안녕하세요, 저는 임준상이라고 합니다. 다음에는 과제설명하도록하겠습니다.

먼저 실행 결과를 보여드리겠습니다. 화면을 보시다시피 1 초마다 시간을 업데이트하고 있고 60 초가 됐다면 다음 단위로 자리올립니다.

다음은 코드 설명입니다. Timer load register와 prescaler의 값은 지난 번 과제와 같이 설정했습니다. 1 초가 되면 interrupt가 발생된다.(到IRQ函数) IRQ interrupt에서 다른 부분은 교수님께서 주신 코드와 같은데 다만 여기 시간을 부여주기 위해 시간 정보를 UART terminal에 전송하는 코드가 추가했습니다. 시간 정보는 time\_value에 저장되어 있습니다. 먼저 초와 분의 값이 60을 초과하는지를 체크해서 시간 정보를 처리합니다. 9보다 작거나 같은 숫자는 그냥 첫번째 숫자가 0을 print해서 두번째 숫자를 print하면 됩니다. 9보다 큰 숫자는 먼저 getTenOne 함수에 가서 십 자리와 한 자리 character을 얻어서 print하면 됩니다. 분과 초도 마찬가지로 print합니다. 마지막은 시간정보를 다시 저장해서 시간 print가 끝납니다.

네, 제 설명은 여기까지 마치겠습니다. 감사합니다.