# Introduzione ai sistemi di elaborazione

M. Sonza Reorda

Politecnico di Torino Dip. di Automatica e Informatica



### **Obiettivi**

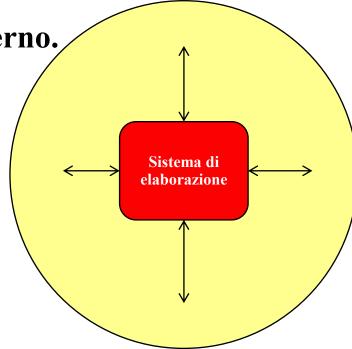
- Riassumere come si è arrivati all'attuale contesto nell'area dei sistemi di elaborazione dell'informazione
- Introdurre informalmente alcuni concetti elementari
- Descrivere la situazione attuale.

### I sistemi di elaborazione

Un sistema di elaborazione è un sistema in grado di

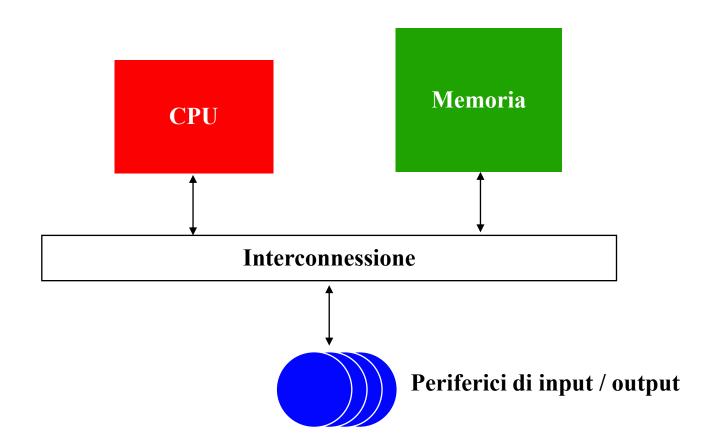
- Ricevere informazioni dall'esterno
- Eseguire operazioni di elaborazione

• Inviare comandi e informazioni all'esterno.



# Sistemi a processore

Un sistema di elaborazione corrisponde spesso ad un sistema a processore.



# Vantaggi

I sistemi di elaborazione delle informazioni sono particolarmente vantaggiosi in termini di:

- Velocità
- Dimensione
- Affidabilità
- · Costo.

#### Idee chiave

#### I sistemi di elaborazione sono principalmente basati su:

- Tecniche per la rappresentazione delle informazioni (numeriche, testuali, multimediali)
- Tecniche per la definizione della sequenza di operazioni (ossia di *algoritmi*) necessaria per risolvere un problema
- Tecniche per la *memorizzazione* dei dati e l'*automazione* delle operazioni.

### La suddivisione in ere

- Era meccanica (sino al 1945)
- Era *elettronica* (dal 1945 al 1975) suddivisa in tre generazioni
- Era del VLSI (dal 1975 ad oggi).

#### Era meccanica

- Macchina di *B. Pascal* (1623-1662)
- Macchina di *G. Leibniz* (1646-1716)
- Telaio di *J. Jacquard* (1752-1834)
- Macchine di *C. Babbage (1792-1871)*
- Z1 (1938), Z3 (1941) di K. Zuse
- Mark I (1944) e Mark II di H. Aiken

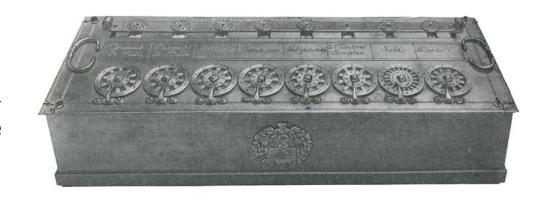
### Macchina di Pascal

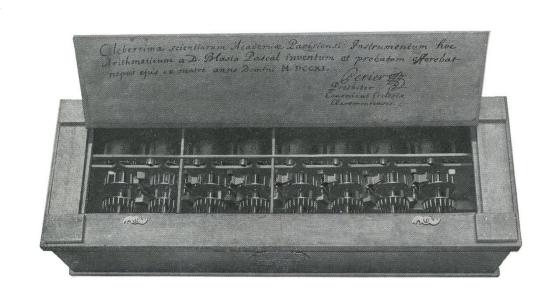
Fu costruita nel 1642.

Rappresentò la prima macchina calcolatrice realmente funzionante.

Eseguiva somme e sottrazioni tra un registro di input ed il registro accumulatore.

Era composta di 2 insiemi di 6 ruote dentate ciascuno; su ciascuna ruota erano rappresentate le 10 cifre decimali. Ogni insieme funzionava quindi da registro.





