

2017 年数字信号处理试卷 (B) 卷答案

一、选择填空题(30 分, 每空 2 分)

1. 若正弦序列为 $\sin\left(\frac{4\pi}{5}n\right)$, 则该序列的周期为 (**D**)。

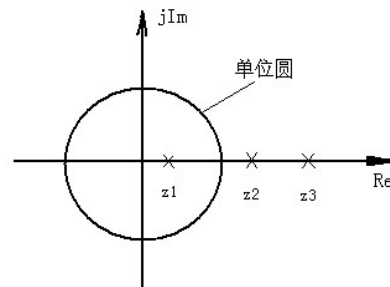
- a) $N=10$ b) $N=4\pi/5$ c) $N=4\pi$ d) $N=5$

2. $y(n) = 3x(n) + 4$ 所代表的系统是 (**B**)。

- a) 线性时不变系统 b) 非线性时不变系统
c) 线性时变系统 d) 非线性时变系统

3. 已知某系统的系统函数 $X(z)$ 具有三个极点, 分布如下图所示。若系统为稳定系统, 函数 $X(z)$ 的收敛域为 (**B**); 若系统为因果系统, 函数 $X(z)$ 的收敛域为 (**D**)。

- a) $|z| < z_1$ b) $z_1 < |z| < z_2$
c) $z_2 < |z| < z_3$ d) $z_3 \leq |z| \leq \infty$



4. 设 $X(z) = Z[x(n)]$, 当序列 $x(n)$ 为因果序列时, 则 $\lim_{z \rightarrow \infty} X(z) =$ (**B**)。

- a) $x(1)$ b) $x(0)$ c) $x(-1)$ d) $x(\infty)$

5. 对于线性时不变系统(LTI)是因果稳定系统的充分必要的条件是该系统的单位冲激响应 $h(n)$ 满足 (**A**)。

- a) $h(n) = 0, n < 0; \sum |h(n)| < \infty$ b) $h(n) = 0, n > 0; \sum |h(n)| \leq \infty$
c) $h(n) \neq 0, n < 0; \sum |h(n)| > \infty$ d) $h(n) > 0, n < 0; \sum |h(n)| \geq \infty$

6. 假设序列 $x(n] = \begin{cases} -1, 2, -3, 2, -1 & n = -2, -1, 0, 1, 2 \\ 0 & \text{其他} \end{cases}$ 的傅里叶变换为 $X(e^{j\omega})$, 则

$\int_{-\pi}^{\pi} |X(e^{j\omega})|^2 d\omega =$ (**D**), $\int_{-\pi}^{\pi} X(e^{j\omega}) d\omega =$ (**B**)。

- a) 6π b) -6π c) -38π d) 38π

7. 数字滤波器的频率响应 $H(e^{j\omega})$ 具有 (**B**), 滤波器的高频频带处于 π 的 (**C**) 附近。

- a) 非周期性 b) 周期性 c) 奇数倍 d) 偶数倍

8. 如果 $x(n)$ 是有长序列, 点数为 M 。当频域抽样点数 N 满足条件 (**B**) 时, $x(n)$ 以 N 为周期进行延拓形成周期序列 $\tilde{x}_N(n)$, 也会造成混叠, 从 $\tilde{x}_N(n)$ 中不能无失真地恢复出原信

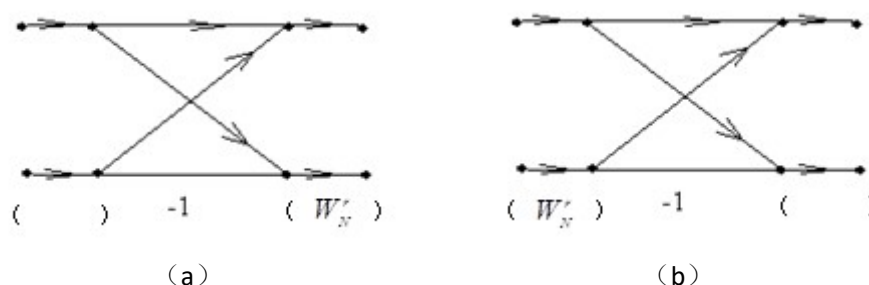
号 $x(n)$ 。

- a) $N > M$ b) $N < M$ c) $N = M$ d) $N \geq 2M$

9. 当 FIR 数字滤波器的单位冲激响应 $h(n)$ (长度为 N) 满足 $h(n) = \pm h(N-n-1)$ 时, 该 FIR 数字滤波器具有 (A)。

