Algorithmique et programmation distribuée

Zakaria EJJED

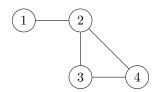
Contents

Wednesday February 1st 2023	1
Wednesday February 8th 2023	6
Complexité	. 7
A - Configuration	
B - Execution	. 8
Exercie 2	10
1	. 10
2	. 12
Exercice 4	12

Wednesday February 1st 2023

Un graphe: $G(V,E) \rightarrow (ensemble sommet, ensembles arêtes)$

 $V=1,2,3,4 \mid E=[(1,2),(2,3),(3,4)(2,4)]$



degré d'un sommet $x \in V$

d(x)=nombre de ses voisins dans le graphe

exemple: d(2)=3

soit un graphe à n sommets

G=(V,E), |V|=4 (ordre du graphe), max:n-1 min:0

Exercice: Modelisation d'un problème

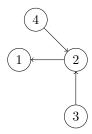
Montrer que dans un groupe de personnes (n noeuds), il y a toujours 2 personnes qui connaissent ($ar\hat{e}tes$) le même nombre de membres d'un groupe.

Par l'absurde, opposons que les n noeuds ont tous un degré différent

- \rightarrow contradiction: un noeuds doit avoir un degré n-1
- \rightarrow Un noeud doit avoir un degré 0 ou il y a n
 noeuds et n degrés différents possibles or ces 2 noeuds sont pas connecté.

Graphe orienté:Un graphe dans lequel les arêtes (arc) ont une direction.

 $G=(V,A) \rightarrow (sommets,arcs)$



$$V{=}1,\!2,\!3,\!4~|~A=\!(2,\!1)~(3,\!2)~(4,\!2)\rightarrow(\mathit{origine},\mathit{extremit\'e})$$

Pour le somemt x

degré entrant: nombre d'arcs dans lequel x extremité

degré sortant: nombre d'arcs dans lequel x origine

$$\mathrm{d}^+(x) \mid \mathrm{d}^-(x)$$

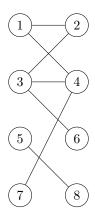
Exemple de graphes:

• graphe complet: toutes les arêtes sont presentes

nombres d'arête
$$=\frac{n(n-1)}{2}$$



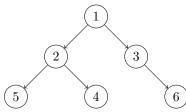
• graphe biparti:



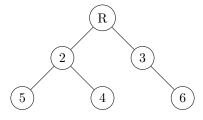
• *Arbres*: graphe qui n'a pas de cycles. cycle:



Nombre d'arêtes dans un arbre, sans sommet de degré 0: n-1



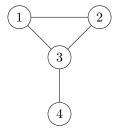
• arbres enracinés: Arbres don orienté dans lequel on distingue un noeud racine.



Feuille d'un arbre: sommets de degré 1 qui n'est pas la racine.

Chemin: ensemble de sommets $x_1, x_2, x_3, ..., x_{n-1}, x_n$

tel que $(x_1, x_2, x_3, ..., x_{n-1}, x_n)$ sont des arêtes



 $\boldsymbol{longueur}$ $\boldsymbol{chemin:}$ nombre de ses arêtes

 $\mbox{\it p\`ere}~\mbox{\it d'un}~\mbox{\it noeud}~\mbox{\it x:}$ soit h(x) sa hauteur, Son père est son voisin dont la hauteur vaut h(x)-1

fils d'un noeuf: comme le père mais h(x)+1

mini exo:

Soit un arbre à n noeuds

- \rightarrow hauteur max \Rightarrow n-1 (arbre chemin)
- \rightarrow hauteur min \Rightarrow 1 (n feuilles)
- \rightarrow hauteur quand un noeud a exactement 2 fils $\Rightarrow 2^{h-1} \le n \le 2^h$

Soit un graphe avec n sommets, $s_1, s_2, ..., s_n$

Montrer que $\sum_{i=1}^{n} d(s_i)$ est paire.

Dans la \sum des degrés: chaque arête est compté 2 fois, une fois pour chaque extremité.

Exercice: Montrer que le nombre de sommets de degré impaire est paire.

On sait que la somme des degrés est paire, donc pour chaque sommet de degré impaire, il doit y avoir un second sommet de degrés impaire.

Dans le cas où on aurait un nombre impaire de sommet de degré impaire, la somme des degrés serait elle aussi impaire.

Montrer que dans un arbre avec + de 2 sommet, il y a au moins deux sommets de degré 1.

 \rightarrow En supposant n \geq 2 et un noeud de degré 1.

$$\sum_{i=1}^{n} d(s_i) \ge 2 \times (n-1) + 1$$

- Complexité notion : Notation de Landeau: O(f(x)) = g(x)
 - informel: à partir d'un certain x, la valeur g(x) sera inférieur à f(x)

//COURBE

 $\bullet \ \ formellement:$

on écrit

$$\begin{array}{rcl} f(x) & = & O(g(x)) \\ f(x) & \in & O(g(x)) \end{array}$$

Ssi: $\forall x \geq x_0, \exists k \in N \text{ tel que } |f(x)| \leq k|g(x)|$

Exemple:

$$\begin{array}{rcl}
f(x) & = & x \\
g(x) & = & x^2
\end{array}$$

//COURBE 4

$$x_0 = 1$$
 $k = 1$ $f(x) = O(g(x))$

Lors d'une compétition il y a 13 joueurs, est-ce qu'il est possible que chaque joueur participe à exactement 3 matchs.

- *système distribué:* un ensemble de noeuds de calculs, autonomes interconnecté et pouvant communiquer
- représenté par un graphe:

1 noeud de calcul = 1 sommet 1 lien de com = 1 arête

- 1 noeud n'a accès en lecture/écriture qu'à sa propre mémoire. Tout le reste lui est envoyé sous forme de message. Un noeud a une vision locale du réseau. Il faut souvent résoudre des problèmes globaux.
- objectif: résoudre problèmes globaux à l'aide d'algos locaux
 - \rightarrow Les noeuds vont devoir communiquer entre eux par passage de message.
 - $\hookrightarrow 1$ noeud peut recevoir 1 message (on sait qui nous l'a envoyé). $\hookrightarrow 1$ noeud peut envoyer 1 message à son voisin/

mini exemple:



On veut un algo: à la fin de l'execution chaque noeud connait la valeur var max dans le réseau.

chaque noeud envoie son var à son voisin

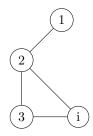
calcul: sur réception de var faire le calcul de max (var x_1 , var x_2)

Wednesday February 8th 2023

• 2 types d'évenements exterieur:

a.

- -évènement initial \rightarrow bout de code
- -il est executé initialement sur un ensemble non vide, le noeud du système
- -1 seule fois
- -il ne peut pas être executé sur 1 noeud qui a déjà fait du code
- -réception



Algo: pour le noeud i

- 1. * description des variables
- 2. * event initial: (des regles gardés)
- * sur réception des messages: prends code classique

• Les types de variables:

- locals: on les indices par l'identifiant du site|noeud i
- hookrightarrow connaissance: elles ne sont accessibles qu'en lecture, elles servent à décider le système par ex: voisin i, l'ensemble des voisin du sommet
- \bullet \hookrightarrow variables locales au site pour les calculs. Elles sont accessible en lecture/ecriture.
- variables de communication

В-

- -Elle contient une info qui est transmise
- +info du site emetteur
- -elles ne sont pas indices
- -elles sont ephemere.

Calcul des max dans une chaine



- Algo pour i:
- connaissance:

<u>voisin i:</u> ensemble des voisins de i dans la chaine <u>valeur i:</u> valeur entiere du noeud i

Initialement (description de l'evenement initial) *sur tous les noeuds* envoyer Msg(val i) à voisin i

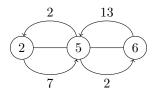
Algorithm 1 INIT

envoyer $Msg(val_i)$ à $vois_i$

Algorithm 2 Sur réception de Msg(v) (\leftarrow données) de j (\leftarrow noeud émetteur)

```
\begin{aligned} &\text{if } \max_i < v_i \text{ then} \\ &\max_i \leftarrow v_i \\ &\text{else if } |vois_i| = 2 \text{ then} \\ &\text{envoyer } \operatorname{Msg}(\mathbf{v}) \text{ à vois}_i \text{ sans } \{\mathbf{j}\} \\ &\text{end if} \end{aligned}
```

Init:



 $val_2=7; val_5=2; val_6=13$

 $\max_2 = 7; \; \max_5 = 13; \; \max_6 = 13$

$$\begin{array}{ccc} 2 & \rightarrow 5 \\ 5 & \rightarrow 2 \rightarrow 6 \\ 6 & \rightarrow 5 \end{array}$$

 $O(n^2)$ mémoire O(n+m) (m étant le nbres d'arêtes)

Complexité

Configuration + Execution + complexité en temps

A B C

A - Configuration

"screenshot" de votre système à 1 instant donné

 \rightarrow états des variables de tous les sites

+ \rightarrow exo des messages en transit

= état local de tous les sites et les messages en transit

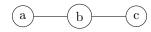
B - Execution

• Dans 1 config donnée, 1 site est activable si il existe 1 evenement exterieur qui a été déclenché et qui est en attente de traitement

• Execution: une sequence $C_1, C_2, \dots, C_i, C_{i+1}, \dots, C_n$ telle que entre 2 config consecutives:

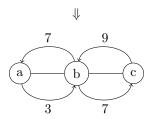
• tous les sites activables ont executé les actions associées aux event exterieur (modifs des états locaux)

• les autres ne font rien



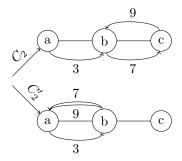
 $val_a=3$; $val_b=7$; $val_c=9$

 $\max_a=3$; $\max_b=7$; $\max_c=9$



le problème qui apparait est que tous les messages ne circulent pas à la meme vitesse. Par conséquent, ils n'arrivent pas en meme temps, ce qui crée de l'indeterminisme.

