

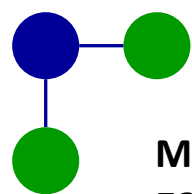
Связность графов

- ✓ Связность неографов
- ✓ Разделяющее множество связного графа
- ✓ Связность орграфов
- ✓ Методика исследования связности орграфов
- ✓ Конденсирование орграфов, понятие подграфа
- ✓ Минимальные маршруты в графе
- ✓ Алгоритмы поиска минимальных маршрутов в связном графе
- ✓ Метрические характеристики связного графа

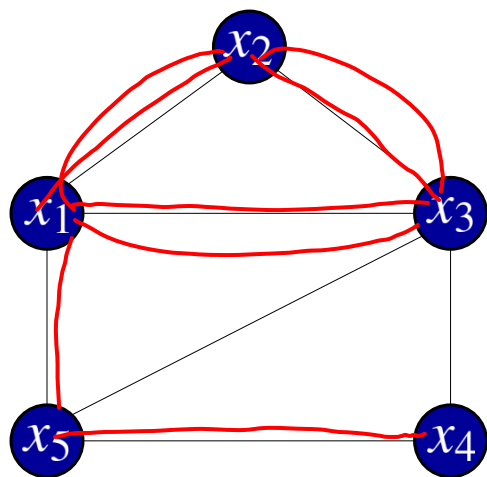
Связность графов

● Связность неографов

- ✓ Разделяющее множество связного графа
- ✓ Связность орграфов
- ✓ Методика исследования связности орграфов
- ✓ Конденсирование орграфов, понятие подграфа
- ✓ Минимальные маршруты в графе
- ✓ Алгоритмы поиска минимальных маршрутов в связном графе
- ✓ Метрические характеристики связного графа



Маршрут – упорядоченная последовательность ребер, в которой каждая пара соседних ребер смежна между собой. Длина маршрута определяется количеством ребер в последовательности.

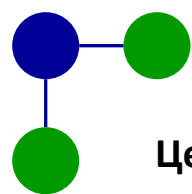


$$\mu_1 = ((x_1, x_2), (x_2, x_3), (x_3, x_1), (x_1, x_2), (x_2, x_3), (x_3, x_1), (x_1, x_5), (x_5, x_4))$$

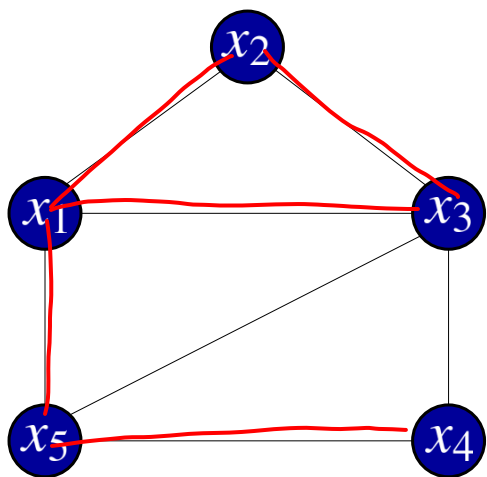
или

$$\mu_1 = (\underline{x_1}, x_2, x_3, x_1, x_2, x_3, x_1, x_5, \underline{x_4})$$

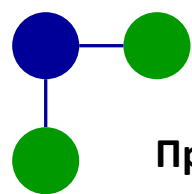
$$l_{\mu_1} = 8.$$



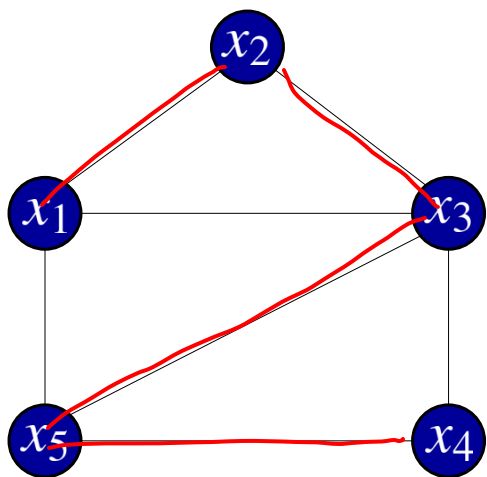
Цепь – маршрут, в котором все ребра различны.



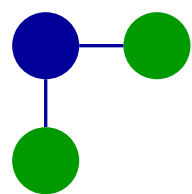
$$\mu_2 = (x_1, x_2, x_3, x_1, x_5, x_4), \quad l_{\mu_2} = 5.$$



Простая цепь – цепь, в котором все вершины различны.



$$\mu_2 = (x_1, x_2, x_3, x_5, x_4), l_{\mu_2} = 4.$$



Неограф называется связным, если в нем любую пару вершин можно соединить хотя бы одной простой цепью; в противном случае неограф называется несвязным.

Несвязные части графа называются компонентами связности.

