

7. 그래프 알고리즘 1

한국외국어대학교
고 석 훈

목차

- 7.1 그래프
- 7.2 그래프 구현
- 7.3 그래프 순회
- 7.4 최소 신장 트리
- 7.5 최단 경로 찾기
- 7.6 여행자 문제

7.1 그래프(Graph)

- 그래프(graph)

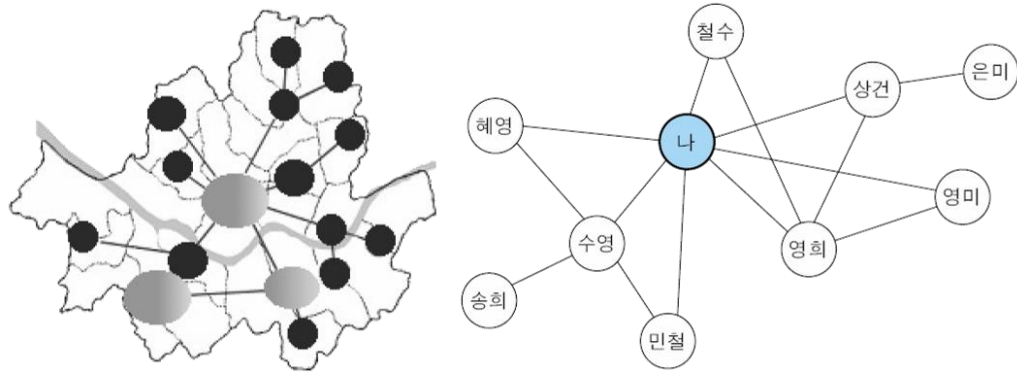
- 선형 자료구조나 트리 자료구조로 표현하기 어려운
多:多의 관계를 가지는 원소들을 표현하기 위한 자료구조

- 그래프 G

- 객체를 나타내는 정점(vertex)과 객체를 연결하는 간선(edge)의 집합
- $G = (V, E)$, V는 정점들의 집합, E는 간선들의 집합

- 그래프 예

- 버스 노선도
- 인맥도

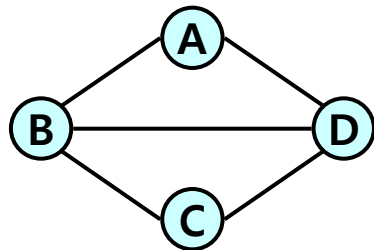


그래프의 종류

- 무방향 그래프(undirected graph)
 - 두 정점을 연결하는 간선의 방향이 없는 그래프
 - 정점 v_i 와 정점 v_j 을 연결하는 간선을 (v_i, v_j) 로 표현
 - ◆ (v_i, v_j) 와 (v_j, v_i) 는 같은 간선을 나타낸다.
 - 무방향 그래프의 예

$$V(G1) = \{ A, B, C, D \}$$

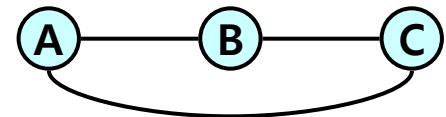
$$E(G1) = \{ (A,B), (A,D), (B,C), (B,D), (C,D) \}$$



G1

$$V(G2) = \{ A, B, C \}$$

$$E(G2) = \{ (A,B), (A,C), (B,C) \}$$

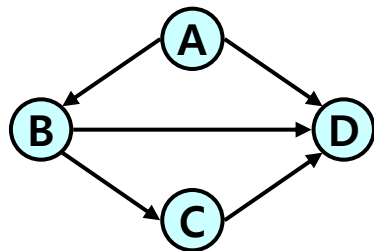


G2

- 방향 그래프(directed graph), 다이그래프(digraph)
 - 간선이 방향을 가지고 있는 그래프
 - 정점 v_i 에서 정점 v_j 를 연결하는 간선 $v_i \rightarrow v_j$ 를 $\langle v_i, v_j \rangle$ 로 표현
 - ◆ $\langle v_i, v_j \rangle$ 와 $\langle v_j, v_i \rangle$ 는 서로 다른 간선이다.
 - 방향 그래프의 예

$V(G3) = \{ A, B, C, D \}$

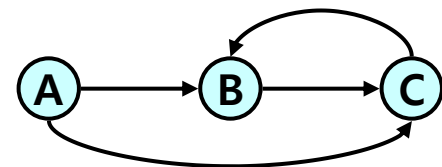
$E(G3) = \{ \langle A, B \rangle, \langle A, D \rangle, \langle B, C \rangle, \langle B, D \rangle, \langle C, D \rangle \}$



G3

$V(G4) = \{ A, B, C \}$

$E(G4) = \{ \langle A, B \rangle, \langle A, C \rangle, \langle B, C \rangle, \langle C, B \rangle \}$



G4

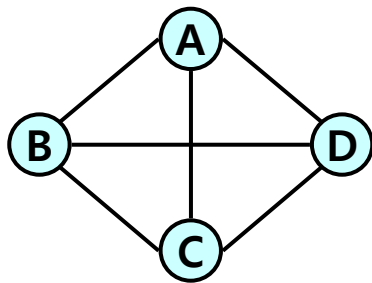
- 완전 그래프(complete graph)

- 각 정점에서 다른 모든 정점을 연결하여 가능한 최대의 간선 수를 가진 그래프

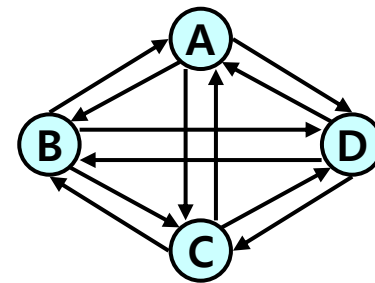
- ◆ 정점이 n 개인 무방향 그래프의 최대의 간선 수 = $n(n-1)/2$ 개

- ◆ 정점이 n 개인 방향 그래프의 최대 간선 수 = $n(n-1)$ 개

- 완전 그래프의 예



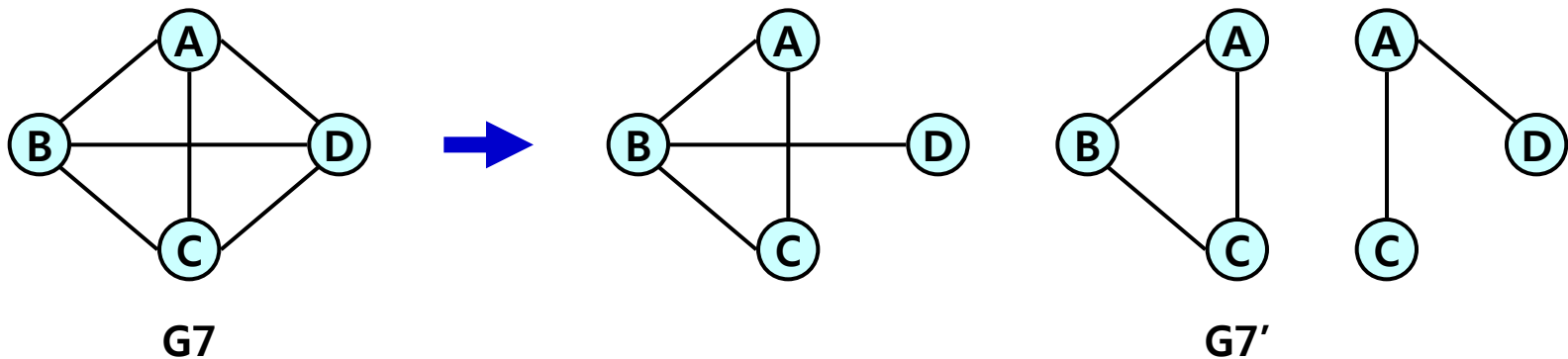
G5



G6

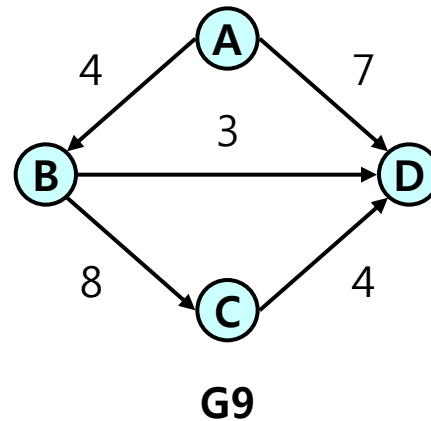
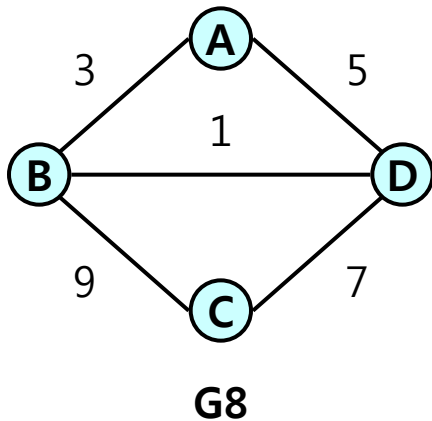
- 부분 그래프(subgraph)

- 원래 그래프에서 일부의 정점이나 간선을 제외하여 만든 그래프
- 그래프 G 와 부분 그래프 G' 의 관계
 - ◆ $V(G') \subseteq V(G), E(G') \subseteq E(G)$
- 그래프 G 에 대한 부분 그래프의 예



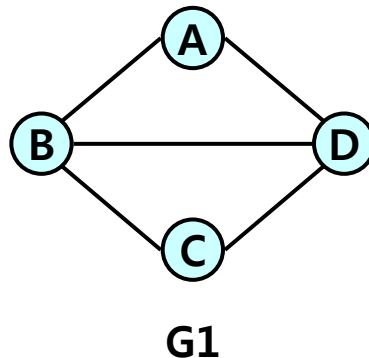
- 가중 그래프(weight graph)

- 정점을 연결하는 간선에 가중치(weight)를 할당한 그래프



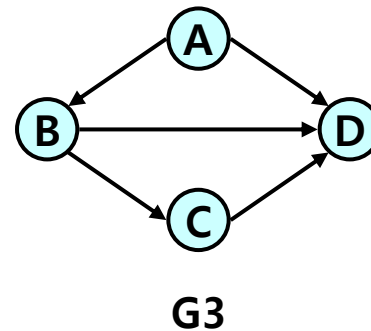
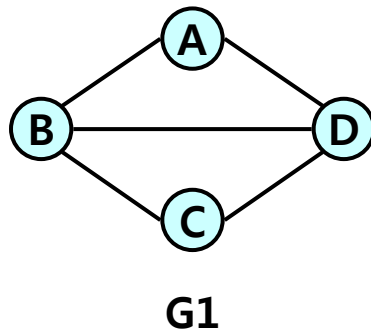
그래프 용어

- 인접(adjacent)과 부속(incident)
 - 그래프에서 두 정점 v_i 와 v_j 를 연결하는 간선 (v_i, v_j) 가 있을 때, 두 정점 v_i 와 v_j 를 인접(adjacent)되어 있다고 하고, 간선 (v_i, v_j) 는 정점 v_i 와 v_j 에 부속(incident)되어있다고 한다.
 - 그래프G1에서 정점 A와 인접한 정점은 B와 D 이다.
 - 정점 A에 부속되어있는 간선은 (A, B)와 (A, D) 이다.



