

杭州电子科技大学 2007 年《信号与系统》期末考试卷

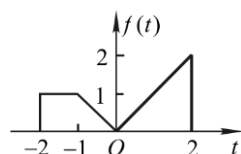
一. 填空题 (每小题 3 分, 10 小题, 共 30 分)

- (1) 信号 $f(t) = \sin(\frac{\pi}{4}t) + \cos(\frac{\pi}{3}t)$ 的基本周期是_____。
- (2) 信号 $x(n) = u(n)$ 的功率是_____。
- (3) $\int_{-\infty}^t \delta(\tau+1)d\tau =$ _____。
- (4) 信号 $f(t) = u(t)$ 的傅里叶变换为 _____。
- (5) 信号 $x(n) = u(n)$ 的算子表示为 _____。
- (6) $\{2 \ 1 \ -1\}_0 * \{2 \ -1\}_{-2} =$ _____。
- (7) 已知 LTI 系统方程 $\frac{d}{dt}r(t) + 2r(t) = \delta(t) + u(t)$ 且 $r(0_-) = 1$, 则 $r(0_+) =$ _____。
- (8) 无失真传输系统 $r(t) = 2e(t-1)$, 其冲激响应为 $h(t) =$ _____。
- (9) 信号 $f(t) = (t+1)u(t)$ 的拉氏变换为_____。
- (10) 已知 $X(z) = \frac{3z^2+2}{z^2-3z+2}$ ($1 < |z| < 2$), 则 $x(n) =$ _____。

- 答: (1) 24; (2) 0.5; (3) $u(t+1)$; (4) $\pi\delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}$; (5) $\frac{E}{E-1}\delta(n)$;
- (6) $\{4 \ 0 \ -3 \ 1\}_{-2}$; (7) 2; (8) $2\delta(t-1)$; (9) $\frac{s+1}{s^2} (\sigma > 0)$;
- (10) $\delta(n) - 5u(n) - 7 \cdot 2^n u(-n-1)$ 。

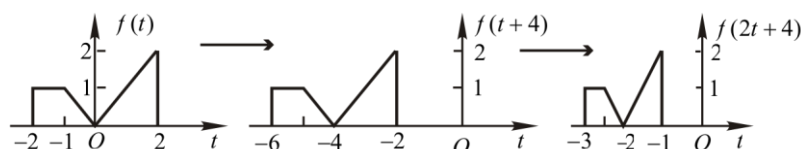
二. 画图题 (每小题 5 分, 4 小题, 共 20 分)

1. 信号 $f(t)$ 的波形如题图 2-1, 画出 $f(2t+4)$ 的波形。



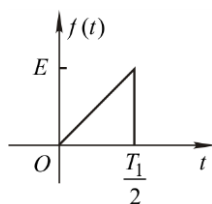
题图 2-1

解:



2. 已知周期函数 $f(t)$ 半个周期的波形如题图 2-2, 根据下列条件画出 $f(t)$ 在一个周期 ($0 \leq t < T_1$) 的波形。

- (1) $f(t)$ 是偶函数;
- (2) $f(t)$ 是奇函数。



题图 2-2

解: (1) $f(t)$ 是偶函数, 则 $f(-t)=f(t)$, 波形对称于纵轴。

① 对褶得 $f_1(t)$, ②将 $f_1(t)$ 向右平移 T_1 得 $f_2(t)$, ③取 $0-T_1$ 的波形得到 $f(t)$ 在一个周期 $(0 \leq t < T_1)$ 的波形。如图 (1) 所示。

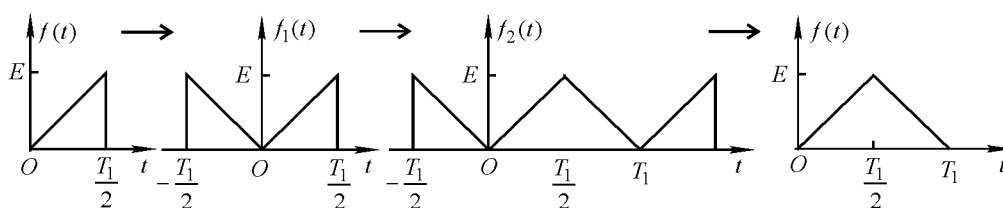


图 (1)

(2) $f(t)$ 是奇函数, 波形对称于原点。过程与 (1) 相似, 如图 (2) 所示。

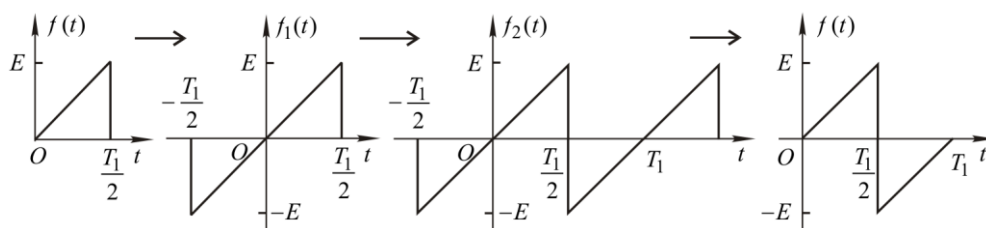
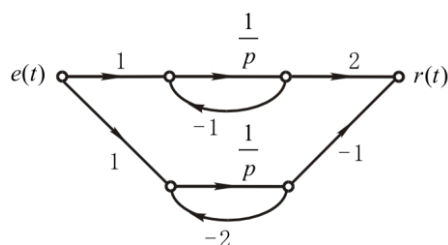