Связность графов

- ✓ Связность неографов

- Разделяющее множество связного графа

- ✓ Связность орграфов

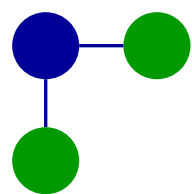
- ✓ Методика исследования связности орграфов

- ✓ Конденсирование орграфов, понятие подграфа

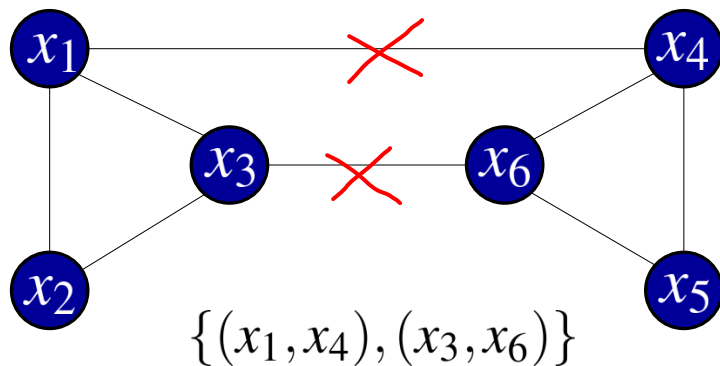
- ✓ Минимальные маршруты в графе

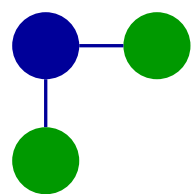
- ✓ Алгоритмы поиска минимальных маршрутов в связном графе

- ✓ Метрические характеристики связного графа

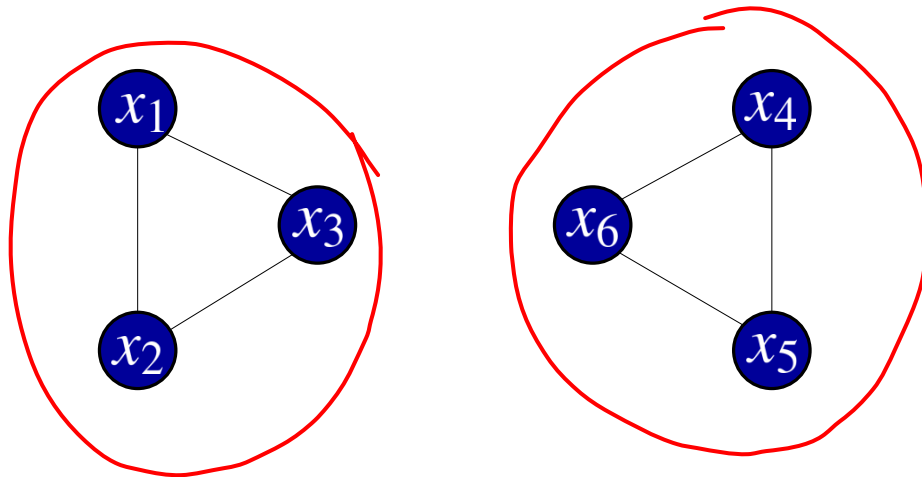


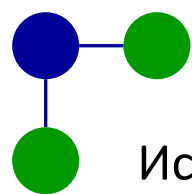
Из связного графа можно получить несвязный путем удаления некоторого множества ребер, называемого разделяющим множеством.



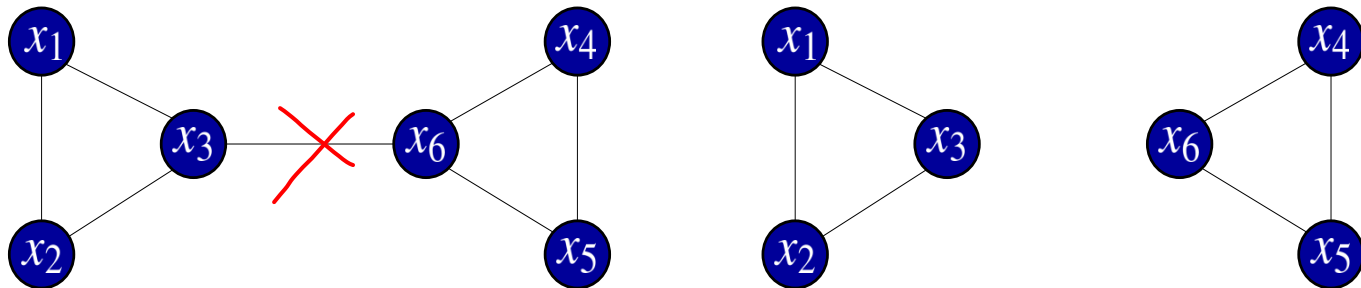


Из связного графа можно получить несвязный путем удаления некоторого множества ребер, называемого разделяющим множеством.



