

Глава 2. Кратные интегралы

2.1 Мера Жордана

Двойной интеграл определяется по аналогии с обычным определенным интегралом. При введении определенного интеграла мы разбивали промежуток интегрирования $[a, b]$ на элементарные части. Здесь будем разбивать на элементарные части область Ω . Нам понадобится понятие площади области.

Замечание

Область – это открытое связное множество. Мы будем определять площадь множества, не обязательно являющегося областью. Например, множество может состоять из нескольких несвязных частей и быть замкнутым.

Разобьем плоскость XOY сеткой координатных линий с шагом h . Мы получим покрытие множества Ω сеткой равных квадратов.

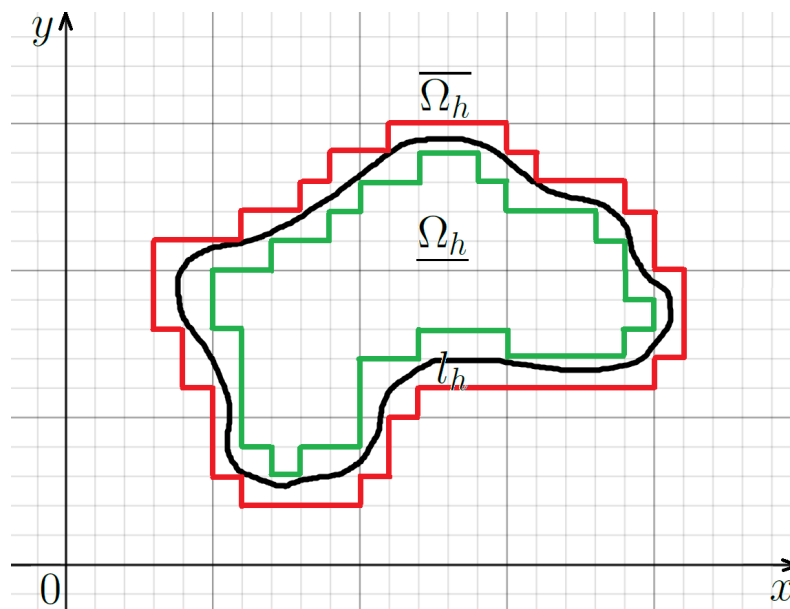


Рис. 8: Разбиение области

Обозначим за Ω_h множество тех квадратов, которые полностью лежат внутри Ω . Границу области $\partial\Omega$ обозначим за l . Пусть l_h – это множество квадратов, которые имеют общие точки с l .

Обозначим за $\overline{\Omega_h}$ объединение областей Ω_h и l_h : $\overline{\Omega_h} = \Omega_h \cup l_h$.

Площадь элементарного квадрата считаем известной: она равна h^2 .

Пусть $\underline{S_h}$ – сумма площадей квадратов, входящих в Ω_h , $\overline{S_h}$ – сумма площадей квадратов из $\overline{\Omega_h}$ соответственно.

Определение

Точная верхняя граница \underline{S} множества чисел $\underline{S_h}$ называется внутренней мерой Ω , точная нижняя граница \overline{S} множества $\overline{S_h}$ – внешней мерой Ω .

Теорема 1

Если сторона квадрата $h \rightarrow 0$, то выполнено:

$$\underline{S_h} \rightarrow \underline{S}, \quad \overline{S_h} \rightarrow \overline{S}. \quad (2.1)$$

Определение

Множество Ω называется квадратируемым, если:

$$\underline{S} = \overline{S} = S. \quad (2.2)$$

S называется мерой Жордана множества Ω или площадью Ω и обозначается: $m(\Omega) = S$.

Теорема 2

Для квадратируемости множества Ω необходимо и достаточно, чтобы площадь границы l этого множества была равна нулю, то есть сумма площадей квадратов, имеющих общие точки с l , стремилась к нулю при $h \rightarrow 0$:

$$S(l_h) \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0. \quad (2.3)$$

Замечание

Можно доказать, что мера множества Ω не зависит от выбора осей координат на плоскости. При повороте и сдвиге системы координат сетка квадратов, покрывающих Ω , изменится. Однако, площадь не изменится.

Замечание

В случае пространства \mathbb{R}^n при $n \geq 2$ все построения повторяются. Здесь

роль квадратов будут играть n -мерные кубы: $a_s \leq x_s \leq a_{s+h}$. Объем куба (меру Жордана для куба) считаем известным и равным h^n .

Утверждение

Мера – аддитивная функция множества. Если Ω_1 и Ω_2 квадратуемы и не пересекаются ($\Omega_1 \cap \Omega_2 = \emptyset$), то множество $\Omega_1 \cup \Omega_2$ – квадратуемо и выполнено:

$$m(\Omega_1 \cup \Omega_2) = m(\Omega_1) + m(\Omega_2). \quad (2.4)$$

2.2 Двойной интеграл

Пусть Ω – ограниченная квадратуемая область (множество), $f(P)$ – ограниченная функция, определенная на Ω и ее границе. Разобьем Ω на конечное число квадратуемых попарно непересекающихся областей Ω_k . Тогда по свойству аддитивности меры будет выполнено:

$$m(\Omega_1) + m(\Omega_2) + \dots + m(\Omega_n) = m(\Omega). \quad (2.5)$$

В каждой из областей Ω_k выберем произвольную точку P_k . Обозначим диаметры областей $\Omega_1, \Omega_2, \dots, \Omega_n$ за d_1, d_2, \dots, d_n . Напомним, что диаметром области называется наибольшее расстояние между двумя точками границы области.

