

# 数字信号处理实验

授课老师: 何 美霖 (Meilin He)

单 位: 通信工程学院

邮 箱: meilinhe@hdu.edu.cn

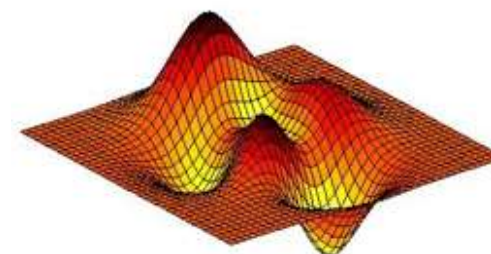
2024/10/26

数字信号处理实验

1

# 第9讲 FIR数字滤波器设计—窗函数法

- ◆ 设计原理
- ◆ 窗函数对设计的影响
- ◆ 窗函数选取原则
- ◆ 设计步骤



# 设计原理

- 将满足滤波器技术要求的无限长单位冲激响应加窗截短作为FIR数字滤波器的单位冲激响应。

$$h(n) = h_d(n)w(n)$$

## 窗函数对设计的影响

- 过渡带的宽度受主瓣宽度影响。
- 振荡幅度取决于旁瓣的相对幅度，所以旁瓣影响阻带衰减。
- 改变截取长度 $N$ ，可以改变过渡带宽度，但不能改变阻带衰减。

## 窗函数选取原则

- 主瓣宽度窄，以获得较陡的过渡带。
- 最大旁瓣相对主瓣尽可能小，以改善通带平稳度，增大阻带衰减。

# 窗函数选取原则

窗类型	窗谱特性指标		加窗后滤波器性能指标	
	旁瓣峰值(dB)	主瓣宽度	最小阻带衰减(dB)	过渡带宽 $\Delta\omega / (2\pi / N)$
矩形窗	-13	$4\pi / N$	-21	0.9
三角形窗	-25	$8\pi / N$	-25	2.1
汉宁窗	-31	$8\pi / N$	-44	3.1
海明窗	-41	$8\pi / N$	-53	3.3
布莱克曼窗	-57	$12\pi / N$	-74	5.5
凯泽窗 ( $\beta = 7.865$ )	-57		-80	5

## 设计步骤

- 步骤1：给定希望逼近的频率响应函数 $H_d(e^{j\omega})$ ，求理想单位脉冲响应 $h_d(n)$ 。

$$h_d(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} H_d(e^{j\omega}) e^{j\omega n} d\omega$$

- 步骤2：由过渡带宽及阻带最小衰减的要求，选定窗函数 $w(n)$ ，并估计窗口长度 $N$ 。
- 步骤3：计算所设计的FIR滤波器的单位脉冲响应。

$$h(n) = h_d(n)w(n) \quad 0 \leq n \leq N-1$$

- 步骤4：由 $h(n)$ 求FIR滤波器的频率响应函数 $H(e^{j\omega})$ 或系统函数 $H(z)$ 。

# 相关窗函数

表 13.2 MATLAB 提供的窗函数

函数名	功能	函数名	功能
blackman	Blackman(布莱克曼)窗	chebwin	Chebyshev(切比雪夫)窗
boxcar	矩形窗	hamming	Hamming(海明)窗
hann	Hanning(汉宁)窗	triang	三角窗
kaiser	Kaiser(凯泽)窗		



## 例子

- 例1：根据下列技术指标，设计一个线性相位的FIR数字低通滤波器。

给定采样频率 $f_c = 15\text{kHz}$ ，通带截止频率 $\Omega_p = 1.5 \times 10^3\text{Hz}$ ，阻带截止频率 $3 \times 10^3\text{Hz}$ ，阻带衰减 $A_s = 50\text{dB}$ 。

解：由于滤波器指标用模拟频率给出，所以先求各自对应的数字域

频率： $\omega_p = 2\pi\Omega_p/f_c = 0.2\pi$ ； $\omega_s = 2\pi\Omega_s/f_c = 0.4\pi$

3 dB通带截止频率为

$$\omega_c \approx \frac{\omega_s + \omega_p}{2} = 0.3\pi$$

理想低通滤波器的单位脉冲响应为

$$h_d(n) = \frac{\sin[\omega_c(n-\alpha)]}{\pi(n-\alpha)} \quad \alpha = \frac{N-1}{2}$$

由阻带衰减来确定窗形状，由过渡带宽确定N。由于 $A_s = 50\text{dB}$ ，查表

可选海明窗，其阻带最小衰减53dB满足要求。所要求的过渡带宽：

$$\Delta\omega = \omega_s - \omega_p = 0.2\pi$$

# 例子

- 例1：根据下列技术指标，设计一个线性相位的FIR数字低通滤波器。

给定采样频率 $f_c = 15\text{kHz}$ ，通带截止频率 $\Omega_p = 1.5 \times 10^3\text{Hz}$ ，阻带截止频率 $3 \times 10^3\text{Hz}$ ，阻带衰减 $A_s = 50\text{dB}$ 。