- a) 线性相位 b) 非线性相位 c) 最大相位 d) 最小相位

10. 如图所示的蝶形运算结构, 图 a 是频率抽取的蝶形运算结构, 图 b 是时间抽取的蝶形运算结构, 填写图中系数 W_N^r 的位置。



11. 若有限字长为 $b=2$, 当经过某种运算处理后字长增为 $b_1=4$, 若采用截尾处理, 试求出对原码反码负数 1.1100 引起的误差为 (B)。

- a) 0.0625 b) 0.1875 c) -0.0625 d) -0.1875

二、计算题

1. 设模拟滤波器的系统函数为 $H_a(s) = \frac{2}{s^2 + 4s + 3}$, 若利用冲激响应不变法设计 IIR 数字滤波器, 抽样周期 T , 试求 IIR 数字滤波器的系统函数。 (8 分)

解: 由 $H_a(s) = \frac{2}{s^2 + 4s + 3}$ 得:

$$H_a(s) = \frac{2}{(s+1)(s+3)} = \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+3} \quad (4 \text{ 分})$$

$$H(z) = \frac{2T}{1 - e^{-T}z^{-1}} - \frac{T}{1 - e^{-3T}z^{-1}} \quad (4 \text{ 分})$$

2. 如果滤波器的差分方程为 $y(n) = 0.9y(n-1) + bx(n)$, 试求:

(1) 确定参数 b , 使 $|H(e^{j0})| = 1$;

(2) 确定频率 ω_0 , 使 $|H(e^{j\omega_0})| = 1/\sqrt{2}$;

(3) 该滤波器是低通、带通还是高通? (12 分)

解: (1) 由差分方程得系统函数 $H(z) = \frac{b}{1 - 0.9z^{-1}}$, 因此, 系统的频率响应为:

$$H(e^{j\omega}) = H(z)|_{z=e^{j\omega}} = \frac{b}{1-0.9e^{-j\omega}}$$

$$|H(e^{j\omega})|_{\omega=0} = \left| \frac{b}{1-0.9} \right| = |10b| = 1$$

所以, $b = 0.1$ 。

(4 分)

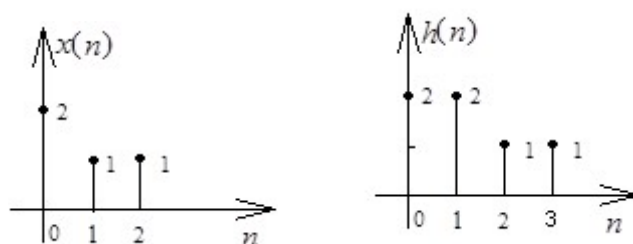
(2) 由 $H(e^{j\omega}) = \frac{0.1}{1-0.9e^{-j\omega}}$ 得

$$|H(e^{j\omega})|^2 = \left| \frac{0.1}{1-0.9e^{-j\omega}} \right|^2 = \frac{0.01}{(1-0.9\cos\omega)^2 + (0.9\sin\omega)^2} = \frac{0.01}{1.81-1.8\cos\omega}$$

因此, $|H(e^{j\omega})|_{\omega=\omega_0}^2 = \frac{0.01}{1.81-1.8\cos\omega} = \frac{1}{2}$, $\cos\omega_0 = 0.994$, $\omega_0 = 0.034\pi$ 。(4 分)