Определение

Функция $f(P)$ называется интегрируемой по Ω , если существует конечный предел интегральных сумм

$$\lim_{\max_k d_k \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(P_k) m(\Omega_k), \quad (2.6)$$

не зависящий от способа разбиения области Ω и выбора точек P_k . Этот предел называется **двойным интегралом** от функции $f(P)$ по области Ω и обозначается:

$$\iint_{\Omega} f(P) d\Omega. \quad (2.7)$$

2.3 Интегрируемые функции

Сформулируем условие интегрируемости функции. Пусть m_k и M_k — точные нижняя и верхняя границы значений функции $f(P)$ на области Ω_k , включая ее границу.

Определение

Следующие величины назовем нижней и верхней суммами Дарбу:

$$\underline{I}_n = \sum_{k=1}^n m_k \cdot m(\Omega_k), \quad (2.8)$$

$$\overline{I}_n = \sum_{k=1}^n M_k \cdot m(\Omega_k). \quad (2.9)$$

\underline{I}_n и \overline{I}_n зависят только от разбиения области Ω , при этом будут выполнены следующие неравенства:

$$\underline{I}_n \leq \sum_{k=1}^n f(P_k) \cdot m(\Omega_k) \leq \overline{I}_n. \quad (2.10)$$

Теорема 3

Ограниченная функция $f(P)$ интегрируема по Ω тогда и только тогда, когда выполнено:

$$\overline{I}_n - \underline{I}_n = \sum_{k=1}^n (M_k - m_k) \cdot m(\Omega_k) \xrightarrow[\max_k d_k \rightarrow 0]{} 0. \quad (2.11)$$

Обозначения

$\overline{I} = \inf_n \overline{I}_n$ — инфимум верхней суммы Дарбу.

$\underline{I} = \sup_n \underline{I}_n$ — супремум нижней суммы Дарбу.

Утверждение

Если условие (2.11) выполнено, то $\underline{I} = \overline{I} = I$, которое и дает значение интеграла.

Замечание

Если $f(P) \equiv 1$, то $\iint_{\Omega} d\Omega = m(\Omega)$.

Свойства интегрируемых функций

- 1) Если функция $f(P)$ непрерывна на замыкании ограниченного открытого множества Ω , то она интегрируема. Более того, если множество точек разрыва ограниченной функции имеет меру нуль, то функция $f(P)$ интегрируема.
- 2) Если функция $f(P)$ интегрируема на Ω и мы изменим ее значения на множестве меры нуль, сохраняя ограниченность функции, то новая функция тоже будет интегрируема и величина интеграла при этом не изменится.
- 3) Если $f(P)$ интегрируема на Ω и область Ω разбита на конечное число попарно непересекающихся квадратуемых областей, то $f(P)$ интегрируема по каждой из них и интеграл по Ω равен сумме интегралов по подобластям.

2.4 Вычисление двойного интеграла

- 1) Прямоугольная область интегрирования.

Пусть область ограничена прямоугольником D :

$$x = a, \quad x = b, \quad y = c, \quad y = d.$$

Предположим также, что существуют интегралы:

$$\iint_D f(x, y) dx dy, \quad (2.12)$$

$$F(x) = \int_c^d f(x, y) dy, \quad (2.13)$$

$$\int_a^b F(x) dx = \int_a^b dx \left(\int_c^d f(x, y) dy \right). \quad (2.14)$$

Разобьем область D прямоугольной сеткой:

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n = b, \quad c = y_0 < y_1 < \dots < y_m = d.$$

Получившиеся прямоугольники разбиения обозначим за D_{ik} . Точную

нижнюю и верхнюю границы $f(x, y)$ на прямоугольнике D_{ik} обозначим за m_{ik} и M_{ik} соответственно. Пусть $\Delta x_i = x_{i+1} - x_i$, $\Delta y_i = y_{i+1} - y_i$. Тогда:

$$m_{ik} \leq f(x, y) \leq M_{ik}.$$

Проинтегрируем это неравенство по y от y_k до y_{k+1} :

$$\begin{aligned} m_{ik} \int_{y_k}^{y_{k+1}} dy &\leq \int_{y_k}^{y_{k+1}} f(x, y) dy \leq M_{ik} \int_{y_k}^{y_{k+1}} dy \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow m_{ik} \Delta y_k &\leq \int_{y_k}^{y_{k+1}} f(x, y) dy \leq M_{ik} \Delta y_k, \end{aligned}$$

где $x_i \leq x \leq x_{i+1}$. Интеграл $\int_{y_k}^{y_{k+1}} f(x, y) dy$ существует, так как существует интеграл (2.13). Складывая неравенства по всем k : $k = 0, 1, \dots, m$, получим:

$$\sum_{k=0}^{m-1} m_{ik} \Delta y_k \leq \int_c^d f(x, y) dy \leq \sum_{k=0}^{m-1} M_{ik} \Delta y_k.$$

