Introduzione alle memorie

Matteo Sonza Reorda

Politecnico di Torino Dip. di Automatica e Informatica



Introduzione

Ogni sistema di elaborazione contiene dispositivi per la memorizzazione di dati ed istruzioni.

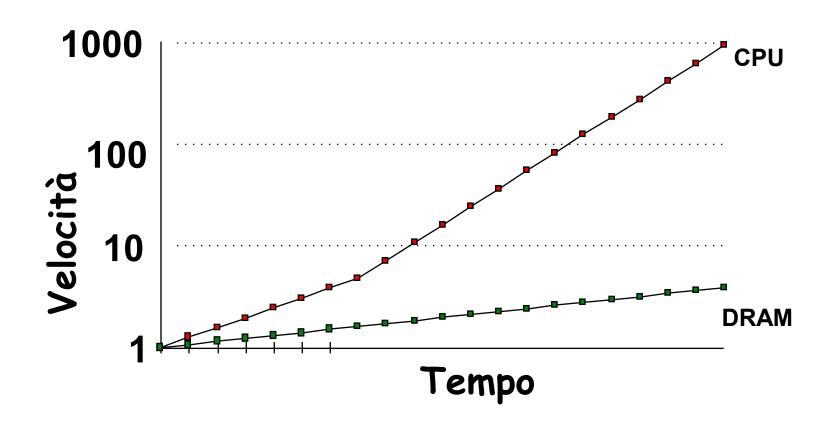
L'insieme di tali dispositivi, e degli algoritmi per la loro gestione, costituisce il sotto-sistema di memoria.

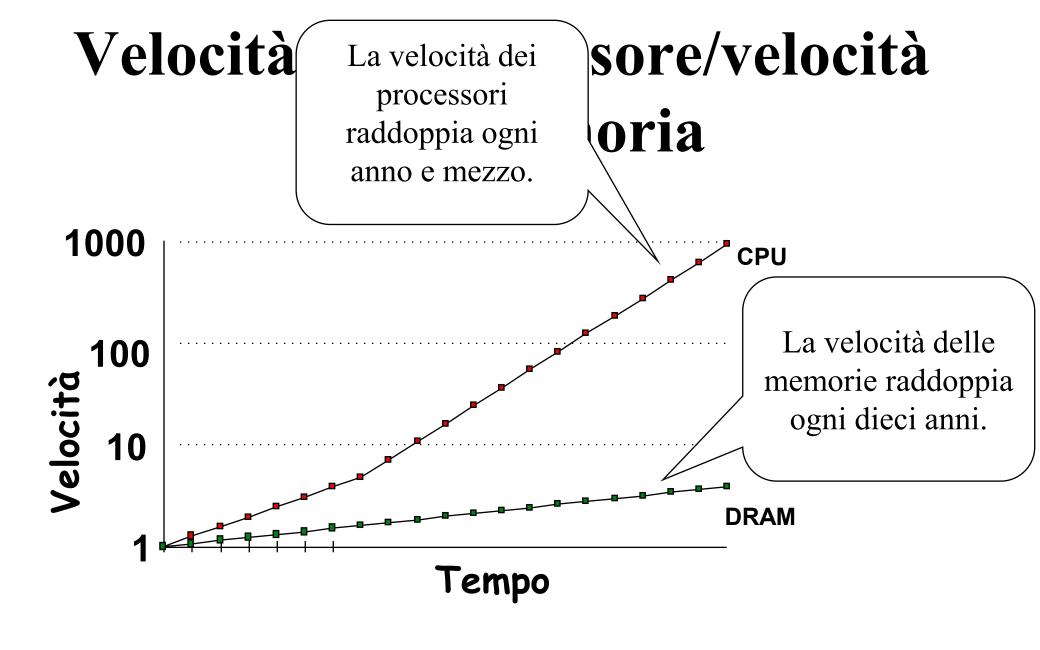
Tale sotto-sistema deve essere realizzato in modo che

- il processore debba attendere il meno possibile per accedere a dati o istruzioni
- il costo del sistema di memoria sia minimo (il costo per bit delle memorie è proporzionale alla loro velocità).