- 차수(degree)

- 무방향 그래프에서 정점에 부착되어있는 간선의 수
- 그래프 G1에서 정점 A의 차수는 2, 정점 B의 차수는 3
- 방향 그래프의 정점의 차수 = 진입차수 + 진출차수
 - ◆ 진입차수(in-degree) : 정점으로 들어오는 간선의 수
 - ◆ 진출차수(out-degree) : 정점에서 나가는 간선의 수
- 방향 그래프 G3의 정점 B의 진입차수는 1, 진출차수는 2, 전체 차수는 3

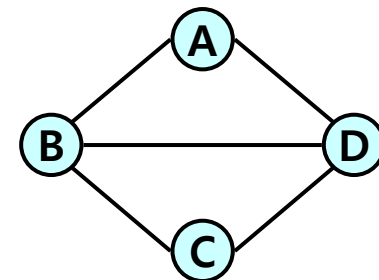


- 경로(path)

- 그래프에서 간선을 따라 갈 수 있는 길을 순서대로 나열한 것
즉, 정점 v_i 에서 v_j 까지 간선으로 연결된 정점을 순서대로 나열한 리스트
- 그래프 G1에서 정점 A에서 정점 C까지는 A-B-C 경로,
A-B-D-C 경로, A-D-C 경로, 그리고 A-D-B-C 경로가 있다

- 경로길이(path length)

- 경로를 구성하는 간선의 수
- A-B-C 경로의 길이는 2 ,
A-B-D-C 경로의 길이는 3



G1

- 단순경로(simple path)

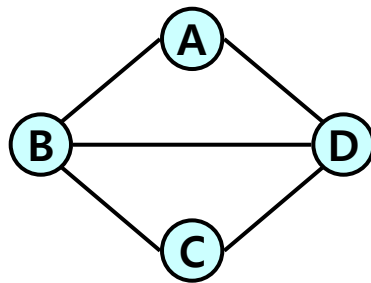
- 정점의 처음과 마지막을 제외하고 모두 다른 정점으로 구성된 경로.
즉, 모두 다른 간선으로 구성된 경로를 의미한다.
- 그래프 G1에서 정점 A에서 정점 C까지의 경로 A-B-C는 단순경로이고,
경로 A-B-D-A-B-C는 단순경로가 아니다.

- 사이클(cycle)

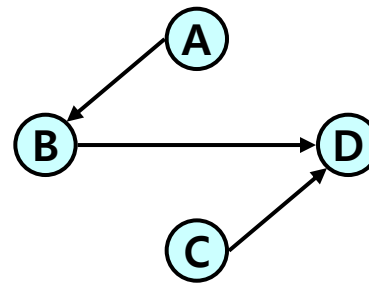
- 단순경로 중에서 경로의 시작 정점과 마지막 정점이 같은 경로
- 그래프 G1에서 경로 A-B-C-D-A와 경로 B-C-D-B는 사이클이다.

- DAG(directed acyclic graph)

- 방향 그래프이면서 사이클이 없는 그래프

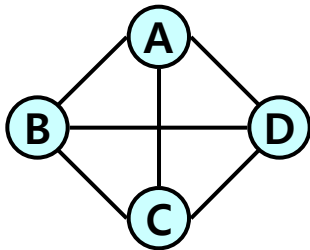


G1

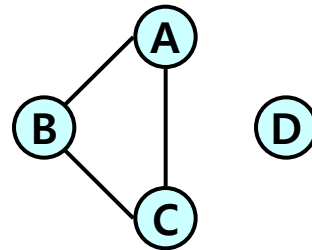
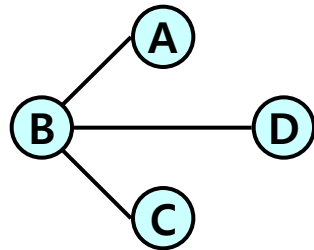


directed acyclic graph

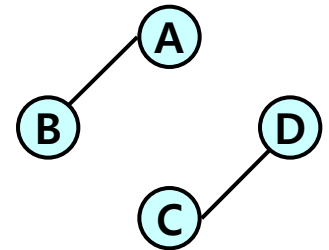
- 연결 그래프(connected graph)
 - 서로 다른 모든 정점들 사이에 경로가 있는 그래프
 - 그래프에서 두 정점 v_i 에서 v_j 까지의 경로가 있으면 정점 v_i 와 v_j 가 연결(connected)되었다고 한다.
 - 트리는 사이클이 없는 연결 그래프이다.
- 단절 그래프(disconnected graph)
 - 연결되지 않은 정점이 있는 그래프



connected graph



disconnected graph



그래프 추상 데이터 타입(ADT)

이 름 : Graph

데이터 : 공백이 아닌 정점의 집합과 간선의 집합 (각 간선은 정점의 쌍)

연 산 : $g \in \text{Graph}; v, v_1, v_2 \in V;$

$\text{initGraph}(g) ::=$ 그래프 g 를 공백 그래프로 초기화

$\text{isEmpty}(g) ::=$ 그래프 g 가 공백 그래프인지 검사

$\text{insertVertex}(g, v) ::=$ 그래프 g 에 정점 v 를 삽입

$\text{insertEdge}(g, v_1, v_2) ::=$ 그래프 g 에 간선 (v_1, v_2) 를 삽입

$\text{deleteVertex}(g, v) ::=$ 정점 v 와 그에 부속된 모든 간선을 삭제

$\text{deleteEdge}(g, v_1, v_2) ::=$ 그래프 g 에서 간선 (v_1, v_2) 를 삭제

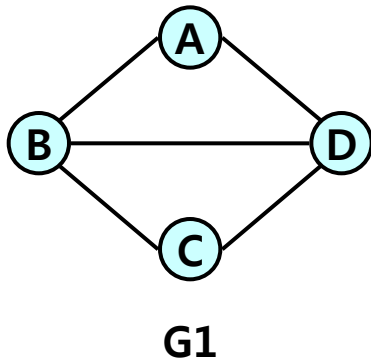
$\text{adjacent}(g, v) ::=$ 정점 v 에 인접한 모든 정점을 반환

7.2 그래프 구현

- 배열로 구현
- 연결 리스트로 구현

배열로 그래프 구현

- 인접 행렬(adjacent matrix)
 - 행렬에 대한 2차원 배열을 사용하는 순차 자료구조 방법
- 무방향 그래프의 행렬 구현
 - 그래프의 두 정점을 연결한 간선의 유무를 행렬로 저장
 - ◆ n 개의 정점을 가진 그래프 : $n \times n$ 정방행렬
 - ◆ 행렬의 행 번호와 열 번호 : 그래프의 정점
 - ◆ 행렬 값 : 두 정점이 인접되어있으면 1, 인접되어있지 않으면 0

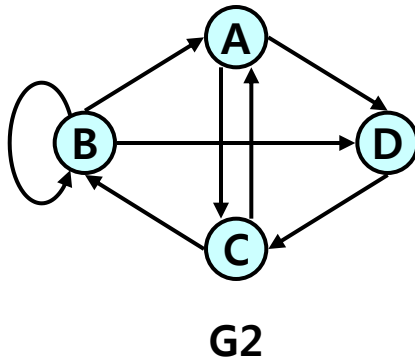


	A	B	C	D
A		1		1
B	1		1	1
C		1		1
D	1	1	1	

● 방향 그래프의 행렬 구현

■ n 개의 정점을 가진 그래프 : $n \times n$ 정방행렬

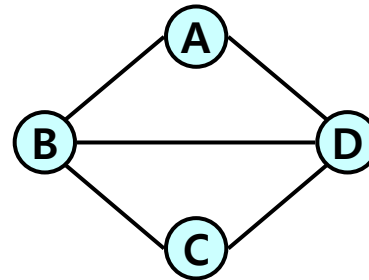
- ◆ 행렬의 행 번호 : 진출 정점
- ◆ 행렬의 열 번호 : 진입 정점
- ◆ 행렬 값 : 두 정점이 인접되어있으면 1, 인접되어있지 않으면 0



	A	B	C	D
A			1	1
B	1	1		1
C	1	1		
D			1	

- 무방향 그래프의 인접 행렬

- 행 i 의 합 = 열 i 의 합
= 정점 i 의 차수



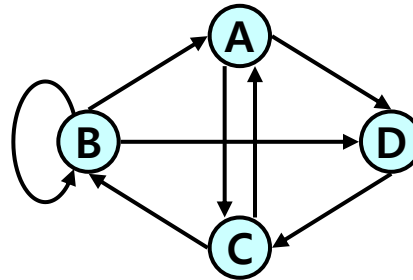
G1

	A	B	C	D
A		1		1
B	1		1	1
C		1		1
D	1	1	1	

3

- 방향 그래프의 인접 행렬

- 행 i 의 합 = 정점 i 의 진출차수
- 열 i 의 합 = 정점 i 의 진입차수



G2

	A	B	C	D
A			1	1
B	1	1		1
C	1	1		
D			1	

2

- 인접 행렬 표현의 단점
 - n 개의 정점을 가지는 그래프를 항상 $n \times n$ 개의 메모리 사용
 - 정점의 개수에 비해서 간선의 개수가 적은 희소 그래프에 대한 인접 행렬은 희소 행렬이 되므로 메모리의 낭비 발생

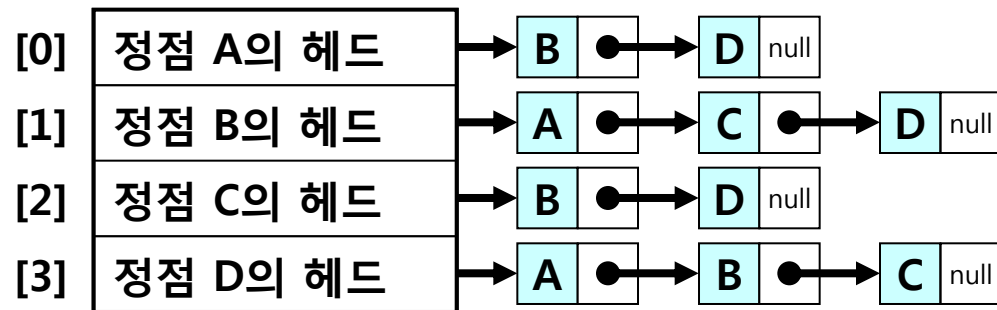
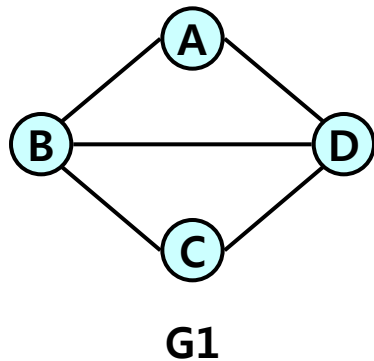
연결 리스트로 그래프 구현

