мы и будем доказывать.

Достаточность. Пусть \mathcal{L} – простой замкнутый контур в области Ω . Так как Ω поверхностно-односвязна, найдется поверхность $G \subset \Omega$, имеющая своим контуром \mathcal{L} . Тогда согласно формуле Стокса (5.114):

$$\begin{aligned} \int_{\mathcal{L}} (Pdx + Qdy + Rdz) &= \iint_G \left[\left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dxdy + \right. \\ &+ \left. \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) dydz + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) dzdx \right] \quad \text{в силу формул (5.116).} \end{aligned} \quad (5.117)$$

Необходимость.

Допустим, что интеграл по любому замкнутому контуру равен нулю.

Докажем выполнение условий (5.116).

От противного. Допустим, условие $\frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y}$ нарушено в некоторой точке. Например, $\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} > 0$. В силу непрерывности $\frac{\partial Q}{\partial x}$ и $\frac{\partial P}{\partial y}$ существует окрестность данной точки, в которой выполнено:

$$\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} > \varepsilon > 0. \quad (5.118)$$

Проведем через данную точку плоскость, параллельную XOY . Сечение окрестности плоскостью выберем в качестве поверхности G , а его контур – в качестве кривой \mathcal{L} . Напишем теорему Стокса (5.114):

$$\int_{\mathcal{L}} (Pdx + Qdy) = \iint_G \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dxdy. \quad (5.119)$$

Часть слагаемых в формуле (5.119) обнулилась, так как сечение G – это плоская область, параллельная XOY . Тогда в силу неравенства (5.118) и формулы (5.119) получаем:

$$\int_{\mathcal{L}} (Pdx + Qdy) > 0.$$

Противоречие. ■

Замечание

Условия (5.116) необходимы и достаточны для того, чтобы в поверхностно-односвязной области $Pdx + Qdy + Rdz$ было полным дифференциалом. При этом первообразная может быть найдена по формуле:

$$F(x, y, z) = \int_{(x_0, y_0, z_0)}^{(x, y, z)} (Pdx + Qdy + Rdz), \quad (5.120)$$

где интеграл берется по любой кривой, соединяющей точки (x_0, y_0, z_0) и (x, y, z) .

5.20 Формула Стокса в векторной форме

Пусть задано векторное поле $\vec{A}(x, y, z)$:

$$\vec{A} = P(x, y, z) \cdot \vec{i} + Q(x, y, z) \cdot \vec{j} + R(x, y, z) \cdot \vec{k} \quad (5.121)$$

Тогда

$$\text{rot } \vec{A} = \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \vec{i} + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \vec{j} + \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \vec{k} \quad (5.122)$$

Тогда формула Стокса (5.115) может быть переписана в виде:

$$\oint_{\mathcal{L}} \vec{A} \cdot d\vec{l} = \iint_G \text{rot } \vec{A} \cdot \vec{n} d\sigma = \iint_G \text{rot}_n \vec{A} d\sigma, \quad (5.123)$$

$$\text{где } d\vec{l} = dx \cdot \vec{i} + dy \cdot \vec{j} + dz \cdot \vec{k},$$

$$\vec{n} = \cos \alpha \cdot \vec{i} + \cos \beta \cdot \vec{j} + \cos \gamma \cdot \vec{k},$$

$\text{rot}_n \vec{A}$ – проекция вектора $\text{rot } \vec{A}$ на нормаль \vec{n} .

Циркуляция векторного поля \vec{A} по замкнутому контуру \mathcal{L} равна потоку вектора $\text{rot } \vec{A}$ через поверхность G , ограниченную этим контуром \mathcal{L} .