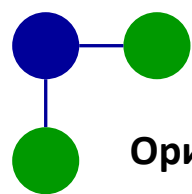


Исследование связности неографа связано с решением задачи поиска моста (= перешейка) графа, т.е. того единственного ребра, удаление которого приведет связный граф в несвязный.

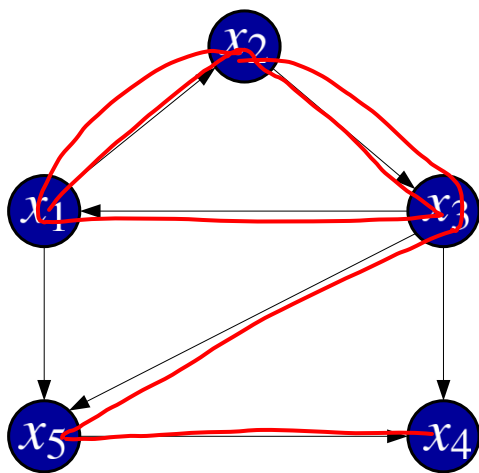


Связность графов

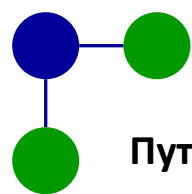
- ✓ Связность неографов
- ✓ Разделяющее множество связного графа
- Связность орграфов
 - ✓ Методика исследования связности орграфов
 - ✓ Конденсирование орграфов, понятие подграфа
 - ✓ Минимальные маршруты в графе
 - ✓ Алгоритмы поиска минимальных маршрутов в связном графе
 - ✓ Метрические характеристики связного графа



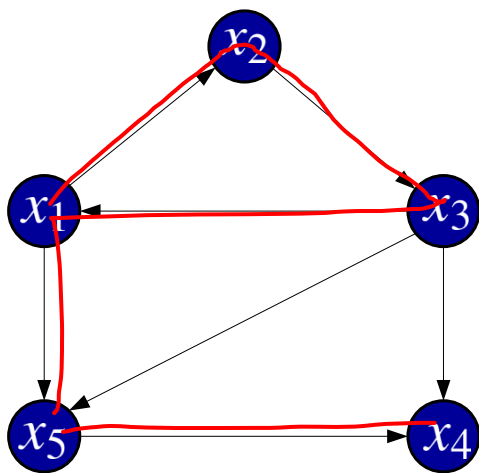
Ориентированный маршрут – упорядоченная последовательность дуг, в которой каждая дуга имеет вершину истока, совпадающую с вершиной стока предыдущей дуги, и вершину стока, совпадающую с вершиной истока последующей дуги. Длина ориентированного маршрута определяется количеством дуг в последовательности.



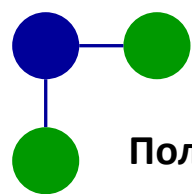
$$\vec{\mu}_1 = (\underline{x_1}, x_2, x_3, \underline{x_1}, x_2, x_3, x_5, \underline{x_4}), \quad l_{\vec{\mu}_1} = 7.$$



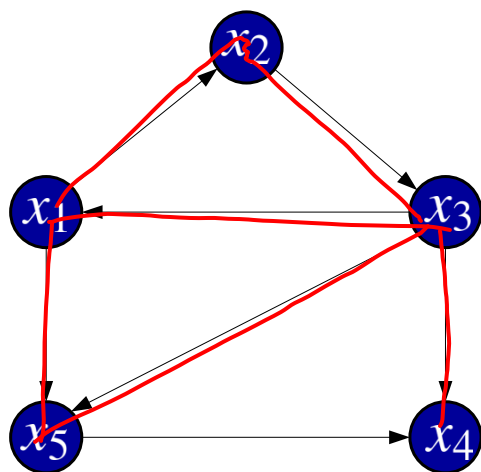
Путь в орграфе является аналогом цепи в неографе, т.е. путь – ориентированный маршрут без повтора дуг.



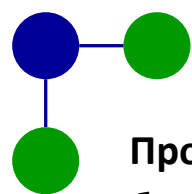
$$\vec{\mu}_2 = (\underline{x_1}, x_2, x_3, \underline{x_1}, x_5, x_4), \quad l_{\vec{\mu}_2} = 5.$$



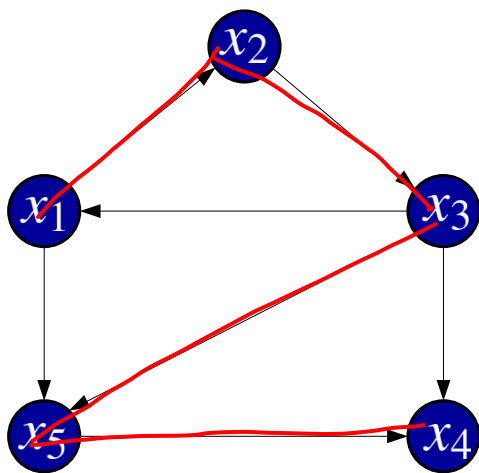
Полупуть – это путь, построенный в орграфе без учета направления дуг.



