

林志兴

☎ 15501181988 | ✉ hey@linchisin.com | 🌐 LinChiSin

北京市海淀区学院路 37 号北航新主楼 F608

教育背景

2016.09 – 至今	硕士在读	北京航空航天大学	电子信息工程学院	信息与通信工程
				研究方向：室内定位与室内地图 所获荣誉：校二等奖学金（两次），CASC 一等助学金
2012.09 - 2016.06	工学学士	南京航空航天大学	航天学院	信息工程（中国-乌克兰联培）
				平均绩点：3.7/5.0，专业前10% 所获荣誉：校一等奖学金（两次），校三好学生、校优秀共青团员、暑期社会实践先锋

项目经历

2017.03 – 至今	多传感器融合智能室内定位系统研发
	<ul style="list-style-type: none">利用 Wi-Fi 众包建库，蓝牙增强定位，行人 PDR 定位，Wi-Fi 与 IMU 融合定位及地图匹配，实现行人多传感器融合定位基于 Android 平台（客户端）和 QGIS 平台（服务器端）开发室内定位及地图显示综合系统，利用多传感器数据、Wi-Fi 信号及地图信息进行实时多传感器融合定位解算，实现服务器端与客户端的实时数据通信，显示多楼层地图与用户轨迹坐标
2016.07 - 2017.03	消防员安全实时监控保障系统
	<ul style="list-style-type: none">基于 MEMS-IMU 的脚步捷联惯性定位，实现消防员在应急情况下的无源实时定位基于 SuperMap iObjects (Java) 平台开发室内定位及地图显示软件，利用 SuperMap iDesktop 构建室内地图，实现实时接收轨迹数据，显示、保存消防员轨迹及即时报警等基本功能
2016.12 – 2018.03	室内拓扑地图的自动构建与地图匹配研究
	<ul style="list-style-type: none">面向 CAD 图的室内地图自动构建，基于拓扑地图的地图匹配，用于校正初始定位轨迹利用线段密度聚类与线段渐进后退对 CAD 初始数据预处理，修复原始数据误差与冗余，利用最小圈基快速提取地图内部几何信息及拓扑信息基于粒子滤波和条件随机场模型，利用地图信息实现地图匹配

论文专利

会议论文	Zhixing Lin, Chundi Xiu, Wei Yang, and Dongkai Yang, "A Graph-Based Topological Maps Generation Method for Indoor Localization", Proceedings of the 5th International Conference and Exhibition on Ubiquitous Positioning, Indoor Navigation and Location-Based Services (UPINLBS), Wuhan, China, March 2018. (Oral Presentation)
发明专利	林志兴, 修春娣, 杨威, 杨东凯, 叶佳蕊, 王雪婷, 一种基于建筑CAD图的室内拓扑地图生成方法及系统（受理中）

专项技能

英语六级（566）、俄语四级（优秀）
有 Java, Android 实际开发经验，了解多线程、Socket 通信机制
熟练使用 Java, Android, Matlab, 了解 C++/C, JavaScript
熟练查阅英文文档，善用 Google，熟悉 GitHub, Stack Overflow 等常用社区

课外活动

参加俄罗斯乌拉尔联邦大学寒假学校，获评最佳学员，合作发表 IEEE 会议论文一篇
2017 北斗技术及其应用国际培训班志愿者负责人，获评优秀志愿者
电子信息工程学院研究生会国际部干事，获评先进工作者
班级组织委员