- 인접 리스트(adjacent list)
 - 각 정점에 대한 인접 정점들을 연결하여 만든 단순 연결 리스트
 - 각 정점의 차수만큼 노드를 연결
 - ◆ 리스트 내의 노드들은 인접 정점에 대해서 오름차순으로 연결
 - 인접 리스트의 각 노드
 - ◆ 정점을 저장하는 필드와 다음 인접 정점을 연결하는 링크 필드로 구성
 - 정점의 헤드 노드
 - ◆ 정점에 대한 리스트의 시작을 표현

● 연결 리스트로 무방향 그래프 구현

■ n 개의 정점과 e 개의 간선을 가진 무방향 그래프의 인접 리스트

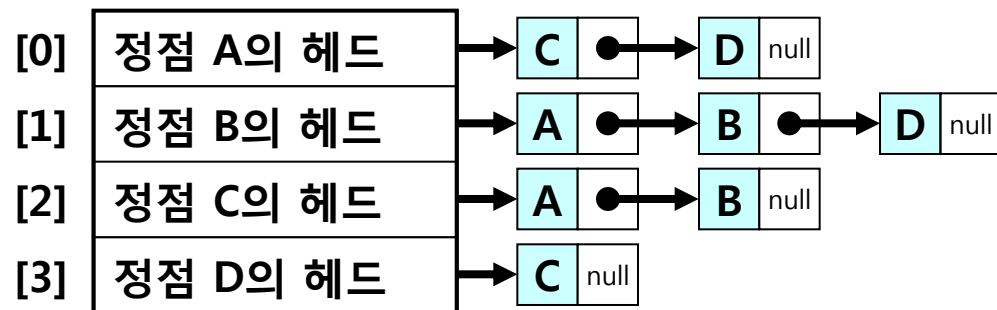
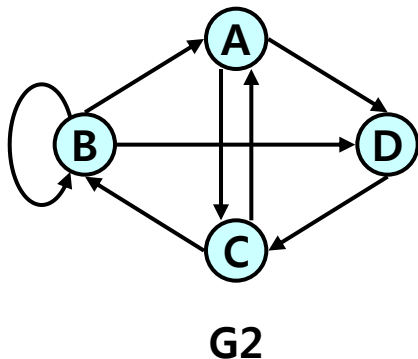
- ◆ 헤드 노드 배열의 크기 : n
- ◆ 연결하는 노드의 수 : $2e$
- ◆ 각 정점의 헤드에 연결된 노드의 수 : 정점의 차수



● 연결 리스트로 방향 그래프 구현

■ n개의 정점과 e개의 간선을 가진 방향 그래프의 인접 리스트

- ◆ 헤드 노드 배열의 크기 : n
- ◆ 연결하는 노드의 수 : e
- ◆ 각 정점의 헤드에 연결된 노드의 수 : 정점의 진출 차수



7.3 그래프 순회(Graph Traversal)

- 그래프 순회(graph traversal), 그래프 탐색(graph search)
 - 하나의 정점에서 시작하여 그래프에 있는 모든 정점을 한번씩 방문하여 처리하는 연산
- 그래프 탐색방법
 - 깊이 우선 탐색(depth first search, DFS)
 - 너비 우선 탐색(breadth first search, BFS)

깊이 우선 탐색(DFS)

- 깊이 우선 탐색(depth first search, DFS)
 - 시작 정점에서 한 방향으로 갈 수 있는 경로가 있는 곳까지 깊이 탐색을 하다가 더 이상 갈 곳이 없게 되면, 가장 마지막에 만났던 갈림길 간선이 있는 정점으로 되돌아와서, 다음 갈림길 방향으로 깊이 탐색을 계속 반복하여 모든 정점을 방문하는 순회방법
 - 갈 곳이 없는 경우, 가장 최근에 만났던 갈림길 간선의 정점으로 되돌아가서 깊이 우선 탐색을 반복해야 하므로 후입선출(LIFO) 구조의 스택(stack) 사용

DFS 알고리즘 1: Stack과 Loop

```
DFS1(v)
  for (i ← 0; i < n; i++) do
    visited[i] ← false;
  push(stack, v);
  while (not isEmpty(stack)) do {
    v ← pop(stack);
    if (visited[v] = false) then {
      visited[v] ← true;
      v 방문;      // print v값
      for (v와 인접한 모든 정점 w)    // 단, w를 역순으로 push
        push(stack, w);
    }
  }
end DFS1()
```

DFS 알고리즘 2: Recursive

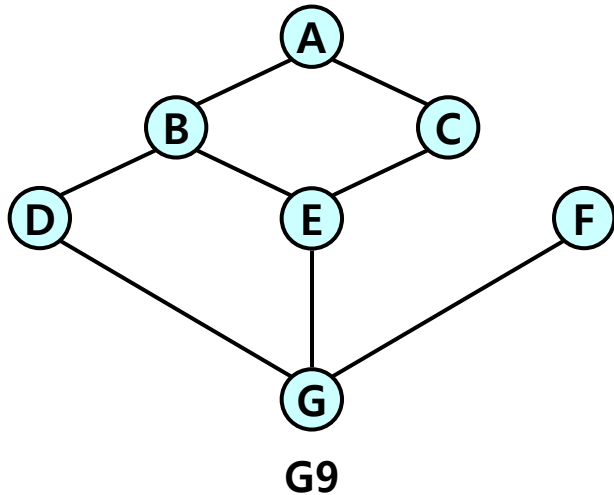
```
dfsCore(v)
    visited[v] ← true;
    v 방문;    // print v값
    for (v와 인접한 모든 정점 w) do {
        if (visited[w] = false)
            dfsCore(w);
    }
end dfsCore()
```

```
DFS2(v)
    for (i ← 0; i < n; i++) do
        visited[i] ← false;
        dfsCore(v);
    end DFS2()
```

깊이 우선 탐색(DFS) 예

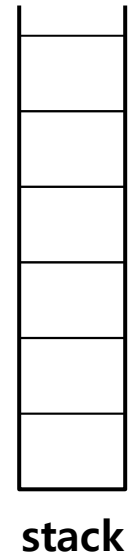
- 초기화

- 배열 visited를 False로 초기화하고, 공백 스택을 생성한다.

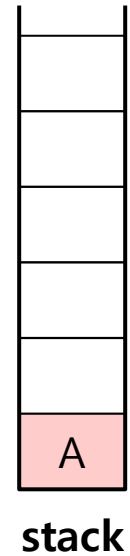
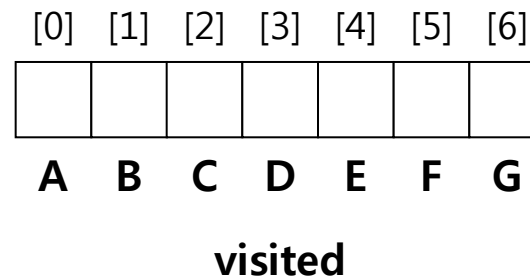
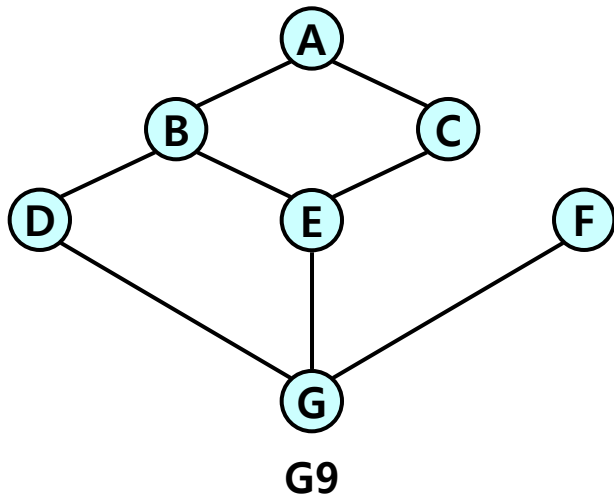


[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
A	B	C	D	E	F	G

visited

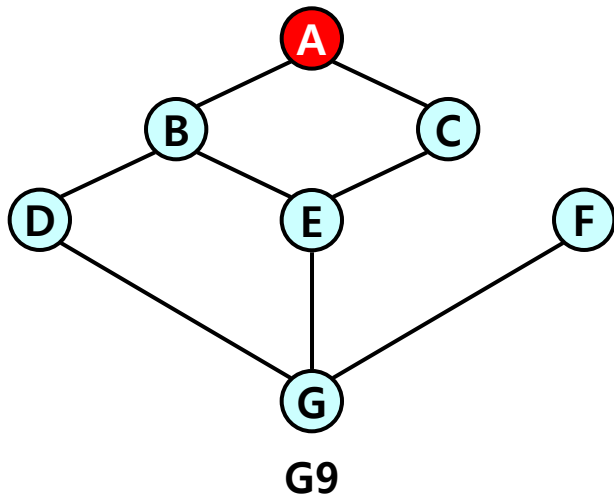


- 시작 정점 A를 스택에 push



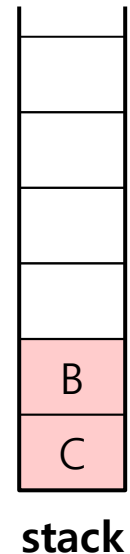
DFS:

- 스택이 비어있지 않으므로 스택에서 정점 A를 pop한다.
- 정점 A를 방문하지 않았으므로
 - 정점 A를 방문하고, 인접정점 B, C를 역순으로 스택에 push



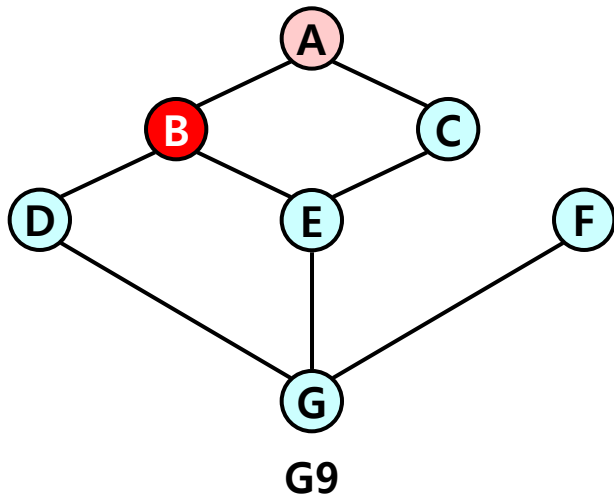
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T						
A	B	C	D	E	F	G

visited



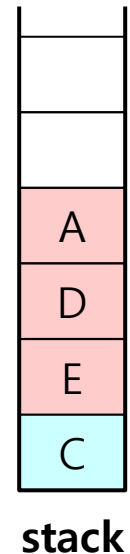
DFS: **A**

- 스택이 비어 있지 않으므로 스택에서 정점 B를 pop한다.
 - 정점 B를 방문하지 않았으므로 정점 B를 방문하고, 인접 정점 A, D, E를 역순으로 스택에 push 한다.