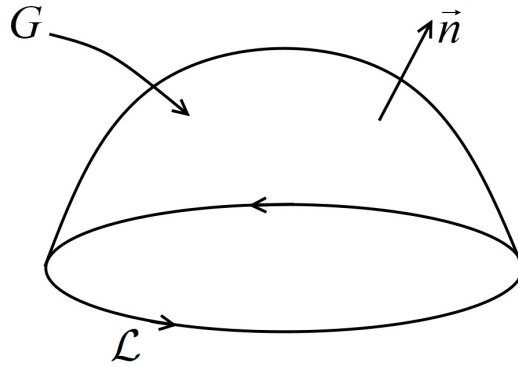


Рис. 49: Поверхность G , ограниченная контуром \mathcal{L}

Замечание

Обход контура должен быть положительным (если смотреть со стороны нормали \vec{n}). В противном случае перед интегралом $\iint_G \text{rot } \vec{A} \cdot \vec{n} d\sigma$ следует поставить знак “—.”

Замечание

Поток ротора векторного поля не зависит от формы натянутой на \mathcal{L} поверхности.

Инвариантное определение ротора

Ротор векторного поля \vec{A} – это вектор. Для того, чтобы определить вектор, достаточно определить его проекцию на любое направление.

Пусть M – произвольная точка, \vec{n} – некоторый единичный вектор.

Определим $\text{rot}_n \vec{A}$ в точке M . Будем считать векторное поле $\text{rot } \vec{A}$ непрерывным. Построим плоскость, перпендикулярную вектору \vec{n} и проходящую через точку M . Возьмем некоторую окрестность G точки M в данной плоскости с контуром \mathcal{L} . Напишем теорему Стокса (5.123):

$$\oint_{\mathcal{L}} \vec{A} \cdot d\vec{l} = \iint_G \text{rot}_n \vec{A} d\sigma. \quad (5.124)$$

По теореме о среднем:

$$\iint_G \text{rot}_n \vec{A} \cdot d\sigma = \text{rot}_n \vec{A}(\widetilde{M}) \cdot S(G), \quad (5.125)$$

где \widetilde{M} – некоторая точка окрестности G , $S(G)$ – площадь области G . Будем стягивать область G к точке M . Тогда $\widetilde{M} \rightarrow M$ и в силу непрерывности ротора из формул (5.124) и (5.125) получим:

$$\frac{\oint_{\mathcal{L}} \vec{A} \cdot d\vec{l}}{S(G)} = \text{rot}_n \vec{A}(\widetilde{M}) \xrightarrow{G \rightarrow M} \text{rot}_n \vec{A}(M). \quad (5.126)$$

Таким образом,

$$\text{rot}_n \vec{A}(M) = \lim_{G \rightarrow M} \frac{\oint_{\mathcal{L}} \vec{A} \cdot d\vec{l}}{S(G)}. \quad (5.127)$$

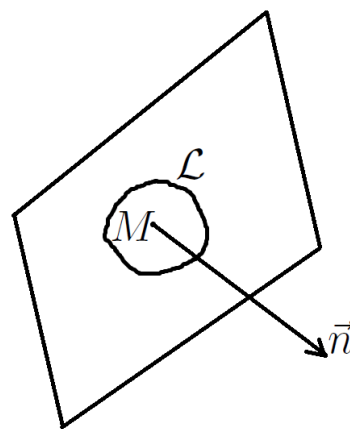


Рис. 50: Плоскость, перпендикулярная вектору \vec{n} и проходящая через точку M .

Итак, мы определили проекцию вектора $\text{rot } \vec{A}$ на любое направление без всякой ссылки на систему координат, то есть определили сам вектор $\text{rot } \vec{A}$.

Пример

Пусть задано векторное поле $\vec{A} = x^2 y^3 \cdot \vec{i} + \vec{j} + z \cdot \vec{k}$.

Пусть поверхность G представляет собой верхнюю сторону полусферы: $x^2 + y^2 + z^2 = a^2$, $z > 0$. Обозначим за \mathcal{L} границу полусферы G : $x^2 + y^2 = a^2$, $z = 0$.