Получившееся неравенство проинтегрируем по x от x_i до x_{i+1} :

$$\sum_{k=0}^{m-1} m_{ik} \Delta y_k \Delta x_i \leq \int_{x_i}^{x_{i+1}} dx \int_c^d f(x, y) dy \leq \sum_{k=0}^{m-1} M_{ik} \Delta y_k \Delta x_i.$$

Отметим, что интеграл $\int_{x_i}^{x_{i+1}} dx \int_c^d f(x, y) dy$ существует, так как существует интеграл (2.14). Просуммировав неравенства по всем i , получим:

$$\sum_{i=0}^{n-1} \sum_{k=0}^{m-1} m_{ik} \Delta y_k \Delta x_i \leq \int_a^b dx \int_c^d f(x, y) dy \leq \sum_{i=0}^{n-1} \sum_{k=0}^{m-1} M_{ik} \Delta y_k \Delta x_i. \quad (2.15)$$

Произведения $\Delta y_k \Delta x_i$ дают площадь прямоугольников разбиения D_{ik} . Тогда левая и правая части неравенства (2.15) представляют собой интегральные суммы. В пределе при измельчении разбиения обе интегральных суммы будут стремиться к $\iint_D f(x, y) dx dy$. Тогда по теореме о сжатой

переменной (правило двух милиционеров) будет выполнено:

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \int_a^b dx \int_c^d f(x, y) dy. \quad (2.16)$$

Замечание

Если функция $f(P)$ непрерывна, то интегралы (2.12) и (2.13) существуют и интеграл (2.13) будет непрерывной функцией, то есть будет существовать интеграл (2.14).

2) Пусть область σ ограничена кривыми $y = \varphi_1(x)$ и $y = \varphi_2(x)$.

Предположим также, что существуют интегралы:

$$\iint_{\sigma} f(x, y) dx dy, \quad \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x, y) dy, \quad \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x, y) dy.$$

Введем прямоугольную область D следующим образом:

$c < \varphi_1(x)$, $d > \varphi_2(x)$. Очевидно, что $\sigma \subset D$.

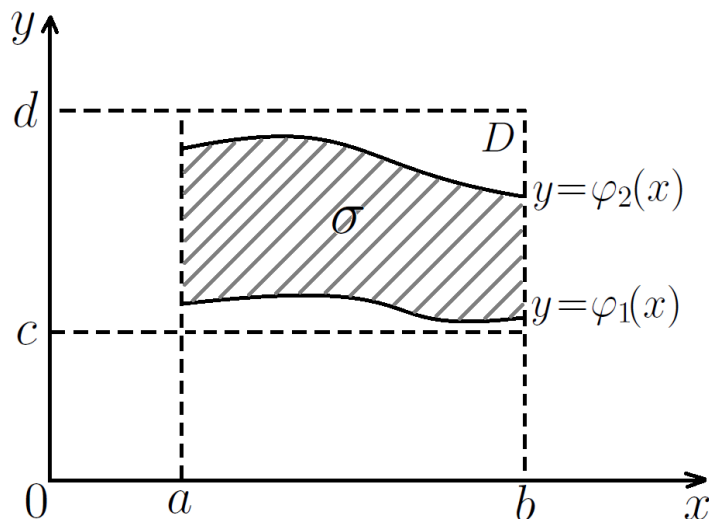


Рис. 9: Область σ , помещенная в прямоугольник D

Определим функцию $f_1(x, y)$ по правилу:

$$f_1(x, y) = \begin{cases} f(x, y), & (x, y) \in \sigma, \\ 0, & (x, y) \notin \sigma. \end{cases}$$

Функция $f_1(x, y)$ будет интегрируема по области σ (ибо по предположению $f(x, y)$ интегрируема по σ), а также по области $D \setminus \sigma$ (так как 0 интегрируем по любой квадратируемой области). Следовательно, функция $f_1(x, y)$ интегрируема по D и выполнено:

$$\iint_D f_1(x, y) dx dy = \iint_{\sigma} \underbrace{f_1(x, y)}_{=f(x, y)} dx dy + \iint_{D \setminus \sigma} \underbrace{f_1(x, y)}_{=0} dx dy = \iint_{\sigma} f(x, y) dx dy. \quad (2.17)$$

С другой стороны:

$$\int_c^d f_1(x, y) dy = \int_c^{\varphi_1(x)} \underbrace{f_1}_{=0} dy + \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} \underbrace{f_1}_{=f} dy + \int_{\varphi_2(x)}^d \underbrace{f_1}_{=0} dy = \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x, y) dy. \quad (2.18)$$

Функция $f_1(x, y)$ определена в прямоугольной области D , следовательно, для нее применима формула (2.16):

$$\iint_D f_1(x, y) dx dy = \iint_{\sigma} f(x, y) dx dy = \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x, y) dy = \int_a^b dx \int_c^d f_1(x, y) dy. \quad (2.19)$$

