

第六章

二次型与正定矩阵



问题的提出

什么是二次型？二次型研究的主要内容是什么？

解析几何中，以原点为中心的二次曲线方程是：

二次型： x, y 的二次齐次多项式

$$ax^2 + bxy + cy^2 = 1 \quad \text{图形?}$$

$a', c' > 0$, 椭圆

$a' = c' > 0$, 圆

$a' \cdot c' < 0$, 双曲线

$$a'x'^2 + c'y'^2 = 1$$

标准形

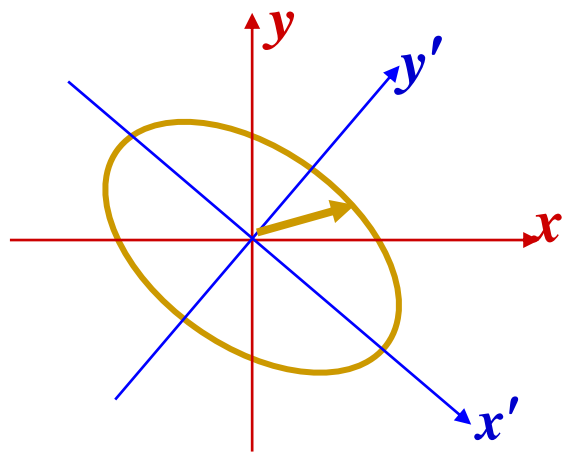
线性变换
坐标变换

$$\begin{cases} x = \cos \theta x' - \sin \theta y' \\ y = \sin \theta x' + \cos \theta y' \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

正交矩阵

正交变换



二次型的主要任务：化简二次型



第六章 二次型与正定矩阵

6.1 二次型的定义及其矩阵表示

6.2 二次型的标准形

✗ 6.3 惯性定理和二次型的规范形

6.4 实二次型的定性

教学计划：1次课-3学时



第六章 二次型与正定矩阵

- ➡ 6.1 二次型的定义及其矩阵表示
- 6.2 二次型的标准形
- 6.4 实二次型的定性



第六章 二次型与正定矩阵

6.1 二次型的定义及其矩阵表示

- ➡ 二次型的定义
 - 二次型的矩阵表示



1. 二次型的定义

定义6.1 含 n 个变量 x_1, x_2, \dots, x_n 的二次齐次多项式

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, \dots, x_n) = & a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + \dots + 2a_{1n}x_1x_n \\ & + a_{22}x_2^2 + \dots + 2a_{2n}x_2x_n \\ & + \dots + a_{nn}x_n^2 \end{aligned}$$

称为 n 元二次型，简称二次型。

当系数 a_{ij} 均为实数时，称为实二次型。

只含有平方项的二次型 $f(y_1, y_2, \dots, y_n) = k_1y_1^2 + k_2y_2^2 + \dots + k_ny_n^2$

称为 n 元二次型的标准形。

例如 $f(x_1, x_2, x_3) = x_1x_2 + x_1x_3 + x_2x_3$ 是3元二次型；

$f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 4x_2^2 + 4x_3^2$ 是3元二次型的标准形。



第六章 二次型与正定矩阵

6.1 二次型的定义及其矩阵表示

- 二次型的定义

-  二次型的矩阵表示



1. 二次型的定义

定义6.1 含 n 个变量 x_1, x_2, \dots, x_n 的二次齐次多项式

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, \dots, x_n) = & a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + \dots + 2a_{1n}x_1x_n \\ & + a_{22}x_2^2 + \dots + 2a_{2n}x_2x_n \\ & + a_{nn}x_n^2 \end{aligned}$$

称为 n 元二次型，简称二次型.

只含有平方项的二次型 $f(y_1, y_2, \dots, y_n) = k_1y_1^2 + k_2y_2^2 + \dots + k_ny_n^2$

称为 n 元二次型的标准形.



2. 二次型的矩阵表示

$$\text{令 } a_{ij} = a_{ji}$$

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, x_3) &= a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + a_{33}x_3^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + 2a_{23}x_2x_3 \\ &= a_{11}x_1^2 + a_{12}x_1x_2 + a_{13}x_1x_3 \\ &\quad + a_{21}x_2x_1 + a_{22}x_2^2 + a_{23}x_2x_3 \\ &\quad + a_{31}x_3x_1 + a_{32}x_3x_2 + a_{33}x_3^2 \\ &= x_1(a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3) \\ &\quad + x_2(a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3) \\ &\quad + x_3(a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3) \end{aligned}$$