图 (2)

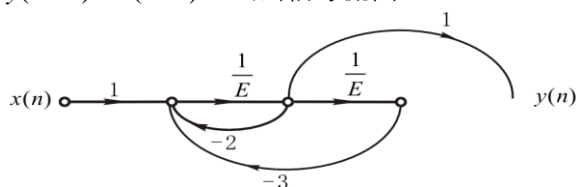
3. 已知系统的传输算子 $H(p) = \frac{p+3}{p^2+3p+2}$, 画出并联结构的信号流图。

解: $H(p) = \frac{p+3}{p^2+3p+2} = \frac{2}{p+1} + \frac{-1}{p+2} = \frac{\frac{2}{p}}{1+\frac{1}{p}} + \frac{-\frac{1}{p}}{1+\frac{2}{p}}$ 。



4. 系统方程为 $y(n)+2y(n-1)+3y(n-2)=x(n-1)$, 画出信号流图。

解: $H(E) = \frac{\frac{1}{E}}{1+\frac{2}{E}+\frac{3}{E^2}}$



三. (13 分) 系统方程为 $\frac{d^2}{dt^2}r(t) + 4\frac{d}{dt}r(t) + 3r(t) = \frac{d}{dt}e(t) + 3e(t)$, 起始状态

$r(0_-) = 0, r'(0_-) = 1$ 。求 $e(t) = e^{-t}u(t)$ 时的零输入响应、零状态响应和完全响应。

解: 设 $r(t) \leftrightarrow R(s)$, 则 $r'(t) \leftrightarrow sR(s) - r(0_-) = sR(s)$, $r''(t) \leftrightarrow s^2R(s) - sr(0_-) - r'(0_-) = s^2R(s) - 1$ 。

由于 $e(t)$ 是因果信号, $e(t) \leftrightarrow E(s) = \frac{1}{s+1}$, $e'(t) \leftrightarrow sE(s)$ 。

方程两边同时取单边 s 变换, 有 $s^2R(s) - 1 + 4sR(s) + 3R(s) = (s+3)E(s)$,

求得 $R(s) = \frac{(s+3)E(s)+1}{s^2+4s+3}$ 。

零输入响应的 s 变换为 $R_{zi}(s) = \frac{1}{s^2+4s+3} = \frac{1}{(s+1)(s+3)} = \frac{\frac{1}{2}}{s+1} + \frac{-\frac{1}{2}}{s+3}$,

零输入响应为 $r_{zi}(t) = \frac{1}{2}(e^{-t} - e^{-3t})u(t)$;

零状态响应的 s 变换为 $R_{zs}(s) = \frac{s+3}{s^2+4s+3}E(s) = \frac{s+3}{(s+1)(s+3)} \cdot \frac{1}{s+1} = \frac{1}{(s+1)^2}$,

零状态响应为 $r_{zs}(t) = te^{-t}u(t)$;

完全响应的 s 变换为 $R(s) = \frac{(s+3)\frac{1}{s+1} + 1}{s^2+4s+3} = \frac{2(s+2)}{(s+1)^2(s+3)} = \frac{1}{(s+1)^2} + \frac{\frac{1}{2}}{s+1} + \frac{-\frac{1}{2}}{s+3}$,

完全响应为 $r(t) = \left(te^{-t} + \frac{1}{2}e^{-t} - \frac{1}{2}e^{-3t} \right)u(t)$ 。

四. (12 分) 已知 LTI 系统: $y(n) - y(n-1) - 2y(n-2) = \sin\left(\frac{n\pi}{2}\right)u(n)$, $y(-1) = 1$, $y(-2) = 1$ 。

用 z 变换求完全响应 $y(n)$ 。

解: 设 $y(n) \leftrightarrow Y(z)$, 有

$$Y(z) - [z^{-1}Y(z) + y(-1)] - 2[z^{-2}Y(z) + z^{-1}y(-1) + y(-2)] = \frac{z}{z^2+1},$$