Таким образом, мы свели двойной интеграл к повторному для области с криволинейной границей:

$$\iint_{\sigma} f(x, y) dx dy = \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x, y) dy. \quad (2.20)$$

Замечание

Аналогично доказывается формула для тройного интеграла:

$$\iiint_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} dy \int_{\psi_1(x, y)}^{\psi_2(x, y)} f(x, y, z) dz. \quad (2.21)$$

Теорема 4 (Теорема о среднем значении)

Пусть функция $f(x, y)$ задана и непрерывна в ограниченной замкнутой

области D . Тогда существует точка $(x^*, y^*) \in D$:

$$\iint_D f(x, y) dx dy = f(x^*, y^*) \cdot S_D. \quad (2.22)$$

Доказательство:

Функция $f(x, y)$ определена и непрерывна в ограниченной замкнутой области. Следовательно, по первой теореме Вейерштрасса она ограничена, то есть: $\exists m, M : m \leq f(x, y) \leq M$. Проинтегрировав это неравенство по области D , получим:

$$m \underbrace{\iint_D dx dy}_{=S_D} \leq \iint_D f(x, y) dx dy \leq M \underbrace{\iint_D dx dy}_{=S_D}.$$

Следовательно,

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \mu S_D, \quad \text{где } m \leq \mu \leq M.$$

Согласно второй теореме Больцано-Коши, непрерывная функция должна принимать все промежуточные значения между m и M , а значит и значение μ . Таким образом, $\exists (x^*, y^*) : f(x^*, y^*) = \mu$.

■

2.5 Замена переменных в двойном интеграле

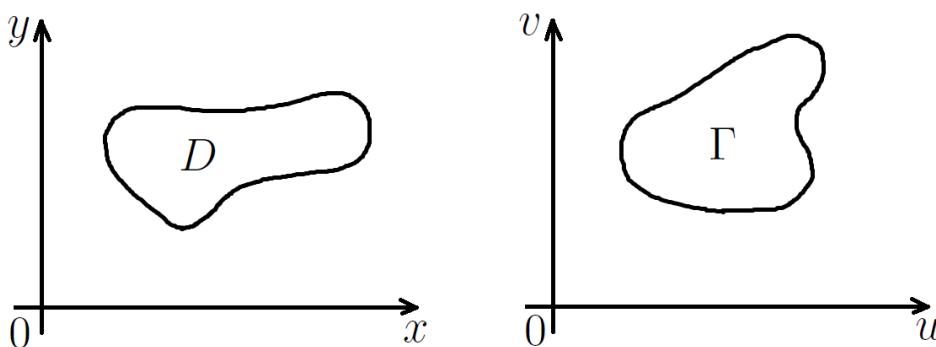


Рис. 10: Области D и Γ

Рассмотрим область D , заданную в декартовых координатах (x, y) . Введем новые криволинейные координаты (u, v) по следующему правилу:

$$\begin{cases} x = x(u, v), \\ y = y(u, v), \end{cases} \quad (2.23)$$

где $x(u, v)$, $y(u, v)$ – непрерывно дифференцируемые функции в области Γ на плоскости (u, v) . Пусть формула (2.23) задает взаимно однозначное соответствие между областями D и Γ . Введем определитель J по следующему правилу:

$$J = \frac{D(x, y)}{D(u, v)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix}. \quad (2.24)$$

Теорема 5

Формула (2.23) дает взаимно однозначное соответствие областей D и Γ тогда и только тогда, когда якобиан $J \neq 0$ на области Γ . При этом внутренним точкам области Γ соответствуют внутренние точки D , а любая кривая в области Γ переходит в кривую в области D .

Если точка $(u, v) \in \Gamma$ описывает замкнутый контур в положительном направлении (против часовой стрелки), то соответствующая точка $(x, y) \in D$ также будет описывать замкнутый контур, но направление обхода будет зависеть от знака якобиана J . Если $J > 0$, то направление обхода сохранится (останется положительным), если $J < 0$, то поменяется на противоположное.

Определение

Кривые в области D :

$$\begin{cases} x = x(u, v_0) \\ y = y(u, v_0) \end{cases}, \text{ где } v_0 = \text{const} \text{ и } \begin{cases} x = x(u_0, v) \\ y = y(u_0, v) \end{cases}, \text{ где } u_0 = \text{const}$$

называются координатными линиями.

Таким образом, возникает два семейства координатных линий. Вместе они образуют координатную сетку.

Пример 1

Отображение декартовых координат в полярные:

$$\begin{cases} x = \rho \cos \varphi \\ y = \rho \sin \varphi \end{cases}, \quad \rho \geq 0 \quad (2.25)$$

является взаимно однозначным во всех точках, кроме начала координат $(0, 0)$, так как в точке $(0, 0)$ полярный угол φ не определен. Максимальные пределы изменения (ρ, φ) :

$$\rho \geq 0, \quad 0 \leq \varphi \leq 2\pi. \quad (2.26)$$

При изменении ρ , φ в указанных пределах мы получим всю плоскость XOY . Координатные линии в полярных координатах состоят из лучей $\varphi = \text{const}$ и окружностей $\rho = \text{const}$.