2. 二次型的矩阵表示

$$\text{令 } a_{ij} = a_{ji}$$

$$f(x_1, x_2, x_3) = a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + a_{33}x_3^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + 2a_{23}x_2x_3$$

$$= a_{11}x_1^2 + a_{12}x_1x_2 + a_{13}x_1x_3 \quad = x_1(a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3)$$

$$+ a_{21}x_2x_1 + a_{22}x_2^2 + a_{23}x_2x_3 \quad + x_2(a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3)$$

$$+ a_{31}x_3x_1 + a_{32}x_3x_2 + a_{33}x_3^2 \quad + x_3(a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3)$$

$$= (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 \\ a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3 \end{pmatrix}$$

$$= \underset{\mathbf{x}^T}{(x_1, x_2, x_3)} \underset{\mathbf{A}}{\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}} \underset{\mathbf{x}}{\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}} = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} \quad \text{其中 } \mathbf{A} \text{ 是实对称阵}$$

$r(\mathbf{A})$ 称为二次型的秩



例1 写出二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 2x_2^2 - 3x_3^2 + 4x_1x_2 - 6x_2x_3$ 的矩阵

解 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & -3 \\ 0 & -3 & -3 \end{pmatrix}$ $r(A) = 3$, 二次型的秩为3.

实对称阵

$$f(1, 0, 1) = 1 + 0 - 3 \times 1 + 4 \times 1 \times 0 - 6 \times 0 \times 1 = -2$$

$$f(x_1, x_2, x_3) = x^T A x = (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & -3 \\ 0 & -3 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$f(1, 0, 1) = (1, 0, 1) \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & -3 \\ 0 & -3 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = (1, 0, 1) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -3 \end{pmatrix} = -2$$



例2 求二次型的标准形的矩阵.

$$f(y_1, y_2, \dots, y_n) = k_1 y_1^2 + k_2 y_2^2 + \dots + k_n y_n^2 = \mathbf{y}^T \Lambda \mathbf{y}$$

$$= \underset{\mathbf{y}^T}{(y_1, y_2, \dots, y_n)} \underset{\Lambda}{\begin{pmatrix} k_1 & & & \\ & k_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & k_n \end{pmatrix}} \underset{\mathbf{y}}{\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}}, \quad \begin{pmatrix} k_1 y_1 \\ k_2 y_2 \\ \vdots \\ k_n y_n \end{pmatrix}$$

结论：标准形的矩阵是对角阵.



第六章 二次型与正定矩阵

6.1 二次型的定义及其矩阵表示

- ✓ 二次型的定义
- ✓ 二次型的矩阵表示



第六章 二次型与正定矩阵

6.1 二次型的定义及其矩阵表示

 6.2 二次型的标准形

6.4 实二次型的定性



第六章 二次型与正定矩阵

6.2 二次型的标准型

- ➡ 线性变换及正交变换
 - 用正交变换化二次型为标准形



(1) 线性变换

称为从变量 x_1, x_2, \cdots, x_n 到变量 y_1, y_2, \cdots, y_m 的线性变换,

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \quad \leftarrow y = A x$$


(2) 正交变换 $y = Ax$

正交变换: $y = Px$, 其中 P 为正交矩阵.

$$P^T P = E$$

正交变换的性质: 正交变换保持向量长度不变.
(保持图形的几何形状不变)

证明: $|y| = \sqrt{y^T y} = \sqrt{(Px)^T (Px)} = \sqrt{x^T P^T P x} = \sqrt{x^T x} = |x|$

例如:
$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$



正交变换 $\eta = P\xi$



例： 线性变换
可逆变换

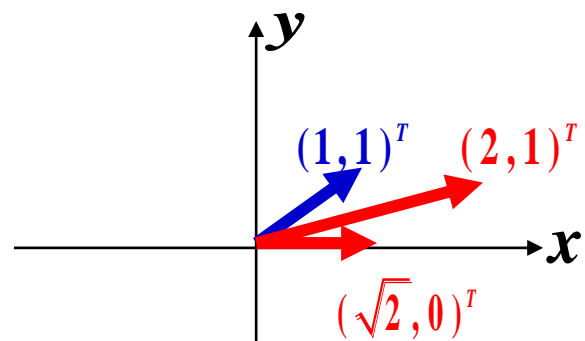
$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