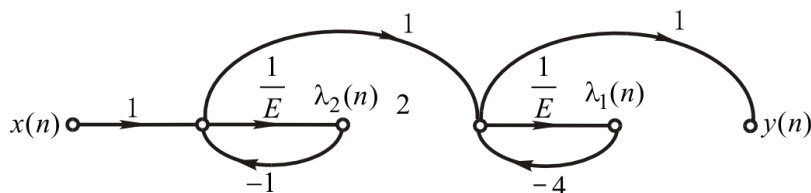
$$Y(z) = \frac{\frac{z}{z^2+1} + 3 + 2z^{-1}}{1 - z^{-1} - 2z^{-2}} = \frac{z(3z^3 + 3z^2 + 3z + 2)}{(z^2+1)(z+1)(z-2)}$$

$$= \frac{\frac{1}{6}z}{z+1} + \frac{\frac{44}{15}z}{z-2} + \frac{\frac{-1}{2+j6}z}{z+j} + \frac{\frac{1}{j6-2}z}{z-j} = \frac{1}{6} \frac{z}{z+1} + \frac{44}{15} \frac{z}{z-2} + \frac{-\frac{1}{10}z^2 + \frac{3}{10}z}{z^2+1},$$

$$\text{所以 } y(n) = \left[\frac{1}{6}(-1)^n + \frac{44}{15} \cdot 2^n - \frac{1}{10} \cos\left(\frac{n\pi}{2}\right) + \frac{3}{10} \sin\left(\frac{n\pi}{2}\right) \right] u(n)。$$

五. (13 分) 系统方程 $y(n)+5y(n-1)+4y(n-2)=x(n)$ ，画出串联形式的信号流图并建立状态方程。

$$\text{解: } H(E) = \frac{1}{1 + \frac{5}{E} + \frac{4}{E^2}} = \frac{1}{1 + \frac{1}{E}} \cdot \frac{1}{1 + \frac{4}{E}}$$



$$\lambda_1(n+1) = -4\lambda_1(n) + \lambda_2(n+1), \quad \lambda_2(n+1) = -\lambda_2(n) + x(n),$$

所以 $\lambda_1(n+1) = -4\lambda_1(n) - \lambda_2(n) + x(n)$, $\lambda_2(n+1) = -\lambda_2(n) + x(n)$;

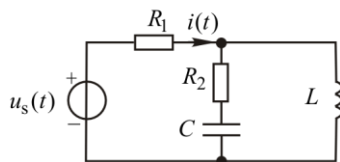
$$y(n) = \lambda_1(n+1) = -4\lambda_1(n) - \lambda_2(n) + x(n)。$$

其矩阵形式为:

$$\begin{bmatrix} \lambda_1(n+1) \\ \lambda_2(n+1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 & -1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1(n) \\ \lambda_2(n) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} x(n),$$

$$y(n) = \begin{bmatrix} -4 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1(n) \\ \lambda_2(n) \end{bmatrix} + x(n)。$$

六. (12 分) 题图 6 中, $i(t)$ 为输出, 建立状态方程和输出方程。



题图 6

解: 选电感电流 $i_L(t)$ (由上向下) 和电容电压 $u_C(t)$ (上+下-) 为状态变量。

列两网孔方程, 有:

$$u_s(t) = R_1 \left[i_L(t) + C \frac{d}{dt} u_C(t) \right] + R_2 C \frac{d}{dt} u_C(t) + u_C(t),$$

$$L \frac{d}{dt} i_L(t) = R_2 C \frac{d}{dt} u_C(t) + u_C(t)。$$

解得状态方程和输出方程分别为:

$$\frac{d}{dt} u_C(t) = -\frac{1}{(R_1 + R_2)C} u_C(t) - \frac{R_1}{(R_1 + R_2)C} i_L(t) + \frac{1}{(R_1 + R_2)C} u_s(t),$$

$$\frac{d}{dt} i_L(t) = \frac{R_1}{(R_1 + R_2)L} u_C(t) - \frac{R_1 R_2}{(R_1 + R_2)L} i_L(t) + \frac{R_2}{(R_1 + R_2)L} u_s(t);$$

$$i(t) = i_{\text{L}}(t) + C \frac{\text{d}}{\text{d}t} u_{\text{C}}(t) = -\frac{1}{R_1 + R_2} u_{\text{C}}(t) + \frac{R_2}{R_1 + R_2} i_{\text{L}}(t) + \frac{1}{R_1 + R_2} u_{\text{S}}(t)。$$

其矩阵形式为：

$$\begin{bmatrix} \frac{\text{d}}{\text{d}t} u_{\text{C}}(t) \\ \frac{\text{d}}{\text{d}t} i_{\text{L}}(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{(R_1 + R_2)C} & -\frac{R_1}{(R_1 + R_2)C} \\ \frac{R_1}{(R_1 + R_2)L} & -\frac{R_1 R_2}{(R_1 + R_2)L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{\text{C}}(t) \\ i_{\text{L}}(t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{(R_1 + R_2)C} \\ \frac{R_2}{(R_1 + R_2)L} \end{bmatrix} u_{\text{S}}(t)；$$

$$i(t) = \begin{bmatrix} -\frac{1}{R_1 + R_2} & \frac{R_2}{R_1 + R_2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{\text{C}}(t) \\ i_{\text{L}}(t) \end{bmatrix} + \frac{1}{R_1 + R_2} u_{\text{S}}(t)。$$