### Macchina di Leibniz

Fu costruita attorno al 1671.

Poteva eseguire somme, sottrazioni, moltiplicazioni e divisioni.

Era composta da una macchina di Pascal duplicata (4 insiemi di ruote dentate).

Moltiplicazione e divisione venivano eseguite tramite somme e sottrazioni successive.



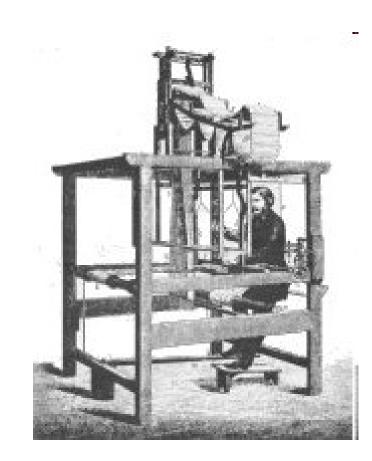
# Telaio di Jacquard

Fu costruito nel 1801 da J. Jacquard.

È il primo esempio di macchina programmabile per il controllo di un processo (in questo caso la tessitura).

Le operazioni compiute dal telaio venivano determinate tramite un insieme di schede perforate (come per le pianole meccaniche).

Jacquard scrisse un *programma* composto da 24.000 schede perforate per la tessitura di un arazzo con la sua immagine.



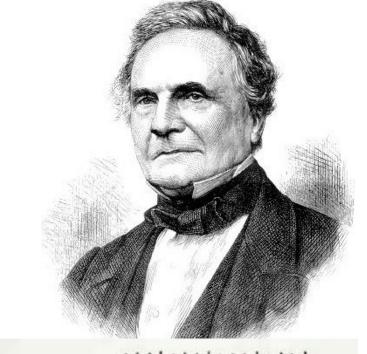
Macchina differenziale

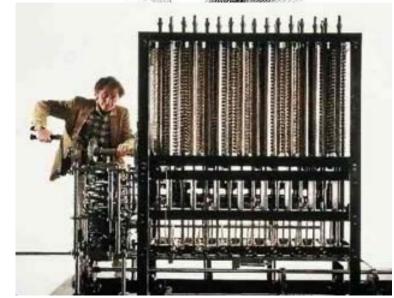
Fu progetta da *C. Babbage*, inventore del tachimetro, attorno al 1823.

La sua finalità era quella di calcolare tabelle di numeri utili per la navigazione.

Eseguiva un solo algoritmo (quello delle differenze finite con l'uso di polinomi).

Possedeva un meccanismo di output basato sull'incisione di un piatto di rame con una punta d'acciaio.





### Macchina analitica

È l'evoluzione della precedente e risale al 1834.

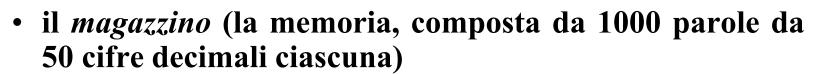
#### Era composta di 4 parti:

- il *magazzino* (la memoria, composta da 1000 parole da 50 cifre decimali ciascuna)
- il mulino (l'unità di calcolo)
- il dispositivo di *input* (schede perforate); le schede determinavano il tipo di operazione da svolgere e la provenienza di ogni operando.
- il dispositivo di *output* (piatti di rame o schede perforate).

### Macchina analitica

È l'evoluzione della precedente e risale al 1834.

#### Era composta di 4 parti:



- il mulino (l'unità di calcolo)
- il dispositivo di *input* (sobodo porforato): la sobodo determinavano il provenienza di og Macchina Analitica al Secondo Cons
  - il dispositivo di perforate).

Babbage presentò per la prima volta la Macchina Analitica al Secondo Congresso degli Scienziati Italiani, svoltosi a Torino nel settembre del 1840, su invito dall'astronomo Giovanni Plana.

Luigi Menabrea contribuì a diffondere le idee di Babbage.







### Zuse

Tra il 1939 ed il 1944 K. Zuse progettò e costruì in Germania 4 modelli di calcolatore (Z1, Z2, Z3, Z4).

Sono il primo esempio funzionante di calcolatore programmabile, basato su *relè elettromagnetici*.

Per la prima volta era usata una rappresentazione binaria delle informazioni.

I finanziamenti per la loro progettazione furono cancellati dal governo tedesco in quanto si riteneva che la guerra sarebbe stata vinta prima della loro realizzazione.

Furono quasi tutti distrutti durante i bombardamenti di Berlino nel 1944.

### Harvard Mark I e II

Furono realizzati (il primo) e progettati (il secondo) da *H. Aiken* ad Harvard.

Il progetto si basava sulle idee di Babbage, sfruttando però i relè. La memorizzazione avveniva tramite ruote dentate.

### Mark I

Mark I fu completata nel 1944 nei laboratori IBM di Endicott.

Aveva 72 parole di 23 cifre decimali ciascuna ed un tempo di ciclo di 6 secondi.

Input ed output avvenivano su nastri di carta perforata.

#### **Problemi:**

- La velocità era limitata dall'inerzia delle parti in movimento.
- La trasmissione delle informazioni attraverso leve e pulegge era difficile ed inaffidabile.



# **Turing**

Contemporaneamente alla nascita dei primi sistemi di elaborazione, Alan Turing nel 1937 elaborava un modello di calcolatore in grado di eseguire qualsiasi algoritmo (*Macchina Universale*).

#### Tale modello permette di

- determinare ciò che è *computabile* e ciò che non lo è
- identificare la complessità di un algoritmo.

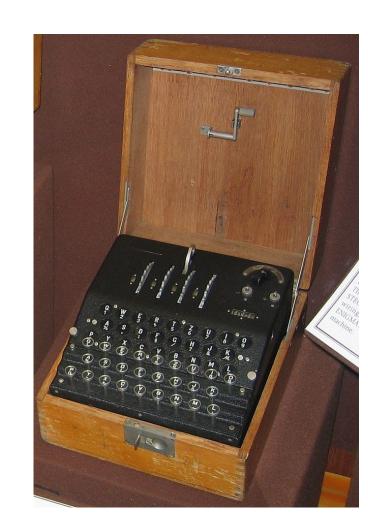


### Colossus

Turing fece parte del gruppo di scienziati che durante la guerra lavorò a *Bletchley Park*, dove si svilupparono tecniche per decodificare i messaggi tedeschi (creati attraverso i dispositivi *Enigma*).

A Bletchley Park fu costruito Colossus.

Alla fine della guerra la macchina fu distrutta e i progetti relativi bruciati, per ordine del servizio segreto inglese.



#### Era elettronica

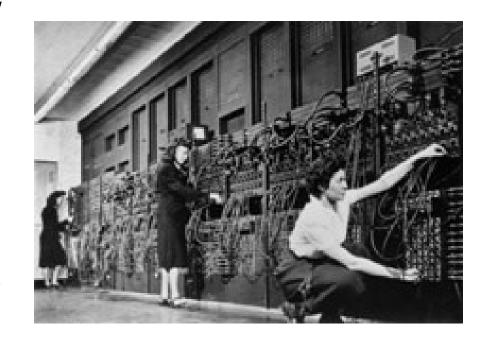
- I flussi di informazione sono rappresentati dal movimento degli elettroni.
- Le commutazioni sono veloci grazie all'uso dei *tubi a vuoto*.



#### **ENIAC**

L'ENIAC (<u>Electronic Numerical Integrator and Calculator</u>) fu costruito tra il 1943 ed il 1946 alla University of Pennsylvania da J.W. Mauchly e J.P. Eckert.

Era composto da 18.000 tubi a vuoto, pesava 30 tonnellate e serviva per la compilazione di tavole balistiche per la U.S. Army.



### Caratteristiche

- Rappresentazione decimale: ogni cifra occupava un anello di 10 tubi a vuoto di cui uno solo era a 1
- 20 accumulatori da 10 cifre ciascuno
- unità speciali per moltiplicazione, divisione e radice quadrata
- programmazione manuale (tramite commutatori e cavi)
- master programmer unit per operazioni multiple o iterative
- memorie speciali per le costanti (Function Tables)
- dati e programma separati
- · acquisizione dei dati attraverso lettori di schede
- uscita dei dati attraverso perforatori o telescriventi.

### **EDVAC**

L'EDVAC (*Electronic Discrete Variable Automatic Computer*) fu progettato nel 1951 dallo stesso gruppo dell'ENIAC, cui appartenevano anche *J. von Neumann* e *John Atanasof*.

#### Caratteristiche:

- rappresentazione binaria
- memoria più ampia, divisa in 2 parti:
  - memoria principale: 1K word, tecnologia a linee di mercurio
  - memoria secondaria: 20Kword, tecnologia a bobine
- anche il programma risiedeva in memoria
- input/output attraverso telescrivente.

### **EDVAC**

L'EDV appart

proget L'EDVAC non fu mai costruito, in quanto Eckert e Mauchley lasciarono l'Università di Pennsylvania per fondare una società da cui poi sarebbe derivata la Unisys.