正交变换

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$




向量 $(\sqrt{2}, 0)^T$ 及 $(1, 1)^T$
长度都是 $\sqrt{2}$



第六章 二次型与正定矩阵

6.2 二次型的标准型

- 线性变换及正交变换

 用正交变换化二次型为标准形



$$P^{-1}AP = B \Rightarrow AP = PB$$

线性无关

$$P^{-1}AP = \Lambda \Rightarrow A(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)B$$

$$\Rightarrow (A\alpha_1, A\alpha_2, A\alpha_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)B \quad \textcolor{red}{B} \text{ --- 坐标矩阵}$$

$$\Rightarrow (A\alpha_1, A\alpha_2, A\alpha_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{pmatrix} k_{11} & k_{12} & k_{13} \\ k_{21} & k_{22} & k_{23} \\ k_{31} & k_{32} & k_{33} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow (A\alpha_1, A\alpha_2, A\alpha_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow (A\alpha_1, A\alpha_2, A\alpha_3) = (\lambda_1\alpha_1, \lambda_2\alpha_2, \lambda_3\alpha_3) \Rightarrow \begin{cases} A\alpha_1 = \lambda_1\alpha_1 \\ A\alpha_2 = \lambda_2\alpha_2 \\ A\alpha_3 = \lambda_3\alpha_3 \end{cases}$$

$\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ 是A的特征值, $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 是A的三个线性无关的特征向量.



1. 实对称矩阵的性质

- 属于不同特征值的特征向量正交；
- 每一特征值的几何重数=代数重数；
- 必存在正交矩阵 Q ，将其化为对角矩阵， $Q^{-1}AQ = \Lambda$

2. 实对称矩阵对角化的步骤：

步骤：

(1) 求 A 的特征值： $\lambda_1 = \lambda_2$, λ_3

(2) 求 $(\lambda_i E - A)x = 0$ 基础解系：

λ_1 (2重): $\xi_1, \xi_2 \xrightarrow[\text{(3)}]{\text{正交单位化}} p_1, p_2$

λ_3 (单根): $\xi_3 \xrightarrow{\text{单位化}} p_3$

(4) 得到正交矩阵: $Q = (p_1, p_2, p_3)$, $Q^{-1}AQ = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & \\ & & \lambda_3 \end{pmatrix}$



$$Q^T Q = E \rightarrow Q^{-1} = Q^T$$

2. 用正交变换化二次型为标准形

对任意实对称阵 A , 总有正交阵 Q , 使得 $\underset{\text{相似}}{Q^{-1}AQ} = \underset{\text{合同}}{Q^T A Q} = \Lambda$

定理6.1 任给二次型 $f = x^T A x$, 总有正交变换 $x = Qy$ 使 f 化为标准形:

$$f = x^T A x = (Qy)^T A (Qy) = (y^T Q^T) A (Qy) = y^T \underset{\Lambda}{(Q^T A Q)} y$$

$$= (y_1, y_2, \dots, y_n) \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & \\ & & \ddots \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

$$= \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ 是矩阵 A 的特征值.

$$\begin{array}{l} \text{相似: } \underset{\text{可逆}}{P^{-1}AP} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & \\ & & \lambda_3 \end{pmatrix} \\ \text{合同: } \underset{\text{可逆}}{C^T A C} = \begin{pmatrix} b_1 & & \\ & b_2 & \\ & & b_3 \end{pmatrix} \end{array}$$



用正交变换化二次型为标准形的具体步骤: $Q^{-1}AQ = Q^T AQ = \Lambda$

(1) 求二次型 $f = x^T Ax$ 的矩阵 A ; 实对称矩阵

(2) 求 A 的特征值: $\lambda_1 = \lambda_2, \lambda_3$

(3) 求 $(\lambda_i E - A)x = 0$ 基础解系:

实对称阵正
交对角化

λ_1 (2重): $\xi_1, \xi_2 \xrightarrow{\text{正交单位化}} p_1, p_2$

λ_3 (单根): $\xi_3 \xrightarrow{\text{单位化}} p_3$

(4) 得到正交矩阵: $Q = (p_1, p_2, p_3)$, $Q^{-1}AQ = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & \\ & & \lambda_3 \end{pmatrix}$

(5) 作正交变换 $x = Qy$, 得标准形:

$$f = x^T Ax = y^T (Q^T A Q) y = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \lambda_3 y_3^2$$



例3 将二次型 $f = 17x_1^2 + 14x_2^2 + 14x_3^2 - 4x_1x_2 - 4x_1x_3 - 8x_2x_3$

通过正交变换 $x = Py$ 化成标准形.

并指出 $f(x_1, x_2, x_3) = 1$ 表示何种二次曲面.

