多处理器调度





多处理器调度

- •多核处理器(multicore processor)的兴起推动了多处理器调度的普及。
 - **多核(Multicore)**: 多个CPU核心封装在同一个芯片上
- •增加更多的核心并不会让单个应用程序自动运行得更快。
 - 如果希望充分利用多核架构,需要重写应用程序,使其能够并行运行,即使用**线程(threads**)

如何在多个核心上调度任务?





单核CPU与缓存 (Single CPU with Cache)



通过缓存数据,系统可以让对主存的慢速访问看起来更快



容量逐渐增力

速度逐渐减慢

价格逐渐降低



Iscpu

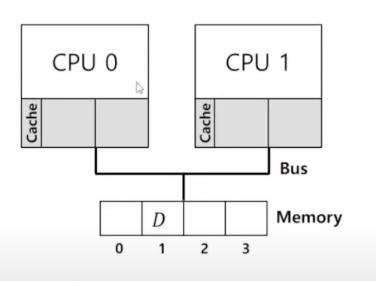
Iscpu指令

```
Architecture:
                                        aarch64
CPU op-mode(s):
                                        64-bit
Bute Order:
                                       Little Endian
CPU(s):
On-line CPU(s) list:
                                       0,1
Vendor ID:
                                        0×00
Model name:
Model:
Thread(s) per core:
Core(s) per socket:
Socket(s):
Stepping:
                                        0 \times 0
BogoMIPS:
                                       48.00
Flags:
                                        fp asimd evtstrm aes pmull sha1 sha2 crc32
 atomics fphp asimdhp cpuid asimdrdm jscvt fcma lrcpc dcpop sha3 asimddp sha512
<u>asimdfhm</u>dit uscat ilrcpc flagm ssbs sb paca pacg dcpodp flagm2 frint
NUMA node(s):
NUMA node0 CPU(s):
                                        0.1
Vulnerability Gather data sampling:
                                       Not affected
Vulnerability Itlb multihit:
                                       Not affected
Vulnerability L1tf:
                                       Not affected
Vulnerability Mds:
                                       Not affected
Vulnerability Meltdown:
                                       Not affected
```



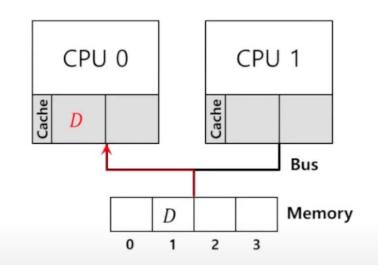
问题#1:缓存一致性(cache coherence)

- 多个缓存中存储的共享资源数据需要保持一致性
 - 0. 两颗CPU共享同一片内存
 - •CPU0 和 CPU1 都有各自的缓存,并通过总线访问主存。



1. CPU0 读取地址 1 处的数据

•CPU0 从主存地址 1 读取数据 D, 并将其存入自己的缓存。

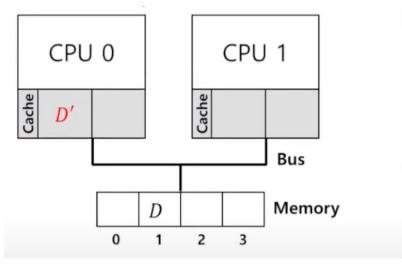




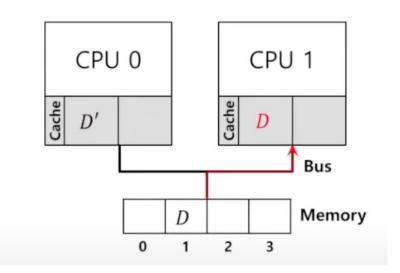


问题#1:缓存一致性(cache coherence)

- 数据更新与缓存不一致
 - •CPU0 更新了内存地址1的值 **D** → **D**'(但仅存于CPU0的缓存)。
 - •CPU1被调度执行。



- CPU1 重新读取地址1的数据
 - •CPU1 读取的仍然是**旧数据 D**,而不是 正确的**D'**。



由于缓存一致性问题, CPU1 获取的是错误的旧值 D, 而不是更新后的正确值 D'





问题#1:缓存一致性 (cache coherence)

解决方案: 总线嗅探(Bus Snooping)

