EK 'Risikoanalysen in der IT'



einfache Systemmodellierung: Zuverlässigkeitsblockdiagramme

Ralf Mock, 5. Oktober 2015

Lernziele



Lernziele

Grundlagen Basissysteme

Notation

Systemvergleich

Systemanalyse
Zustandswahrsch.
Module
Funktionstabelle

Schnitt, Pfad

Die Teilnehmenden können

- die beiden Basissystem-Typen bezeichnen und erklären (Serien-, Parallelsystem)
- ▶ die wichtigsten Berechnungsarten beschreiben
- ▶ die Zuverlässigkeit einfacher Systeme berechnen
- einfache Systemvarianten entwerfen und einschätzen.

Outher Fashborischule 2 / 16

Grundlagen



Lernziele

Grundlagen Basissysteme

Notation

Systemvergleich

Systemanalyse
Zustandswahrsch.
Module
Funktionstabelle
Schnitt. Pfad

Literatur

Zuverlässigkeitsblockdiagramm (ZBD)

- ▶ Ein ZBD zeigt das *Funktionieren* eines Systems
- ► Es ist eine grafische Darstellung einer Booleschen Gleichung
- ► Es gibt zwei Arten einfacher Basissysteme (Grundtypen)
 - Seriensystem
 - Parallelsystem
- \blacktriangleright Ein ZBD hat einen Eingang E und einen Ausgang A
- ➤ Ein ZBD vereinfacht die Berechnung von System-Zustandswahrscheinlichkeiteb (Ausfall-, Überlebenswahrscheinlichkeit).

Literatur: [1]

Concert Fashbodshichile

Grundlagen



Lernziele

Grundlagen

Basissysteme Notation

Sustemveraleich

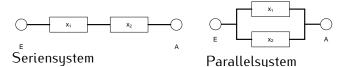
Systemanalyse

Zustandswahrsch. Module

Funktionstabelle Schnitt, Pfad

Literatur

Basissysteme: Serien-, Parallelsystem



- ➤ Seriensystem: Das System funktioniert, wenn beide Komponenten funktionieren
 - ≡ fällt aus, wenn eine der Komponenten ausfällt
- ► Parallelsystem: Das System funktioniert, wenn eine der Komponenten funktioniert
 - ≡ fällt aus, wenn beide Komponenten ausfallen

ducher Fashborischule
4 / 16

Notation



Lernziele

Grundlagen Basissysteme

Notation

Systemvergleich

Systemanalyse

Zustandswahrsch.

Funktionstabelle Schnitt Pfad

Literatur

Boole

Boolesche Variable

$$X_i = \begin{cases} 1 & : & \text{Komponente } i \text{ funktioniert} \\ 0 & : & \text{Komponente } i \text{ funktioniert nicht (Ausfall)} \end{cases}$$

▶ in Kurzform: $(X_i = 1) = x_i$; $(X_i = 0) = \overline{x}_i$, d.h.

$$X_i = \begin{cases} 1 : & \text{Komponente } i \text{ funktioniert } \equiv x_i \\ 0 : & \text{Komponente } i \text{ funktioniert nicht } \equiv \overline{x}_i \end{cases}$$

▶ wichtige Gesetze aus der Booleschen Algebra

- Idempotenzquesetz: $A \wedge A = A$; $A \vee A = A$

 $-x_i=1-\overline{x}_i$

Notation



Lernziele

Grundlagen

Basissysteme

Notation

Systemvergleich

Systemanalyse

Zustandswahrsch Module

Funktionstabelle Schnitt, Pfad

Literatur

Wahrscheinlichkeitsrechnung

- ▶ Überlebenswahrscheinlichkeit: $P(X_i = 1) = P(x_i) = p_i$
- ▶ Ausfallwahrscheinlichkeit: $P(X_i = 0) = P(\overline{x}_i) = q_i$
- $\Rightarrow p_i + q_i = 1$ bzw. $p_i = 1 q_i$
- Zur besseren Darstellung
 - R; (F): Überlebenswahrscheinlichkeit (Ausfallwahrscheinlichkeit) des Systems
 - für zeitabhängige Grössen: $p_i(t)$, $q_i(t)$, R(t), F(t)

Systemvergleich



Lernziele

Grundlagen

Basissysteme

Notation

Sustemveraleich

Systemanalyse

Zustandswahrsch.