(3) 观察平方幅度函数 $|H(e^{j\omega})|^2$, 在 $\omega=0$ 处最大, 随着 ω 增大, 幅度下降, 因此该滤波器具有低通性, 是低通滤波器。(4 分)

3. 已知序列 $x(n]$, $h(n]$ 如图所示, 试求:



(1) 试用圆周卷积(即循环卷积)计算线性卷积 $y(n) = x(n) * h(n)$;

(2) 若用 FFT 快速运算, 试画出求解 $y(n) = x(n) * h(n)$ 的快速运算结构框图。(15 分)

解: (1) 由于序列 $x(n]$ 的长度 $N_1 = 3$, 序列 $h(n]$ 的长度 $N_2 = 4$, 因此, 用圆周卷积计算线性卷积的长度 $N = N_1 + N_2 - 1 = 6$ 。(3 分)

$$y(n) = x(n) * h(n) = x(n) \textcircled{*} h(n) = \{4, 6, 6, 5, 2, 1\}, 0 \leq n \leq 5 \quad (5 \text{ 分})$$

(2) 线性卷积的 FFT 实现结构如图所示。



(2 分)

(5 分)

4. 已知 $X(k)$ 、 $Y(k)$ 是两个 N 点实序列 $x(n)$ 、 $y(n)$ 的 DFT 值, 今需从 $X(k)$ 、 $Y(k)$ 求 $x(n)$ 、 $y(n)$ 值, 为了提高运算效率, 试用一个 N 点 IFFT 运算一次完成。(10 分)

解: 取序列

$$F(k) = X(k) + jY(k)$$

对 $F(k)$ 作 N 点的 IFFT 可得序列 $f(n)$ 。(5 分)

根据 DFT 性质

$$IDFT[X(k) + jY(k)] = IDFT[X(k)] + jIDFT[Y(k)] = x(n) + jy(n)$$

由于 $x(n)$ 和 $y(n)$ 都是实序列。再根据 $f(n) = x(n) + jy(n)$, 可得

$$x(n) = \text{Re}[f(n)], \quad y(n) = \text{Im}[f(n)] \quad (5 \text{ 分})$$

5. 利用模拟域频率变换法设计一个巴特沃斯高通滤波器, 其通带截止频率(3dB 点处)为 $f_p = 3\text{kHz}$, 阻带上限截止频率 $f_s = 2\text{kHz}$, 通带衰减不大于 3dB, 阻带衰减不小于 14dB, 抽样频率 $f_c = 10\text{kHz}$ 。模拟滤波器系统的频率与平面变换关系如下表所示。试给出设计步骤及每步的相关参数。(15 分)

变换类型	频率变换关系	平面变换关系
低通→归一化原型低通	$\bar{\Omega} = \frac{\Omega}{\Omega_p}$	$\bar{s} = \frac{s}{\Omega_p}$
高通→归一化原型低通	$\bar{\Omega} = -\frac{\Omega_p}{\Omega}$	$\bar{s} = \frac{\Omega_p}{s}$
带通→归一化原型低通	$\bar{\Omega} = \frac{\Omega^2 - \Omega_0^2}{\Omega \cdot B}$	$\bar{s} = \frac{s^2 + \Omega_0^2}{s \cdot B}$
带阻→归一化原型低通	$\bar{\Omega} = \frac{\Omega \cdot B}{\Omega_0^2 - \Omega^2}$	$\bar{s} = \frac{s \cdot B}{s^2 + \Omega_0^2}$

解: (1)将数字滤波器的性能指标转换为模拟滤波器的性能指标。(6 分)

由于采用双线性变换法, 则频率要进行预畸变。由于

$$\omega_p = 2\pi \frac{f_p}{f_c} = \frac{2\pi \times 3 \times 10^3}{10 \times 10^3} = 0.6\pi, \quad \omega_s = 2\pi \frac{f_s}{f_c} = \frac{2\pi \times 2 \times 10^3}{10 \times 10^3} = 0.4\pi$$

