

OBHPC - maths

CM1

William JALBY *

20 septembre 2022

- Jumeau numerique

Un Jumeau numerique reproduit au format numerique un phenomene physique

→Physique : Equation : **contient erreur et approximation**

→Math : Equation Continu : **erreur**

→Info : Discretisation → Algebre Lineaire → resolution $Ax = b$ → valeur propres $Ax = \lambda x$

Calul differentiel

$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

def 1: f est derivable au point $a \Leftrightarrow$ existe $f'(a)$ tq $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h)-f(a)}{h} = f'(a)$

def 2:

f est de classe $C^0 \Leftrightarrow f$ est continue. f sur I .

f est de classe $C^1 \Leftrightarrow f'$ existe et est continue.

f est de classe $C^2 \Leftrightarrow f''$ existe et est continue.

f est de classe $C^k \Leftrightarrow f^{(k)}$ existe et est continue.

def 3:

dérivabilité à droite: $\lim_{h \rightarrow 0+} \frac{f(a+h)-f(a)}{h} = f'_D(a)$

dérivabilité à gauche: $\lim_{h \rightarrow 0-} \frac{f(a+h)-f(a)}{h} = f'_G(a)$

Différenciabilité générale: $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

$f(x_1, \dots, x_n)$

$\exists(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$

$\lim_{||h|| \rightarrow 0} \frac{f(a+h)-f(a)-\alpha_1 h_1 - \dots - \alpha_n h_n}{||h||}$

$\vec{a} = (a_1, \dots, a_n)$

$\vec{h} = (h_1, \dots, h_n)$

Derivé partielle par rapport à la variable i

$\vec{a} = (a_1, \dots, a_n)$

$\vec{h} = (0, \dots, h_i, \dots, 0)$

$\alpha_i = \frac{\partial f}{\partial x_i}(a)$

$\lim_{h_i \rightarrow 0} \frac{f(a+h)-f(a)-\alpha_i h_i}{h_i} \rightarrow 0$

*william.jalby@uvsq.fr

f : Différentiable généralement au point a

$\Downarrow \nexists$

f a des dérivées partielles au point a

Gradient de f :

$$(\text{nabla}) \rightarrow \nabla f = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} \end{pmatrix} \quad \nabla f = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_p}{\partial x_1} \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial f_1}{\partial x_n} & \dots & \frac{\partial f_p}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

$$\vec{f}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$$

$$\vec{f}: (f_1, \dots, f_p) \lim_{\|\vec{h}\| \rightarrow 0} \frac{\|\vec{f}(\vec{a} + \vec{h}) - \vec{f}(\vec{a}) - \nabla \vec{f} \cdot \vec{h}\|}{\|\vec{h}\|} \rightarrow 0$$

Dérivée partielle de la composante j par rapport à la variable i

$$\frac{\partial f_i}{\partial x_i} = \beta_{ji} \lim_{h_i \rightarrow 0} \frac{f_j(a+h) - f_j(a) - \beta_{ji} h_i}{h_i} \rightarrow 0$$

$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\nabla f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1} \\ \dots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x_1} \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \right) \\ \frac{\partial}{\partial x_2} \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \right) \\ \frac{\partial}{\partial x_3} \left(\frac{\partial f}{\partial x_2} \right) \end{pmatrix}$$

$$\vec{\nabla} \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \right):$$

$$\frac{\partial}{\partial x_n} \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \right)$$

Théoreme: Si f est de classe C^2

$$\frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial f}{\partial x_j} \right) = \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\partial f}{\partial x_i} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i} \quad g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$h: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad \exists ? f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \text{ tq } \nabla f = \begin{pmatrix} g \\ h \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_1} = g \text{ et } \frac{\partial f}{\partial x_2} = h$$

$$\frac{\partial}{\partial x_1} \left(\frac{\partial f}{\partial x_2} \right) = \frac{\partial}{\partial x_2} \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \right)$$

$$\frac{\partial h}{\partial x_1} = \frac{\partial g}{\partial x_2}$$

$$\vec{f}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$$

$$\nabla \vec{f}$$

$$\text{Jacobien}(\vec{f}) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n} \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial f_p}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_p}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

Pour $i \neq j$, on appelle $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$ une dérivée croisée.

$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\text{Laplacien: } \Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial^2 x_1} + \frac{\partial^2 f}{\partial^2 x_2} + \dots + \frac{\partial^2 f}{\partial^2 x_n}$$

$$\Delta f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\vec{g}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\text{Divergence: } \text{div}(\vec{g}) = \frac{\partial g_1}{\partial x_1} + \frac{\partial g_2}{\partial x_2} + \dots + \frac{\partial g_n}{\partial x_n}$$

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

f inconnue

f tq $G(f, f', f'', \dots, f^{(h)}, x) = 0$ Equation Différentiel Ordinaire (ODE ou EDO)

$f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$
 $f \in C^{(k)}$
 $\frac{\partial^{\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n}}{\partial x_1^{\alpha_1} \partial x_2^{\alpha_2} \dots \partial x_n^{\alpha_n}}$
 $(f) = \frac{\partial \vec{\alpha}}{\partial \vec{x}}(f)$
 $H(b, \frac{\partial \vec{\alpha}}{\partial \vec{x}}(f), \frac{\partial \vec{\beta}}{\partial \vec{x}}(f), \dots, \vec{x})$
 $H : \mathbb{R}^h \rightarrow \mathbb{R}$
 Equation aux dérivées partielles (PDE ou EDP)
 ordre: $\max(d1 + d2 = \dots + dn)$

- Complément de cours:

$f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$
 $grad(f) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} \end{pmatrix}$
 $g : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$
 $div(g) = \frac{\partial g_1}{\partial x_1} + \frac{\partial g_2}{\partial x_2} + \dots + \frac{\partial g_n}{\partial x_n}$
 $grad f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$
 $div(grad(f)) = \frac{\partial}{\partial x_1}(\frac{\partial f}{\partial x_1}) + \frac{\partial}{\partial x_2}(\frac{\partial f}{\partial x_2}) + \dots + \frac{\partial}{\partial x_n}(\frac{\partial f}{\partial x_n})$
 $= \frac{\partial^2 f}{\partial^2 x_1} + \frac{\partial^2 f}{\partial^2 x_2} + \dots + \frac{\partial^2 f}{\partial^2 x_n}$
 $= \Delta f$
 divergence: $\boxed{\nabla \cdot g}$
 gradient: $\boxed{\nabla g}$