## 数据科学与工程数学基础作业提交规范及第6次作业

教师: 黄定江 助教: 陈诺、刘文辉

2022年3月13日

## 作业提交规范

- 1. 作业提交形式: **练习本**(建议使用统一的**练习本**即可,不接收以纸张的方式书写的作业)。 另外,若作业包含代码部分,**请将代码文件压缩后**上传到**第6次作业代码传送门**。代码压 缩文件命名格式: "**hw6\_代码\_学号\_姓名**",命名示例: hw6\_代码\_52215903014\_刘文 辉。其中,"hw6\_代码"表示第6次作业代码。
- 2. 作业书写说明:
  - (a) 可以讨论,禁止抄袭!
  - (b) 练习本封面至少包含两方面信息: **姓名**和学号
  - (c) 每一次的作业**请另起一页**,并在**第一行标明第几次作业**。例如"第6次作业";
  - (d) 每一题请**标注题号**,无需抄题,直接解答;
  - (e) 题与题之间**请空一行**;
  - (f) 不要求字好, 但要求书写整体清晰易读。
- 3. 作业提交途径: 纸质作业交给**学习委员**,由学习委员**按学号顺序**收齐后统一在截止日期前交到**助教实验室。单数周**布置的作业交到助教刘文辉处**数学馆西 109**; **双数周**布置的作业交到助教陈诺处**地理馆 353**。
- 4. 作业评分说明:正常提交作业的按照实际评分记录;逾期补交作业的根据逾期情况在实际评分基础上酌情扣分;未交作业的当次作业记为0分。

## 第6次作业

0

提交截至时间: **2022/03/18 下周五 20:00 (晚上)** 

## 理论部分(正交)

习题 1. 求矩阵

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & 4 & 1 \\ 4 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

的行空间、列空间、零空间和左零空间。

习题 2. 求由向量 
$$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 ,  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$  张成的子空间的正交补空间。

**习题 3.** 求向量  $(1,1,1)^T$  投影到一维子空间  $span\{(1,-1,1)^T\}$  的正交投影。

习题 4. 设 
$$a_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, a_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}, a_3 = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$
, 试将向量组  $(a_1, a_2, a_3)$  标准正交化。

实践部分

**习题 5.** 利用 python 或 matlab 完成如下实验步骤,目的是通过实验了解  $\ell_1$  范数相比于  $\ell_2$  范数在稀疏信号恢复中的优势。

- I. 创建一个 n 维向量(信号) $x_0$ ,且是 s 稀疏的。即该向量仅有 s 个元素非零,其余元素均为 0。这里要求 n 远大于 s,例如:不妨取 n=500,s=10。
- 2. 创建一个  $m \times n$  维的高斯随机矩阵 A 作为观测矩阵。这里要求 m 略小于 n。不妨取 m = 400, n = 500。
- 3. 得到观测向量  $b = Ax_0$ 。
- 4. 利用 lo 范数恢复随机矩阵, 即求解如下优化问题:

min 
$$||x||_2$$

$$s.t.$$
  $Ax = b$ 

假设求得最优解为 $\tilde{x}$ 。(实际上,它的最优解为 $\tilde{x} = \frac{1}{4}A^T(AA^T)^{-1}b$ 。在后续课程的优化部分将会介绍具体的求解方法。)

5. 利用ℓ₁ 范数恢复随机矩阵, 即求解如下优化问题:

 $\min \quad ||\mathbf{x}||_1$  $s.t. \quad A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 

假设求得最优解为x。

6. 试比较 x 与 x 谁更接近原信号 x<sub>0</sub>, 谁更加稀疏。(可利用 https://github.com/harrydragon/MATLAB/tree/master/MN/LAB2/compressed-sensing-tutorial/IImagic 求解该优化问题。在后续课程将会介绍优化问题的迭代求解方法。)