• rap

Caratt

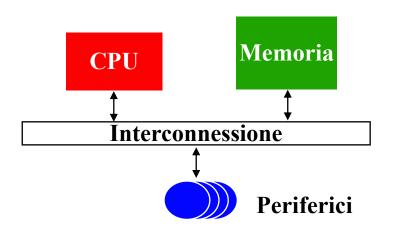
- memoria più ampia, divisa in 2 parti:
  - memoria principale: 1K word, tecnologia a linee di mercurio
  - memoria secondaria: 20Kword, tecnologia a bobine
- anche il programma risiedeva in memoria
- input/output attraverso telescrivente.

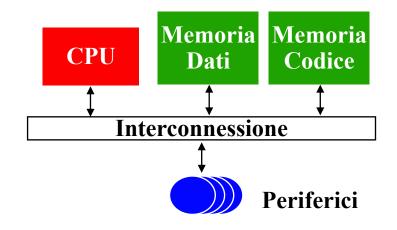
fu

### Architettura di von Neumann

Si definisce architettura di von Neumann quella basata su un'unica memoria contenente dati e codice, a cui la CPU accede attraverso un bus.

L'architettura di von Neumann si contrappone all'architettura Harvard, nella quale la memoria contenente le istruzioni è separata da quella contenente i dati.





**Architettura Harvard** 

# Prima generazione

È costituita dai calcolatori costruiti a cavallo del 1950.

#### Caratteristiche:

- tecnologia basata sui tubi a vuoto
- architettura centralizzata: ogni operazione richiede l'intervento diretto della CPU
- uso del linguaggio macchina
- software di sistema quasi inesistente
- un solo utente alla volta può usare la macchina.



# Seconda generazione

È composta dalle macchine apparse intorno al 1960.

#### **Caratteristiche:**

- il transistor sostituisce i tubi a vuoto
- le memorie a tubi a raggi catodici e a linee di ritardo sono sostituite con quelle a nuclei di ferrite e a tamburi magnetici
- le CPU comprendono registri indice e hardware per le operazioni in floating-point
- vengono introdotti i primi linguaggi hardware-independent quali ALGOL, COBOL e FORTRAN
- i processori di I/O liberano la CPU dal controllo delle periferiche
- vengono distribuiti i primi software di sistema (sistemi operativi, compilatori, librerie).

### Seconda

È composta dalle macchine as Caratteristiche:

- il transistor sostituisce i tul
- le memorie a tub sostituite con quelle a

Il Transistor fu inventato ai Bell Labs nel 1948 da J Bardeen, W. Brattain e W. Shokley (premi Nobel nel 1956).

La prima macchina a transistor fu il TX-0 (Transistorized eXperimental computer 0), realizzato all'MIT nei primi anni '50 e poi seguito dal TX-2.



primi linguaggi *hardware-independent* Le FORTRAN

liberano la CPU dal controllo delle

i primi software di sistema (sistemi, librerie).

# Terza generazione



I computer della III generazione compaiono attorno al 1965.

#### **Caratteristiche:**

- i circuiti integrati (IC) sostituiscono i circuiti a transistor
- le *memorie a semiconduttore* sostituiscono quelle a nuclei di ferrite
- viene utilizzata la microprogrammazione
- si introducono le architetture a pipeline
- i sistemi operativi permettono la condivisione delle risorse di un sistema.

### L'era del VLSI

La possibilità di integrare in un unico chip decine di migliaia di transistor (*Very Large Scale of Integration*) fa sì che interi sistemi (CPU, periferiche, memoria) possano essere realizzati su un solo dispositivo, con notevoli risparmi in termini di:

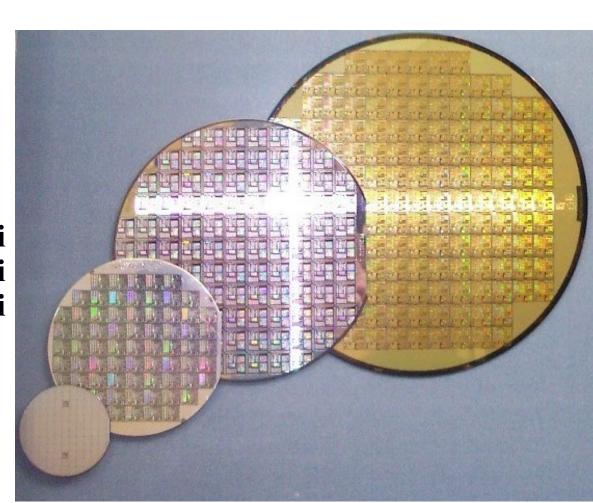
- costo
- spazio
- velocità.

# I circuiti integrati

Un circuito integrato (*Integrated Circuit* o IC) è composto da:

- silicio
- package
- pin.

Un singolo IC può oggi contenere svariati milioni (in alcuni casi miliardi) di transistor.