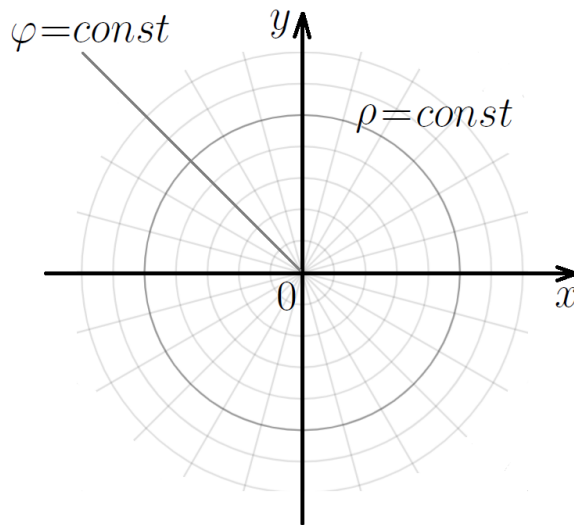


Рис. 11: Координатные линии $\varphi = \text{const}$ и $\rho = \text{const}$

Якобиан перехода к новым переменным:

$$J = \frac{D(x, y)}{D(\rho, \varphi)} = \begin{vmatrix} \cos \varphi & -\rho \sin \varphi \\ \sin \varphi & \rho \cos \varphi \end{vmatrix} = \rho \geq 0, \quad (2.27)$$

то есть направление обхода контура сохраняется во всех точках кроме начала координат $(0, 0)$ (где угол φ не определен).

Пример 2

Преобразование инверсии

$$\begin{cases} x = \frac{u}{u^2+v^2}, \\ y = \frac{v}{u^2+v^2}, \end{cases} \quad (2.28)$$

является взаимно однозначным всюду кроме точки $(0, 0)$, у которой не определен образ в системе координат (u, v) (в точке $(0, 0)$ координаты u и v должны обращаться в бесконечность). Убедимся в том, что это преобразование инверсии. Для этого нужно проверить следующие свойства:

- 1) Точка после преобразования лежит на том же луче, выходящем из $(0, 0)$, что и исходная точка.
- 2) Произведение расстояний исходной и преобразованной точек от начала координат равно 1.

$$\sqrt{x^2 + y^2} = \sqrt{\frac{u^2 + v^2}{(u^2 + v^2)^2}} = \frac{1}{\sqrt{u^2 + v^2}},$$

то есть $\sqrt{x^2 + y^2} \sqrt{u^2 + v^2} = 1$, что доказывает свойство 2.

$$\frac{x}{u} = \frac{y}{v} = \frac{1}{u^2 + v^2} \Rightarrow \frac{y}{x} = \frac{v}{u} = \operatorname{tg} \alpha.$$

Таким образом, точки (x, y) и (u, v) лежат на одном луче, выходящем из начала координат $(0, 0)$ под углом α . Итак, свойство 1 также проверено, то есть это преобразование инверсии.

Теперь найдем обратное преобразование инверсии.

$$x = \frac{u}{u^2 + v^2} = \frac{1}{\frac{u^2 + v^2}{x}} \Rightarrow u = \frac{x}{x^2 + y^2}, \quad (2.29)$$

$$y = \frac{v}{u^2 + v^2} = \frac{1}{\frac{u^2 + v^2}{y}} \Rightarrow v = \frac{y}{x^2 + y^2}. \quad (2.30)$$

Таким образом, обратное преобразование инверсии также оказывается инверсией. Если мы зафиксируем по-очереди u и v в формулах (2.29) и (2.30), то получим уравнения координатных линий:

$$x^2 + y^2 - \frac{1}{u_0} x = 0, \quad (2.31)$$

$$x^2 + y^2 - \frac{1}{v_0}y = 0. \quad (2.32)$$

Как видно из уравнений (2.31) и (2.32), координатные линии представляют собой окружности, проходящие через точку $(0, 0)$. При $u = 0$ получаем ось OY ($x = 0$), при $v = 0$ получаем ось OX ($y = 0$).

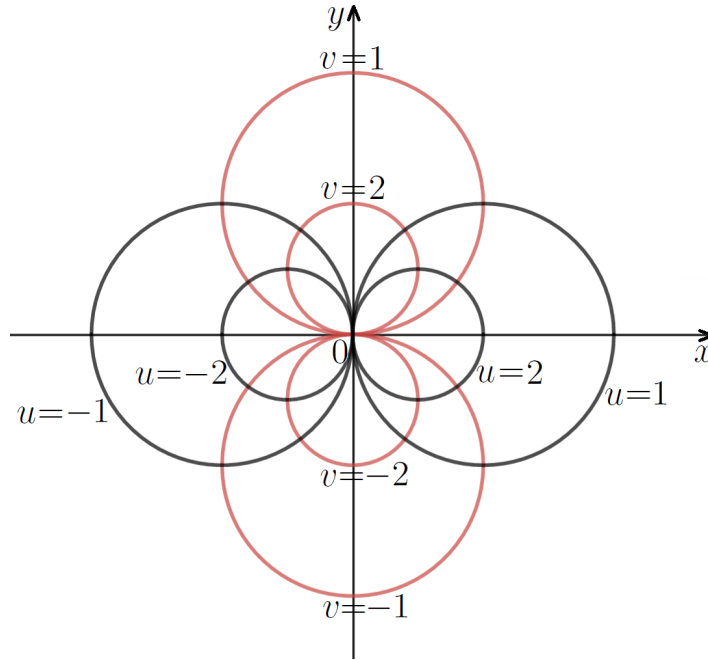


Рис. 12: Координатные линии $x^2 + y^2 - \frac{1}{u_0}x = 0$ и $x^2 + y^2 - \frac{1}{v_0}y = 0$ при разных u_0 и v_0