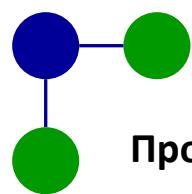
$$\mu_3 = (x_1, x_2, x_3, x_1, x_5, x_3, x_4), l_{\mu_3} = 6.$$



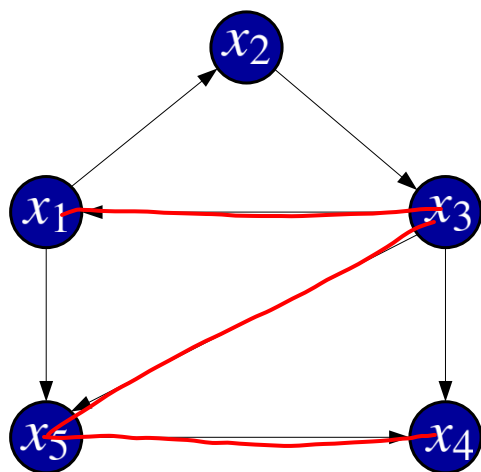
Простой путь – в орграфе является аналогом простой цепи в неографе, т.е. простой путь – путь без повтора вершин.



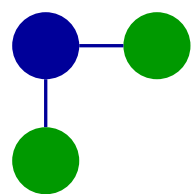
$$\vec{\mu}_4 = (x_1, x_2, x_3, x_5, x_4), \quad l_{\vec{\mu}_4} = 4.$$



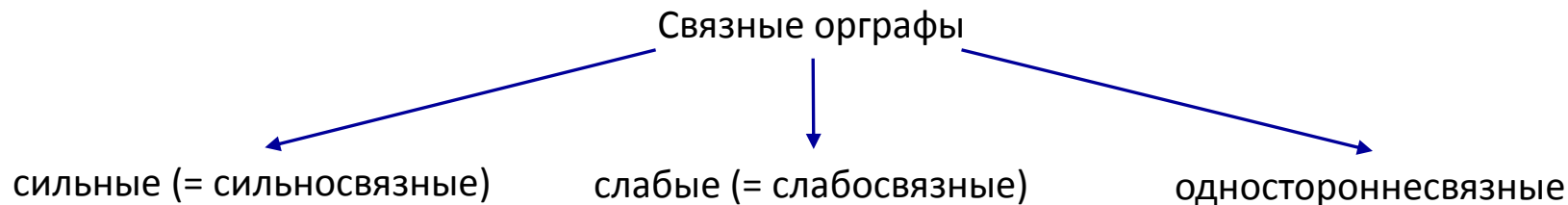
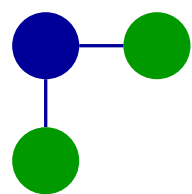
Простой полупуть – это простой путь, построенный в орграфе без учета направления дуг.



$$\mu_5 = (x_1, x_3, x_5, x_4), \quad l_{\mu_5} = 3.$$

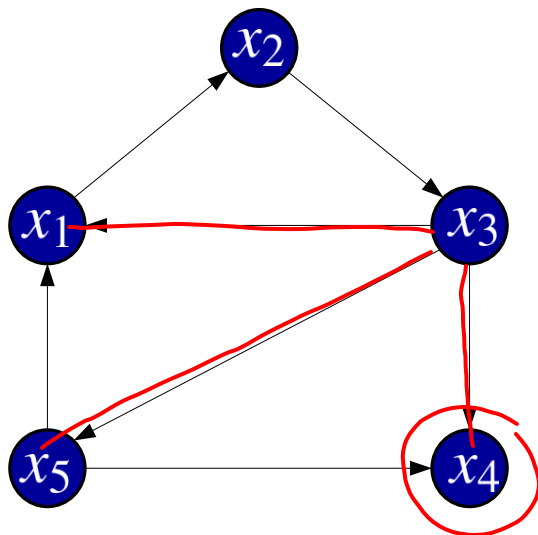
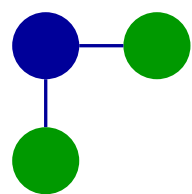


Орграф называется связным, если в нем любую пару вершин можно соединить хотя бы одним простым полупутем. Поэтому доказательство связности орграфа аналогично доказательству связности неографа, полученного путем замены дуг в исходном орграфе на ребра.



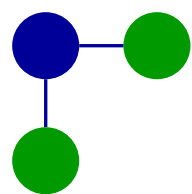
Множество достижимости вершины x орграфа $R(x)$ состоит из тех вершин y , для которых есть простой путь $\mu = (x, \dots y)$, причем $R(x) \neq \emptyset$.