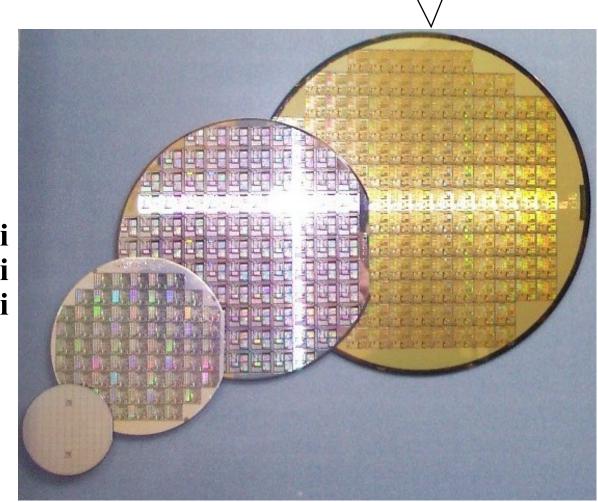


I circuiti Wafer di silicio, su cui realizzati i die sono

Un circuito integrato (Integrated Circuit o IC) è compà da:

- silicio
- package
- pin.

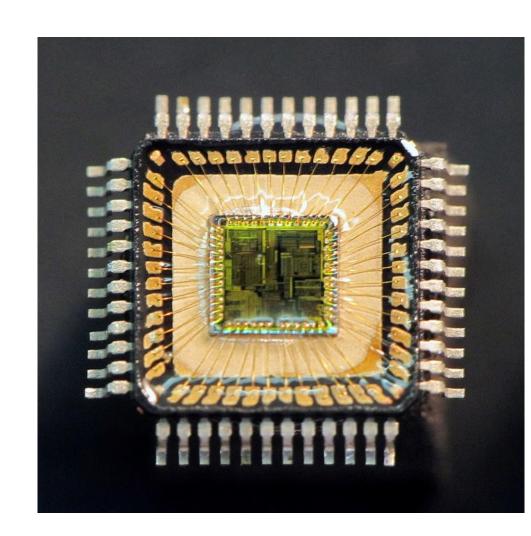
Un singolo IC può oggi contenere svariati milioni (in alcuni casi miliardi) di transistor.



## **Bonding**

Una volta isolati i die dal wafer (slicing), ciascuno di essi viene inserito nel package e i segnali di input / output sono connessi ai pin (bonding).

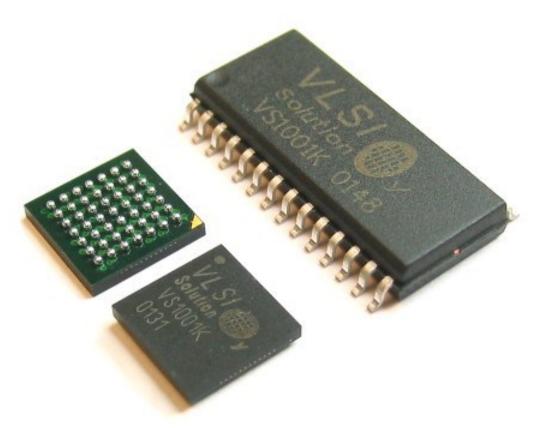
Il tutto viene poi inserito nel package.



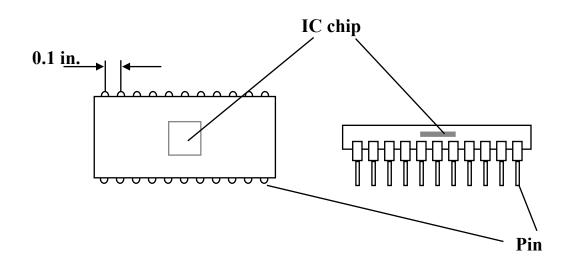
# Tipi di package

#### I principali sono:

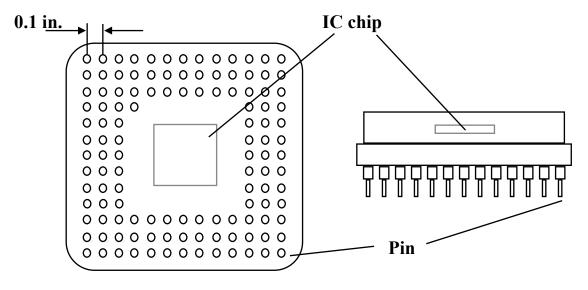
- DIP (Dual In-Line Package): da 14 a 68 pin su 2 file
- PGA (Pin-Grid Array): 144 pin
- BGA (Ball-Grid Array).