Для вычисления якобиана нам понадобятся выражения для производных $\frac{\partial x}{\partial u}$, $\frac{\partial x}{\partial v}$, $\frac{\partial y}{\partial u}$, $\frac{\partial y}{\partial v}$. Найдем их.

$$\begin{aligned} \frac{\partial x}{\partial u} &= \frac{u^2 + v^2 - 2u^2}{(u^2 + v^2)^2} = \frac{v^2 - u^2}{(u^2 + v^2)^2}, & \frac{\partial x}{\partial v} &= -\frac{2vu}{(u^2 + v^2)^2}. \\ \frac{\partial y}{\partial u} &= -\frac{2uv}{(u^2 + v^2)^2}, & \frac{\partial y}{\partial v} &= \frac{u^2 - v^2}{(u^2 + v^2)^2}. \end{aligned}$$

Тогда якобиан перехода к новым координатам:

$$\begin{aligned} J &= \frac{D(x, y)}{D(u, v)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{v^2 - u^2}{(u^2 + v^2)^2} & -\frac{2vu}{(u^2 + v^2)^2} \\ -\frac{2uv}{(u^2 + v^2)^2} & \frac{u^2 - v^2}{(u^2 + v^2)^2} \end{vmatrix} = \\ &= \frac{-(u^2 - v^2)^2 - 4u^2v^2}{(u^2 + v^2)^4} = \frac{-u^4 - v^4 + 2u^2v^2 - 4u^2v^2}{(u^2 + v^2)^4} = \\ &= -\frac{(u^2 + v^2)^2}{(u^2 + v^2)^4} = -\frac{1}{(u^2 + v^2)^2} < 0, \end{aligned} \quad (2.33)$$

то есть направление обхода контура меняется на противоположное во всех точках, кроме $(0, 0)$, где отображение не определено.

2.6 Выражение площади в криволинейных координатах

В ситуациях, когда вычисление площади некоторой области D в декартовых координатах (x, y) оказывается довольно сложным делом, иногда выручает переход в криволинейные координаты (u, v) .

Для подсчета площади мы будем разбивать прямоугольной сеткой не область D , а ее образ Γ на плоскости (u, v) .

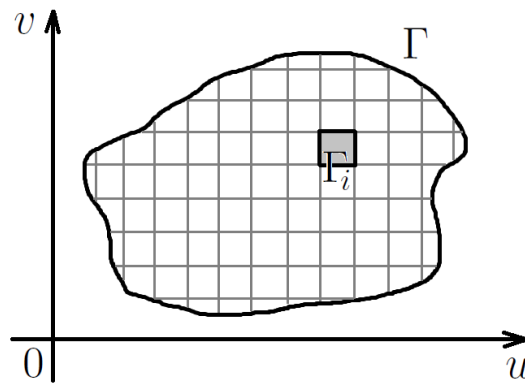


Рис. 13: Разбиение области Γ прямоугольной сеткой

Тогда на плоскости (x, y) область D окажется разбитой на малые области D_i координатными линиями криволинейной системы координат: $u = \text{const}$, $v = \text{const}$.

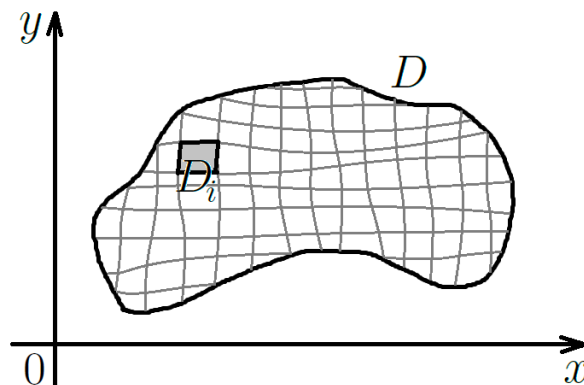


Рис. 14: Разбиение области D координатными линиями $u = \text{const}$, $v = \text{const}$

Найдем площадь элементарной области D_i . Для этого рассмотрим связь площади D_i с площадью ее преобразы Γ_i .

