```
%清除所有变量
clear all:
close all:
                 %清图
                  %清屏
clc;
m=50;
                   %蚂蚁个数
                   %信息素重要程度参数
Alpha=1;
Beta=5:
                   %启发式因子重要程度参数
Rho=0.1:
                   %信息素蒸发系数
                   %最大迭代次数
G_max=200;
                   %信息素增加强度系数
Q = 100;
C=[1304 2312;3639 1315;4177 2244;3712 1399;3488 1535;3326 1556;...
   3238 1229;4196 1044;4312 790;4386 570;3007 1970;2562 1756;...
   2788 1491;2381 1676;1332 695;3715 1678;3918 2179;4061 2370;...
   3780 2212;3676 2578;4029 2838;4263 2931;3429 1908;3507 2376;...
   3394 2643;3439 3201;2935 3240;3140 3550;2545 2357;2778 2826;...
   2370 2975];
                       %31个省会城市坐标
%n 表示问题的规模(城市个数)
n=size(C,1);
D=zeros(n,n);
                 %D 表示两个城市距离间隔矩阵
for i=1:n
   for j=1:n
         D(i,j)=((C(i,1)-C(j,1))^2+(C(i,2)-C(j,2))^2)^0.5;
      else
         D(i,j)=eps;
      end
      D(j,i)=D(i,j);
   end
end
Eta=1./D;
                    %Eta 为启发因子,这里设为距离的倒数
Tau=ones(n,n);
                    %Tau 为信息素矩阵
                    %存储并记录路径的生成
Tabu=zeros(m,n);
NC=1:
                      %迭代计数器
R_best=zeros(G_max,n); %各代最佳路线
L_best=inf.*ones(G_max,1); %各代最佳路线的长度
figure(1);%优化解
while NC<=G max
   Randpos=[];
   for i=1:(ceil(m/n))
      Randpos=[Randpos,randperm(n)];
   end
   Tabu(:,1)=(Randpos(1,1:m))';
```

```
%%%%%第三步: m 只蚂蚁按概率函数选择下一座城市, 完成各自的周游%%%%%
for j=2:n
   for i=1:m
      visited=Tabu(i,1:(j-1)); %已访问的城市
                       %待访问的城市
      J=zeros(1,(n-j+1));
                         %待访问城市的选择概率分布
      P=J;
      Jc=1;
      for k=1:n
         if length(find(visited==k))==0
            J(Jc)=k;
            Jc=Jc+1;
         end
      end
      for k=1:length(J)
         P(k)=(Tau(visited(end),J(k))^Alpha)...
            *(Eta(visited(end),J(k))^Beta);
      end
      P=P/(sum(P));
      Pcum=cumsum(P);
      Select=find(Pcum>=rand);
      to_visit=J(Select(1));
      Tabu(i,j)=to_visit;
   end
end
if NC>=2
   Tabu(1,:)=R_best(NC-1,:);
end
L=zeros(m,1);
for i=1:m
   R=Tabu(i,:);
   for j=1:(n-1)
      L(i)=L(i)+D(R(j),R(j+1));
   end
   L(i)=L(i)+D(R(1),R(n));
end
L_best(NC)=min(L);
pos=find(L==L_best(NC));
R_best(NC,:)=Tabu(pos(1),:);
Delta_Tau=zeros(n,n);
for i=1:m
```

```
for j=1:(n-1)
          Delta_Tau(Tabu(i,j),Tabu(i,j+1))=...
             Delta_Tau(Tabu(i,j),Tabu(i,j+1))+Q/L(i);
      end
      Delta_Tau(Tabu(i,n),Tabu(i,1))=...
          Delta_Tau(Tabu(i,n),Tabu(i,1))+Q/L(i);
   end
   Tau=(1-Rho).*Tau+Delta_Tau;
   Tabu=zeros(m,n);
   for i=1:n-1
      plot([ C(R_best(NC,i),1), C(R_best(NC,i+1),1)],...
          [C(R_best(NC,i),2), C(R_best(NC,i+1),2)],'bo-');
      hold on;
   end
   plot([C(R_best(NC,n),1), C(R_best(NC,1),1)],...
      [C(R_best(NC,n),2), C(R_best(NC,1),2)], ro-');
   title(['优化最短距离:',num2str(L_best(NC))]);
   hold off;
   pause(0.005);
   NC=NC+1;
end
Pos=find(L_best==min(L_best));
Shortest_Route=R_best(Pos(1),:);
                                  %最佳路线
                                  %最佳路线长度
Shortest_Length=L_best(Pos(1));
figure(2),
plot(L_best)
xlabel('迭代次数')
ylabel('目标函数值')
title('适应度进化曲线')
```