解 1. 写出二次型的矩阵

$$Q^{-1}AQ = \Lambda$$

$$A = \begin{pmatrix} 17 & -2 & -2 \\ -2 & 14 & -4 \\ -2 & -4 & 14 \end{pmatrix} \text{ 实对称阵}$$

2. 求特征值

$$|\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda - 17 & 2 & 2 \\ 2 & \lambda - 14 & 4 \\ 2 & 4 & \lambda - 14 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \lambda - 17 & 0 & 2 \\ 2 & \lambda - 18 & 4 \\ 2 & 18 - \lambda & \lambda - 14 \end{vmatrix}$$



$$|\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda - 17 & 2 & 2 \\ 2 & \lambda - 14 & 4 \\ 2 & 4 & \lambda - 14 \end{vmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 17 & -2 & -2 \\ -2 & 14 & -4 \\ -2 & -4 & 14 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} \lambda - 17 & 0 & 2 \\ 2 & \lambda - 18 & 4 \\ 2 & 18 - \lambda & \lambda - 14 \end{vmatrix} = (\lambda - 18) \begin{vmatrix} \lambda - 17 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 4 \\ 2 & -1 & \lambda - 14 \end{vmatrix}$$

$-(\lambda - 18)$

$$= (\lambda - 18) \begin{vmatrix} \lambda - 17 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 4 \\ 4 & 0 & \lambda - 10 \end{vmatrix} = (\lambda - 18) \begin{vmatrix} \lambda - 17 & 2 \\ 4 & \lambda - 10 \end{vmatrix}$$

$(\lambda - 17)(\lambda - 10) - 8$

$$= (\lambda - 18)(\lambda^2 - 27\lambda + 162) = (\lambda - 18)^2(\lambda - 9) = 0$$

$(\lambda - 18)(\lambda - 9)$

特征值: $\lambda_1 = 9, \lambda_2 = \lambda_3 = 18$ 验算: $\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 45$



3. 求特征向量 $Q^{-1}AQ = \Lambda$

$$(\lambda E - A)x = 0$$

$$A = \begin{pmatrix} 17 & -2 & -2 \\ -2 & 14 & -4 \\ -2 & -4 & 14 \end{pmatrix}$$

$\lambda_1 = 9$ 求解 $(9E - A)x = 0$ 的基础解系

$$9E - A = \begin{pmatrix} \textcolor{red}{9}-17 & 2 & 2 \\ 2 & \textcolor{red}{9}-14 & 4 \\ 2 & 4 & \textcolor{red}{9}-14 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -8 & 2 & 2 \\ 2 & -5 & 4 \\ 2 & 4 & -5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \textcolor{red}{x}_1 & \textcolor{red}{x}_2 & \textcolor{blue}{x}_3 \\ 1 & 0 & -1/2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

得基础解系 $\xi_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$

$$n - r(9E - A) = 3 - 2 = 1$$

几何重数 = 1

$$\begin{pmatrix} 1/2 \\ 1 \\ \textcolor{blue}{1} \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ \textcolor{blue}{2} \end{pmatrix}$$



3. 求特征向量 $Q^{-1}AQ = \Lambda$

$$(\lambda E - A)x = 0$$

$$A = \begin{pmatrix} 17 & -2 & -2 \\ -2 & 14 & -4 \\ -2 & -4 & 14 \end{pmatrix}$$

$\lambda_2 = \lambda_3 = 18$ 求解 $(18E - A)x = 0$ 的基础解系

$$18E - A = \begin{pmatrix} \mathbf{18} - 17 & 2 & 2 \\ 2 & \mathbf{18} - 14 & 4 \\ 2 & 4 & \mathbf{18} - 14 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 4 & 4 \\ 2 & 4 & 4 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \overset{x_1}{1} & \overset{x_2}{2} & \overset{x_3}{2} \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

得基础解系 $\xi_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ \mathbf{1} \\ \mathbf{0} \end{pmatrix}$ $\xi_3 = \begin{pmatrix} -2 \\ \mathbf{0} \\ \mathbf{1} \end{pmatrix}$

$$n - r(18E - A) = 3 - 1 = 2$$

几何重数 = 2



2. 求特征值

$$\lambda_1 = 9$$

$$\lambda_2 = \lambda_3 = 18$$

$$A = \begin{pmatrix} 17 & -2 & -2 \\ -2 & 14 & -4 \\ -2 & -4 & 14 \end{pmatrix}$$

3. 求特征向量

$$\xi_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\xi_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\xi_3 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\xi_1^T \xi_2 = 0, \quad \xi_1^T \xi_3 = 0$$

$$\xi_2^T \xi_3 = 4 \neq 0$$

4. 将特征向量正交化及单位化

$$\text{取 } \alpha_1 = \xi_1, \alpha_2 = \xi_2, \alpha_3 = \xi_3 - \frac{(\alpha_2, \xi_3)}{(\alpha_2, \alpha_2)} \alpha_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{4}{5} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2/5 \\ -4/5 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -5 \end{pmatrix}$$

9

18

18

$$\text{得正交向量组 } \alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\alpha_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\alpha_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -5 \end{pmatrix}$$

单位化

$$\eta_1 = \begin{pmatrix} 1/3 \\ 2/3 \\ 2/3 \end{pmatrix},$$

$$\eta_2 = \begin{pmatrix} -2/\sqrt{5} \\ 1/\sqrt{5} \\ 0 \end{pmatrix},$$

$$\eta_3 = \begin{pmatrix} 2/\sqrt{45} \\ 4/\sqrt{45} \\ -5/\sqrt{45} \end{pmatrix}.$$