Funktionstabelle

Schnitt, Pfad

Literatur

Serien- und Parallelsystem mit n = 2 Komponenten

Seriensystem

- Überleben: $X_S = x_1 \wedge x_2$
- Ausfall: $\overline{X}_{S} = \overline{x}_{1} \vee \overline{x}_{2}$
- System-Überlebenswahrsch.:

$$R_{S} = P(X_{S}) = P(x_{1} \land x_{2})$$

$$= p_{1} \cdot p_{2}$$

$$= (1 - q_{1}) \cdot (1 - q_{2})$$

$$= 1 - q_{1} - q_{2} + q_{1} \cdot q_{2}$$

- System-Ausfallwahrsch.:

$$F_{S} = P(\overline{X}_{S}) = P(\overline{x}_{1} \vee \overline{x}_{2})$$

$$= P(\overline{x}_{1}) + P(\overline{x}_{2}) - P(\overline{x}_{1} \wedge \overline{x}_{2})$$

$$= q_{1} + q_{2} - q_{1} \cdot q_{2}$$

$$\equiv 1 - p_{1} \cdot p_{2} = 1 - R_{S}$$

Parallelsystem

- Überleben: $X_P = x_1 \lor x_2$
- Ausfall: $\overline{X}_P = \overline{x}_1 \wedge \overline{x}_2$
- System-Ausfallwahrsch.:

$$F_P = P(\overline{X}_P) = P(\overline{x}_1 \wedge \overline{x}_2)$$

$$= q_1 \cdot q_2$$

$$= (1 - p_1) \cdot (1 - p_2)$$

$$= 1 - p_1 - p_2 + p_1 \cdot p_2$$

- System-Überlebenswahrsch.:

$$R_{P} = P(X_{P}) = P(x_{1} \lor x_{2})$$

$$= P(x_{1}) + P(x_{2}) - P(x_{1} \land x_{2})$$

$$= p_{1} + p_{2} - p_{1} \cdot p_{2}$$

$$= 1 - q_{1} \cdot q_{2} = 1 - F_{P}$$

Systemvergleich



Lernziele

Grundlagen

Basissysteme

Notation

Sustemveraleich

Systemanalyse

Zustandswahrsch. Modulo

Funktionstabelle Schnitt Pfad

Literatur

Serien- und Parallelsystem mit *n* Komponenten

Seriensystem

funktioniert, wenn alle n Komponenten des Seriensystems funktionieren (den Zustand 1 weisen)

$$R(t) = \prod_{i=1}^{n} p_i(t);$$

$$R(t) = \prod_{i=1}^{n} p_{i}(t);$$

$$F(t) = 1 - \prod_{i=1}^{n} p_{i}(t)$$

$$= 1 - \prod_{i=1}^{n} [1 - q_{i}(t)]$$

$$= 1 - \prod_{i=1}^{n} \left[1 - q_i(t) \right]$$

Parallelsystem

fällt aus, wenn alle n Komponenten des Parallelsystems ausfallen (den Zustand 0 aufweisen)

$$F(t) = \prod_{i=1}^{n} q_i(t);$$

$$F(t) = \prod_{i=1}^{n} q_{i}(t);$$

$$R(t) = 1 - \prod_{i=1}^{n} q_{i}(t)$$

$$= 1 - \prod_{i=1}^{n} [1 - p_{i}(t)]$$

$$=1-\prod_{i=1}^{n}\left[1-p_{i}\left(t\right)\right]$$

Anm.: Die Ereignisse des Überlebens Die Ereignisse des Überlebens schliessen sich nicht gegenseitig aus; sie sind voneinander unabhängig.

8/16



Lernziele

Grundlagen Basissysteme

Notation

Systemvergleich

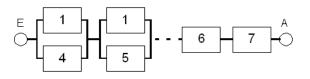
Systemanalyse

Zustandswahrsch. Module Funktionstabelle

Schnitt, Pfad

Literatur

Beispiel für ein ZBD



Das System funktioniert, wenn Komponenten (1 ODER 4) funktionieren UND (1 ODER 5) UND ...(6 UND 7)

Anmerkung

- ► Im ZBD darf dieselbe Komponente (Element) mehrfach vorkommen
- ...: irgendwelche anderen Komponenten (hier nicht aufgeführt)

9 / 16



Lernziele

Grundlagen Basissysteme

Notation

Systemvergleich

Systemanalyse
Zustandswahrsch.
Module
Funktionstabelle
Schnitt Pfad

Literatur

verknüpfte Systeme

Die Zustandswahrscheinlichkeiten von Serien- und Parallelsystemen lassen sich einfach berechnen (s.o.). Diese Basissysteme sind jedoch oft zu einem komplizierteren Systems verknüpft.