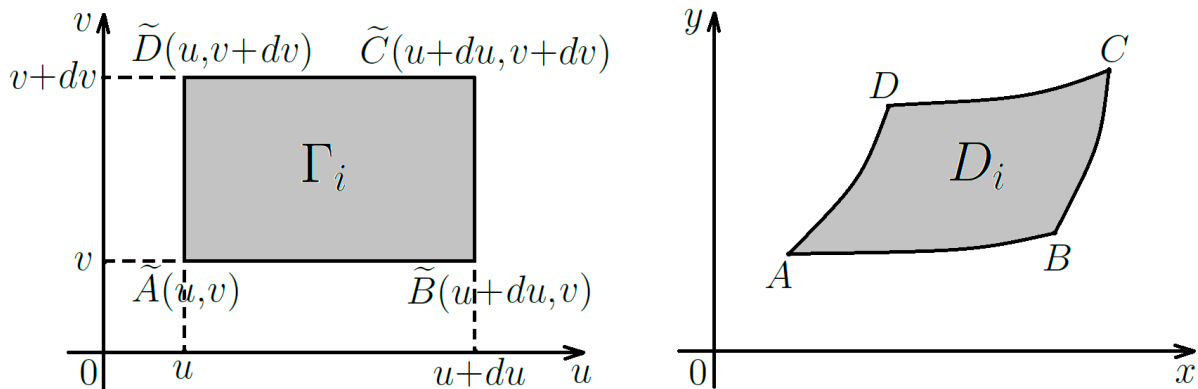


Рис. 15: Элементарные области D_i и Γ_i в увеличенном масштабе

Угловые точки области D имеют следующие координаты:

$$A(x(u, v), y(u, v)), \quad B(x(u + du, v), y(u + du, v)),$$

$$C(x(u + du, v + dv), y(u + du, v + dv)), \quad D(x(u, v + dv), y(u, v + dv)).$$

Так как разбиение мелкое, то область D можно приближенно заменить на параллелограмм с вершинами в точках:

$$A_1(x, y), \quad B_1\left(x + \frac{\partial x}{\partial u}du, y + \frac{\partial y}{\partial u}du\right),$$

$$C_1\left(x + \frac{\partial x}{\partial u}du + \frac{\partial x}{\partial v}dv, y + \frac{\partial y}{\partial u}du + \frac{\partial y}{\partial v}dv\right), \quad D_1\left(x + \frac{\partial x}{\partial v}dv, y + \frac{\partial y}{\partial v}dv\right).$$

Здесь приращения функций $x(u, v)$, $y(u, v)$ приближенно заменили на дифференциалы:

$$x(u+du, v) = x(u, v) + \frac{\partial x}{\partial u}du, \quad x(u+du, v+dv) = x(u, v) + \frac{\partial x}{\partial u}du + \frac{\partial x}{\partial v}dv \text{ и т.д.}$$

Вычислим площадь параллелограмма $A_1B_1C_1D_1$.

$$S(A_1B_1C_1D_1) = |\overrightarrow{A_1B_1} \times \overrightarrow{A_1D_1}| = \left| \begin{array}{ccc} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_{B_1} - x_{A_1} & x_{D_1} - x_{A_1} & 0 \\ y_{B_1} - y_{A_1} & y_{D_1} - y_{A_1} & 0 \end{array} \right| =$$

$$\begin{aligned}
&= \left| \vec{k} \cdot \begin{vmatrix} x_{B_1} - x_{A_1} & x_{D_1} - x_{A_1} \\ y_{B_1} - y_{A_1} & y_{D_1} - y_{A_1} \end{vmatrix} \right| = \left| \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} du & \frac{\partial x}{\partial v} dv \\ \frac{\partial y}{\partial u} du & \frac{\partial y}{\partial v} dv \end{vmatrix} \right| = \\
&= \left| \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix} \right| dudv = \left| \frac{D(x, y)}{D(u, v)} \right| dudv. \tag{2.34}
\end{aligned}$$

Так как область D мы считаем квадратируемой, то по теореме 2 при подсчете площади D можно не учитывать площади областей D_i , лежащих на границе D . Суммируя полученные выражения для площадей D_i , в пределе получаем формулу для площади области D :

$$S_D = \iint_{\Gamma} \left| \frac{D(x, y)}{D(u, v)} \right| dudv, \tag{2.35}$$

где $J(u, v)$ – якобиан перехода к новым координатам.

Замечание

Идея метода принадлежит Остроградскому. Основная мысль состоит в том, чтобы разбивать прямоугольной сеткой не область D , а ее преобраз Γ в криволинейных координатах. При этом область D разобьется на криволинейные элементы с помощью сетки координатных линий.

Пример

Рассмотрим переход к полярным координатам.

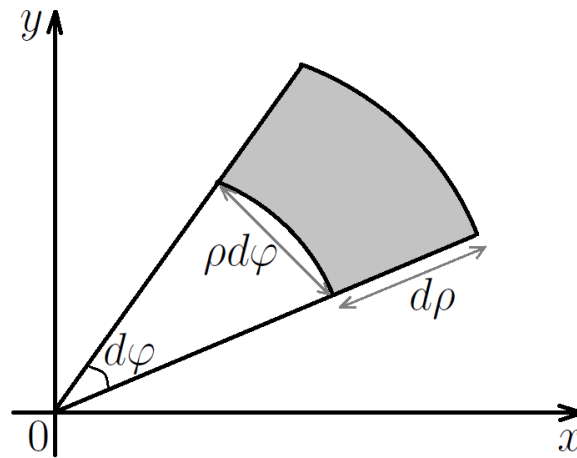


Рис. 16: Площадь сектора в полярных координатах

Прямоугольнику $(d\rho, d\varphi)$ на плоскости (ρ, φ) соответствует часть сектора

на плоскости (x, y) . Приближим ее прямоугольником и получим приближенное значение площади: $\rho d\rho d\varphi$.

