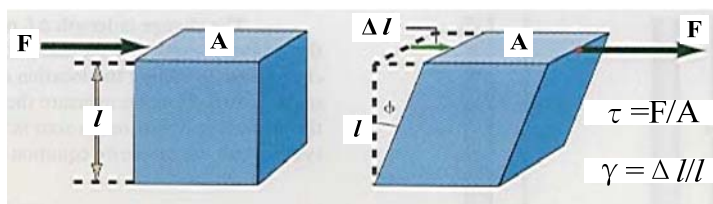


切变模量的测量

本实验利用扭摆法测量切变模量，同时了解扭摆的工作原理。

实验原理

材料在平行于其表面的力的作用下将发生剪切形变。切变模量 G 为剪切应力 τ 与剪切应变 γ 的比值。（与杨氏模量有什么不同？有什么联系？）材料的应变 γ 通常很小，难于测量。本实验采用扭摆法测量切变模量。



$$G = \frac{\text{剪切应力}}{\text{剪切应变}} = \frac{\tau}{\gamma} \quad (1)$$

金属丝一端固定，另一端悬挂有一定质量的物体（条状或盘状），即可构成一个扭摆。当扭转金属丝一个角度后释放，金属丝会恢复到原来的位置。于是，金属丝对悬挂的物体有一个力矩作用，使得物体来回转动。下面定量分析扭摆的运动过程。

下面将证明，当扭转角度足够小，金属丝形变处于弹性限度内，内部力矩与角度成正比。如图，当金属丝被扭过一定角度时，其横截面发生了剪切形变。且与轴线相同距离处，形变的大小相同，即扭转发生的剪切形变是轴对称的。在距离轴线 ρ 处，应变为： $\gamma = \rho\theta/l$ 。当扭转形变处于弹性限度内，金属丝内部的应力与应变成正比： $\tau = G\gamma$ 。相对轴线的单位面积的力矩为： $\tau\rho$ 。考虑整个横截面，金属丝内部的总力矩为：

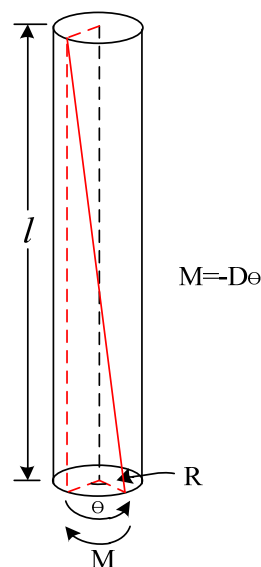
$$M = \iint_{\text{横截面}} \tau\rho \times dS = \int_0^R G\rho \frac{\theta}{l} \rho \times 2\pi\rho d\rho = \frac{\pi R^4 G}{2l} \theta \quad (2)$$

采用矢量符号，方程（2）可写为：

$$\vec{M} = -\frac{\pi R^4 G}{2l} \vec{\theta} \quad (3)$$

$\vec{\theta}$ 是角位移。内力矩与角位移的比例系数仅与金属丝尺寸和材料性质有关，称为扭转常数 D 。因此，当金属丝扭转小角度时，内力矩的大小正比于角位移，方向与角位移相反。该力矩将使得金属丝恢复至原位置，叫恢复力矩。

$$D = \frac{\pi R^4 G}{2l} \quad (4)$$



当恢复力矩作用于悬挂的物体时，在忽略阻力的情况下，根据牛顿第二定律有：

$$I_0 \frac{d^2\theta}{dt^2} + D\theta = 0 \quad (5)$$

这是一个简谐运动的方程。因此物体在恢复力矩作用下将会来回转动。其周期为：

$$T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{I_0}{D}} \quad (6)$$

I_0 为悬挂物体的转动惯量。因此，由（4）可见，切变模量可通过扭转常数的测量得到，而扭转常数可由扭摆的周期和悬挂物的转动惯量得到。

本实验测量对象是钢丝，一条状物悬挂于其下端构成扭摆。悬挂物的转动惯量不好计算。

因此，我们在扭摆上再加一个圆环来改变扭摆的转动惯量，则扭摆周期变为为 $T_1 = 2\pi\sqrt{\frac{I_0 + I_1}{D}}$ 。

I_1 为圆环的转动惯量 $I_1 = \frac{1}{2}m(r_{\text{内}}^2 + r_{\text{外}}^2)$ 。这样，联立两个方程，可以计算出扭转常数。最终得到钢丝的扭转常数 D 的计算公式为：

$$D = 4\pi^2 \frac{I_1}{T_1^2 - T_0^2} = \frac{2\pi^2 m(r_{\text{内}}^2 + r_{\text{外}}^2)}{T_1^2 - T_0^2} \quad (7)$$