Serien-Parallelsysteme, Parallel-Seriensysteme

- Aufteilung des Systems in Module, die nur aus Serienoder Parallelsystemen bestehen. In der Modul-Darstellung wird das System ein einfaches Serien- oder Parallelsystem.
- ▶ Berechnung der Zustandswahrscheinlichkeiten der Module
- ▶ Berechnung des Gesamtsystem-Zustandswahrscheinlichkeit mit Hilfe der Modul-Zustandswahrscheinlichkeiten
- ▶ Beachte: F = 1 R

10 / 16



Lernziele

Grundlagen Basissysteme

Notation

Systemvergleich

Systemanalyse Zustandswahrsch.

Module Funktionstabelle Schnitt, Pfad

Literatur

Systemzustandswahrscheinlichkeiten über Erfolgswege W_i ermitteln.

Seriensystem

$$W_1 = \{x_1, x_2\}$$

2	<i>X</i> ₁	W _i
	1	<i>W</i> ₁
1	1	<i>W</i> ₁

Parallelsystem

$$W_1 = \{x_1\}, W_2 = \{x_2\}, W_3 = \{x_1, x_2\}$$

			-
W _i	<i>x</i> ₁	<i>x</i> ₂	
W ₁	1	0	
W_2	0	1	
W_3	1	1	

$$S = x_1 \cdot x_2$$
$$R = p_1 \cdot p_2$$

$$S = x_1 (1 - x_2) + (1 - x_1) x_2 + x_1 x_2 = \dots = x_1 + x_2 - x_1 x_2$$

$$R = p_1 + p_2 - p_1 p_2$$

Annerkung: Man erhält diese Ergebnisse auch "rein logisch" mit Hilfe der ausgezeichneten disjunktiven Normalform ADN. Im Seriensystem enthält der (einzige) Konjunktionsterm S schon alle Variablen; die ODER-Verknüpfung (Disjunktion) im Parallelsystem muss hingegen erweitert werden.

$$S = x_1 \cdot x_2$$
$$R = p_1 \cdot p_2$$

$$S = x_1 \lor x_2 = x_1 (x_2 \lor \overline{x}_2) \lor x_2 (x_1 \lor \overline{x}_1)$$

= \dots = x_1 + x_2 - x_1 x_2
R= p_1 + p_2 - p_1 p_2



Lernziele

Grundlagen Basissysteme

Nintation

Systemvergleich

Systemorgleich

Zustandswahrsch. Module Funktionstabelle Schnitt Pfad

Literatur

Schnitte, Pfade

Systemzustandswahrscheinlichkeiten über Minimalschnitte oder -pfade ermitteln.

► Minimalschnitte (Cut Sets):

Kleinste Menge ausgefallener Komponenten *i*, die im Zuverlässigkeitsblockdiagramm den Weg vom "Eingang" zum "Ausgang" versperrt:

$$\sigma_i = \{\overline{x}_1; \overline{x}_2; \cdots\}; i = 1, 2, \cdots, n$$

► Minimalpfade (Path Sets):

Kleinste Menge (funktionierender) Komponenten *j*, die im Zuverlässigkeitsblockdiagramm einen Weg vom "Eingang" zum "Ausgang"offen hält:

$$\pi_j = \{x_1; x_2; \cdots\}; j = 1, 2, \cdots, s$$



Lernziele

Grundlagen

Basissysteme

Notation

Systemvergleich

Systemanalyse

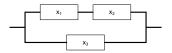
Zustandswahrsch.