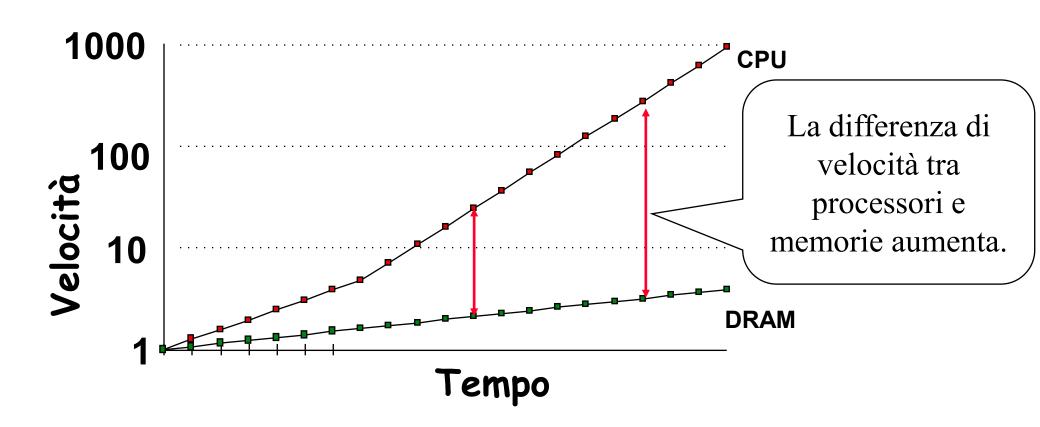
Si deve quindi cercare un compromesso tra il costo del sotto-sistema di memoria e le sue prestazioni.

Velocità del processore/velocità della memoria





Velocità del processore/velocità della memoria



Evoluzione delle memorie

L'evoluzione della tecnologia presenta 2 tendenze:

- riduzione del *costo* per bit
- riduzione (meno marcata) del tempo di accesso.

Livelli di memorie

La memoria di un calcolatore è normalmente organizzata in livelli.

Il numero di livelli dipende dal tipo di sistema e di applicazione.

Ogni livello è caratterizzato da un diverso tipo di memoria (in termini di velocità e dimensione, e quindi costo).

Obiettivo

Ottimizzare il Sistema di Memoria in modo tale da minimizzare il tempo medio di accesso per i tipici programmi che utilizziamo (workload):

- Le informazioni sono distribuite in modo dinamico tra i vari livelli a seconda della relativa frequenza di accesso
- In tal modo si raggiungono prestazioni comparabili con quelle della memoria più veloce, a prezzi comparabili con quelli della memoria più lenta.

Principio di località dei riferimenti

Un riferimento in memoria tende ad essere ripetuto dopo poco tempo:

Località temporale

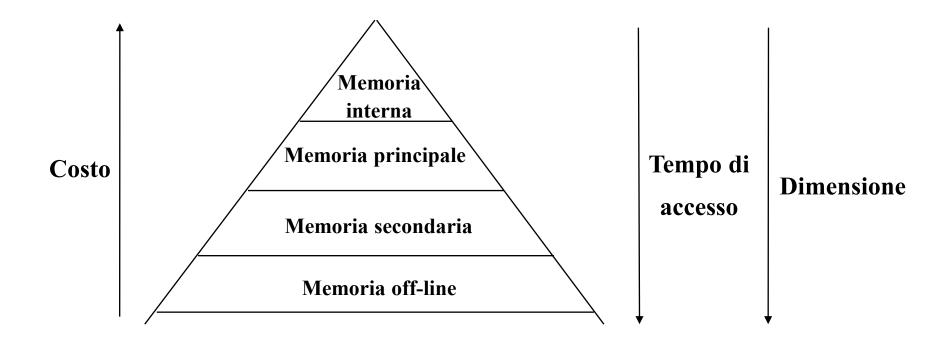
Un riferimento in memoria tende ad essere a locazioni vicine a quelle usate recentemente

Località spaziale.