$R(x) = \Gamma^0(x) \cup \Gamma^1(x) \cup \Gamma^2(x) \cup \dots \cup \Gamma^l(x)$, где $\Gamma^i(x) = \Gamma(\Gamma^{i-1}(x))$,
при условии, что $\Gamma^0(x) = \{x\}$,
 l — длина пути μ , сопоставимая с количеством вершин орграфа n .



x	$R(x)$
x_1	$\{x_1, x_2, x_3, x_4, x_5\} = X$
x_2	$\{x_1, x_2, x_3, x_4, x_5\} = X$
x_3	$\{x_1, x_2, x_3, x_4, x_5\} = X$
x_4	$\{x_4\}$
x_5	$\{x_1, x_2, x_3, x_4, x_5\} = X$

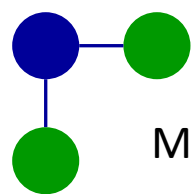
$$R(x_1) = \{x_1\} \cup \{x_2\} \cup \{x_3\} \cup \{x_1, x_4, x_5\} = \{x_1, x_2, x_3, x_4, x_5\}$$



Связность графа	Условие	Пример
Сильная	<u>$\forall x \in X : R(x) = X$</u>	
Слабая	<u>$\exists x, y \in X : x \notin R(y) \ \& \ y \notin R(x)$</u>	
Односторонняя	$\begin{cases} \exists x \in X : R(x) \neq X \\ \exists x, y \in X : x \notin R(y) \ \& \ y \notin R(x) \end{cases}$	

Связность графов

- ✓ Связность неографов
- ✓ Разделяющее множество связного графа
- ✓ Связность орграфов
- Методика исследования связности орграфов
 - ✓ Конденсирование орграфов, понятие подграфа
 - ✓ Минимальные маршруты в графе
 - ✓ Алгоритмы поиска минимальных маршрутов в связном графе
 - ✓ Метрические характеристики связного графа

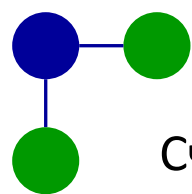


Методика исследования связности графа:

1. Для заданного графа G построить ряд степенных графов G^1, G^2, G^3, \dots

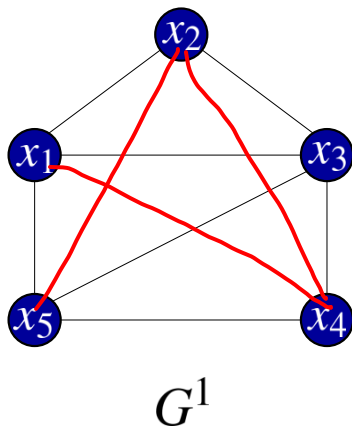
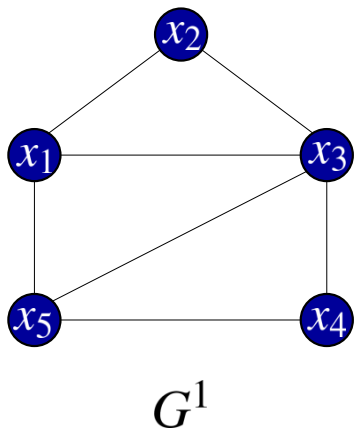
Построение завершить, если на некотором k -ом шаге выполняется условие:
 $G^{k-1} = G^k$.

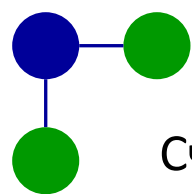
2. Если граф G^k - полный, то граф G является связным;
в противном случае граф G - несвязный.



Считаем, что $G = G^1$.

Граф G^2 - это граф G^1 с добавленными ребрами, соответствующими простым цепям в графе G с длиной $l_\mu = 2$.

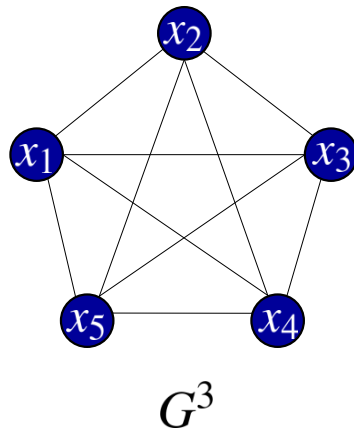
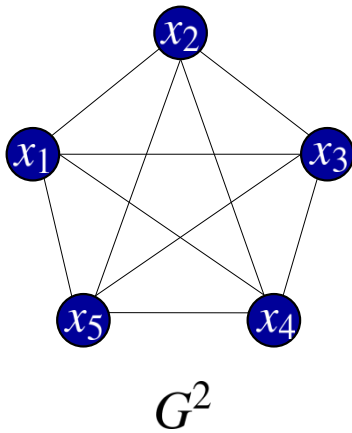
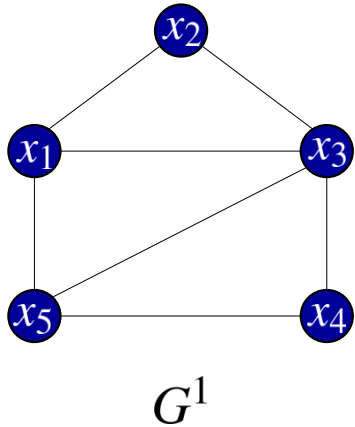




Считаем, что $G = G^1$.