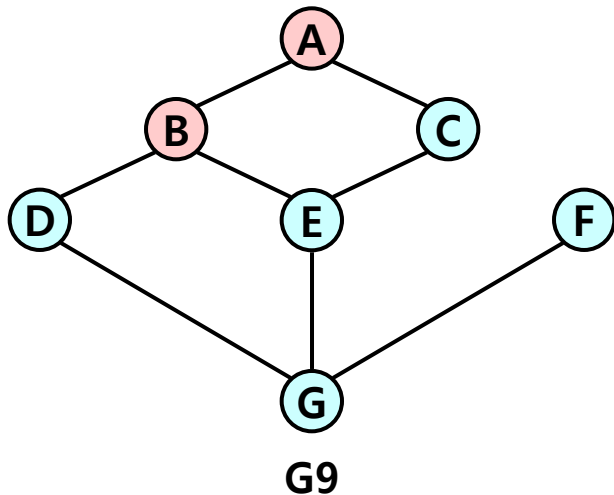
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T					
A	B	C	D	E	F	G

visited



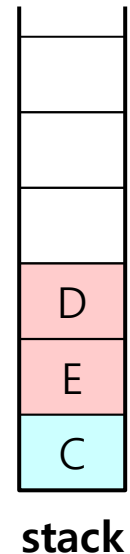
DFS: A – B

- 스택이 비어있지 않으므로 스택에서 정점 A를 pop한다.
 - 정점 A는 이미 방문하였으므로 다시 스택을 확인한다.



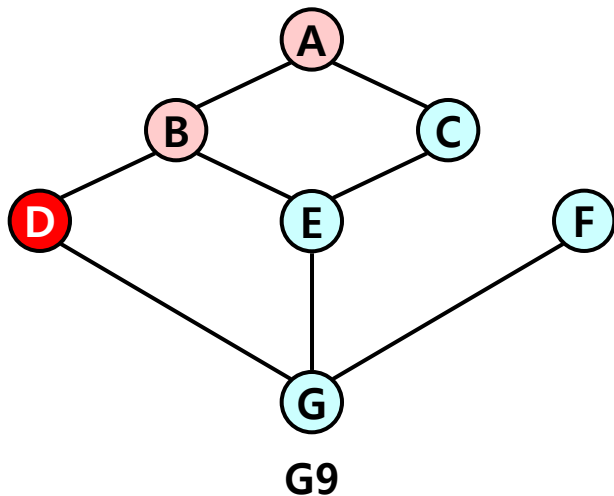
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T					
A	B	C	D	E	F	G

visited



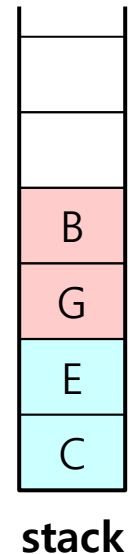
DFS: A – B

- 스택이 비어있지 않으므로 스택에서 정점 D를 pop한다.
 - 정점 D를 방문하지 않았으므로 정점 D를 방문하고, 인접정점 B, G를 역순으로 스택에 push 한다.



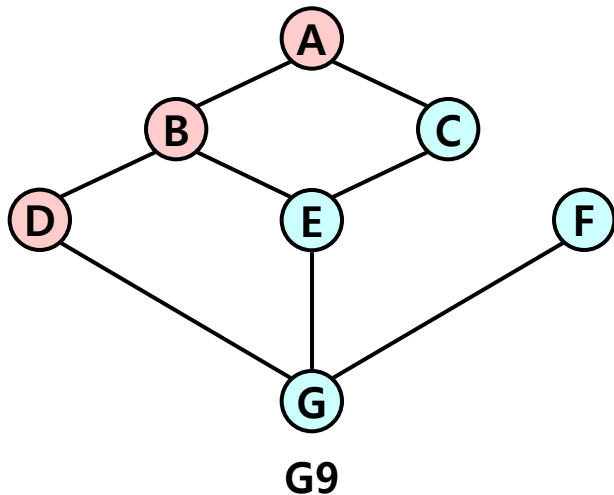
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T		T			
A	B	C	D	E	F	G

visited



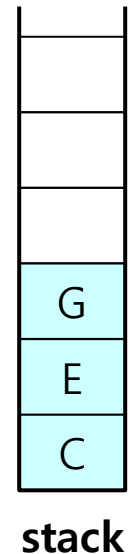
DFS: A – B – D

- 스택이 비어있지 않으므로 스택에서 정점 B를 pop한다.
 - 정점 B는 이미 방문하였으므로 다시 스택을 확인한다.



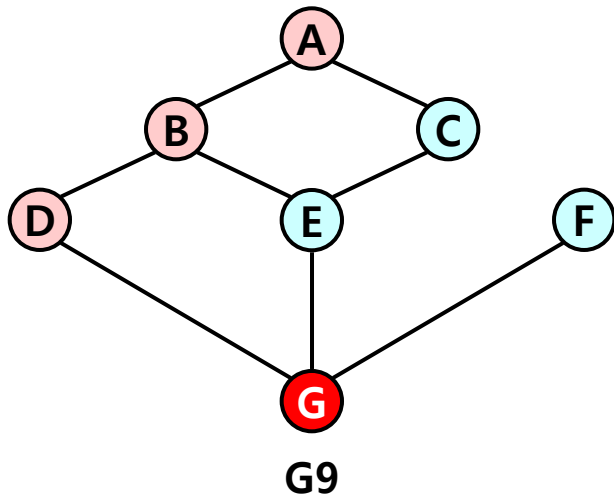
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T		T			
A	B	C	D	E	F	G

visited



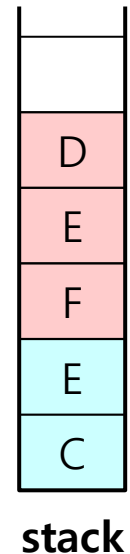
DFS: A – B – D

- 스택이 비어있지 않으므로 스택에서 정점 G를 pop한다.
 - 정점 G를 방문하지 않았으므로 정점 G를 방문하고, 인접정점 D, E, F를 역순으로 스택에 push 한다.



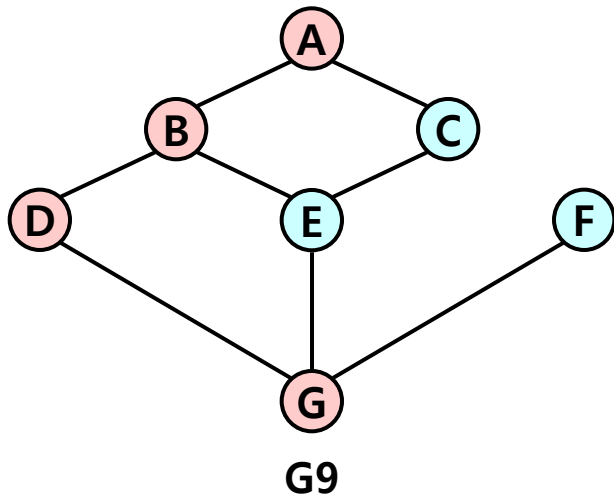
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T		T			T
A	B	C	D	E	F	G

visited



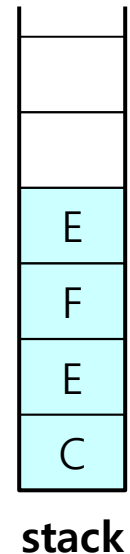
DFS: A – B – D – **G**

- 스택이 비어있지 않으므로 스택에서 정점 D를 pop한다.
 - 정점 D는 이미 방문하였으므로 다시 스택을 확인한다.



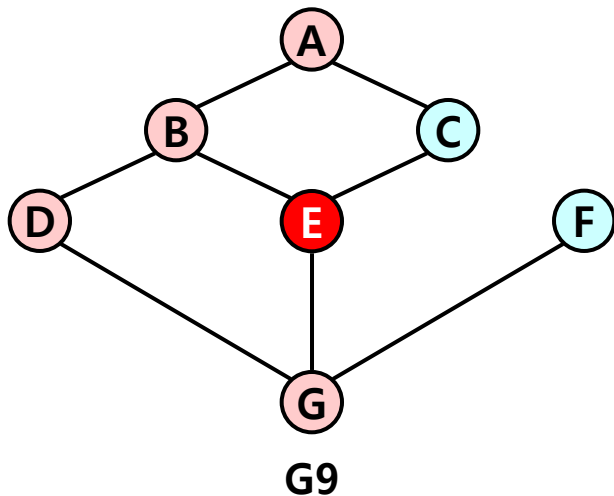
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T		T			T
A	B	C	D	E	F	G

visited



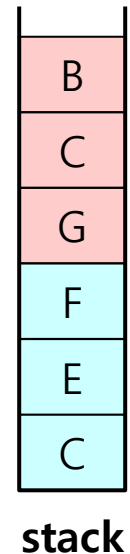
DFS: A – B – D – G

- 스택이 비어있지 않으므로 스택에서 정점 E를 pop한다.
 - 정점 E를 방문하지 않았으므로 정점 E를 방문하고, 인접정점 B, C, G를 역순으로 스택에 push 한다.



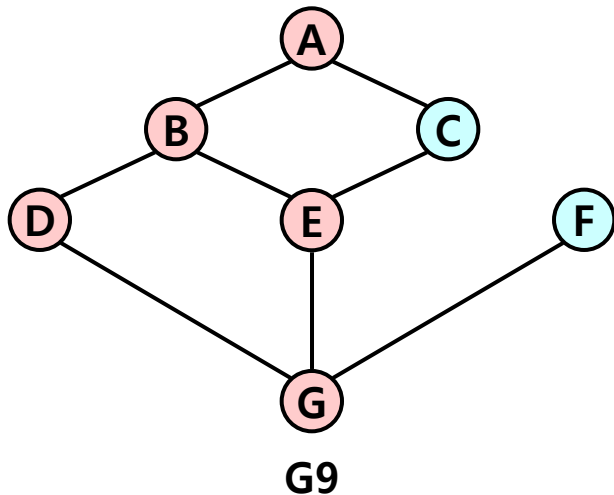
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T		T	T		T
A	B	C	D	E	F	G

visited



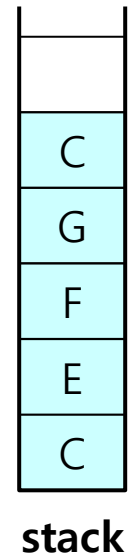
DFS: A – B – D – G – **E**

- 스택이 비어있지 않으므로 스택에서 정점 B를 pop한다.
 - 정점 B는 이미 방문하였으므로 다시 스택을 확인한다.