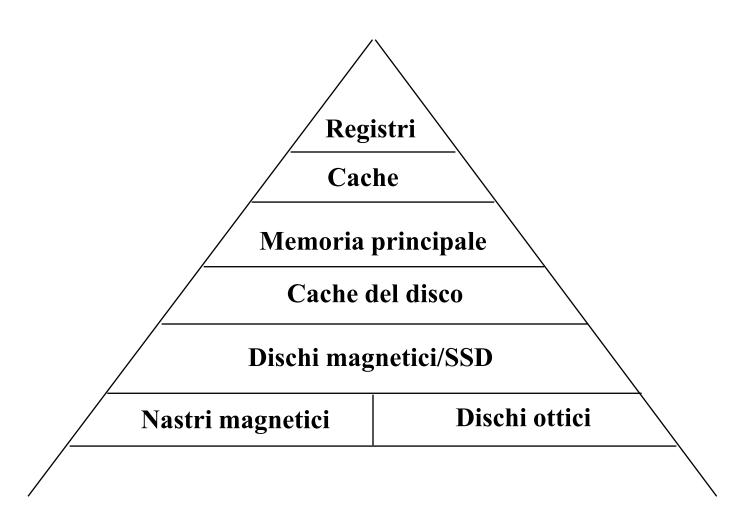
Implicazioni del principio di località

- Posso utilizzare piccole memorie veloci per mantenere i riferimenti in memoria più utilizzati dal processore
- Se i riferimenti utilizzati non possono essere soddisfatti nella memoria veloce creo un secondo livello di memoria un po' più grande e un po' meno veloce
- Posso reiterare questo ragionamento per N livelli di memoria:
 - Gerarchia di memoria

Gerarchia di memoria



Situazione attuale



Memoria interna alla CPU

Corrisponde ai registri interni della CPU.

È caratterizzata da:

- alta velocità (comparabile con quella del processore): i tempi di accesso sono dell'ordine dei ns
- limitate dimensioni (al più qualche Kbyte).

È di solito realizzata tramite celle di RAM statica.

Memoria principale

Ha dimensioni molto maggiori (da qualche Mbyte fino a qualche Gbyte) ma tempi di accesso più elevati, dell'ordine delle decine di ns.

È accessibile in modo diretto tramite indirizzi.

È normalmente realizzata sotto forma di circuito integrato.

È di solito realizzata tramite circuiti di RAM dinamica.

Memoria secondaria

Ha dimensioni e tempi di accesso ancora maggiori, dell'ordine delle decine di ms.

Ha dimensioni che possono arrivare ai Tbyte.

Viene usata per memorizzare dati e programmi non immediatamente richiesti dal processore.

L'accesso è gestito da appositi programmi di interfaccia.

È normalmente realizzata sotto forma di dischi magnetici o memorie Flash (anche note come Solid State Disk, o SSD), o combinazioni dei due.

Le informazioni memorizzate nella memoria secondaria non vengono perse allo spegnimento del sistema.

Memoria Off-line

Permette di memorizzare grandi moli di dato (Pbyte) con tempi di accesso elevati (decine di secondi).

In taluni casi l'accesso alla memoria off-line richiede l'intervento di un operatore.

Di solito è composta da dischi ottici o nastri.

Cache

Le *cache* sono memorie estremamente veloci che si interpongono tra il processore e la memoria principale.

All'interno di una cache risiedono temporaneamente i dati/programmi utilizzati in quel momento.

Il loro uso è trasparente al programmatore e al Sistema Operativo.

Le cache permettono di aumentare la velocità di accesso ai dati nella memoria principale senza ricorrere per essa a memorie di tipo più costoso.

Strategia generale

Nella progettazione di un sistema di memoria vengono tenuti in conto i seguenti punti:

- conviene che il sistema complessivo sia composto da memorie di tipo e costo diversi, rispondenti ai diversi usi che della memoria vengono fatti (gerarchia di memoria)
- la gestione della memoria deve essere il più possibile trasparente per il programmatore e l'utente (memoria virtuale)
- se il sistema è di tipo *multiprocessore*, ogni processore deve poter lavorare con la memoria al massimo della velocità e senza interferire con il lavoro degli altri.

Classificazione delle tecnologie di memoria

È basata su vari parametri:

- costo
- velocità
- modi di accesso
- alterabilità
- durevolezza del contenuto
- affidabilità
- caratteristiche fisiche.