- •每个缓存通过**监视总线(observing the bus)**来关注内存的更新情况。
- •当某个CPU发现**缓存中存储的数据项被更新**,它会检测到这一变化,并**使缓存副本失效**(invalidate)或进行更新(update)。





问题#2:不要忘记同步(Synchronization)

- 在多核系统中,多个 CPU 可能会 同时访问和修改共享数据
- 使用互斥(mutual exclusion)机制来保证正确性(guarantee correctness)

代码示例:简单的链表删除操作(Simple List Delete Code with Lock)





问题#2:不要忘记同步(Synchronization)

• 解决方案:采用**互斥锁(mutex)**来确保线程安全。

• 锁的概念:加锁保持数据共享的一致性

```
pthread mutex t m;
         typedef struct Node t {
                  int value;
                  struct Node t *next;
         } Node t;
         int List Pop() {
                  lock (&m);
                  Node t *tmp = head; // remember old head ...
                  int value = head->value; // ... and its value
10
11
                  head = head->next;
                                       // advance head to next pointer
12
                                               // free old head
                  free(tmp);
13
                  unlock (&m);
14
                  return value;
                                              // return value at head
15
```

代码示例: 带锁的链表删除操作(Simple List Delete Code with Lock)





问题#3:缓存亲和性(Cache Affinity)

- •尽可能保持进程在相同的 CPU 上运行
 - •进程在某个 CPU 上运行时,会在该 CPU 的**缓存(cache**)中存储部分状态信息。
 - •当进程再次运行时,如果其部分状态仍**存储在该 CPU 的缓存中**,执行速度 会更快。

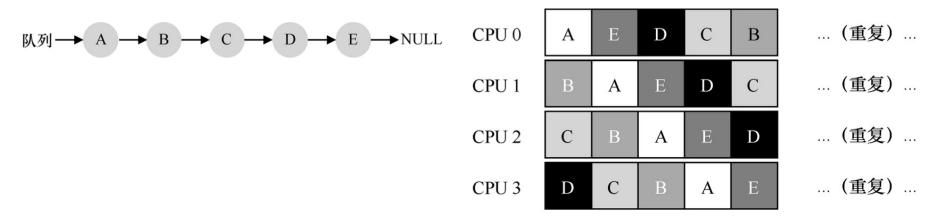
多处理器调度器在做出调度决策时,应考虑缓存亲和性(cache affinity)。





方法#1:单队列多处理器调度(SQMS)

- · 所有作业都放入单一队列每个 CPU
 - 从全局共享队列中取出下一个作业执行
 - 优势:简单
- 短板
 - 缺乏可扩展性:通过加锁保证准确性。系统开销大
 - 缓存亲和性低:任务可能频繁在不同 CPU 之间切换,导致缓存数据失效





缓存亲和性调度示例

- 解决方案:尽量让同一个任务在同一个 CPU 上执行,减少缓存失效 (Cache Miss)
- 尽量保持进程的缓存亲和性,可能需要牺牲其他工作的亲和度来实现负载均衡

•	任务 A 到 D 不会跨 CPU 迁移。	CPU 0	A	Е	A	A	A	(重复)
•	只有任务 E 在多个 CPU	CPU 1	В	В	Е	В	В	(重复)
	之间迁移。 实现这种调度方案可能 较为复杂。	CPU 2	С	С	С	Е	С	(重复)
·		CPU 3	D	D	D	D	Е	(重复)





方法#2:多队列多处理器调度(MQMS)

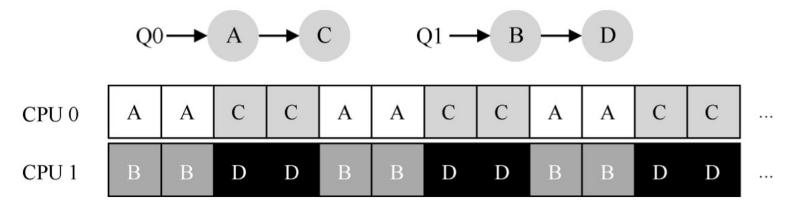
- MQMS 由多个调度队列组成,提高系统可扩展性,并减少同步开销。
 - 每个队列遵循特定的调度策略。
 - 进程进入系统时,只会被放入一个调度队列。
- 主要优势:
 - 减少信息共享和同步开销,降低多核系统中的锁竞争问题,提高系统扩展性。
 - **提高缓存亲和性**,进程倾向于在固定 CPU 上执行,减少缓存失效(Cache Miss)。
 - **更灵活的调度策略**:可以根据任务类型或优先级,设计不同的调度策略,提高调度效率。





