快排精讲

Quick Sort:

```
template <typename T> //向量快速排序

Dvoid Vector<T>::quickSort ( Rank lo, Rank hi ) { //0 <= lo < hi <= size /*DSA*/printf ( "\tQUICKsort [%3d, %3d)\n", lo, hi ); if ( hi - lo < 2 ) return; //单元素区间自然有序, 否则...

Rank mi = partition ( lo, hi - 1 ); //在[lo, hi - 1]内构造轴点 quickSort ( lo, mi ); //对前缀递归排序 quickSort ( mi + 1, hi ); //对后缀递归排序 }
```

Partition_a:

```
template <typename T> //轴点构造算法:通过调整元素位置构造区间[lo, hi]的轴点,并返回其秩 BRank Vector<T>::partition ( Rank lo, Rank hi ) { //版本A: 基本形式 swap ( _elem[lo], _elem[lo + rand() % ( hi - lo + 1 ) ] ); //任选一个元素与首元素交换 T pivot = _elem[lo]; //以首元素为候选轴点—经以上交换,等效于随机选取 while ( lo < hi ) { //从向量的两端交替地向中间扫描 while ( ( lo < hi ) && ( pivot <= _elem[hi] ) ) //在不小于pivot的前提下 hi--; //向左拓展右端子向量 _elem[lo] = _elem[hi]; //小于pivot者归入左侧子序列 while ( ( lo < hi ) && ( _elem[lo] <= pivot ) ) //在不大于pivot的前提下 lo++; //向右拓展左端子向量 _elem[hi] = _elem[lo]; //大于pivot者归入右侧子序列 } //assert: lo == hi _elem[lo] = pivot; //将备份的轴点记录置于前、后子向量之间 return lo; //返回轴点的秩
```

Partition_a1:

```
template <typename T> //轴点构造算法: 通过调整元素位置构造区间[lo, hi]的轴点, 并返回其秩 GRank Vector<T>::partition ( Rank lo, Rank hi ) { //版本A1: 与版本A等价, 可直接转至与版本B等价的版本B1 swap ( _elem[lo], _elem[lo + rand() % ( hi-lo+1 ) ] ); //任选一个元素与首元素交换 T pivot = _elem[lo]; //以首元素为候选轴点—经以上交换, 等效于随机选取 while ( lo < hi ) { //从向量的两端交替地向中间扫描 while ( ( lo < hi ) && ( pivot <= _elem[hi] ) ) //在不小于pivot的前提下 hi--; //向左拓展右端子向量 if ( lo < hi ) _elem[lo++] = _elem[hi]; //小于pivot者归入左侧子向量 while ( ( lo < hi ) && ( _elem[lo] <= pivot ) ) //在保证不大于pivot的前提下 lo++; //向右拓展左端子向量 if ( lo < hi ) _elem[hi--] = _elem[lo]; //大于pivot者归入右侧子向量 } //assert: lo == hi _elem[lo] = pivot; //将备份的轴点记录置于前、后子向量之间 return lo; //返回轴点的秩
```

Partition_b:

```
template <typename T> //轴点构造算法:通过调整元素位置构造区间[lo, hi]的轴点,并返回其秩
PRank Vector<T>::partition ( Rank lo, Rank hi ) { //版本B: 可优化处理多个关键码雷同的退化情况
   swap ( _elem[lo], _elem[lo + rand() % ( hi - lo + 1 ) ] ); //任选一个元素与首元素交换
   T pivot = _elem[lo]; //以首元素为候选轴点—经以上交换,等效于随机选取
   while (lo < hi) { //从向量的两端交替地向中间扫描
        if ( pivot < _elem[hi] ) //在大于pivot的前提下
          hi--; //向左拓展右端子向量
        else //直至遇到不大于pivot者
          { _elem[lo++] = _elem[hi]; break; } //将其归入左端子向量
     while ( lo < hi )
        if ( _elem[lo] < pivot ) //在小于pivot的前提下
          10++; //向右拓展左端子向量
        else //直至遇到不小于pivot者
          { _elem[hi--] = _elem[lo]; break; } //将其归入右端子向量
   _elem[lo] = pivot; //将备份的轴点记录置于前、后子向量之间
   return lo; //返回轴点的秩
```

Partition b1:

```
template <typename T> //轴点构造算法:通过调整元素位置构造区间[lo, hi]的轴点,并返回其秩

BRank Vector<T>::partition ( Rank lo, Rank hi ) { //版本B1: 版本B的等价形式,可直接转至与版本A等价的版本A1 swap ( _elem[lo], _elem[lo + rand() % ( hi-lo+1 ) ] ); //任选一个元素与首元素交换

T pivot = _elem[lo]; //以首元素为候选轴点—经以上交换,等效于随机选取

while ( lo < hi ) { //从向量的两端交替地向中间扫描

while ( ( lo < hi ) && ( pivot < _elem[hi] ) ) //在大于pivot的前提下

hi--; //向左拓展右端子向量

if ( lo < hi ) _elem[lo++] = _elem[hi]; //不大于pivot者归入左端子向量

while ( ( lo < hi ) && ( _elem[lo] < pivot ) ) //在小于pivot的前提下

lo++; //向右拓展左端子向量

if ( lo < hi ) _elem[hi--] = _elem[lo]; //不小于pivot者归入右端子向量

} //assert: lo == hi

_elem[lo] = pivot; //将备份的轴点记录置于前、后子向量之间

return lo; //返回轴点的秩
```

Partition_c: