# 《并行计算》实验报告(正文)

姓名\_\_\_\_学名\_\_\_\_\_完成时间\_\_\_\_\_25/3/11\_\_\_\_\_

一、实验名称与内容

多线程计算正弦值:

利用正弦函数的泰勒级数展开式计算结果:

$$\sin x = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \dots$$

要求: Pthread 并行化实现。 输入包含线程数和弧度值。

## 二、实验环境的配置参数

(CPU/GPU 型号与参数、内存容量与带宽、互联网络参数等)

操作系统: 国家超级计算天津中心定制操作系统

CPU: 国产飞腾处理器

单核理论性能(双精度)9.2GFlops

单节点理论性能(双精度)588.8GFlops

内存: 128G

网络: 天河自主高速互联网络(400GB/s)

编译环境: GCC9.3.0: gcc, g++, gfort 等

# 三、实验题目问题分析

(本题目是什么类型的计算问题,可以有哪些并行化方案等)

- (1) 这是计算密集型数值计算问题,可以将数据划分并行。
- (2) 将泰勒级数的前 N 项均匀分配给多个线程,每个线程独立计算其分配项的值。
- (3)本实验采取循环划分的方式,即每个线程按固定步长跳跃式 处理不同的项。

例如: 若线程数为4 (step=4):

线程 0: 处理 i=0, 4, 8, ...

线程 1: 处理 i=1, 5, 9, ...

线程 2: 处理 i=2, 6, 10, ...

线程 3: 处理 i=3, 7, 11, ...

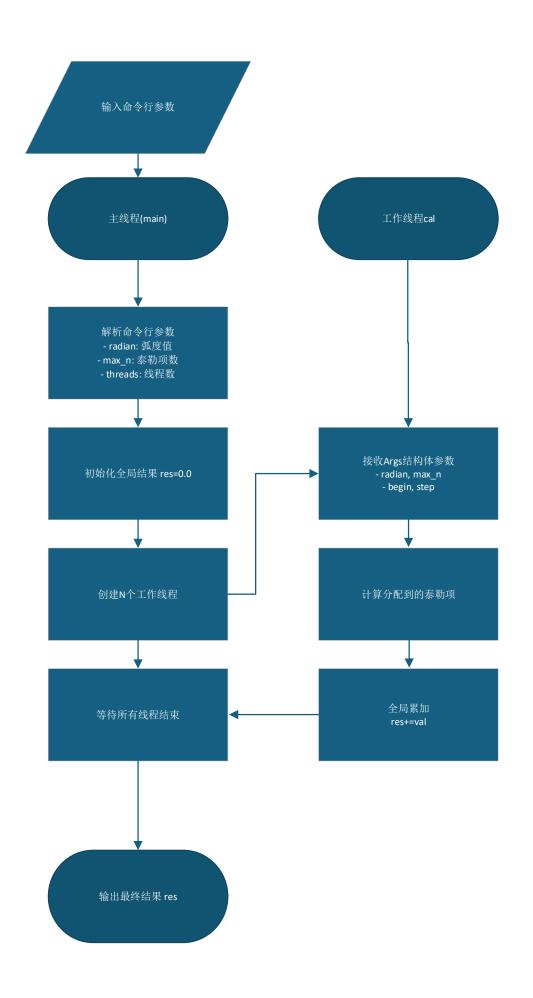
(4) 每个线程先计算局部和 val, 最后再通过互斥锁合并到 res

# 四、方案设计

- (以流程图、框图等方式给出并行方法的思路,以伪代码方式给出并行算法细节)
  - (1) 大致思路:

首先通过命令行输入参数,然后在主线程中,解析参数,然后创建 子线程,每个子线程计算自己的部分,并将结果累加到全局共享变量, 然后主线程输出结果。

(2) 流程图如下:



#### (3) 伪代码:

```
全局变量:
                        // 计算结果
  res = 0.0
  mutex = 互斥锁初始化
                        // 保护共享变量res
结构体 Args:
  float radian
                        // 弧度
                        // 泰勒展开的最大项数
  long max_n
  long begin
                        // 线程起始计算项
  long step
                        // 线程计算步长
函数 main():
   if 参数数量!= 4:
      输出错误信息
      退出程序
   解析参数:
      radian = 第一个参数
      max_n = 第二个参数
      threads = 第三个参数
   线程数组 pid[threads]
   for i = 0 to threads-1: // 创建线程
      分配 Args 结构体 arg
      参数:
         arg.radian = radian
         arg.max_n = max_n
         arg.begin = i // 各线程起始点不同
         arg.step = threads // 步长为总线程数
      创建线程 pid[i],执行 cal 函数,传入arg
   for i = 0 to threads-1
      wait pid[i] //等待线程结束
   输出res
```

```
工作线程 cal( _arg):
   局部变量:
      val = 0.0 // 本线程的累加值
      tmp
                // 临时存储单泰勒项的值
   for i = arg.begin to arg.max_n, 步长 arg.step:
      tmp= 1.0
      计算泰勒项:
         for j = 1 to 2*i+1:
            tmp *= (arg.radian / j) // 隐式计算 x^(2i+1)/(2i+1)!
      根据项的符号累加到val:
         if i是奇数: val -= tmp
         else: val += tmp
   得到互斥锁:
      res += val
   解锁
   返回空指针
```

#### 五、实现方法

(结合所用计算环境,给出具体的编程实现方案)

(1) 下面是具体代码 (sin1.c):

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>

double res;

pthread_mutex_t mutex = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;

typedef struct Args {
    float radian;
    long max_n;
    long begin;
    long step;
} Args;

void *cal(void *arg);
```

```
int main(int argc, char *argv[]) {
   if (argc != 4) {
        printf("Parameters error: radian N threads!\n");
        exit(1);
   long i;
    double radian = atof(argv[1]);
   long max_n = atol(argv[2]);
   int threads = atoi(argv[3]);
   Args *arg;
   double* val;
    pthread_t *pid;
   pid = (pthread_t *)malloc(threads * sizeof(pthread_t));
   res = 0.0;
    for (i = 0; i < threads; i++) {
        arg = (Args *)malloc(sizeof(Args));
        arg->radian = radian;
        arg->max_n = max_n;
        arg->begin = i;
        arg->step = threads;
        pthread_create(&pid[i], NULL, cal, (void *)arg);
    for (i = 0; i < threads; i++) {</pre>
       pthread_join(pid[i],NULL);
   printf("%lf\n", res);
   free(pid);
    return 0;
```

```
void *cal(void *_arg) {
    long i, j;
    double val, tmp;
    Args *arg = (Args *)_arg;
    val = 0.0;
    for (i = arg->begin; i <= arg->max_n; i += arg->step) {
        tmp = 1.0;
        for (j = 1; j \leftarrow 2*i+1; j++) {
           tmp *= arg->radian / j;
        if (i % 2 > 0) {
           val -= tmp;
        } else {
            val += tmp;
    pthread_mutex_lock(&mutex);
    res += val;
    pthread_mutex_unlock(&mutex);
    return NULL;
```

(2) sin1.sh: 为了得到测试结果,编写脚本文件

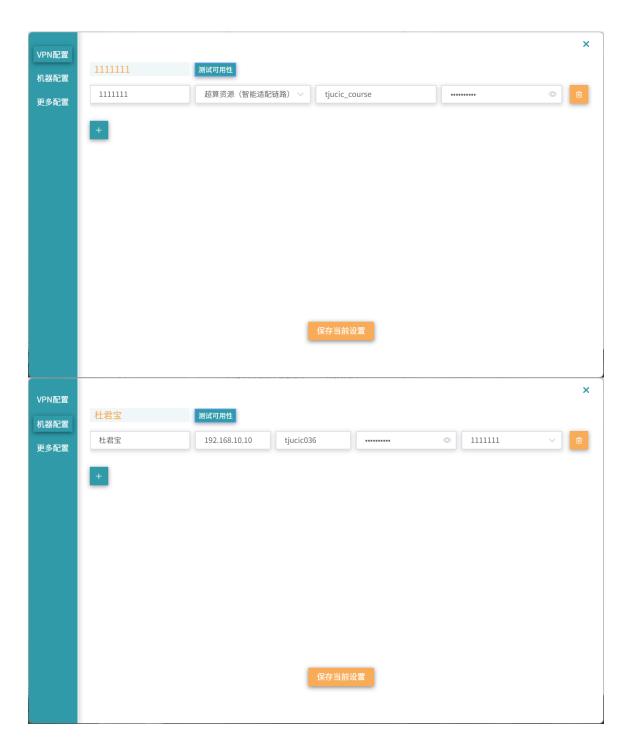
为了正确将监测的时间写入.  $\log$  文件,将输出重定向。同时,该脚本文件测试了多种线程下,求 x = 1,n = 100000 的运行时间。