La complexité en tmps est donc le tmps de la plus longue exectution possible.



 C_2 : Si msg(7) de b est reçu par a

 C_2' : Si msg(7) de b est reçu par c, msg(9) reçu par b

 \rightarrow On observe qu'il existe plusieur execution possible pour 1 meme algo/reseau. Cela est du à un non determinisme provoqué par le tps de transit des msg qui est variable.

cas de figure: (execution asynchrone)

La complexité en tps va etre la longueure de la plus longue execution possible, parmis ttes les executions.

b - hypothèse synchrone:

- l'ensemble des msgs en transit est réceptionné en 1 unité de tps
- Entre 2 config, on a 1 round
- $\bullet \ \to {\rm tous}$ les msg sont récéptionnés + toutes les règles gardées associées \dots

1

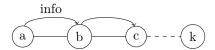
le round se termine et on est dans 1 round config.

Dans cette hypothese: la complexité en tps = nbr de noeuds (il n'y a plus qu'une exec possible)

Terminaison des algorithmes

 $1~{\rm algo}$ termine quand dans toutes les exec il existe une config contenant aucun msd en transit et dans lequel aucun site n'a de regle gardées à vrai

- terminaison locale: 1 site sait qu'il a terminé sans que la terminaison soit associée pr le reste des noeuds → dénoté dans le code par stop-local



racine feuille

(A)

Algo pour 1 noeud i

Connaissance (lecture)

- $vois_i$: les voisins de i dans la chaine
- estRacine_i: bool (=1 pour noeud racine, 0 sinon)
- val_i : info à diffuser \to null pour tout les noeuds sauf la racine

Variables * Save_i: sert à stocker l'info à diffuser. Vaut ndef initialement.

```
Algorithm 3 INIT
```

```
\begin{aligned} &\textbf{if} \ \operatorname{estRacine}_i == 1 \ \textbf{then} \\ & \operatorname{envoyer} \ \operatorname{Msg}(\operatorname{info}_i) \ \grave{\mathbf{a}} \ \operatorname{vois}_i \\ & \operatorname{save}_i \leftarrow \operatorname{info}_i \\ & \textbf{end} \ \textbf{if} \end{aligned}
```

Algorithm 4 Sur reception de message Msg(v) de j)

```
\begin{aligned} &\textbf{if } \text{vois}_i == 1 \textbf{ then} \\ & \text{save}_i \leftarrow v \\ & \text{stop-global} \end{aligned} \\ &\textbf{end if} \\ &\textbf{if } \text{vois}_i == 2 \textbf{ then} \\ & \text{save}_i \leftarrow v \\ & \text{envoyer } \text{Msg(v) à vois}_i \text{ sans } \{\textbf{j}\} \\ & \text{stop-global} \end{aligned}
```

complexité en msg: n-1

en temps \dots

synchrone: n-1asynchrone: n-1

Exercie 2

1.

compléxité: $O(2n) \rightarrow O(n)$

```
Algorithm 5 Sur reception de message Msg(v) de j)
```

```
\begin{array}{l} \textbf{if } \text{vois}_i == 1 \textbf{ then} & > (A) \\ \text{save}_i \leftarrow v & \\ \text{envoyer Retour(u) à j} \\ \text{stop-global} & \\ \textbf{end if} & \\ \textbf{if } \text{vois}_i == 2 \textbf{ then} \\ \text{save}_i \leftarrow v & \\ \text{envoyer Msg(v) à vois}_i \text{ sans } \{j\} \\ \text{stop-global} & \\ \textbf{end if} & \\ \end{array}
```

Algorithm 6 Sur reception de Retour(v) de j)

```
\begin{aligned} &\textbf{if } \operatorname{estRacine}_i == 1 \textbf{ then} \\ & \operatorname{stop-global} \\ & \textbf{end } \textbf{if} \\ & \textbf{if } \operatorname{vois}_i == 2 \textbf{ then} \\ & \operatorname{envoyer } \operatorname{Msg}(\mathbf{v}) \ \grave{\mathbf{a}} \ \operatorname{vois}_i \ \operatorname{sans} \ \{\mathbf{j}\} \\ & \operatorname{stop-global} \\ & \textbf{end } \textbf{if} \end{aligned}
```

la racine doit recevoir une info de chacune des feuilles



Connaissance:

père $_i$ le père du noeud $_i$. Vaut null pour la racine

 $fils_i$ les fils du noeud $_i$: vaut ndef pour les feuilles

info_i: l'information à diffuser: ndef sauf pour les noeuds

Variables:

 cpt_i : compter le nombre de messages reçus save $_i$: init à null, sert à sauvegarder l'info

