

FORMULARIO CALCOLO NUMERICO

Libera Longo

2023-01-27

1 Floating Point

Si definisce **insieme dei numeri macchina (floating-point)** con t cifre significative, base β e range (L, U) , l'insieme dei numeri reali definito nel modo seguente

$$\mathbb{F}(\beta, t, L, U) = \{0\} \cup \left\{ x \in \mathbb{R} = \text{sign}(x)\beta^p \sum_{i=1}^t d_i \beta^{-i} \right\}$$

ove t, β sono interi positivi con $\beta \geq 2$. Si ha inoltre

$$\begin{array}{ll} 0 \leq d_i \leq \beta - 1, & i = 1, 2, \dots \\ d_i \neq 0, & L \leq p \leq U \end{array} \quad p \in [L, U]$$

Usualmente U è positivo e L negativo.

I numeri dell'insieme \mathbb{F} sono ugualmente spazati tra le successive potenze di β , ma non su tutto l'intervallo.

Esempio $\beta = 2, t = 3, L = -1, U = 2$

$\mathbb{F} = \{0\} \cup \{0.100 \times 2^p, 0.101 \times 2^p, 0.110 \times 2^p, 0.111 \times 2^p, p = -1, 0, 1, 2\}$ dove 0.100 0.101 0.110 0.111 sono tutte le possibili mantisse e p il valore dell'esponente.

-
- In rappresentazione posizionale un numero macchina $x \neq 0$ viene denotato con $x = \pm.d_1 d_2 \dots d_t \beta^p$
 - La maggior parte dei calcolatori ha la possibilità di operare con lunghezze diverse di t , a cui corrispondono, ad esempio, la semplice e la doppia precisione.
 - E' importante osservare che l'insieme \mathbb{F} non è un insieme continuo e neppure infinito.

Come rappresentare un numero reale positivo x in un sistema di numeri macchina $\mathbb{F}(\beta, t, L, U)$?

- Il numero x è tale che $L \leq p \leq U$ e $d_i = 0$ per $i > t$; allora x è un numero macchina ed è rappresentato esattamente ($x \in \mathbb{F}$).
- $p \notin [L, U]$; il numero non può essere rappresentato esattamente ($x \notin \mathbb{F}$).
Se $p < L$, si dice che si verifica un underflow; solitamente si assume come valore approssimato del numero x il numero zero.
Se $p > U$ si verifica un overflow e solitamente non si effettua nessuna approssimazione, ma il sistema di calcolo dà un avvertimento più drastico, come ad esempio, l'arresto del calcolo.

Se una matrice $A n \times n$ ha un autovettore $\lambda = 0$, allora A è singolare.

Il costo computazionale per la risoluzione di un sistema triangolare è di: $O(\frac{n^2}{2})$

- 2 Condizionamento e Stabilità
- 3 Fattorizzaizone LR o LU
- 3.1 Fattorizzazione LU con pivot
- 4 Fattorizzazione di Cholesky
- 5 Interpolazione
- 6 Chebyshev
- 7 Norme
- 8 Punti di massimo e minimo
- 9 direzione e metodi di discesa
- 10 minimi quadrati