9

18

18

正交单位化 $\eta_1 = \begin{pmatrix} 1/3 \\ 2/3 \\ 2/3 \end{pmatrix}, \eta_2 = \begin{pmatrix} -2/\sqrt{5} \\ 1/\sqrt{5} \\ 0 \end{pmatrix}, \eta_3 = \begin{pmatrix} 2/\sqrt{45} \\ 4/\sqrt{45} \\ -5/\sqrt{45} \end{pmatrix}.$

5. 得到正交矩阵 $Q = \begin{pmatrix} 1/3 & -2/\sqrt{5} & 2/\sqrt{45} \\ 2/3 & 1/\sqrt{5} & 4/\sqrt{45} \\ 2/3 & 0 & -5/\sqrt{45} \end{pmatrix}$

满足 $Q^{-1}AQ = Q^T A Q = \begin{pmatrix} 9 & & \\ & 18 & \\ & & 18 \end{pmatrix}$

$$A = \begin{pmatrix} 17 & -2 & -2 \\ -2 & 14 & -4 \\ -2 & -4 & 14 \end{pmatrix}$$



6. 用正交变换将二次型化为标准形

$$A = \begin{pmatrix} 17 & -2 & -2 \\ -2 & 14 & -4 \\ -2 & -4 & 14 \end{pmatrix}$$

所求正交变换为 $\mathbf{x} = \mathbf{Q}\mathbf{y}$, 即

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/3 & -2/\sqrt{5} & 2/\sqrt{45} \\ 2/3 & 1/\sqrt{5} & 4/\sqrt{45} \\ 2/3 & 0 & -5/\sqrt{45} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{Q} = \begin{pmatrix} 1/3 & -2/\sqrt{5} & 2/\sqrt{45} \\ 2/3 & 1/\sqrt{5} & 4/\sqrt{45} \\ 2/3 & 0 & -5/\sqrt{45} \end{pmatrix}$$

$$f = 17x_1^2 + 14x_2^2 + 14x_3^2 - 4x_1x_2 - 4x_1x_3 - 8x_2x_3$$

$$= \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$$

$$= (\mathbf{Q}\mathbf{y})^T \mathbf{A} (\mathbf{Q}\mathbf{y}) = (\mathbf{y}^T \mathbf{Q}^T) \mathbf{A} (\mathbf{Q}\mathbf{y}) = \mathbf{y}^T (\mathbf{Q}^T \mathbf{A} \mathbf{Q}) \mathbf{y}$$

$$= (y_1, y_2, y_3) \begin{pmatrix} 9 & & \\ & 18 & \\ & & 18 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$$

$$= 9y_1^2 + 18y_2^2 + 18y_3^2$$

$$\mathbf{Q}^{-1} \mathbf{A} \mathbf{Q} = \mathbf{Q}^T \mathbf{A} \mathbf{Q} = \begin{pmatrix} 9 & & \\ & 18 & \\ & & 18 \end{pmatrix}$$



7. 指出 $f(x_1, x_2, x_3) = 1$ 表示何种二次曲面.

正交变换 $x = Qy$,

$$f = 17x_1^2 + 14x_2^2 + 14x_3^2 - 4x_1x_2 - 4x_1x_3 - 8x_2x_3 = 9y_1^2 + 18y_2^2 + 18y_3^2$$

$$17x_1^2 + 14x_2^2 + 14x_3^2 - 4x_1x_2 - 4x_1x_3 - 8x_2x_3 = 1 \text{ --- 椭球面}$$

↓ 正交变换

$$9y_1^2 + 18y_2^2 + 18y_3^2 = 1 \text{ --- 椭球面}$$

化简二次型的作用：方便判断二次型的图形

$$Q = \begin{pmatrix} 1/3 & -2/\sqrt{5} & 2/\sqrt{45} \\ 2/3 & 1/\sqrt{5} & 4/\sqrt{45} \\ 2/3 & 0 & -5/\sqrt{45} \end{pmatrix}$$



第六章 二次型与正定矩阵

6.1 二次型的定义及其矩阵表示

6.2 二次型的标准形

 6.4 实二次型的定性



第六章 二次型与正定矩阵

6.4 实二次型的定性

- ➡ 正定二次型的概念
 - 正定二次型的判别



注意： 实对称阵才能是正定矩阵

1. 正定二次型的概念

定义6.2 设 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = x^T A x$ 是一个实二次型，
若对于 $\forall x \neq 0$ ，
都有 $x^T A x > 0$ ，则称二次型为**正定**的， A 为正定矩阵；