因此, 预畸变后的模拟高通滤波器的通带频率和阻带频率分别为

$$\Omega_p = c \tan \frac{\omega_p}{2} = c \tan(0.3\pi), \quad \Omega_s = c \tan \frac{\omega_s}{2} = c \tan(0.2\pi)$$

(2)利用高通→归一化原型低通的频率变换关系, 可求出归一化原型低通滤波器的通带频率和阻带频率分别为:

$$\bar{\Omega}_p = 1, \quad \bar{\Omega}_s = -\frac{\Omega_p}{\Omega_s} = -\frac{c \tan(0.3\pi)}{c \tan(0.2\pi)} = -\frac{1.3764}{0.7265} = -1.8946$$

由于“-”表示原型低通滤波器的通带以相反的关系平移至高通滤波器的通带, 所以阻带频率应为 $\bar{\Omega}_s = 1.8946$ 。通带处最大衰减为 $\delta_p = 3\text{dB}$, 阻带处最小衰减为 $\delta_s = 14\text{dB}$ 。

(3)根据参数: $\bar{\Omega}_p = 1$, $\delta_p = 3\text{dB}$; $\bar{\Omega}_s = 1.8946$, $\delta_s = 14\text{dB}$ 。利用巴特沃斯滤波器设计方

法，设计归一化模拟原型低通滤波器 $H_{an}(\bar{s})$ 。(6分)

①求得巴特沃斯低通滤波器的阶次 N ，查表得到 $H_{an}(\bar{s})$ ；

②求得实际模拟高通滤波器的系统函数 $H_{HP}(s) = H_{an}(\bar{s})\big|_{\bar{s}=\frac{\Omega_p}{s}}$ ；

③利用双线性变换式和 $\Omega_p = c \tan(0.3\pi)$ ，求数字滤波器的系统函数 $H(z)$ ，即

$$H(z) = H_{HP}(s)\bigg|_{s=c\frac{1-z^{-1}}{1+z^{-1}}}$$

(4) 验证系统响应是否符合要求，求幅度响应 $|H(e^{j\omega})|$ 和相位响应 $\angle H(e^{j\omega})$ (3分)

6. 如果信号 $x_a(t)$ 由三个正弦组成 $x_a(t) = \sin(4\pi t) + \sin(4.04\pi t) + \sin(4.14\pi t)$ ，若利用 DFT 对信号 $x_a(t)$ 进行分析频谱时，其中抽样频率为 $f_s = 10\text{Hz}$ 。试问：

(1)若信号的记录长度 $T_p = 25.6$ 秒时能否分辨出信号 $x_a(t)$ 中的频率成分？给出理由。

(2)若将信号的记录长度增加为 $T_p = 102.4$ 秒，情况又如何？(10分)

解：由于信号 $x_a(t)$ 中的最高频率 $f_h = 2.07\text{Hz}$ ，抽样频率 $f_s = 10 > 2f_h$ ，因此，不会发生频率混叠现象。

对抽样信号 $x(n) = x_a(nT)$ 作 DFT 时，若令 $f_1 = 2\text{Hz}$ ， $f_2 = 2.02\text{Hz}$ ， $f_3 = 2.07\text{Hz}$ 。

(1) 能得到的最大频率分辨率为 $\Delta f = 1/T_p = 0.0390625\text{Hz}$ 。由于 $f_2 - f_1 = 0.02 < \Delta f$ ，所以不能分辨出由 f_2 产生的正弦分量，由于 $f_3 - f_1 = 0.07 > \Delta f$ ，所以能分辨出由 f_3 产生的正弦分量。(5分)

(2) 能得到的最大频率分辨率为 $\Delta f = 1/T_p = 0.009766\text{Hz}$ 。由于 $f_2 - f_1 = 0.02 > \Delta f$ ， $f_3 - f_1 = 0.07 > \Delta f$ ，所以能分辨出由 f_1 、 f_2 、 f_3 产生的正弦分量。(5分)