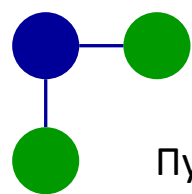
Граф G^2 - это граф G^1 с добавленными ребрами, соответствующими простым цепям в графе G с длиной $l_\mu = 2$.

Граф G^3 - это граф G^2 с добавленными ребрами, соответствующими простым цепям в графе G с длиной $l_\mu = 3$ и т.д.



Связность графов

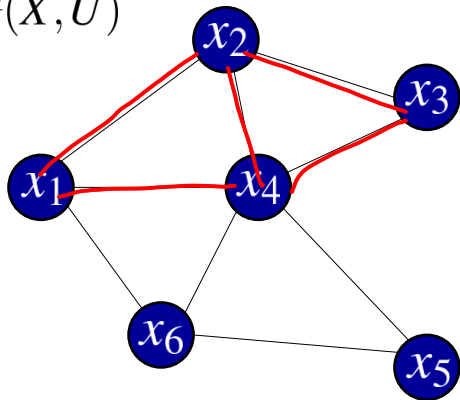
- ✓ Связность неографов
- ✓ Разделяющее множество связного графа
- ✓ Связность орграфов
- ✓ Методика исследования связности орграфов
- Конденсирование орграфов, понятие подграфа
- ✓ Минимальные маршруты в графе
- ✓ Алгоритмы поиска минимальных маршрутов в связном графе
- ✓ Метрические характеристики связного графа



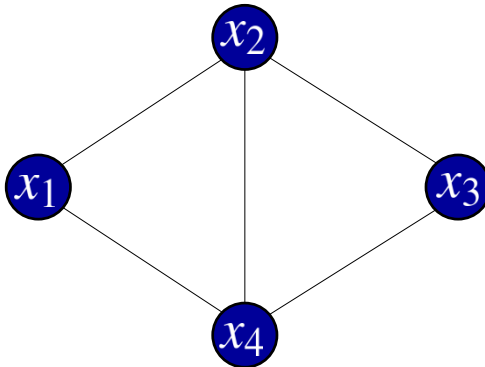
Пусть имеется оргграф $G(X, U)$. Новый граф $G^*(X^*, U^*)$ называется графом-конденсатом для $G(X, U)$, если в нем сильные подграфы заменены вершинами.

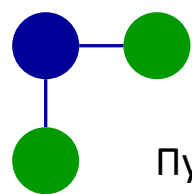
Подграфом $G_1(X_1, U_1)$ графа $G(X, U)$ называется граф, порожденный множеством вершин $X_1 \subseteq X$ (если $|X_1| < |X|$, то подграф $G_1(X_1, U_1)$ называется собственным). Множество $U_1 \subseteq U$ строится по следующему правилу: $\forall (x, y) \in U_1 : x, y \in X_1$.

$G(X, U)$



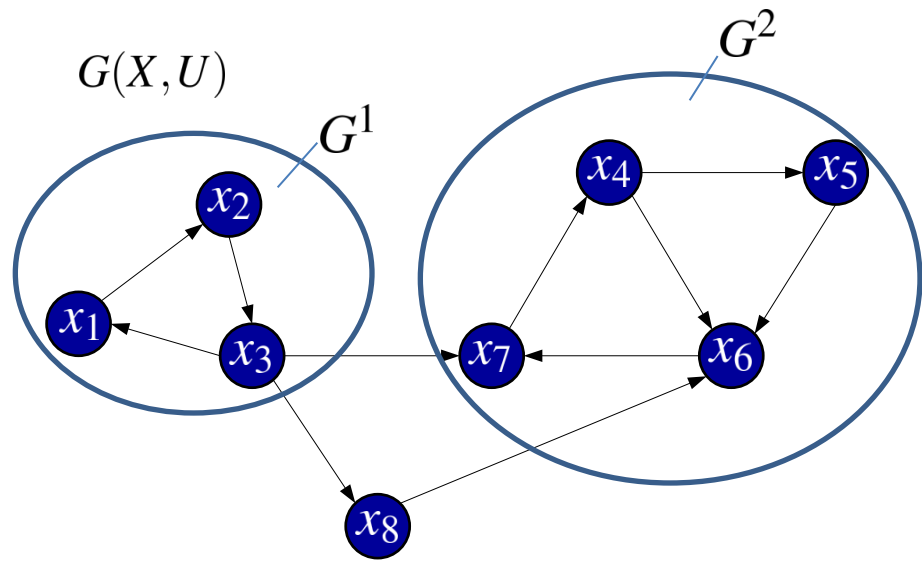
$G_1(X_1, U_1)$, где $X_1 = \{x_1, x_2, x_3, x_4\}$





Пусть имеется орграф $G(X, U)$. Новый граф $G^*(X^*, U^*)$ называется графом-конденсатом для $G(X, U)$, если в нем сильные подграфы заменены вершинами.