Module Funktionstabelle

Schnitt, Pfad

Literatur

Schnitte, -pfade



Minimalschnitte (Cut Sets)	Minimalpfade (Cut Sets)
Mengen σ_i :	Mengen π_i :
$\sigma_1 = \{\overline{x}_1; \overline{x}_3\},$	$\pi_1 = \{x_1; x_2\},$
$\sigma_2 = \{\overline{x}_2; \overline{x}_3\}$	$\pi_2 = \{x_3\}$
$\overline{y} = 1 - \bigcap_{j=1}^{n} (1 - \sigma_j)$	$\overline{y} = 1 - \bigcap_{j=1}^{s} (1 - \pi_j) = (1 - x_1 x_2) (1 - x_3)$
$= 1 - \left[\left(1 - \overline{x}_1 \overline{x}_3 \right) \left(1 - \overline{x}_2 \overline{x}_3 \right) \right]$	
$\overline{y} = 1 - \left[\left(1 - \overline{x}_1 \overline{x}_3 \right) \left(1 - \overline{x}_2 \overline{x}_3 \right] \right)$	$\overline{y} = 1 - x_1 x_2 - x_3 + x_1 x_2 x_3$
$=1-\left[\left(1-\overline{x}_{1}\overline{x}_{3}-\overline{x}_{2}\overline{x}_{3}+\overline{x}_{1}\overline{x}_{3}\overline{x}_{2}\overline{x}_{3}\right)\right]$	
$=\overline{x}_1\overline{x}_3+\overline{x}_2\overline{x}_3-\overline{x}_1\overline{x}_2\overline{x}_3$	

23 / 1 d s



Lernziele

Grundlagen

Basissysteme Notation

Systemvergleich

Systemanalyse

Zustandswahrsch.

Module

Funktionstabelle

Schnitt, Pfad Literatur Schnitte, -pfade

Semitte, place	
Minimalschnitte (Cut Sets)	Minimalschnitte (Cut Sets)
	zum Vergleich mit Minimalschnitt: $ \overline{y} = 1 - \left[(1 - \overline{x}_1) (1 - \overline{x}_2) - (1 - \overline{x}_3) + (1 - \overline{x}_1) (1 - \overline{x}_2) (1 - \overline{x}_3) \right] $ ausmultiplizieren $ = \overline{x}_1 \overline{x}_3 + \overline{x}_2 \overline{x}_3 - \overline{x}_1 \overline{x}_2 \overline{x}_3 $
$F = q_1 q_3 + q_2 q_3 - q_1 q_2 q_3$	$F = q_1 q_3 + q_2 q_3 - q_1 q_2 q_3$

Anmerkung:

- ▶ Es gelten die Regeln der Booleschen Algebra
- ► Alle Vorgehensweisen liefern dieselben Ergebnisse.

20x1xx Fathbolishthis



Lernziele

Grundlagen

Basissysteme

Notation

Systemvergleich

Systemanalyse

Zustandswahrsch. Module

Funktionstabelle Schnitt, Pfad

Literatur

Ergänzung: Herleitung der Gleichung für Minimalschnitte

Minimalschnitte (Cut Sets)	Bemerkungen
- Withtindiscimitite (Cut Sets)	Demerkungen
$\overline{y} = \bigcup_{j} \sigma_{j} = \bigcup_{j} \left(\bigcap_{k} \overline{x}_{k} \right)$	Jeder Konjunktionsterm in () gibt einen "Zustand" Ausfall an (Def. Minimalschnitte) Funktionszustände sind damit gegeben durch $\overline{\sigma}_j = 1 - \sigma_j$
$\overline{\overline{y}} = \overline{\bigcup_{j}} \sigma_{j} = \bigcap_{j} \overline{\sigma_{j}}$	ODER-Verknüpfung macht Berechnung kom- pliziert. Abhilfe: De-Morgansches Gesetz der Negation (Doppelte Verneinung)
$=\bigcap_{j}\left(1-\sigma_{j}\right)$	$\overline{\overline{y}}$: Negierter Zustand "Ausfall" entspricht "Funktion"
$\overline{y} = 1 - \bigcap_{j} (1 - \sigma_{j})$	Da σ_j ein Boolescher Ausdruck ist, gilt auch: $\overline{y}=1-y$

20/cher Fashholmballe 15 / 16

Literatur I

diagramm (DIN EN 61078: 1994-10).

Beuth Verlag, Oktober 1994.



Lernziele

Grundlagen Basissysteme

Notation

Systemvergleich

Systemanalyse

Zustandswahrsch. Module Funktionstabelle

Schnitt, Pfad

Literatur

16 / 16

DIN-EN61078: Techniken für die Analyse der Zuverlässigkeit: Verfahren mit dem Zuverlässigkeitsblock-