#### DIP e PGA



Package Dual In line
(DIP)



Package Pin Grid Array
(PGA)

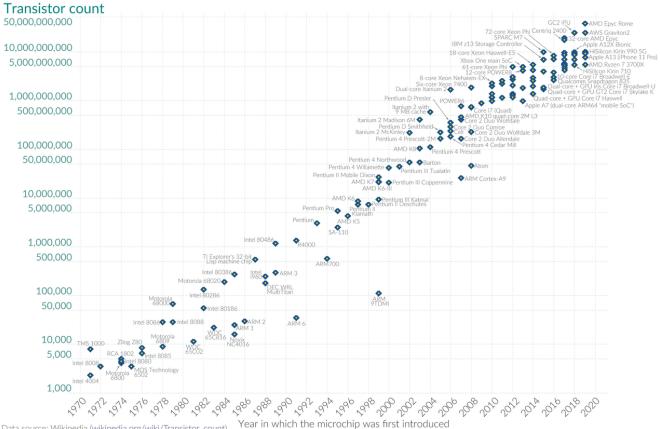
# Legge di Moore

Prevede che il numero di transistor integrati in un singolo circuito raddoppi ogni 18/24 mesi.

Moore's Law: The number of transistors on microchips doubles every two years Our World



Moore's law describes the empirical regularity that the number of transistors on integrated circuits doubles approximately every two years. This advancement is important for other aspects of technological progress in computing – such as processing speed or the price of computers.

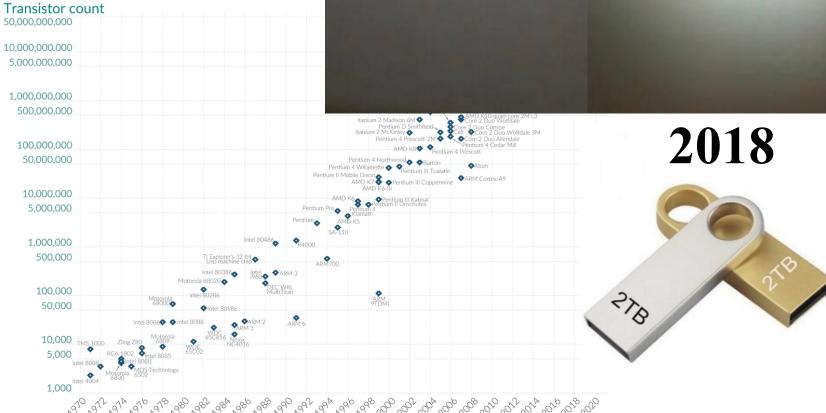


# Legge d

Prevede che il numero di transist raddoppi ogni 18/24 mesi.

#### Moore's Law: The number of transistors on

Moore's law describes the empirical regularity that the number of transistors of This advancement is important for other aspects of technological progress in o



Year in which the microchip was first introduced

2005

2014

## Densità di integrazione

L'evoluzione tecnologica permette oggi di integrare un numero elevatissimo di transistor (fino a vari miliardi) a bordo di un solo dispositivo.

Questo permette di realizzare i dispositivi *System on a Chip* (SoC), che integrano a bordo di un unico circuito uno o più processori, memoria, periferici, logica special-purpose.

Esempio (estremo): il chip A14 di Apple, composto da 11.8

miliardi di transistor e realizzato da TSMC con tecnologia a 5nm.



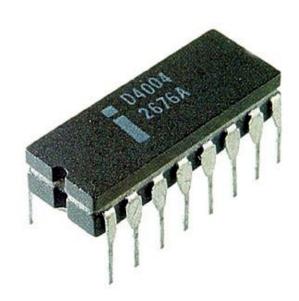
## I microprocessori

Microprocessore = processore integrato su un solo IC

*Microcomputer* = calcolatore basato su microprocessore

Il primo microprocessore messo in commercio fu l'Intel 4004 (1971).

Un processore (o CPU) esegue istruzioni.



## I microprocessori

*Microprocessore* = processore integrato su un solo IC

*Microcomputer* = calcolatore basato su microprocessore

Il primo microprocessore messo in commercio fu l'Intel 4004 (1971).

Un processore (o CPU) esegue istruzioni

Il capo-progetto del 4004 era l'italiano *Federico Faggin*.

### **Processori CISC**

I processori esistenti fino agli anni '80 erano tutti di tipo CISC (Complex Instruction Set Computer), ossia caratterizzati da un set di istruzioni relativamente ampio (>100 istruzioni).

I processori CISC richiedono un certo numero di colpi di clock per eseguire una singola istruzione.

### I processori RISC

I processori RISC (Reduced Instruction Set Computer) sono caratterizzati da:

- set di istruzioni ridotto (ad esempio 32 istruzioni)
- architettura a pipeline
- elevato numero di registri (ad esempio 128).

Un processore RISC è normalmente in grado di completare l'esecuzione di un'istruzione per ogni colpo di clock.

I primi processori RISC sono apparsi sul mercato negli anni '80.