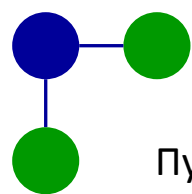
Граф-конденсат $G^*(X^*, U^*)$ сохраняет свойства связности исходного графа $G(X, U)$.



G_1, G_2 — сильные подграфы

$G_1 \rightarrow y_1$

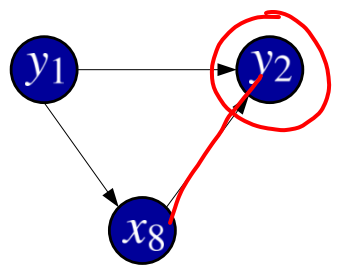
$G_2 \rightarrow y_2$



Пусть имеется орграф $G(X, U)$. Новый граф $G^*(X^*, U^*)$ называется графом-конденсатом для $G(X, U)$, если в нем сильные подграфы заменены вершинами.

Граф-конденсат $G^*(X^*, U^*)$ сохраняет свойства связности исходного графа $G(X, U)$.

$G^*(X^*, U^*)$

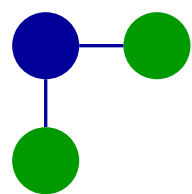


x	$R(x)$
y_1	$\{y_1, y_2, x_8\} = X^*$
y_2	$\{y_2\}$
x_8	$\{x_8, y_2\}$

G^* — одностороннесвязный граф $\Rightarrow G$ — одностороннесвязный граф.

Связность графов

- ✓ Связность неографов
- ✓ Разделяющее множество связного графа
- ✓ Связность орграфов
- ✓ Методика исследования связности орграфов
- Конденсирование орграфов, понятие подграфа
- Минимальные маршруты в графе
- ✓ Алгоритмы поиска минимальных маршрутов в связном графе
- ✓ Метрические характеристики связного графа



Минимальные маршруты в графе

по длине

по весу

Постановка задачи поиска минимального (по длине) маршрута в графе

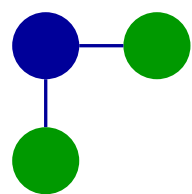
Дано: псевдограф $G(X, U)$, x_c и x_f — начало и конец маршрута.

Найти: $\mu = (x_c, \dots, x_f)$, $l_\mu \rightarrow \min$.

Постановка задачи поиска минимального (по весу) маршрута в графе

Дано: взвешенный псевдограф $G(X, U)$, x_c и x_f — начало и конец маршрута.

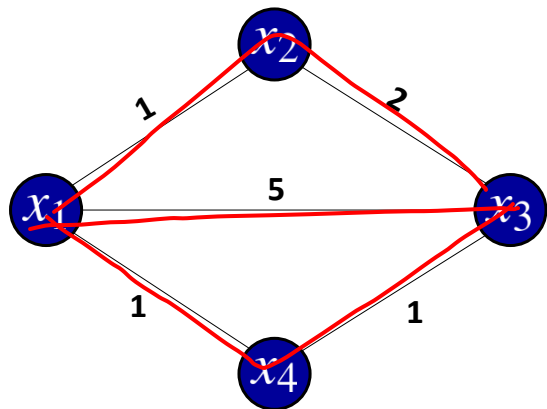
Найти: $\mu = (x_c, \dots, x_f)$, $\sum_{\forall u_i \in \mu} w_i \rightarrow \min$.



Минимальные маршруты в графе

по длине

по весу



$x_c = x_1, \quad x_f = x_3$

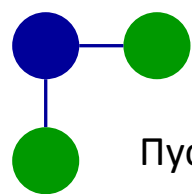
№	Маршрут	Длина	Вес
1	(x_1, x_2, x_3)	2	3
✓ 2	(x_1, x_3)	1	5
✓ 3	<u>(x_1, x_4, x_3)</u>	2	2

Связность графов

- ✓ Связность неографов
- ✓ Разделяющее множество связного графа
- ✓ Связность орграфов
- ✓ Методика исследования связности орграфов
- ✓ Конденсирование орграфов, понятие подграфа
- ✓ Минимальные маршруты в графе
- Алгоритмы поиска минимальных маршрутов в связном графе
- ✓ Метрические характеристики связного графа

Связность графов

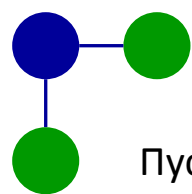
- ✓ Связность неографов
- ✓ Разделяющее множество связного графа
- ✓ Связность орграфов
- ✓ Методика исследования связности орграфов
- ✓ Конденсирование орграфов, понятие подграфа
- ✓ Минимальные маршруты в графе
- ✓ Алгоритмы поиска минимальных маршрутов в связном графе
- Метрические характеристики связного графа



Пусть дан связный псевдограф $G(X, U)$, в котором дуги заменены на ребра.