由（4）可得，切变模量 G

$$G = \frac{2l}{\pi R^4} D = \frac{4\pi l m(r_{\text{内}}^2 + r_{\text{外}}^2)}{R^4 (T_1^2 - T_0^2)} \quad (8)$$

其中 m 为圆环质量， $r_{\text{内}}$ 和 $r_{\text{外}}$ 分别为圆环内外径， T_0 和 T_1 分别为未放上圆环和放上圆环的周期， l 为钢丝长度， R 为钢丝的半径。

实验内容

1、用千分尺测量钢丝直径。在钢丝的不同部位测量，测 3 次取平均值。

2、用米尺测钢丝的有效长度，用游标卡尺测圆环的内、外直径，测 3 次取平均值。

3、用电子天平测量测量圆环的质量，测 1 次。

4、测量扭摆的周期 T_0 和 T_1 。旋转扭摆上端，使钢丝绕竖直轴转动。尽量避免有非切向的力使扭摆晃动。10 个周期记一次时间，各测 3 次取平均值。注意：扭摆转动角度控制在 90° 左右，以保证钢丝形变在弹性限度内，同时便于周期测量。

5、计算钢丝的扭转常数 D 和切变模量 G 。

估算不确定度

当对不确定度计算要求不高时,可采用最大不确定度来估计实验误差。在设计实验时,也可以采用最大不确定度的方法评估实验方案的误差。

假设实验直接测量量为 x, y, z , 它们的不确定度分别为 $\Delta x, \Delta y, \Delta z$, 待测量 q 满足函数形式 $q=q(x, y, z)$ 。待测量 q 的不确定度为:

$$\Delta q = \sqrt{\left(\frac{\partial q}{\partial x}\right)^2 (\Delta x)^2 + \left(\frac{\partial q}{\partial y}\right)^2 (\Delta y)^2 + \left(\frac{\partial q}{\partial z}\right)^2 (\Delta z)^2}$$

其相对不确定度为

$$\frac{\Delta q}{q} = \sqrt{\left(\frac{\partial q}{\partial x}\right)^2 \left(\frac{\Delta x}{q}\right)^2 + \left(\frac{\partial q}{\partial y}\right)^2 \left(\frac{\Delta y}{q}\right)^2 + \left(\frac{\partial q}{\partial z}\right)^2 \left(\frac{\Delta z}{q}\right)^2}$$

任何情况下, 相对不确定度都不会大于下面这个式子得到的结果,

$$\frac{\Delta q}{q} = \left| \frac{\partial q}{\partial x} \right| \frac{\Delta x}{q} + \left| \frac{\partial q}{\partial y} \right| \frac{\Delta y}{q} + \left| \frac{\partial q}{\partial z} \right| \frac{\Delta z}{q}. \quad (9)$$

公式(9)称为 **q 的最大不确定度**。利用公式(9)更简便地进行不确定度的估算。根据公式(8), 切变模量 G 的最大不确定度为:

$$\frac{\Delta G}{G} = \frac{\Delta l}{l} + \frac{\Delta m}{m} + \frac{2r_{\text{内}}\Delta r_{\text{内}}}{r_{\text{内}}^2 + r_{\text{外}}^2} + \frac{2r_{\text{外}}\Delta r_{\text{外}}}{r_{\text{内}}^2 + r_{\text{外}}^2} + \frac{4\Delta R}{R} + \frac{2T_1\Delta T_1}{T_1^2 - T_0^2} + \frac{2T_0\Delta T_0}{T_1^2 - T_0^2} \quad (10)$$