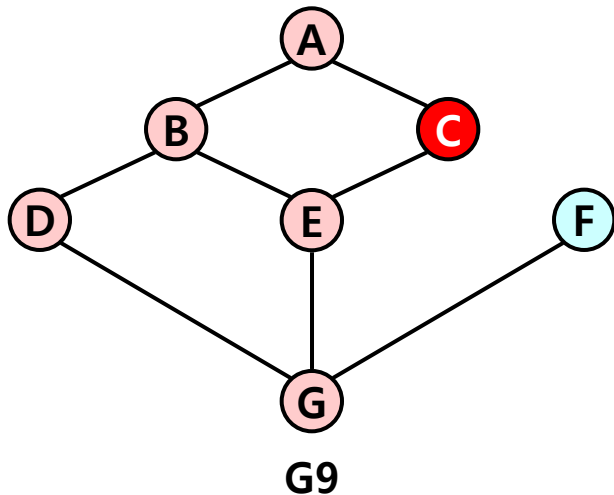
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T		T	T		T
A	B	C	D	E	F	G

visited



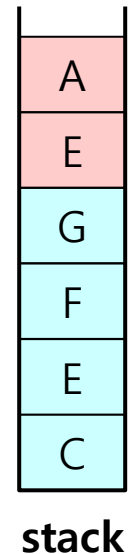
DFS: A – B – D – G – E

- 스택이 비어있지 않으므로 스택에서 정점 C를 pop한다.
 - 정점 C를 방문하지 않았으므로 정점 C를 방문하고, 인접정점 A, E를 역순으로 스택에 push 한다.



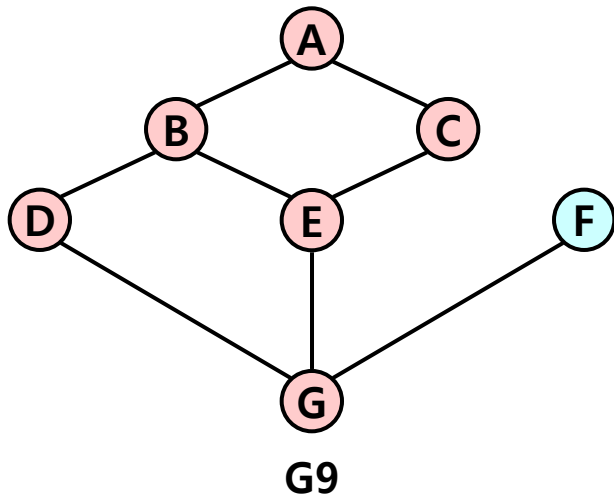
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T	T	T	T		T
A	B	C	D	E	F	G

visited



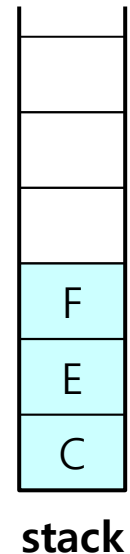
DFS: A – B – D – G – E – C

- 스택이 비어있지 않으므로 스택에서 정점 A를 pop한다.
 - 정점 A는 이미 방문하였으므로 다시 스택을 확인한다.
- 같은 식으로 정점 E, G를 pop하고 스택을 확인한다.



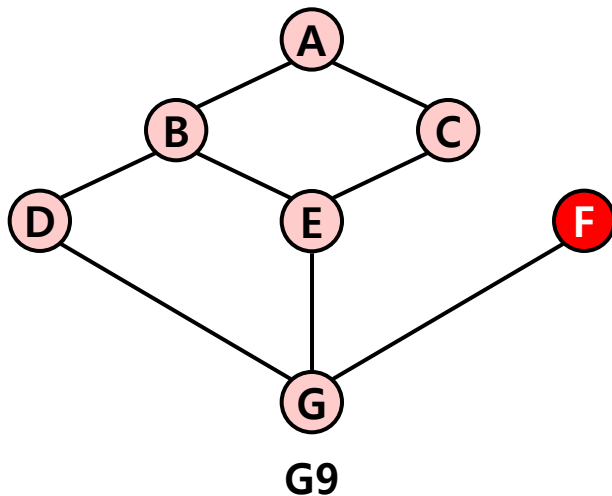
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T	T	T	T		T
A	B	C	D	E	F	G

visited



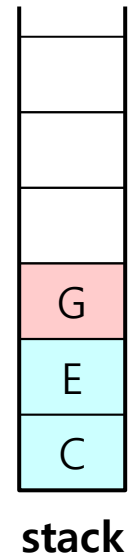
DFS: A – B – D – G – E – C

- 스택이 비어있지 않으므로 스택에서 정점 F를 pop한다.
 - 정점 F를 방문하지 않았으므로 정점 F를 방문하고, 인접정점 G를 스택에 push 한다.



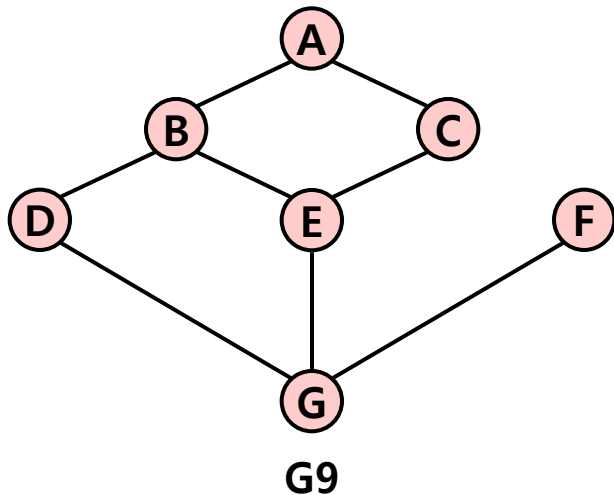
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T	T	T	T	T	T
A	B	C	D	E	F	G

visited



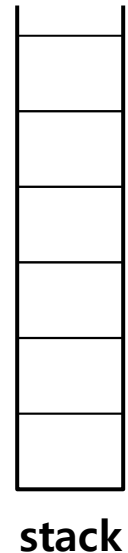
DFS: A – B – D – G – E – C – F

- 스택이 비어있지 않으므로 스택에서 정점 G를 pop한다.
 - 정점 G는 이미 방문하였으므로 다시 스택을 확인한다.
 - 같은 식으로 정점 E, C를 pop하고 스택을 확인한다.
 - 마지막으로 스택이 비게 되면 실행을 종료한다.



[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T	T	T	T	T	T
A	B	C	D	E	F	G

visited



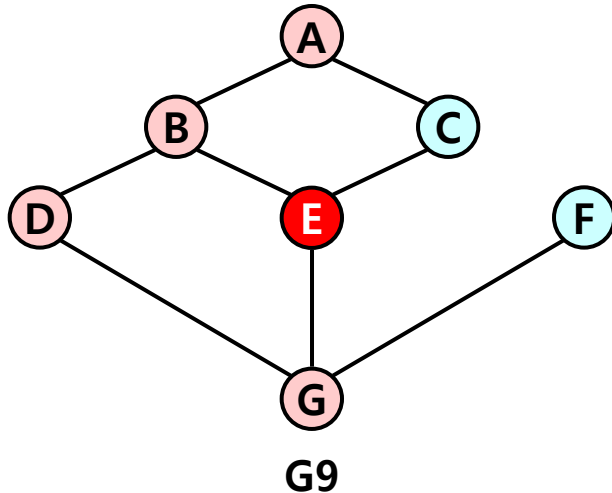
DFS: A – B – D – G – E – C – F

깊이 우선 탐색(DFS) 알고리즘 응용

- 그래프 사이클 검출?
 - 깊이 우선 탐색 알고리즘에서
현재 방문한 정점의 인접정점 중에
직전에 방문한 정점을 제외하고, 이미 방문한 정점이 있다면
사이클이 발생함을 확인할 수 있다.

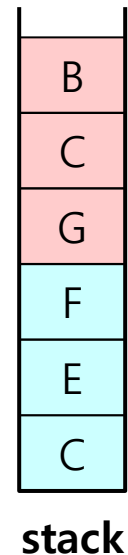
그래프 사이클 검출 예

- 정점 E를 방문하고, 인접정점 B, C, G를 스택에 push하는 단계에서 직전 방문한 정점 G를 제외하고, 인접정점 B가 이미 방문한 정점이므로 B - D - G - E - B 사이클이 발생함을 확인할 수 있다.



[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
T	T		T	T		T
A	B	C	D	E	F	G

visited



DFS: A - B - D - G - E - B
- G

너비 우선 탐색(BFS)

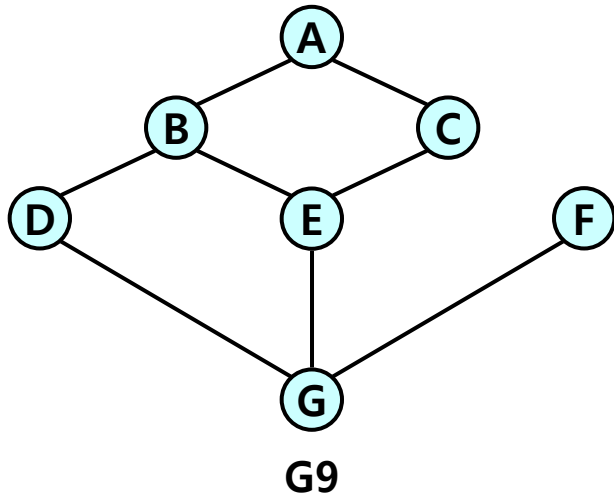
- 너비 우선 탐색(breadth first search, BFS) 순회 방법
 - 시작 정점으로부터 인접한 정점들을 모두 차례로 방문하고 나서, 방문했던 각 정점을 시작 정점으로 하여 다시 인접한 정점들을 차례로 방문한다.
 - 인접한 정점들에 대해서 차례로 다시 너비 우선 탐색을 반복해야 하므로 선입선출(FIFO) 구조를 갖는 큐(queue)를 사용한다.
 - 가까운 정점들을 먼저, 멀리 있는 정점들은 나중에 방문하는 순회 방법이다.