Costo

Comprende anche il costo della circuiteria ed eventualmente del software per la gestione delle interfacce necessarie all'uso della memoria.

È normalmente misurato in dollari/bit o \$/Mbyte.

Modi di accesso

Sono principalmente:

- sequenziale: le informazioni possono essere lette/scritte solo in un ordine prefissato; è il caso dei nastri
- diretto: ogni blocco ha un indirizzo, e la ricerca nel blocco è sequenziale; è il caso dei dischi magnetici
- casuale: ogni unità di dato ha un indirizzo, e le informazioni possono essere lette/scritte in qualsiasi ordine; il tempo di accesso è uguale per tutte le locazioni di memoria; è il caso delle memorie a semiconduttore
- associativo: l'accesso avviene tramite un confronto tra il contenuto di ogni cella e quello specificato in una maschera; è il caso di taluni tipi di cache.

Velocità

Si esprime attraverso tre parametri

- il tempo di accesso
- il tempo di ciclo
- il tasso di trasferimento.

Tempo di accesso (o latenza)

È il tempo che intercorre tra l'istante in cui all'unità di memoria giunge la richiesta di eseguire un'operazione (lettura o scrittura), e quello in cui tale operazione è eseguita.

È possibile che il tempo di accesso *in lettura* differisca da quello *in scrittura*.

Il tempo di accesso è di solito inversamente proporzionale al costo della memoria.

Tempo di ciclo

È il tempo che deve intercorrere tra l'inizio di un ciclo di accesso alla memoria e l'inizio del ciclo successivo.

È chiaramente maggiore o uguale del tempo di accesso.

Tasso di trasferimento

È la velocità con la quale i dati possono esser trasferiti verso o dall'unità di memoria.

Per le memorie ad accesso casuale è l'inverso del tempo di ciclo.

Per le altre vale che

$$T_N = T_A + n/R$$

dove

- T_N è il tempo medio per leggere o scrivere n bit
- T_A è il tempo medio di accesso
- n è il numero di bit
- R è il tasso di trasferimento (in bit per secondo, o bps).

Alterabilità

Vi sono memorie il cui contenuto può essere scritto una volta sola (Read Only Memory o ROM).

In alcuni casi il contenuto di una memoria ROM può essere modificato off-line (*Programmable ROM o PROM*).

Durevolezza del contenuto: Destructive Readout

Vi sono alcune tecnologie particolari (ad esempio le RAM dinamiche), nelle quali l'operazione di lettura causa la cancellazione del dato memorizzato (*Destructive Readout o DRO*).

In tal caso dopo ogni lettura è necessario eseguire un'operazione di riscrittura del dato.

Quindi in questo caso il tempo di ciclo è maggiore del tempo di accesso.

Durevolezza del contenuto: refreshing

- In alcune tecnologie (ad esempio quelle delle memorie dinamiche) dopo un certo tempo i bit a 1 si trasformano in 0
- Questo effetto si ha ad esempio quando il bit è memorizzato sotto forma di carica all'interno di un condensatore, a causa delle correnti di scarica
- È quindi necessario che periodicamente si provveda a leggere ogni bit e a riscrivere i bit con valore 1 (refreshing).

Durevolezza del contenuto: volatilità

Alcune memorie, come quelle RAM, perdono il loro contenuto quando non sono alimentate (memorie *volatili*).

Affidabilità

Le memorie possono essere colpite da due tipi di guasto:

- Guasti transitori: uno o più bit cambiano valore ad un certo istante, ma la memoria continua a funzionare correttamente
- Guasti permanenti: qualcosa nella memoria smette definitivamente di funzionare.

L'affidabilità è di solito misurata attraverso i seguenti parametri:

- Mean Time To Failure (MTTF): tempo medio prima di avere un guasto
- Failure rate (o Mean Time Between Failures, MTBF): frequenza media di occorrenza dei guasti.

Altre caratteristiche

- Tipo della memoria (elettronica, magnetica, meccanica, ottica)
- Consumo
 - può comportare la necessità di sistemi di raffreddamento
 - può essere critico per i sistemi portabili
- Portabilità
- Robustezza (ad esempio rispetto alle sollecitazioni meccaniche)
- Dimensione: dipende dalla densità di immagazzinamento.