Расстоянием между вершинами x_i и x_j в графе $G(X, U)$ называется величина $d(x_i, x_j)$, определяемая длиной минимального маршрута между ними, такая, что:

1. $d(x_i, x_j) < \infty$;
2. $d(x_i, x_j) \geq 0$ ($d(x_i, x_j) = 0$, если $x_i = x_j$);
3. $d(x_i, x_j) = d(x_j, x_i)$;
4. $d(x_i, x_j) \leq d(x_i, x_k) + d(x_k, x_j)$.



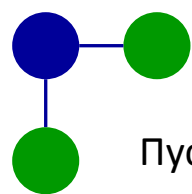
Пусть x_i — произвольная вершина в графе. Тогда конечная величина $r(x_i)$ будет называться **максимальным удалением (= эксцентриситетом) вершины x_i** в графе $G(X, U)$ и определяться как $r(x_i) = \max_{j=1}^n d(x_i, x_j)$.

Диаметр графа $D(G)$ определяется как $D(G) = \max_{i,j=1,n} d(x_i, x_j) = \max_{i=1}^n r(x_i)$.

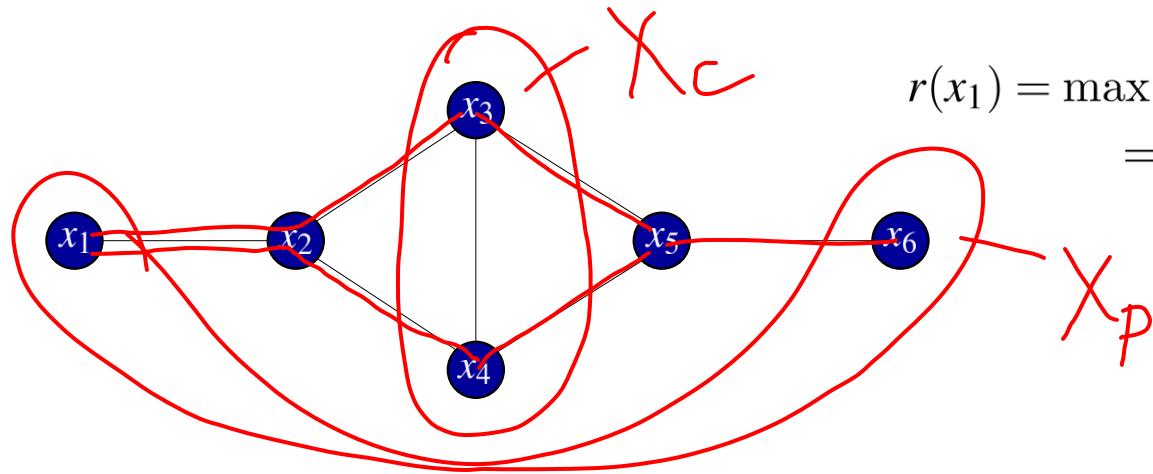
Радиус графа $R(G)$ определяется как $R(G) = \min_{i=1}^n r(x_i)$.

Центр графа $X_c \subseteq X$ — множество вершин, удовлетворяющие следующему условию:
 $\forall x \in X_c : \underline{r(x) = R(G)}$.

Периферия графа $X_p \subseteq X$ — множество вершин, удовлетворяющие следующему условию:
 $\forall x \in X_p : \underline{r(x) = D(G)}$.



Пусть дан связный псевдограф $G(X, U)$, в котором дуги заменены на ребра.



$$r(x_1) = \max(d(x_1, x_2), d(x_1, x_3), \dots, d(x_1, x_6)) = \max(\underline{1}, 2, 2, 3, 4) = 4$$

x	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6
$r(x)$	4	3	2	2	3	4

$$D(G) = 4, \quad R(G) = 2, \quad X_c = \{x_3, x_4\}, \quad X_p = \{x_1, x_6\}$$

Связность графов

- ✓ Связность неографов
- ✓ Разделяющее множество связного графа
- ✓ Связность орграфов
- ✓ Методика исследования связности орграфов
- ✓ Конденсирование орграфов, понятие подграфа
- ✓ Минимальные маршруты в графе
- ✓ Алгоритмы поиска минимальных маршрутов в связном графе
- Метрические характеристики связного графа

Связность графов

- ✓ Связность неографов
- ✓ Разделяющее множество связного графа
- ✓ Связность орграфов
- ✓ Методика исследования связности орграфов
- ✓ Конденсирование орграфов, понятие подграфа
- ✓ Минимальные маршруты в графе
- ✓ Алгоритмы поиска минимальных маршрутов в связном графе
- ✓ Метрические характеристики связного графа

