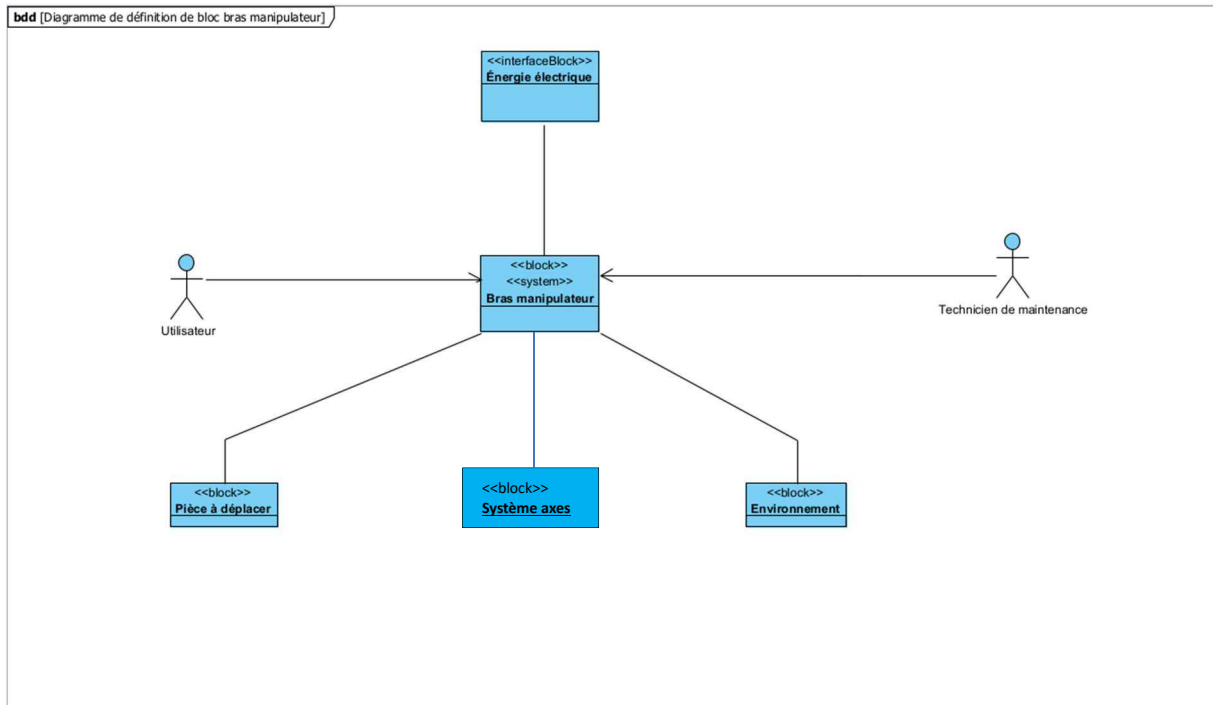


1. Ci-dessous, le diagramme *BDD* de notre bras manipulateur :



2. Diagrammes des exigences :