BFS 알고리즘

```
BFS(v)
  for (i ← 0; i < n; i++) do
    visited[i] ← false;
  visited[v] ← true;
  v 방문;    // print v값
  enqueue(Q, v);
  while (not isEmpty(Q)) do {
    v ← dequeue(Q);
    for (모든 v의 인접 정점 w) do {
      if (visited[w] = false) {
        visited[w] ← true;
        w 방문;    // print w값
        enqueue(Q, w);
      }
    }
  }
end BFS()
```

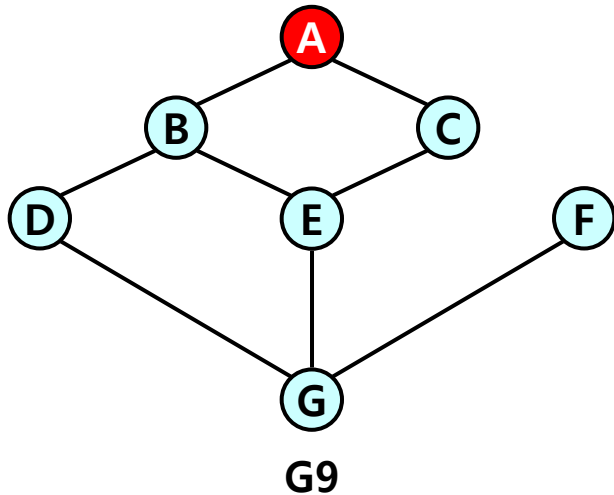
너비 우선 탐색(BFS) 예

- 초기상태: 배열 visited를 False로 초기화하고, 공백 큐를 생성



	[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
visited	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
	A	B	C	D	E	F	G
queue	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

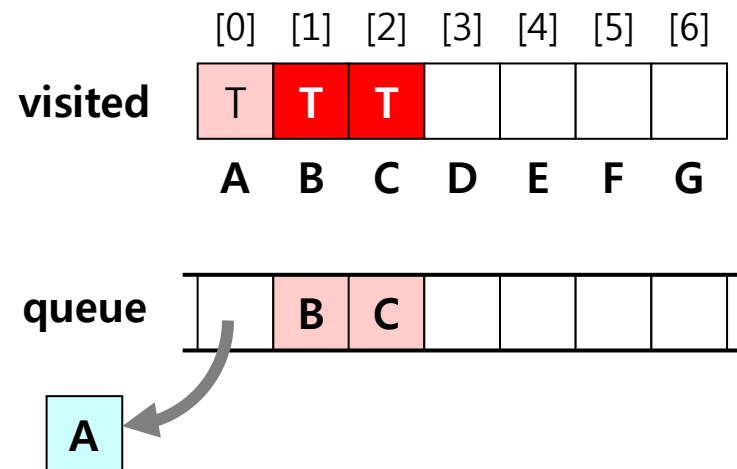
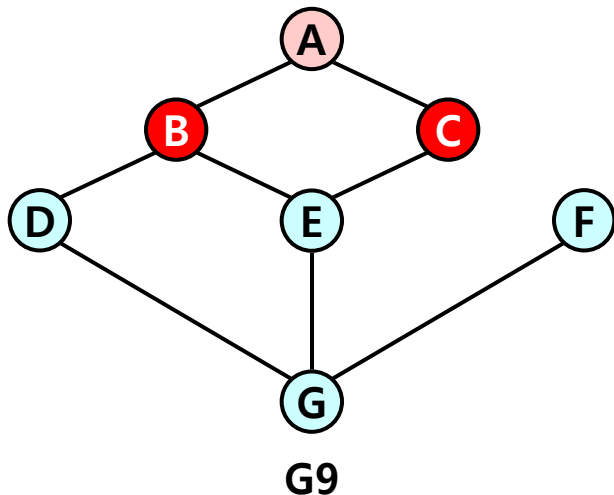
- 시작 정점 A를 방문하고, enqueue한다.



	[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]
visited	T						
	A	B	C	D	E	F	G
queue	A						

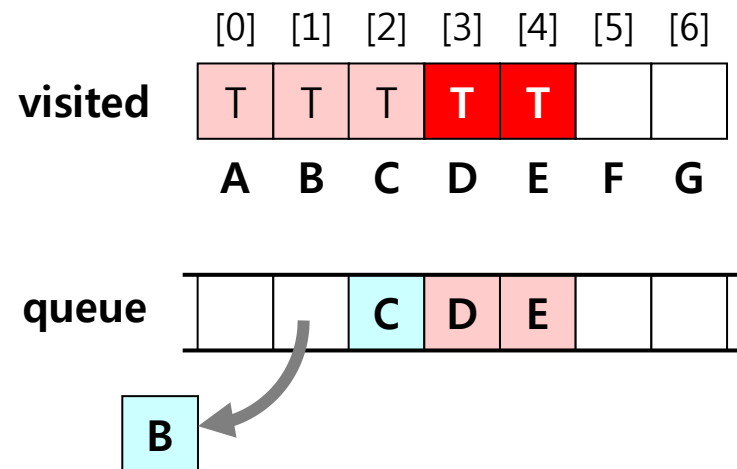
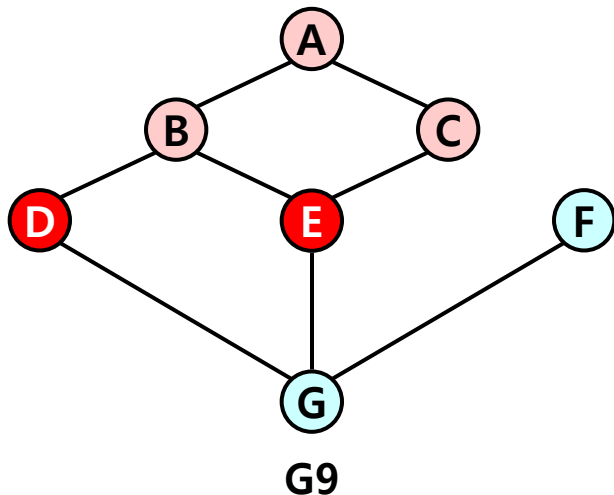
BFS: A

- 큐가 비어있지 않으므로 정점A를 dequeue한다.
 - 정점 A의 방문 안 한 모든 인접정점 B, C를 방문하고, enqueue한다.



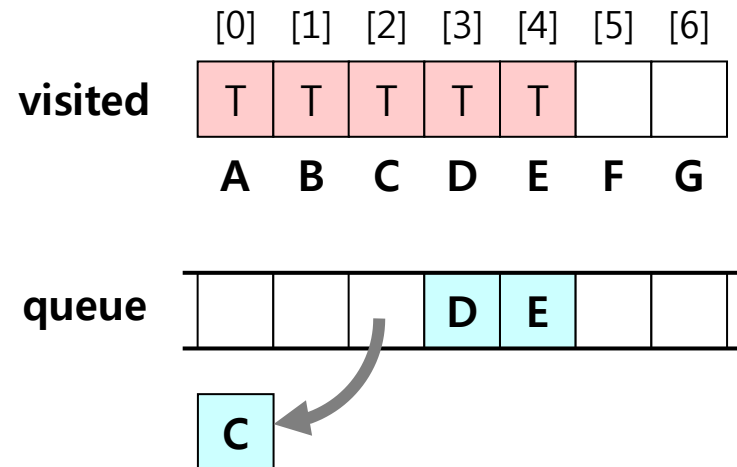
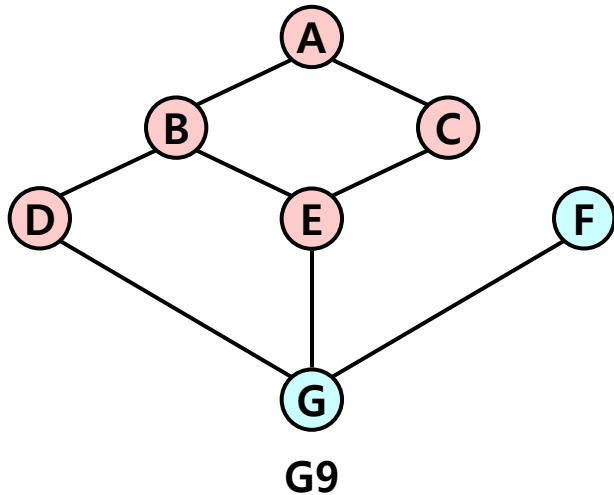
BFS: A – B – C

- 큐가 비어있지 않으므로 정점B를 dequeue한다.
 - 정점 B의 방문 안 한 모든 인접정점 D, E를 방문하고, enqueue한다.



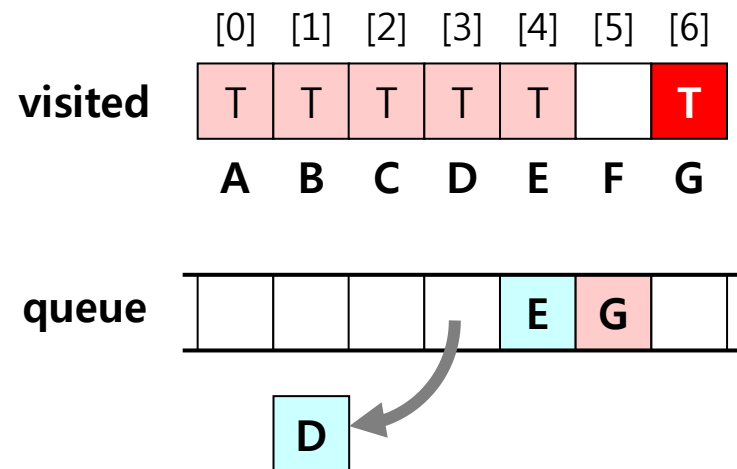
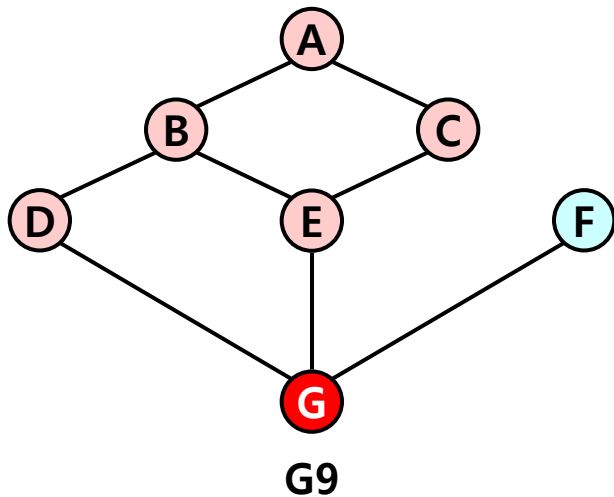
BFS: A – B – C – D – E

- 큐가 비어있지 않으므로 정점C를 dequeue한다.
 - 정점 C의 방문 안 한 인접정점은 없다.