下面, 利用公式(10)进行以下计算:

(a) **确定主要误差项**。公式(10)右边的每一项表示某个测量对不确定度的贡献, 分别写出它们的结果, 找出你认为对不确定度影响最大的测量量。

(b) **估算不确定度**。计算 $\frac{\Delta G}{G}$, 通过 $\Delta G = \frac{\Delta G}{G} \times G_{\text{测量}}$ 求出切变模量不确定度 ΔG 。

这里, 只需要考虑 **B 类不确定度**。各个待测量的 B 类不确定度如下:

$\Delta m = 0.1\text{g}$ (电子天平最大允差), $\Delta l = 1\text{mm}$ (卷尺最大允差), $\Delta r_{\text{内}} = \Delta r_{\text{外}} = 0.01\text{mm}$ (游标卡尺的最大允差为 0.02mm), $\Delta R = 0.002\text{mm}$ (千分尺的最大允差为 0.004mm)。当测量 n 个周期时, $\Delta T_1 = \Delta T_0 = \Delta t / n$, $\Delta t = 1\text{ms}$ (电子计时器最大允差)。

思考题

根据公式(7)写出扭转常数 D 的相对不确定度表达式(最大不确定度形式), 计算其最大不确定度, 并重新表述扭转常数的结果, 即 $D = (D_{\text{平均}} \pm \Delta D)$ 。

参考文献

1. Shear modulus, Halliday *et al*, Principles of Physics (9th Edition), chapter 12, pages 315-317.
2. Torsion pendulum, Halliday *et al*, Principles of Physics (9th Edition), chapter 15, pages 394-395.
3. 切变模量的测量, 吴泳华, 霍剑青, 浦其荣, 大学物理实验 (第一册 第二版), 第 5 章, 实验 5.1.2.

报告要求

实验名称

切变模量的测量

实验目的

利用扭摆法测量钢丝的切变模量。

实验仪器

扭摆(已装好待测钢丝)、圆环、千分尺、游标卡尺、卷尺、电子天平、电子计时器。

实验原理

阅读实验讲义，重点弄清以下问题。

1. 理解切变模量的定义及意义
2. 扭摆的工作原理。

实验内容

见讲义. 简要概括。

数据记录

表 1 切变模量测量数据表

千分尺零点误差 $d_0 =$ _____ mm 游标卡尺零点误差 $D_0 =$ _____ mm

待测参数 \ 测量次数	1	2	3	平均值
钢丝直径 d/mm				
钢丝长度 l/mm				
圆环内径 $D_{\text{内}}/\text{mm}$				
圆环外径 $D_{\text{外}}/\text{mm}$				
圆环质量 m/g				
10 个周期 t_0/s				
10 个周期 t_1/s				

表 2 各待测量的值

$R=d/2$ /mm	$r_{\text{内}}=D_{\text{内}}/2$ /mm	$r_{\text{外}}=D_{\text{外}}/2$ /mm	$T_0=t_0/10$ /s	$T_1=t_1/10$ /s

数据处理

1. 计算各个测量量的平均值。
2. 计算钢丝的扭转常数 D 与切变模量 G 。 D 以 $\text{N} \cdot \text{m}/\text{rad}$ 为单位, 保留 4 位有效数字。 G 以 GPa ($1 \text{ GPa} = 10^9 \text{ Pa}$) 为单位, 保留 3 位有效数字。
3. 按讲义要求分析切变模量的不确定度。计算非常简单, 也很容易出错, 请看清要求。

实验结论

简要表述实验目的, 方法及结果。扭转常数 $D = \underline{\hspace{2cm}} \text{N} \cdot \text{m}/\text{rad}$, 切变模量 $G = (\underline{G_{\text{平均}}} \pm \Delta G) \text{ GPa}$ 。
 ΔG 保留 2 位有效数字, $G_{\text{平均}}$ 小数位与 ΔG 对齐。