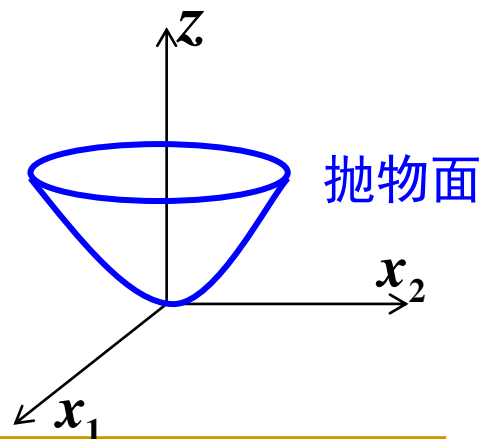
$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$x^T A x \geq 0$ ，则称二次型为**半正定**的， A 为半正定矩阵；

例4 $z = f(x_1, x_2) = x_1^2 + x_2^2$ 是**正定**二次型， E 为**正定**矩阵。

正定二次型有唯一的全局极小点。

这一性质在**最优化问题**中有着广泛的应用。



第六章 二次型与正定矩阵

6.4 实二次型的定性

- 正定二次型的概念

- ➡ 正定二次型的判别



2. 正定二次型的判别

定理6.2 实对称矩阵 A 正定 $\Leftrightarrow A$ 的特征值全都 >0 .

定理6.3 正定矩阵的行列式大于零.

证明 若 A 正定, 则 A 的特征值全都 >0 .

所以, 其行列式大于零.



例5 设 A 为正定矩阵, 则 A^{-1} , $kA(k > 0)$, A^* 也正定矩阵.

证明:

定理6.2 实对称矩阵 A 正定 \Leftrightarrow A 的特征值全都 > 0 .

设 A 的特征值为 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$, $\because A$ 正定, $\therefore \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n > 0$

A^{-1} 的特征值为 $\frac{1}{\lambda_1}, \frac{1}{\lambda_2}, \dots, \frac{1}{\lambda_n} > 0$, $\therefore A^{-1}$ 正定

kA 的特征值为 $k\lambda_1, k\lambda_2, \dots, k\lambda_n > 0$, $\therefore kA$ 正定

A^* 的特征值为 $\frac{|A|}{\lambda_1}, \frac{|A|}{\lambda_2}, \dots, \frac{|A|}{\lambda_n} > 0$, $\therefore A^*$ 正定



矩阵的子式

定义3.9 在 $m \times n$ 矩阵 A 中, 任取 k 行与 k 列 ($k \leq m, k \leq n$), 位于这些行列交叉处的 k^2 个元素, 不改变它们在 A 中的位置次序而得到的 k 阶行列式, 称为矩阵 A 的 k 阶子式.

例如

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & 2 \\ 5 & 3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

A 的 2 阶子式:

$$D_2 = \begin{vmatrix} 0 & 3 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = 0 - 9 = -9$$



2. 正定二次型的判别

主子式, 顺序主子式的定义:

设 A 是 n 阶对称矩阵, $1 \leq i_1 < i_2 < \cdots < i_k \leq n$,

子式
$$\begin{vmatrix} a_{i_1 i_1} & a_{i_1 i_2} & \cdots & a_{i_1 i_k} \\ a_{i_2 i_1} & a_{i_2 i_2} & \cdots & a_{i_2 i_k} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i_k i_1} & a_{i_k i_2} & \cdots & a_{i_k i_k} \end{vmatrix}$$
 称为 A 的 k 阶主子式.

而子式 a_{11} , $\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}$, \cdots , $\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$ 称为 A 的顺序主子式.



例：设 A 是 5 阶对称矩阵，

取 A 的第 1, 3, 5 行，第 2, 4, 5 列 —— 3 阶子式

取 A 的第 1, 3, 5 行，第 1, 3, 5 列 —— 3 阶主子式

取 A 的第 1, 2, 3 行，第 1, 2, 3 列 —— 3 阶顺序主子式

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 2 & -2 & 2 \\ -1 & 2 & 3 & 3 & -3 \\ 1 & -2 & 3 & 4 & 4 \\ -1 & 2 & 3 & 4 & 5 \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 2 & -2 & 2 \\ -1 & 2 & 3 & 3 & -3 \\ 1 & -2 & 3 & 4 & 4 \\ -1 & 2 & 3 & 4 & 5 \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 2 & -2 & 2 \\ -1 & 2 & 3 & 3 & -3 \\ 1 & -2 & 3 & 4 & 4 \\ -1 & 2 & 3 & 4 & 5 \end{pmatrix}$$

3 阶子式 3 阶主子式 3 阶顺序主子式

定理 6.4 实对称矩阵正定 \Leftrightarrow 其顺序主子式均大于零.