Проверим теорему Стокса, посчитав по-отдельности циркуляцию векторного поля \vec{A} и поток $\text{rot } \vec{A}$ через поверхность G .

$$\int_{\mathcal{L}} (x^2 y^3 dx + dy + \underbrace{z dz}_{=0}) =$$

Запишем \mathcal{L} в полярных координатах: $\left\{ \begin{array}{l} x = a \cos \varphi \\ y = a \sin \varphi \end{array} \right., \quad 0 \leq \varphi \leq 2\pi$

$$\begin{aligned} &= \int_0^{2\pi} a^2 \cos^2 \varphi \cdot a^3 \sin^3 \varphi \cdot d(a \cos \varphi) + \int_0^{2\pi} d(a \sin \varphi) = \\ &= -a^6 \int_0^{2\pi} \sin^4 \varphi \cos^2 \varphi d\varphi + \underbrace{a \sin \varphi \Big|_0^{2\pi}}_{=0} = -a^6 \int_0^{2\pi} \underbrace{\sin^2 \varphi}_{=\frac{1-\cos 2\varphi}{2}} \cdot \underbrace{\sin^2 \varphi \cos^2 \varphi}_{=\frac{1}{4} \sin^2 2\varphi} d\varphi = \\ &= -\frac{a^6}{8} \int_0^{2\pi} (1 - \cos 2\varphi) \sin^2 2\varphi d\varphi = -\frac{a^6}{8} \int_0^{2\pi} \underbrace{\sin^2 2\varphi}_{=\frac{1-\cos 4\varphi}{2}} d\varphi + \frac{a^6}{8} \int_0^{2\pi} \sin^2 2\varphi \cdot \underbrace{\cos 2\varphi d\varphi}_{=\frac{1}{2} d(\sin 2\varphi)} = \\ &= -\frac{a^6}{16} \int_0^{2\pi} (1 - \cos 4\varphi) d\varphi + \frac{a^6}{16} \int_0^{2\pi} \sin^2 2\varphi d(\sin 2\varphi) = \\ &= -\frac{a^6}{16} \varphi \Big|_0^{2\pi} + \underbrace{\frac{a^6}{16} \cdot \frac{1}{4} \sin 4\varphi \Big|_0^{2\pi}}_{=0} + \underbrace{\frac{a^6}{16} \cdot \frac{\sin^3 2\varphi}{3} \Big|_0^{2\pi}}_{=0} = -\frac{\pi}{8} a^6. \end{aligned}$$

Теперь посчитаем поток $\text{rot } \vec{A}$ через поверхность G .

$$P = x^2 y^3, \quad Q = 1, \quad R = z.$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} &= -3x^2y^2 \\ \frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} &= \frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} = 0 \end{aligned} \right\} \Rightarrow \operatorname{rot} \vec{A} = -3x^2y^2 \cdot \vec{k}.$$

Тогда поток $\operatorname{rot} \vec{A}$ равен:

$$\begin{aligned} \iint_G \operatorname{rot} \vec{A} \cdot \vec{n} d\sigma &= -3 \iint_G x^2y^2 dx dy = -3 \cdot \int_{x^2+y^2 \leq a^2} x^2y^2 dx dy = \\ &= \int \left\{ \begin{array}{l} x = a \cos \varphi \\ y = a \sin \varphi \end{array} \right. / = -3 \cdot \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^a r^2 \cos^2 \varphi \cdot r^2 \sin^2 \varphi \cdot r dr = \\ &= -3 \int_0^{2\pi} d\varphi \cdot \underbrace{\sin^2 \varphi \cdot \cos^2 \varphi}_{=\frac{1}{4} \sin^2 2\varphi} \cdot \frac{r^6}{6} \Big|_0^a = -\frac{a^6}{2} \int_0^{2\pi} \frac{1}{4} \underbrace{\sin^2 2\varphi}_{=\frac{1-\cos 4\varphi}{2}} d\varphi = \\ &= -\frac{a^6}{16} \int_0^{2\pi} (1 - \cos 4\varphi) d\varphi = -\frac{a^6}{16} \varphi \Big|_0^{2\pi} + \underbrace{\frac{a^6}{16} \cdot \frac{1}{4} \sin 4\varphi \Big|_0^{2\pi}}_{=0} = -\frac{\pi}{8} a^6. \end{aligned}$$

Результаты совпали, то есть мы проверили выполнение теоремы Стокса.