Algorithm 7 INIT

```
if fils_i == 0 then
envoyer Msg(info_i) à père<sub>i</sub>
stop-local
end if
```

```
Algorithm 8 Sur réception de Msg(v) de j)
  cpt_i++
  if cpt_i == |fils_i| then
      envoyer Msg(info_i) à père<sub>i</sub>
      save_i \leftarrow v
      if p\`ere_i \neq null then
          envoyer Msg(v) à père<sub>i</sub>
                                                                             ⊳ top-local
      else
          stop-global
      end if
  end if
compléxité en message: n-1: 1 message par canal de comm
n noeuds \Rightarrow n-1 arêtes
en temps: hauteur de l'arbre
2.
Connaissance:
\operatorname{estRacine}_{i}
vois_i voisins du sommet
info_i: l'information à diffuser: ndef sauf pour les noeuds
Variables:
\mathrm{cpt}_i: compter le nombre de messages reçus
save_i: init à null, sert à sauvegarder l'info
Algorithm 9 INIT
  if vois_i == 1 then
      envoyer Msg(v) à vois_i
      p\`ere_i \leftarrow vois_i
      fils_i \leftarrow null
  end if
Exercice 4
Connaissance:
vois_i
estRacine_i
```

 $info_i$

Algorithm 10 Sur réception de Msg(v) de j)

```
\begin{aligned} \operatorname{cpt}_i + + \\ \operatorname{ajouter} & \operatorname{j} \operatorname{dans} \operatorname{fils} i \\ & \operatorname{if} \operatorname{estRacine}_i == 0 \operatorname{\mathbf{then}} \\ & \operatorname{if} |\operatorname{vois}_i| - cpt_i == 1 \operatorname{\mathbf{then}} \\ & \operatorname{enoie} \operatorname{msg}(v) & \operatorname{a} \operatorname{vois}_i \operatorname{sans} \operatorname{fils}_i \\ & \operatorname{p\`ere} \leftarrow \operatorname{vois}_i \operatorname{sans} \operatorname{fils}_i \\ & \operatorname{stop-local} \\ & \operatorname{\mathbf{end}} \operatorname{\mathbf{if}} \end{aligned} \\ & \operatorname{\mathbf{end}} \operatorname{\mathbf{if}} \end{aligned}
\operatorname{\mathbf{else}} \qquad \operatorname{\mathbf{if}} & \operatorname{p\`ere}_i == null \operatorname{AND} \operatorname{cpt} == |\operatorname{vois}_i| \operatorname{\mathbf{then}} \\ & \operatorname{stop-global} \\ & \operatorname{\mathbf{end}} \operatorname{\mathbf{if}} \end{aligned}
\operatorname{\mathbf{end}} \operatorname{\mathbf{if}} \end{aligned}
```

Variables:

```
 père _i = NULL fils _i = [] save _i: init à null, sert à sauvegarder l'info
```

Algorithm 11 INIT

```
\begin{aligned} \textbf{if } \text{vois}_i &== 1 \textbf{ then} \\ \text{envoyer } \text{Msg(v) à vois}_i \\ \text{père}_i &\leftarrow \text{vois}_i \\ \text{fils}_i &\leftarrow null \\ \textbf{end if} \end{aligned}
```

Algorithm 12 Sur réception de Msg(v) de j)

```
\operatorname{cpt}_i + +
\operatorname{ajouter} j \operatorname{dans} \operatorname{fils} i
\operatorname{if} \operatorname{estRacine}_i == 0 \operatorname{then}
\operatorname{if} |\operatorname{vois}_i| - \operatorname{cpt}_i == 1 \operatorname{then}
\operatorname{enoie} \operatorname{msg}(v) \ \operatorname{a} \operatorname{vois}_i \operatorname{sans} \operatorname{fils}_i
\operatorname{père} \leftarrow \operatorname{vois}_i \operatorname{sans} \operatorname{fils}_i
\operatorname{stop-local}
\operatorname{end} \operatorname{if}
\operatorname{else}
\operatorname{if} \operatorname{père}_i == \operatorname{null} \operatorname{AND} \operatorname{cpt} == |\operatorname{vois}_i| \operatorname{then}
\operatorname{stop-global}
\operatorname{end} \operatorname{if}
\operatorname{end} \operatorname{if}
```