常用的等价条件：

- 1) 二次型 $x^T A x$ 是正定二次型；
- 2) A 是正定矩阵；
- 3) A 的特征值都是正数；
- 4) A 的顺序主子式都大于零.



例6 判断实对称矩阵 $\begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -1 & 4 & -1 \\ -1 & -1 & 5 \end{pmatrix}$ 是否正定.

解 由于

$$3 > 0, \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 4 \end{vmatrix} = 11 > 0, \begin{vmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -1 & 4 & -1 \\ -1 & -1 & 5 \end{vmatrix} = 46 > 0,$$

根据定理6.4知, 这个矩阵是正定的.



例7 设二次型

$$f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + x_2^2 + 5x_3^2 + 2tx_1x_2 + 4x_2x_3 - 2x_1x_3,$$

当 t 为何值时, 上述二次型为正定二次型.

解: 二次型的矩阵为 $A = \begin{pmatrix} 1 & t & -1 \\ t & 1 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{pmatrix},$

二次型正定的充要条件是 A 的各阶顺序主子式 > 0

$$1 > 0, \begin{vmatrix} 1 & t \\ t & 1 \end{vmatrix} = (1 - t^2) > 0, |A| = \begin{vmatrix} 1 & t & -1 \\ t & 1 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{vmatrix} = -5t^2 - 4t > 0,$$

解得 $-\frac{4}{5} < t < 0$, $\therefore -\frac{4}{5} < t < 0$ 时, 二次型为正定二次型.



第六章 二次型与正定矩阵

6.4 实二次型的定性

- ✓ 正定二次型的概念
- ✓ 正定二次型的判别



第六章 二次型与正定矩阵

- 6.1 二次型的定义及其矩阵表示
- 6.2 二次型的标准形
- 6.4 实二次型的定性



作业 习题六

授课内容	习题六
6.1二次型矩阵表示	1(1)(2)(3), 2(2)(3),3
6.2 二次型的标准形	9(2)(3)正交变换
6.4实二次型的正定性	19(1)(2), 21(2), 24(1)(2)(3)



设二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2(a_1x_1 + a_2x_2 + a_3x_3)^2 + (b_1x_1 + b_2x_2 + b_3x_3)^2$

记 $\alpha = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}, \beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}.$

- (1) 证明二次型 f 对应的矩阵为 $2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T$;
- (2) 若 α, β 正交且均为单位向量, 证明 f 在正交变换下的标准形为 $2y_1^2 + y_2^2$



(13, 11分)

$$= x^T A x$$

$$x^T \alpha \cdot \alpha^T x$$

$$x^T \beta \cdot \beta^T x$$

设二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2(a_1x_1 + a_2x_2 + a_3x_3)^2 + (b_1x_1 + b_2x_2 + b_3x_3)^2$

记 $\alpha = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$, $\beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$. 记 $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$

(1) 证明二次型 f 对应的矩阵为 $2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T$;

证明:

$$a_1x_1 + a_2x_2 + a_3x_3 = (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = x^T \alpha = \alpha^T x = (a_1, a_2, a_3) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$b_1x_1 + b_2x_2 + b_3x_3 = (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = x^T \beta = \beta^T x$$



$$= x^T A x$$

$$x^T \alpha \cdot \alpha^T x$$

$$x^T \beta \cdot \beta^T x$$

设二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2(a_1x_1 + a_2x_2 + a_3x_3)^2 + (b_1x_1 + b_2x_2 + b_3x_3)^2$

记 $\alpha = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}, \beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}.$ 记 $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$

(1) 证明二次型 f 对应的矩阵为 $2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T$;

证明: $f(x_1, x_2, x_3) = 2x^T \alpha \alpha^T x + x^T \beta \beta^T x$
 $= x^T (2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T) x = x^T A x, A = 2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T$

其中 A 是对称阵 $A^T = A$ $(\alpha\alpha^T)^T = (\alpha^T)^T \alpha^T = \alpha\alpha^T$

$$A^T = (2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T)^T = 2(\alpha\alpha^T)^T + (\beta\beta^T)^T = 2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T = A$$

所以二次型 f 对应的矩阵为 $A = 2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T$.



设二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = x^T A x$ $A = 2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T$.

记 $\alpha = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}, \beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$.

(2) 若 α, β 正交且均为单位向量, 证明 f 在正交变换下的标准形为 $2y_1^2 + y_2^2 \Rightarrow A$ 的特征值为 **2, 1, 0**.