### I processori superscalari

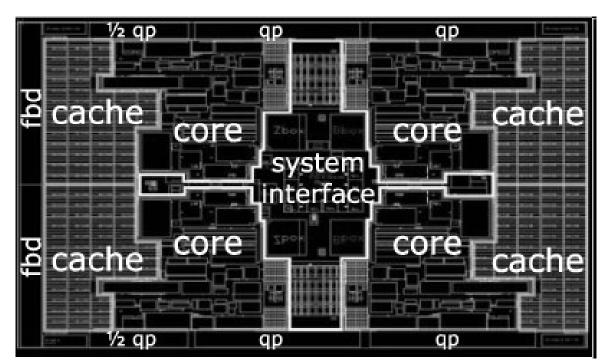
I processori superscalari sono in grado di completare l'esecuzione di più di un'istruzione per ogni colpo di clock.

Utilizzano un set di istruzioni di tipo RISC.

La loro architettura è basata su una struttura a pipeline e sulla presenza di unità funzionali multiple.

### I processori multicore

Dal momento che è difficile aumentare indefinitamente le prestazioni di un singolo processore mantenendo sotto controllo il consumo di potenza, negli ultimi anni si sono introdotti dispositivi *multicore*, che integrano in un unico dispositivo più processori.

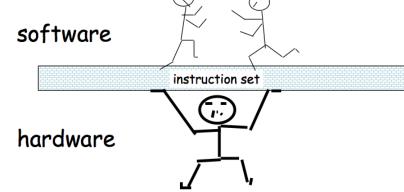


### Instruction Set Architecture

- I processori sono organizzati in famiglie
- I processori di una stessa famiglia sono compatibili a livello software, ossia

Il codice di qualunque applicazione sviluppata per un processore può essere eseguito su tutti i processori successivi della stessa famiglia

• La compatibilità si ottiene adottando una stessa *Instruction Set Architecture* (*ISA*), corrispondente all'insieme di informazioni relative al processore usate dal programmatore.



### Microcontrollori (o MCU)

Sono dispositivi simili ai microprocessori, realizzati su un unico IC che integra anche altri moduli (periferiche, memorie, ecc.), generalmente orientati ad applicazioni special-purpose.

#### Sono composti da:

- processore (con caratteristiche molto variabili a seconda dell'applicazione)
- memoria ROM, RAM, Flash
- porte ed interfacce per I/O
- · contatori.

Nel campo dei microcontrollori le prestazioni sono importanti al pari di altri parametri, quali ad esempio il costo, il consumo, la dimensione, l'affidabilità, la facilità di utilizzo.

### **STM32**

• È una famiglia di MCU con CPU ARM a 32 bit progettata e prodotta da STMicroelectronics

• I primi prodotti della famiglia furono introdotti nel 2007

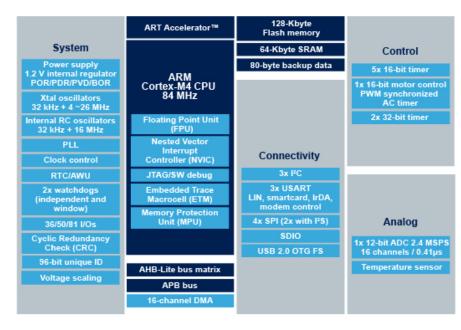
I dispositivi della famiglia sono usati in numerosissime

applicazioni

Automotive

- Industrial
- Medical
- Railway

• ...



### **GPU**

Accanto alle tradizionali CPU, negli ultimi anni hanno avuto grande successo le *Graphics Processing Unit* (GPU).

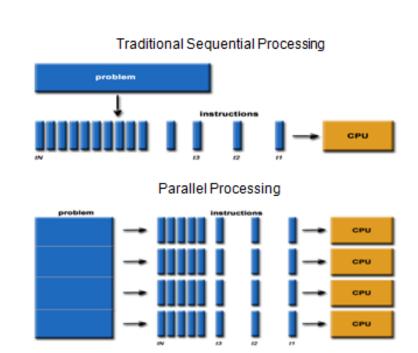
Inizialmente pensate per applicazioni grafiche, le GPU vengono oggi utilizzate più in generale per applicazioni scientifiche.

Le GPU sono in grado di lavorare in parallelo su dati vettoriali.

Una GPU è composta da molti moduli di elaborazione (*Processing Element* o *PE*), ciascuno con la sua memoria dati.

Tutti i PE eseguono in parallelo la stessa istruzione sui propri dati.

In tal modo si rendono molto più veloci le operazioni su strutture dati regolari (come ad esempio le immagini).