2.7 Замена переменных в двойном интеграле

В интеграле

$$\iint_D f(x, y) dx dy \quad (2.36)$$

заменим декартовы координаты (x, y) на криволинейные координаты u, v : $x = x(u, v)$, $y = y(u, v)$. Функцию f считаем либо непрерывной, либо допускающей разрывы вдоль конечного числа кусочно-гладких кривых. При этом $f(x, y)$ предполагается ограниченной. Разобьем область Γ на элементарные части Γ_i на плоскости (u, v) (рисунок (13)). Тогда область D на плоскости (x, y) окажется разбитой на малые области D_i координатными линиями криволинейной системы координат: $u = \text{const}$, $v = \text{const}$ (рисунок (14)).

Замечание

Так как двойной интеграл существует, необязательно разбивать область Γ прямоугольной координатной сеткой. Подойдет разбиение любым набором кусочно-гладких кривых.

В каждой из областей D_i выберем произвольную точку (x_i, y_i) и составим интегральную сумму, стремящуюся к данному двойному интегралу:

$$S_n = \sum_{i=1}^n f(x_i, y_i) S_{D_i}. \quad (2.37)$$

Согласно теореме 4 о среднем значении, для площади области S_{D_i} будет выполнено:

$$S_{D_i} = \iint_{\Gamma_i} |J(u, v)| du dv = |J(u_i^*, v_i^*)| S_{\Gamma_i}, \quad (2.38)$$

где (u_i^*, v_i^*) – некоторая точка области Γ_i . Учитывая (2.38), формулу (2.37) можно переписать в виде:

$$S_n = \sum_{i=1}^n f(x_i, y_i) |J(u_i^*, v_i^*)| S_{\Gamma_i}.$$

Так как точка (x_i, y_i) выбирается произвольным образом, возьмем $x_i = x(u_i^*, v_i^*)$. Тогда:

$$S_n = \sum_{i=1}^n f(x(u_i^*, v_i^*), y(u_i^*, v_i^*)) |J(u_i^*, v_i^*)| S_{\Gamma_i}, \quad (2.39)$$

то есть S_n представляет собой интегральную сумму для интеграла

$$\iint_{\Gamma} f(x(u, v), y(u, v)) |J(u, v)| du dv. \quad (2.40)$$

Интеграл (2.40) существует, так как подынтегральная функция f либо непрерывна, либо допускает разрывы вдоль конечного числа кусочно-гладких кривых (изображений кривых разрыва функции $f(x, y)$). При этом $f(x, y)$ сохраняет ограниченность.

Если $\max_k \Gamma_i \rightarrow 0$, то из непрерывности функций $x(u, v)$ и $y(u, v)$ получаем, что: $\max_k D_i \rightarrow 0$. Тогда при измельчении разбиения интегральная сумма (2.39) будет стремиться как к интегралу (2.36), так и к интегралу (2.40). Следовательно, согласно определению двойного интеграла, будет иметь место равенство:

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \iint_{\Gamma} f(x(u, v), y(u, v)) |J(u, v)| du dv. \quad (2.41)$$

Таким образом, мы установили связь между двойными интегралами, записанными в декартовых и криволинейных координатах, то есть получили формулу замены переменных в двойном интеграле.

Аналогия с формулой замены переменных в определенном интеграле

$$\int_a^b f(x) dx = \int_{\alpha}^{\beta} f(x(u)) x'(u) du. \quad (2.42)$$

Прямой аналогии с двойным интегралом нет, так как под двойным интегралом стоит $|J(u, v)|$, а в одномерном случае модуль не ставится ($x'(u)$). Дело в том, что определенный интеграл берется по ориентированному промежутку, а двойной – по неориентированной области.

Можно рассмотреть ориентированные по направлению обхода контура области. Положительный обход контура – против часовой стрелки (то есть область остается слева при обходе), отрицательный – по часовой стрелке. Тогда площадь берем со знаком “+” для положительно ориентированной области и со знаком “–” для отрицательно ориентированной. При таком определении площади изменится определение двойного интеграла. Двойной интеграл по ориентированной области $\iint_D f(x, y) dx dy$ совпадет с данным ранее определением двойного интеграла при положительной ориентации области и будет отличаться знаком при отрицательной ориентации.

Формулы вычисления площади и замены переменных в криволинейных координатах также претерпят изменения. В частности, если ориентацию областей D и Γ согласовать, то:

$$S_D = \iint_{\Gamma} J(u, v) du dv$$

и для согласованно ориентированных областей D и Γ формула (2.41) примет вид:

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \iint_{\Gamma} f(x(u, v), y(u, v)) J(u, v) du dv, \quad (2.43)$$

то есть будет достигнута полная аналогия с определенным интегралом.