(13, 11分)

设二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = x^T A x$ $A = 2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T$.

$$|\alpha| = \sqrt{\alpha^T \alpha}$$

$$\text{记 } \alpha = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}, \beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}.$$

(2) 若 α, β 正交且均为单位向量, 证明 f 在正交变换下的标准形为 $2y_1^2 + y_2^2 \Rightarrow A$ 的特征值为 **2, 1, 0**.

$$A\alpha = \lambda\alpha$$

证明: 因为 α, β 正交且均为单位向量, 所以

$$\alpha^T \beta = \beta^T \alpha = 0, \quad |\alpha| = 1 \Rightarrow \alpha^T \alpha = 1, \quad |\beta| = 1 \Rightarrow \beta^T \beta = 1$$

$$A\alpha = (2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T)\alpha = 2\underbrace{\alpha\alpha^T \alpha}_1 + \underbrace{\beta\beta^T \alpha}_0 = 2\alpha \quad \text{所以2是A的特征值.}$$

$$A\beta = (2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T)\beta = 2\underbrace{\alpha\alpha^T \beta}_0 + \underbrace{\beta\beta^T \beta}_1 = \beta \quad \text{所以1是A的特征值.}$$

于是A有特征值为2, 1.



(13, 11分)

设二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = x^T A x$ $A = 2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T$.

$$\text{记 } \alpha = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \quad \alpha\alpha^T = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} (a_1, a_2, a_3) = \begin{pmatrix} a_1a_1 & a_1a_2 & a_1a_3 \\ a_2a_1 & a_2a_2 & a_2a_3 \\ a_3a_1 & a_3a_2 & a_3a_3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} a_1a_1 & a_1a_2 & a_1a_3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

(2) 若 α, β 正交且均为单位向量, 证明 f 在正交变换下的标准形为 $2y_1^2 + y_2^2 \implies A$ 的特征值为 **2, 1, 0**. $\implies |A| = \lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \lambda_3 = 0$

证明: A 有特征值为 2, 1.

$$r(A+B) \leq r(A) + r(B)$$

$$r(A) < 3$$

$$\text{因为 } r(A) = r(2\alpha\alpha^T + \beta\beta^T) \leq r(2\alpha\alpha^T) + r(\beta\beta^T) = 2 < 3,$$

所以 $|A| = 0$ 所以 0 是 A 的特征值. 于是 A 的特征值为 2, 1, 0.

因此 f 在正交变换下的标准形为 $2y_1^2 + y_2^2 + 0y_3^2$



$$r(A) = 1$$

二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = x^T A x$ 的秩为1, A 的各行元素之和为3, 则 f 在正交变换 $x = Q y$ 下的标准形为 $\lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \lambda_3 y_3^2$

解: 求 A 的特征值

$$A\alpha = \lambda\alpha$$

$$\text{设 } A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$

$$\because \begin{cases} a_{11} + a_{12} + a_{13} = 3 \\ a_{21} + a_{22} + a_{23} = 3 \\ a_{31} + a_{32} + a_{33} = 3 \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow A \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

所以3是 A 的一个特征值.



$$r(A) = 1$$

二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = x^T A x$ 的秩为1, A 的各行元素之和为3, 则 f 在正交变换 $x = Q y$ 下的标准形为 $3y_1^2$

解: 3是 A 的一个特征值.

$$A\alpha = \lambda\alpha$$

因为 $r(A) = 1$, 所以 $|A| = 0$, 所以0是 A 的特征值.

$$|A| = \lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \lambda_3$$

下面证明: 0是 A 的2重特征值.

$$Ax = 0$$

0的代数重数 \geq 它的几何重数 $n - r(A) = 3 - 1 = 2$

$$(\lambda E - A)x = 0$$

所以0是矩阵 A 的2重特征值,

即 A 的3个特征值为: 3, 0, 0

因此, 正交变换下的标准形为 $3y_1^2 + 0y_2^2 + 0y_3^2$

任一特征值的几何重数 \leq 它的代数重数



已知实二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = a(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) + 4x_1x_2 + 4x_1x_3 + 4x_2x_3$ 经正交变换 $x = Py$ 可化为标准形 $f = 6y_1^2$, 则 $a = \underline{\quad 2 \quad}$

解:

因为二次型 $x^T Ax$ 经正交变换化为标准形时, 平方项的系数就是 A 的特征值, 即

$f = x^T Ax = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \lambda_3 y_3^2$, $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ 是 A 的三个特征值.

$f = 6y_1^2 = 6y_1^2 + 0y_2^2 + 0y_3^2$, 所以 A 的特征值为 $6, 0, 0$.

$$\because A = \begin{pmatrix} a & 2 & 2 \\ 2 & a & 2 \\ 2 & 2 & a \end{pmatrix} \quad \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = a_{11} + a_{22} + a_{33}$$

$$\therefore a + a + a = 6 + 0 + 0 \Rightarrow a = 2$$