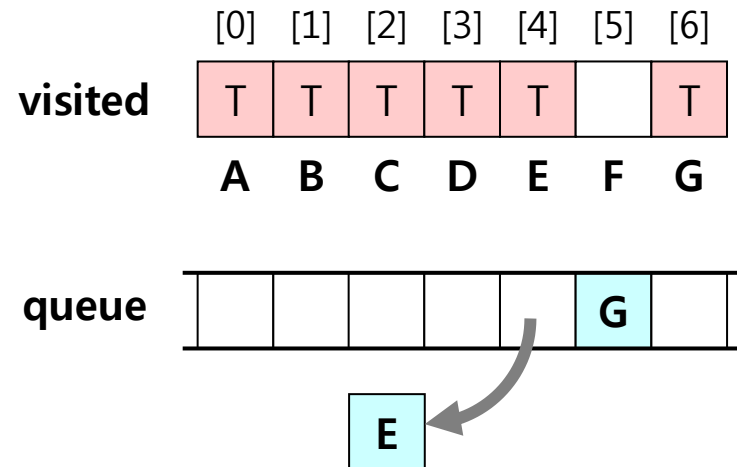
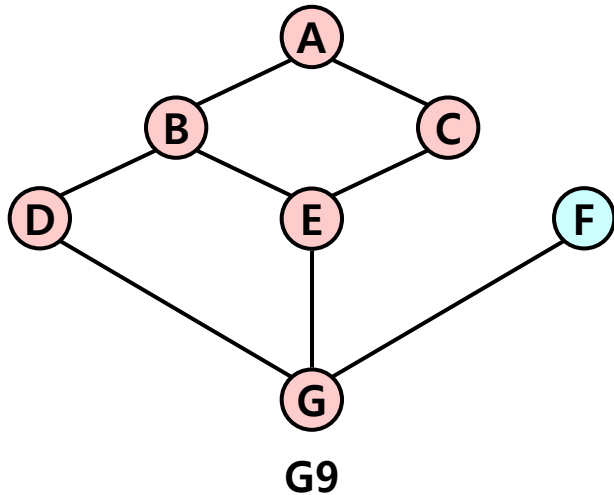
BFS: A – B – C – D – E

- 큐가 비어있지 않으므로 정점D를 dequeue한다.
 - 정점 D의 방문 안 한 인접정점 G를 방문하고, enqueue한다.



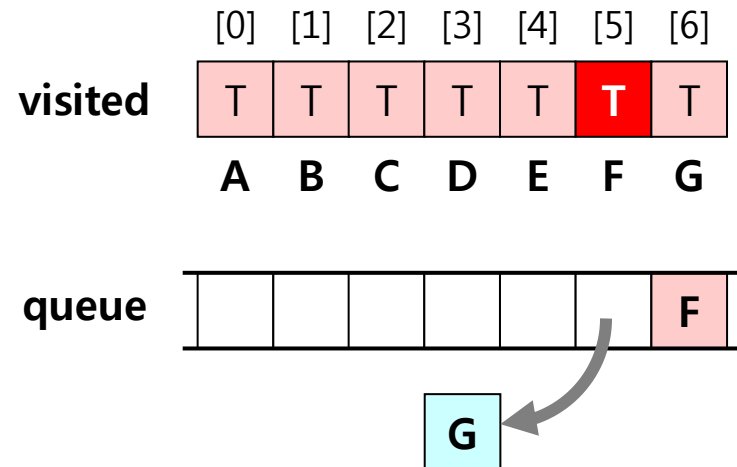
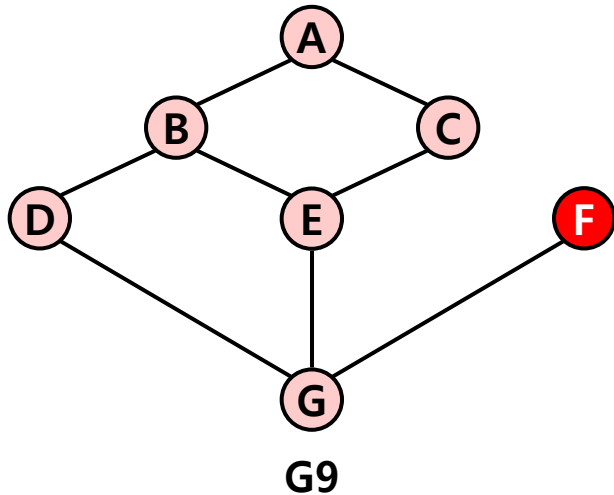
BFS: A – B – C – D – E – G

- 큐가 비어있지 않으므로 정점E를 dequeue한다.
 - 정점 E의 방문 안 한 인접정점은 없다.



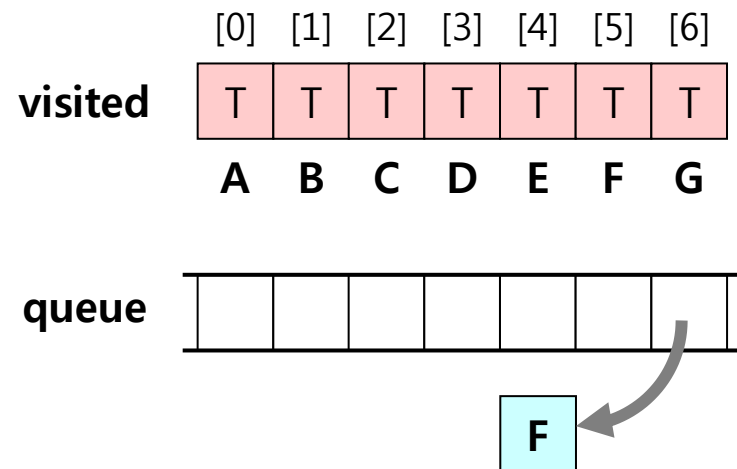
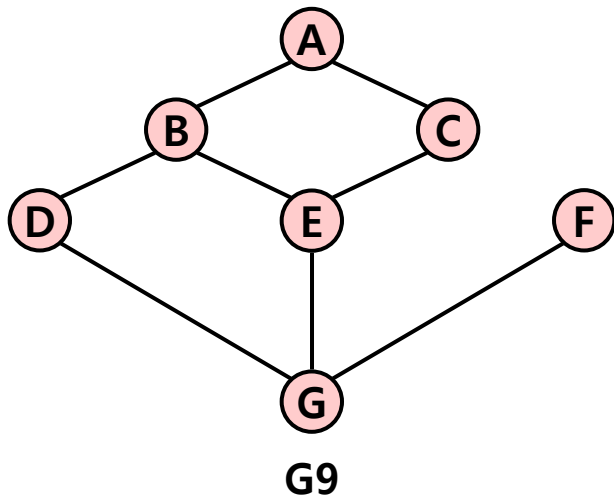
BFS: A – B – C – D – E – G

- 큐가 비어있지 않으므로 정점G를 dequeue한다.
 - 정점 G의 방문 안 한 인접정점 F를 방문하고, enqueue한다.



BFS: A – B – C – D – E – G – F

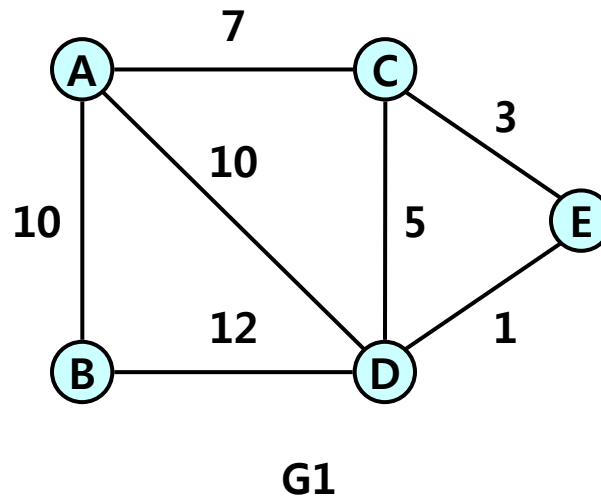
- 큐가 비어있지 않으므로 정점F를 dequeue한다.
 - 정점 F의 방문 안 한 인접정점은 없다.
 - 큐가 비었으므로 실행을 종료한다.



BFS: A – B – C – D – E – G – F

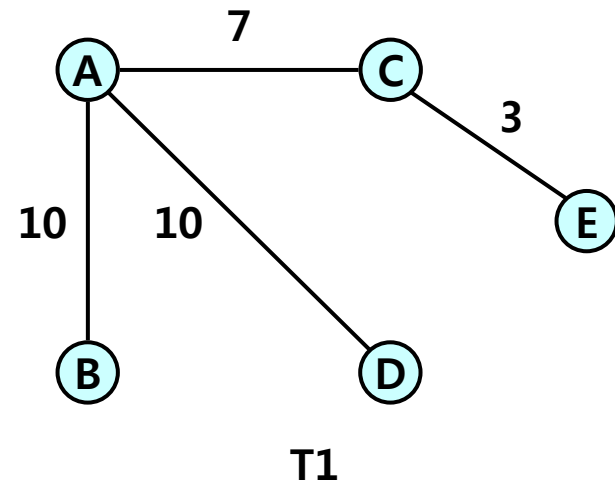
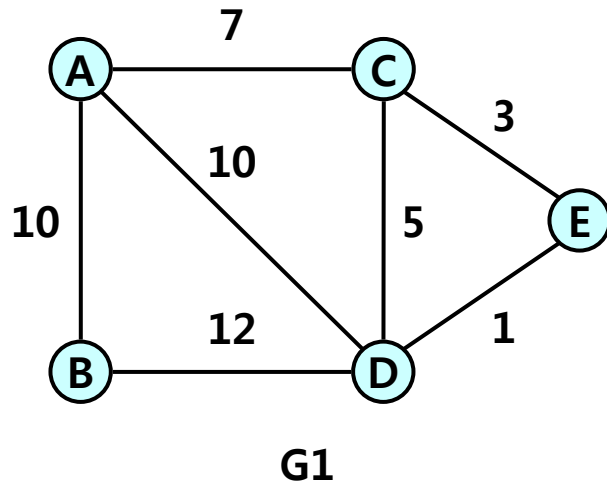
7.4 최소 신장 트리

- 가중 그래프(weight graph)
 - 정점을 연결하는 간선에 가중치(weight)를 할당한 그래프



신장 트리(Spanning Tree)

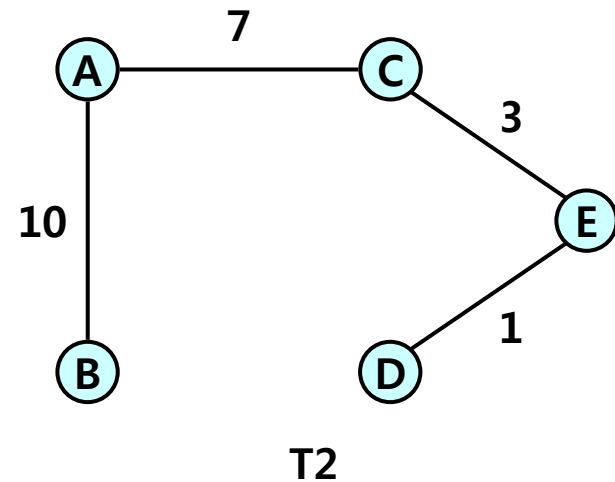
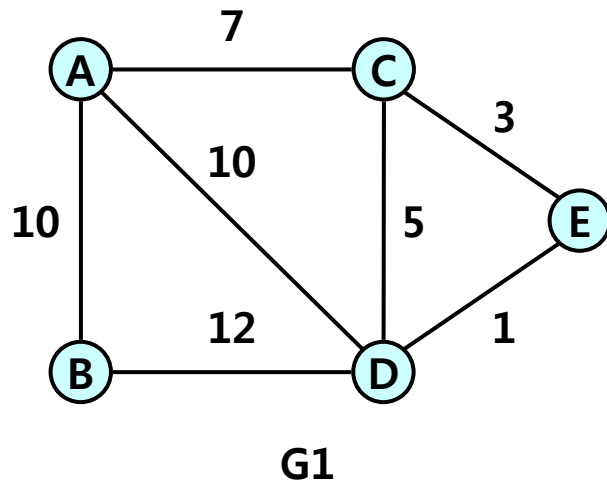
- 신장 트리(Spanning Tree)
 - 그래프 G에서 사이클 없이 그래프 G의 모든 정점과 그 정점을 연결하는 간선 들로 구성된 트리
 - 정점의 개수가 n개인 경우, 신장 트리의 간선은 항상 n-1개가 된다.
 - $\text{Weight}(T) = T$ 의 간선의 가중치의 합



$$\text{Weight}(T1) = 10 + 10 + 7 + 3 = 30$$

최소 신장 트리(MST)

- 최소 신장 트리 (MST, Minimum Spanning Tree)
 - G의 신장 트리 T 중에서 $Weight(T)$ 가 가장 작은 신장 트리
 - 그래프 G1의 최소 신장 트리는?



$$Weight(T2) = 10 + 7 + 3 + 1 = 21$$

최소 신장 트리(MST) 알고리즘

- 최소 신장 트리를 찾는 그리디 알고리즘
 - Kruskal 알고리즘
 - Prim 알고리즘

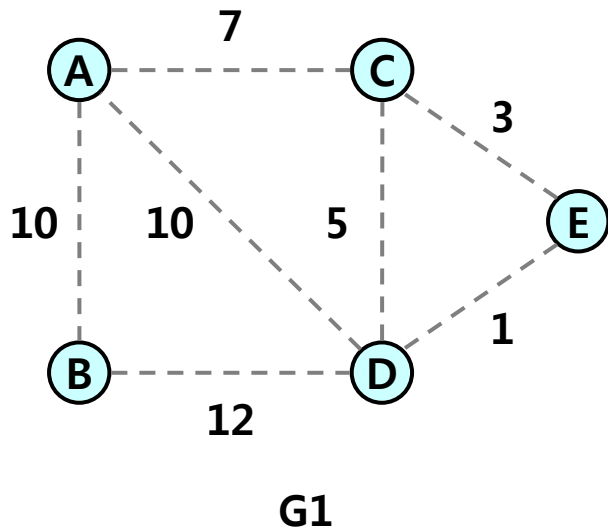
Kruskal 알고리즘

- Kruskal 알고리즘

- (1) 그래프 G 의 모든 간선을 가중치에 따라 오름차순으로 정리한다.
- (2) 그래프 G 에 가중치가 가장 작은 간선을 삽입한다.
 - ◆ 이때 사이클을 형성하는 간선은 삽입할 수 없으므로
이런 경우에는 그 다음으로 가중치가 작은 간선을 삽입한다.
- (3) 그래프 G 에 $n-1$ 개의 간선을 삽입할 때까지 (2)를 반복한다.
- (4) 그래프 G 의 간선이 $n-1$ 개가 되면 최소 신장 트리가 완성된다.

Kruskal 알고리즘의 예1

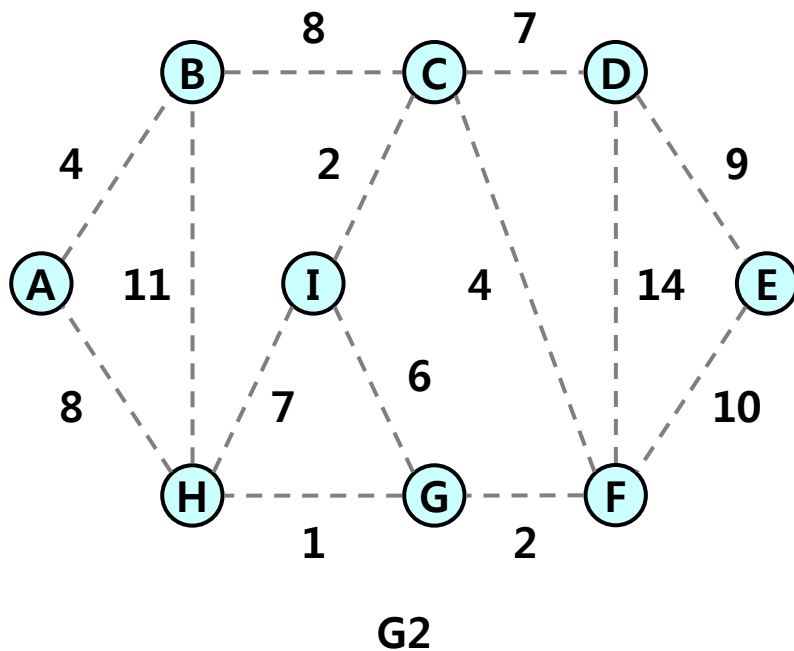
- 정점 수 $n = 5$, 간선 수 $m = 7$



edge	weight	사용
(D, E)	1	
(C, E)	3	
(C, D)	5	
(A, C)	7	
(A, B)	10	
(A, D)	10	
(B, D)	12	

Kruskal 알고리즘의 예2

- 정점 수 $n = 9$, 간선 수 $m = 14$



edge	weight	사용
(G, H)	1	
(C, I)	2	
(F, G)	2	
(A, B)	4	
(C, F)	4	
(G, I)	6	
(C, D)	7	
(H, I)	7	
(A, H)	8	
(B, C)	8	
(D, E)	9	
(E, F)	10	
(B, H)	11	
(D, F)	14	

Prim 알고리즘

- Prim 알고리즘

그래프 G 의 정렬되지 않은 간선에 대해

(1) 시작 정점을 선택하여 트리를 생성한다.

(2) 트리의 모든 정점에 부속된 모든 간선 중에서
가중치가 가장 작은 간선을 연결하여 트리를 확장한다.

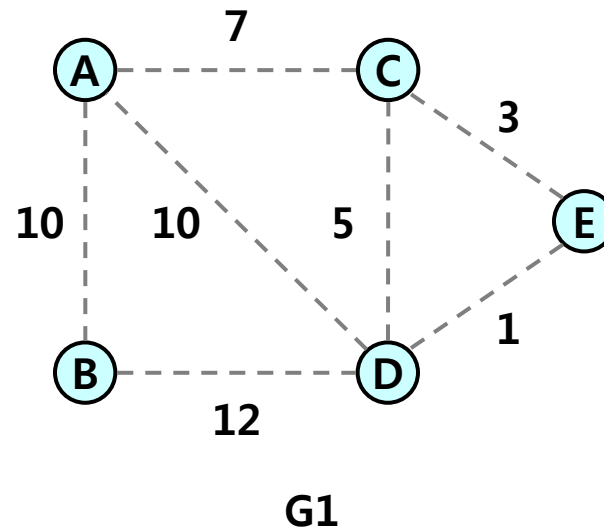
- ◆ 이때 사이클을 형성하는 간선은 삽입할 수 없으므로
그 다음으로 가중치가 작은 간선을 선택한다.

(3) 그래프 G 에 $n-1$ 개의 간선을 삽입할 때까지 (2)를 반복한다.

(4) 그래프 G 의 간선이 $n-1$ 개가 되면 최소 신장 트리가 완성된다.

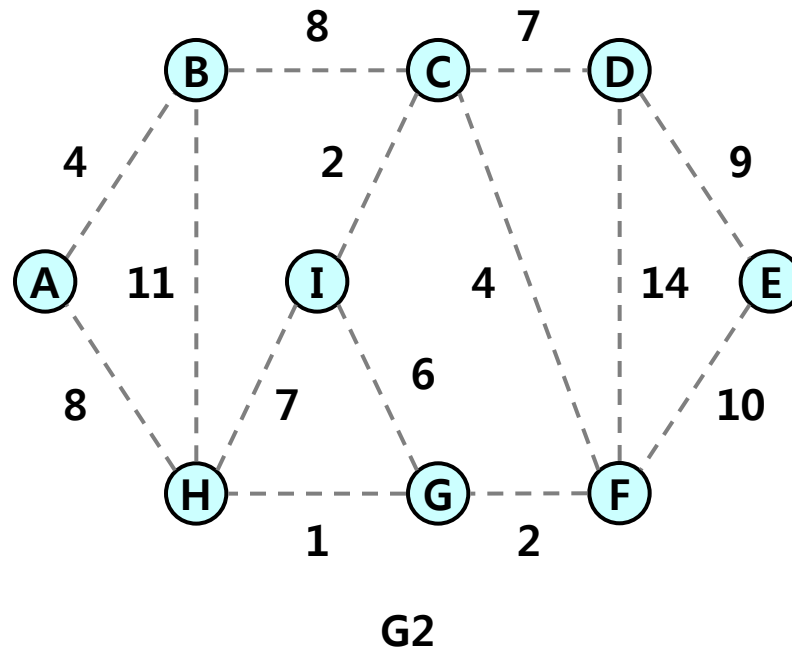
Prim 알고리즘의 예1

- 정점 수 $n = 5$, 간선 수 $m = 7$



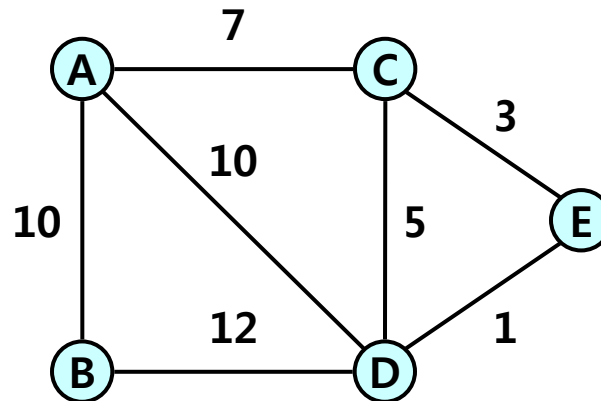
Prim 알고리즘의 예2

- 정점 수 $n = 9$, 간선 수 $m = 14$



최소 신장 트리의 응용

- 도로망 건설 또는 네트워크 통신망 설계 등에 응용



도시간 통신망 건설 비용 그래프

Q&A