方法#2:多队列多处理器调度(MQMS)

· 采用轮转调度(Round Robin),每个 CPU 在自己的队列中公平地执行任务



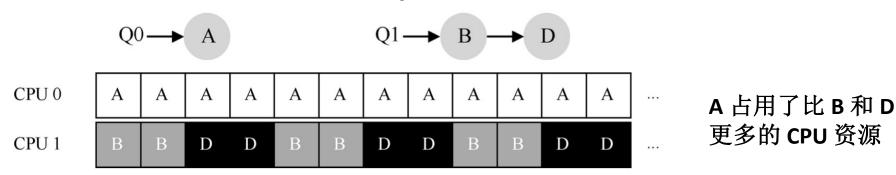
- 提高可扩展性(Scalability):避免了单队列调度(SQMS)中的锁竞争问题,提高 CPU 资源利用率。
- 增强缓存亲和性(Cache Affinity): 任务 A 和 C 始终由 CPU0 处理,任务 B 和 D 始终由 CPU1 处理,减少任务迁移,提高缓存命中率,降低内存访问开销。



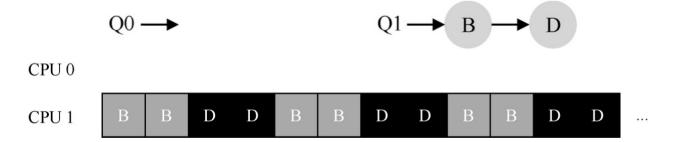


多队列调度的问题:负载不均

• 负载不均:假设某个任务执行完成(如Q0中的C)



• 负载不均:假设2个任务执行完成(如Q0中的A,C)



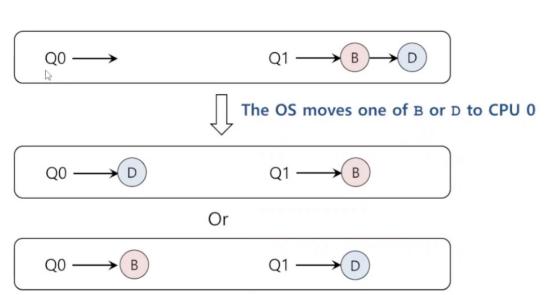
CPU0 将处于空闲 状态(Idle)





如何解决负载不均衡?

• 解决方案:迁移任务(Migration)。通过任务的跨 CPU 迁移,可以实现动态负载均衡



初始状态: Q0 为空, Q1 包含任务 B 和 D

操作系统(OS)将B或D迁移到CPU0

迁移后的两种可能方案:

方案 1: D 迁移到 Q0, Q1 只剩 B

方案 2: B 迁移到 Q0, Q1 只剩 D



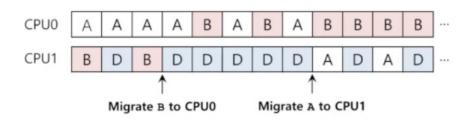


如何解决负载不均衡?

更复杂的情况:单个任务迁移无法解决问题(Q0 只有 A, Q1 仍然包含 B 和 D)



- 可能的迁移模式:
 - •持续交换任务(不断调整任务分配)



初始状态: CPU0 运行 A, CPU1 运行 B 和 D。 迁移 B 到 CPU0, 使 CPU0 执行 A 和 B。 迁移 A 到 CPU1, 使 CPU1 执行 A 和 D。 形成**动态迁移策略**,持续平衡 CPU 负载。





工作窃取 (Work Stealing)

- 跨队列迁移进程(Move processes between queues)
 - 实现方式 (Implementation)
 - •选择进程较少的源队列(Source Queue)
 - •源队列偶尔查看另一个目标队列(Target Queue)
 - •如果目标队列的负载高于源队列,源队列将"窃取"目标队列中的一个或多个进程
 - 缺点:高开销(High overhead);扩展性问题(Scaling trouble)





Linux 多处理器调度器

- O(1) 调度器
 - •基于优先级的调度算法。
 - •采用多队列调度机制。
 - •动态调整进程优先级。
 - •优先调度高优先级进程。
 - •专注于交互性(Interactivity),优化用户体验。