由于海明窗过渡带宽满足

$$\Delta\omega = \frac{6.6\pi}{N} \Rightarrow N = \frac{6.6\pi}{0.2\pi} = 33$$

$$\alpha = \frac{N-1}{2} = 16$$

海明窗为

$$w(n) = \left[ 0.54 - 0.46 \cos\left(\frac{2\pi n}{N-1}\right) \right] R_N(n)$$

则所设计的滤波器的单位脉冲响应为

$$h(n) = \frac{\sin[\omega_c(n-\alpha)]}{\pi(n-\alpha)} \cdot \left[ 0.54 - 0.46 \cos\left(\frac{2\pi n}{N-1}\right) \right] R_N(n) \quad N=33$$

所设计的滤波器的频率响应为

$$H(e^{j\omega}) = \sum_{n=0}^{N-1} h(n) e^{-j\omega n}$$

# 例子

- 例1：根据下列技术指标，设计一个线性相位的FIR数字低通滤波器。

给定采样频率 $f_c = 15\text{kHz}$ ，通带截止频率 $\Omega_p = 1.5 \times 10^3\text{Hz}$ ，阻带截止频率 $\Omega_s = 3 \times 10^3\text{Hz}$ ，阻带衰减 $A_s = 50\text{dB}$ 。

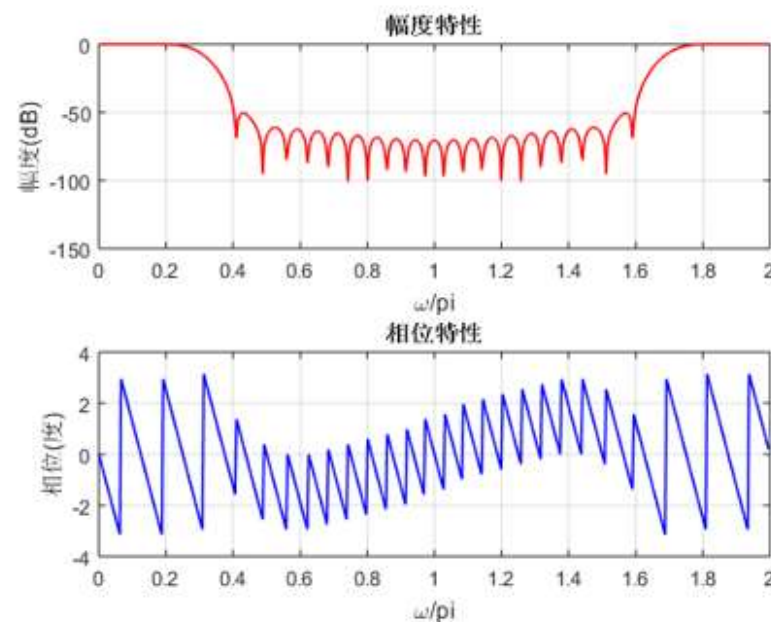
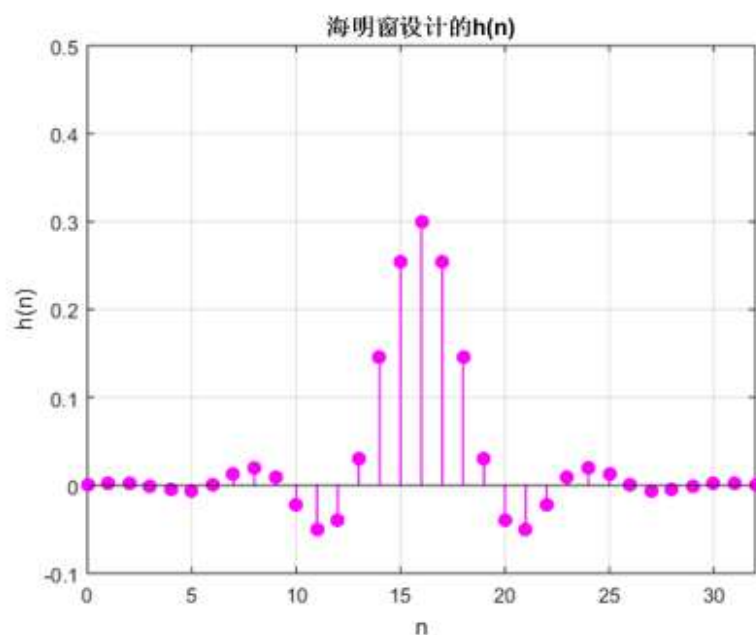
```
clc; clear; close all;  
fp = 1500; fs = 3000; fc = 15000;  
wp = 2*pi*fp/fc; ws = 2*pi*fs/fc;  
wc = (wp+ws)/2;  
dw = ws-wp;  
N = 6.6*pi/dw;  
nd = (N-1)/2;  
h=fir1(N-1,wc/pi,'low',hamming(N));  
H = fft(h, 512); w = 2*(0:511)/512;  
%[H, w] = freqz(h);
```

```
figure(1);  
stem(0:N-1,h,'fill','m','linewidth',1.0);  
xlabel('n'); ylabel('h(n)');  
axis([0 N-1 -0.1 0.5]);  
title('海明窗设计的h(n)'); grid on;  
figure(2);  
subplot(2,1,1);  
plot(w,20*log10(abs(H)),'r','linewidth',1.0);  
%plot(w/pi,20*log10(abs(H)),'r','linewidth',1.0);  
xlabel('\omega/pi'); ylabel('幅度(dB)'); title('幅度特性')  
subplot(2,1,2);  
plot(w,angle(H),'b','linewidth',1.0);  
%plot(w/pi,angle(H),'b','linewidth',1.0);  
xlabel('\omega/pi'); ylabel('相位(度)'); title('相位特性')
```

# 例子

- 例1：根据下列技术指标，设计一个线性相位的FIR数字低通滤波器。

给定采样频率 $f_c = 15\text{kHz}$ ，通带截止频率 $\Omega_p = 1.5 \times 10^3\text{Hz}$ ，阻带截止频率 $\Omega_s = 3 \times 10^3\text{Hz}$ ，阻带衰减 $A_s = 50\text{dB}$ 。



# 总结

## ◆ FIR数字滤波器设计

- 窗函数法

# 操作验收习题

9.1 用窗函数法设计一个FIR数字低通滤波器。滤波器满足指标：通带截至频率 $f_p=800\text{Hz}$ , 阻带截至频率 $f_s=1000\text{Hz}$ , 幅度特性单调下降, 通带波纹 $0.5\text{dB}$ , 阻带最小衰减为 $40\text{dB}$ , 抽样频率 $4000\text{Hz}$ 。窗函数类型根据指标要求自行选定。

# 实验报告作业题和思考题

## ◆ 实验报告作业题：

9.1 用窗函数法设计一个FIR数字低通滤波器。滤波器满足指标：通带截至频率 $f_p=800\text{Hz}$ ，阻带截至频率 $f_s=1000\text{Hz}$ ，幅度特性单调下降，通带波纹 $0.5\text{dB}$ ，阻带最小衰减为 $40\text{dB}$ ，抽样频率 $4000\text{Hz}$ 。窗函数类型根据指标要求自行选定。

## ◆ 思考题：用窗函数法设计FIR数字滤波器的特点分析

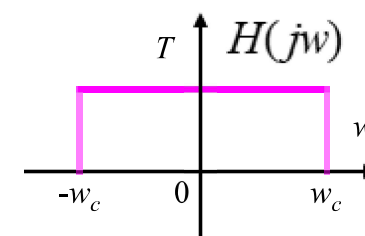
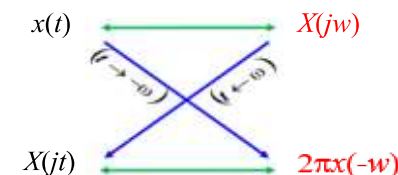
# 感谢聆听!



# 附录

## ■ Review: Ideal lowpass filter with gain $T$

$$g_{\tau}(t) = A, \quad |t| < \tau/2 \xleftrightarrow{\text{FT}} A\tau \cdot \text{Sa}(w\tau/2)$$



$$h(t) = ? \xleftrightarrow{\text{FT}} H(jw) = \begin{cases} T, & |w| < w_c \\ 0, & |w| > w_c \end{cases}$$

When  $\tau = 2w_c$ ,

$$g_{2w_c}(t) = A, \quad |t| < w_c \xleftrightarrow{\text{FT}} 2Aw_c \cdot \text{Sa}(w_c w)$$

Based on duality,

$$2Aw_c \cdot \text{Sa}(w_c t) \xleftrightarrow{\text{FT}} 2\pi g_{2w_c}(w) = 2\pi A, \quad |w| < w_c$$

$$\text{Let } A = T/2\pi, \quad \frac{T w_c}{\pi} \cdot \text{Sa}(w_c t) \xleftrightarrow{\text{FT}} 2\pi g_{2w_c}(w) = T, \quad |w| < w_c$$

$$\therefore h(t) = \frac{T w_c}{\pi} \text{Sa}(w_c t)$$