## I sistemi Special-Purpose

Oltre che dai dispositivi General-Purpose (PC, Workstation, MainFrame, Tablet, SmartPhone) i sistemi di elaborazione sono costituiti da sistemi *Special-Purpose* o *Embedded*.

Tali sistemi sono progettati e realizzati per eseguire una singola applicazione, e sono spesso inseriti all'interno di sistemi più complessi, che possono includere parti meccaniche (sistemi meccatronici o cyber-physical system).

# Realizzazione di sistemi Special-Purpose

Per la realizzazione dei sistemi special-purpose esistono spesso varie alternative:

- Soluzione SW: usa una scheda esistente (equipaggiata di microprocessore o microcontrollore che esegue un programma, di norma contenuto in una ROM o Flash)
- Soluzione HW: basata su un ASIC (Application Specific IC) progettato e realizzato specificatamente per quell'applicazione. Se un ASIC contiene uno o più processori, viene denominato SoC.

### Soluzione Software

È così definita perché spesso utilizza un hardware commerciale, basato su un una scheda a microprocessore (o microcontrollore).

In questo caso quindi il lavoro di implementazione si concentra sulla scrittura del software eseguito dal processore.

In genere è la soluzione meno efficiente in termini di velocità di esecuzione, ma anche la meno costosa e più flessibile.



### Soluzione Hardware

Consiste nel realizzare un ASIC che implementi la funzionalità desiderata.

Il costo è molto più alto in termini di progetto e messa in produzione, ma il costo unitario del prodotto finito è molto minore.

Ha senso quando i volumi in gioco sono elevati (>1M).

**Inoltre (in linea generale)** 

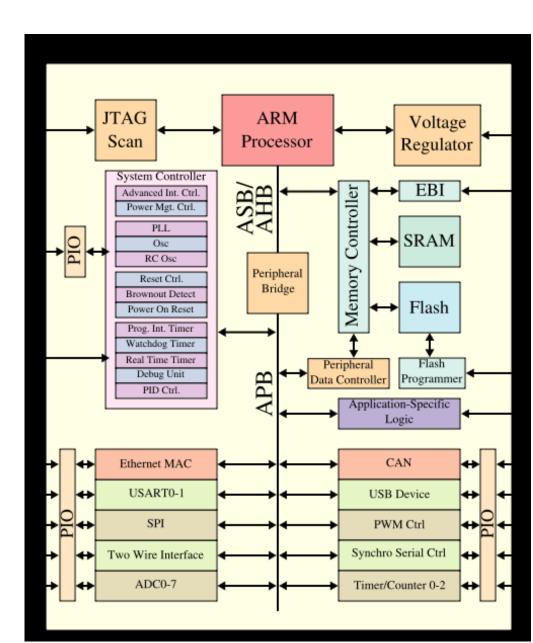
- le prestazioni sono più elevate
- l'ingombro è minore
- il consumo è minimizzato
- la flessibilità è molto minore: una volta progettato e realizzato l'ASIC non è più modificabile.

## System on Chip

Molte applicazioni (ad esempio i telefoni cellulari) si basano su IC complessi (denominati *System on Chip* o SoC), che integrano al loro interno

- · uno o più processori
- vari moduli di memoria
- i moduli di interfaccia
- eventuali moduli specifici.

Ciascun SoC è rivolto ad una specifica applicazione e integra i moduli (*IP core*) necessari.



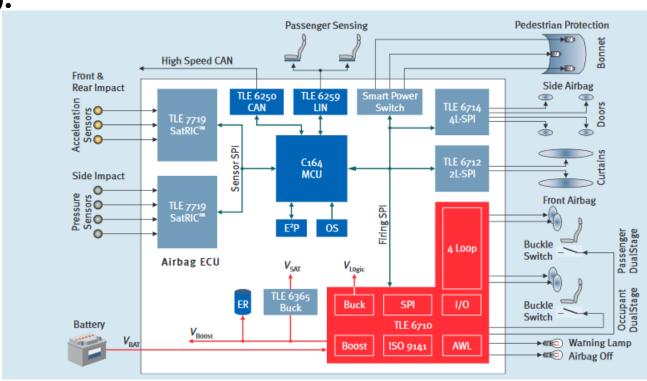
## Infineon Airbag SoC

Questo tipo di dispositivi per applicazioni automotive:

• Utilizza tecnologie mature, in grado di garantire maggiore affidabilità

• Contiene un numero relativamente ridotto di transistor

(qualche milione).



## Apple A14

- Apple A14 è un System On a Chip (SoC) a 64-bit con processo a 5 nm, basato su ARM, progettato da Apple Inc e prodotto esclusivamente da TSMC
- Contiene circa 11,8 miliardi di transistor
- Viene utilizzato negli iPhone 12 e negli iPad Air di quarta generazione.