将切变模量结果与参考值比较, 分析实验结果是否合理。

分析可能的误差来源。

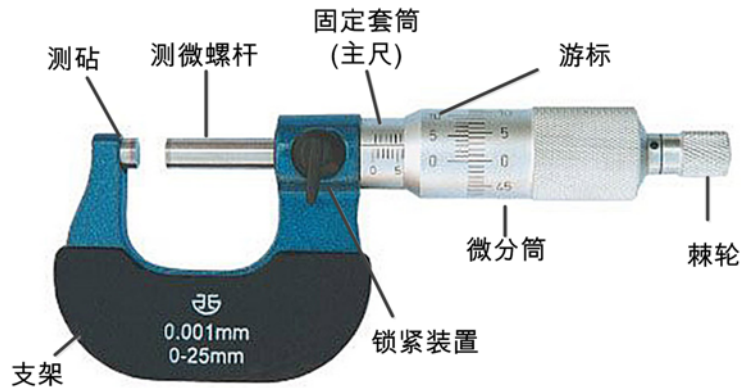
实验用不锈钢丝(304 不锈钢)切变模量的典型值: $74 \sim 77 \text{ GPa}$ 。

思考题

回答讲义中的思考题。

更新时间: 2022 年 1 月。

千分尺的使用

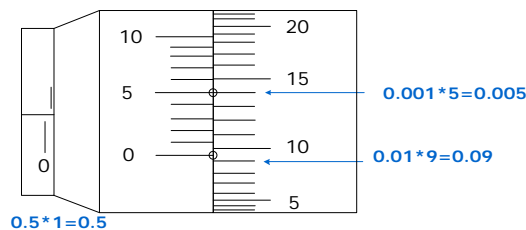


实验用千分尺由套筒，微分筒和游标构成，量程为 25 mm。套筒上的最小刻度为 0.5 mm，微分筒最小刻度为 0.01 mm，游标为 0.001 mm。

使用方法

使用前，未放置待测物，将测砧和螺杆紧贴确定零点误差。然后旋开测微螺杆，放入待测物，记录读数。

读数方法



上图是一个千分尺的读数。读数包含三部分，步骤如下：

- 1) 读主尺。固定套筒上有一条刻线露出，对应 $0.5 \text{ mm} * 1 = 0.5 \text{ mm}$.
- 2) 读微分筒。游标零位于微分筒刻线 9 和 10 之间，读数为 $0.01 \text{ mm} * 9 = 0.09 \text{ mm}$.
- 3) 读游标。游标的第 5 条刻线与微分筒刻线重合，对应读数 $0.001 \text{ mm} * 5 = 0.005 \text{ mm}$.

最后，测量值为三部分之和，即 $0.5 + 0.09 + 0.005 = 0.595 \text{ mm}$.

另一个例子



固定套筒: $0.5 \text{ mm} \times 18 = 9 \text{ mm}$

微分筒: $0.01 \text{ mm} \times 18 = 0.18 \text{ mm}$

游标: $0.001 \text{ mm} \times 2 = 0.002 \text{ mm}$

最终读数: $(9 + 0.18 + 0.002) \text{ mm} = 9.182 \text{ mm}$.

零点误差

当千分尺的测砧和螺杆紧贴时，游标的零与微分筒的零应重合。若不重合，此时的读数为零点误差。零点误差有正有负，如下图。

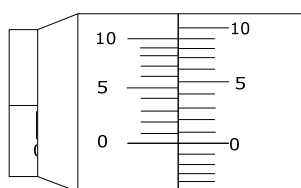
1) 正零点误差

如微分筒零在游标零以下，此时零误差为正。正零误差值=千分尺此时读数。

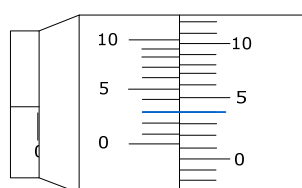
2) 负零点误差

如微分筒零在游标零以上，此时零误差为负。负零误差值= $-0.5 + \text{千分尺此时读数}$ 。

注意：无论千分尺的零误差是正是负，待测量总需要减去零点误差。

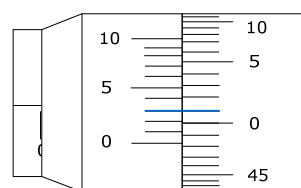


No zero error



Positive zero error

0.013 mm



Negative zero error

$-0.5 + 0.483 = -0.017 \text{ mm}$