- · 完全公平调度器(CFS)
 - 采用确定性的比例公平分配(Proportional-Share Approach)
 - 通过红黑树(Red-Black Tree)数据结构进行管理
 - 使用多队列进行调度。





Linux 多处理器调度器

- BF 调度器(BF Scheduler)
 - 采用单队列调度(Single Queue Approach)
 - 按比例共享(Proportional-Share)CPU 资源
 - 基于最早可执行虚拟截止时间优先(EEVDF, Earliest Eligible Virtual Deadline First)算法
- 优势: 低延迟、高响应
- 缺点:扩展性问题,不适用于高并发场景





相关linux指令

- cat /proc/`pidof cpu`/sched
- ps –o thcount,nlwp `pidof cpu`
- ps –L –p `pidof cpu`
- ps –mo pid,tid,%cpu,psr `pidof cpu`
- taskset –c 1 ./threads 10000000

%显示特定进程的调度统计信息

%显示线程数量

%显示线程/轻量级进程(LWP)ID

%显示线程在哪个 CPU 核心上运行





cat /proc/`pidof cpu`/sched

./cpu hello

cat /proc/`pidof cpu`/sched

se.exec_start	144607947.826514
se.vruntime	344942.580388
se.sum_exec_runtime	344708.761098
se.nr_migrations	0
nr_switches	2119
nr_voluntary_switches	12
nr_involuntary_switches	2107
se.load.weight	1048576
se.avg.load_sum	47526
se.avg.runnable_sum	48689026
se.avg.util_sum	48687476
se.avg.load_avg	1023
se.avg.runnable_avg	1024
se.avg.util_avg	1024
se.avg.last_update_time	144607947826176
se.avg.util_est	503
uclamp.min	0
uclamp.max	1024
effective uclamp.min	2
effective uclamp.max	1024
policy	0





ps -o thcount,nlwp `pidof cpu `

- thcount (Thread Count):该进程拥有的线程数。
- nlwp(Number of Light Weight Processes):该进程的LWP(轻量级进程)数量,也表示线程数

```
[direct-execution]$ ps -o thcount,nlwp `pidof cpu`
THCNT NLWP
1 1
```





ps -L -p `pidof cpu`

- -p <PID>: 指定进程 ID, 查询该进程的信息。
- -L: 显示该进程的所有 LWP (轻量级进程,即线程)。

[direct-execution]\$ ps -L -p `pidof cpu` PID LWP TTY TIME CMD 29898 29898 pts/0 00:15:53 cpu

字段	含义
PID	进程 ID(所有线程共享同一个进程 ID)
LWP	轻量级进程(线程 ID),每个线程有唯一 LWP
TTY	终端信息
TIME	线程的 CPU 占用时间
CMD	进程名





ps -mo pid,tid,%cpu,psr `pidof cpu`

- -m: 显示所有线程(LWP) 信息
- -o <字段>: 指定要显示的列
 - pid: 进程 ID(所有线程共享同一个 PID)。
 - tid: 线程 ID(LWP ID),用于区分同一进程的不同线程。
 - %cpu: 该线程的 CPU 使用率。
 - psr (Processor): 该线程当前运行在哪个 CPU 核心上。

```
[proc]$ ps -mo pid,tid,%cpu,psr `pidof cpu`
PID TID %CPU PSR
29898 – 99.9 –
– 29898 99.9 1
```





多个线程程序示例:threads

- ./threads-s 100000
- cat /proc/`pidof threads-s`/sched %显示特定进程的调度统计信息
- ps –o thcount,nlwp `pidof threads-s` %显示线程数量
- ps –L –p `pidof threads-s` %显示线程/轻量级进程(LWP)ID
- ps -mo pid,tid,%cpu,psr `pidof threads-s` %显示线程在哪个 CPU 核心上运行
- watch –n.5 "ps –mo pid,tid,%cpu,psr `pidof threads-s`
- htop –p `pidof threads-s`
- taskset –c 1 ./threads-s 10000000



一 小结

- 介绍了缓存以及相关的3个问题(缓存一致性、同步、亲和性)
- 介绍了多处理器调度的方法(SQMS、MQMS)
- 介绍了如何处理负载不均衡





谢谢