```
#!/bin/bash
rm slurm-*.out
> sin1.log
run_test() {
   threads=$1
   echo "===== $threads thread(s) =====" >> sin1.log
   #time 的输出默认到 stderr, 需要 2>&1 重定向
   { time yhrun -n 1 -c $threads sin1.o 1 100000 $threads 2>&1; } >> sin1.log 2>&1
   echo "" >> sin1.log # 添加空行
run_test 1
run_test 2
run_test 3
run_test 4
run_test 8
run_test 10
run_test 12
run_test 14
run_test 16
```

# 六、结果分析

(在结果正确的前提下,分析所实现方案的加速比、效率等指标)

首先下载青索客户端,分别将 vpn 和用户名及密码配置好:



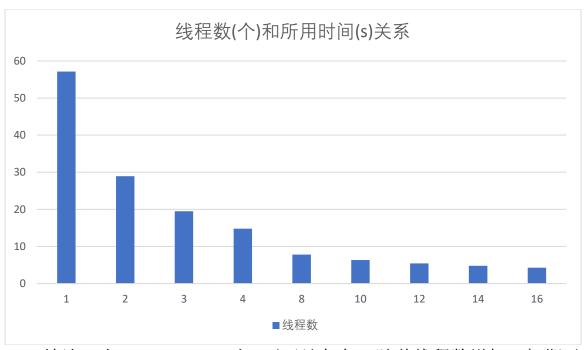
然后将 sin1. c 文件和 sin1. sh 文件上传到超算平台, 打开命令行, 输入指令编译, 并上传作业:

 $g^{++}$  -pthread -o sin1.o sin1.c yhbatch -p thcp1 -n 1 ./sin1.sh

得到的. log 文件部分内容:

```
==== 1 thread(s) =====
0.841471
       0m57.138s
real
user
       0m0.153s
sys 0m0.035s
===== 2 thread(s) =====
0.841471
real
       0m28.928s
user
       0m0.162s
sys 0m0.029s
==== 3 thread(s) =====
0.841471
real
       0m19.498s
user
       0m0.168s
sys 0m0.021s
===== 4 thread(s) =====
0.841471
```

统计柱状图为:



结论: 当 n = 100000 时,对于该任务,随着线程数增加,初期对作业时间的优化较大,当线程数到达某一程度时,优化效果不再明显,可能是互斥锁限制了性能的进一步提升。

## 七、个人总结

- (1) 通过实现 Pthread 多线程计算正弦值,掌握了线程创建、任务划分、互斥锁同步基本操作。
- (2) 了解了对于计算密集型任务,对数据划分有了基本了解,该实验 采用循环划分,优点是能有效实现负载均衡,防止有些线程提前结束, 造成性能浪费。
- (3) 实现方式为局部计算,最后全局合并,减少锁操作次数(每个线程先独立计算局部和,最后仅一次加锁),有效降低同步开销。
- (4) 对于并行计算得到新认识:仅仅增加核数和线程数,不一定时线性的优化结果。
- (5) 实验中发现: 任务规模较小(n=1000)时,多线程加速效果不明显,采用的 n = 100000 是进行多次测试的结果。可能因为线程创建、调度等固定开销在小规模任务中占比较高,增大输入规模后,这种固定开销所占的占比在总时间中的比例降低,可以看到明显的实验现象。
- (6)了解了如何使用天河超算,例如,如何在平台上编译程序,提交任务等。