深圳大学考试答题纸

(以论文、报告等形式考核专用) 二〇<u>二四</u>~二〇<u>二五</u> 学年度第<u>一</u>学期

课程组	扁号	1500610003	课序号	04	课程名称	计算机图形	学	主讲教师	周 虹 , 黄惠	评分	
学	号	2022150130	-	姓名	林宪亮	专业年级	计算	草机科学与:	技术 大三		
教师记	平语:										
题目: 宫殿遗迹											
宋体五号,至少八页,可以从下一页开始写。											

成绩评分栏:

评分项	俄罗斯方	俄罗斯方块	俄罗斯方块	虚拟场景	虚拟场景建	演示与	虚拟场景建模	大作业
	块文档	代码	迟交倒扣分	建模文档	模代码	答辩	迟交倒扣分	总分
	(占12	(占24分)	(占0分)	(占16	(占38分)	(占10	(占0分)	
	分)			分)		分)		
得分								
评分人								

概览:

- 一 完成的功能
- 二 场景介绍
- 三 实现细节

一 完成的功能

1. 场景设计和显示:

使用层次建模建立了两个物体,一个是末影守卫(四层层次建模),主角(两层层次建模)。 建立了一个遗迹宫殿,该宫殿拥有超过十五个虚拟物体,包含地面和天空。

2. 添加纹理:

我为场景中的所有物体都添加了纹理贴图,贴图数量超过十五个。

3. 添加光照, 材质, 阴影效果:

我为场景中除了游戏设计所需的物体天骄了光照材质和阴影效果。

4. 用户交互实现视角切换完成对场景的任意角度浏览:

我设计了四个相机视角,可以完成对场景的任意角度浏览。

5. 通过交互控制物体:

可以通过键盘鼠标交互控制主角以及末影龙,包括移动,跳跃,加速,攻击,旋转等等。

6. 动画效果

末影守卫在宫殿遗迹中自动移动巡逻。

达到了所有的要求!!!

二 场景介绍

召唤师,您好,欢迎来到古龙族的宫殿遗迹。您是一位从 2098 年穿越而来的时空冒险者,这次你的冒险目的地是龙族的宫殿遗迹,十万年前,这是龙王的宫殿,但现在却只是一座废墟,但你需要注意龙王残念所化的末影龙和末影守卫。您将在这开启一段惊险刺激的冒险,在开始我们的探险前,请允许我为你介绍这座宫殿遗迹。

1. 宫殿遗迹介绍:

1.1 宫殿遗迹全览图



图 1 第三视角

第 2页 共 18页



图 2 第一视角

如图1和图2分别是第三视角和第一视角看到的宫殿全览图。

1.2 宫殿守护者



图 3 末影龙

如图为宫殿的守护者 1,末影龙,它是远古龙王留下的一丝残念所化,因为是末影龙,所以它是没有影子的。



图 4 末影守卫

这是宫殿的守护者 2, 末影守卫, 同理, 它也是没有影子的。

1.3 宫殿建筑



图 5 龙椅和龙梯

如图,这是远古龙王的龙椅,以及登上龙椅的阶梯。



图 6 龙堡大门

这是龙堡的宫殿大门。



图 7 龙雕

如图,这是黄金龙雕。



图 8 龙柱

这是撑起龙族世界的龙柱。

第 5页 共 18页

三 实现细节

1. 场景搭建

```
// 主光源
light->setTranslation(lightPos);
light->setAmbient(glm::vec4(1.2, 1.2, 1.0)); // 环境光稍强
light->setDiffuse(glm::vec4(1.0, 1.0, 1.0, 1.0));
light->setSpecular(glm::vec4(1.0, 1.0, 1.0, 1.0));
light->setAttenuation(1.0, 0.02, 0.001);
// 辅助光源(模拟反射光)
auxLight->setTranslation(glm::vec3(0.0, 10.0, 0.0));
auxLight->setAmbient(glm::vec4(0.4, 0.4, 0.4, 1.0)); // 提供浅色阴影效果
auxLight->setDiffuse(glm::vec4(0.3, 0.3, 0.3, 1.0));
auxLight->setSpecular(glm::vec4(0.3, 0.3, 0.3, 1.0));
auxLight->setAttenuation(1.0, 0.1, 0.01);
//初始化人物各个部分
//躯干
Torso->setNormalize(false);
Torso->generateCube();
Torso->setTranslation(glm::vec3(0.0, -10.0, 0.0));
Torso->setRotation(glm::vec3(0.0, 0.0, 0.0));
Torso->setScale(glm::vec3(1.0, 1.0, 1.0));
Torso->setAmbient(glm::vec4(0.05f, 0.05f, 0.05f, 1.0f)); // 环境光
Torso->setDiffuse(glm::vec4(0.5f, 0.5f, 0.5f, 1.0f)); // 漫反射
Torso->setSpecular(glm::vec4(0.7f, 0.7f, 0.7f, 1.0f)); // 镜面反射
Torso->setShininess(32.0f); //高光系数
painter->addMesh(Torso, "Torso", "./assets/sword/OIP.png", vshader, fshader2);
// 初始化角色模型的骨架结构
lxlman = new LXLMAN();
// 创建角色右腿并设置其相对位置和比例
lxlmanRightLeg = new treenode(lxlman->RightLeg, glm::vec3(-0.13, -0.71, 0.0), glm::vec3(0.0, 0.0),
glm::vec3(0.9, 0.9, 0.9),
NULL, NULL, glm::translate(glm::mat4(1.0), glm::vec3(0.0, -0.35, 0.0)));
// 创建角色左腿
lxlmanLeftLeg = new treenode(lxlman->LeftLeg, glm::vec3(0.13, -0.71, 0.0), glm::vec3(0.0, 0.0, 0.0), gl
m::vec3(0.9, 0.9, 0.9),
NULL, lxlmanRightLeg, glm::translate(glm::mat4(1.0), glm::vec3(0.0, -0.35, 0.0)));
// 创建 jieti 模型
addTriMesh("objStair", glm::vec3{ 37.0, 2.57, 25.0 }, glm::vec3{ 0.0, 180.0, 0.0 }, glm::vec3{ 35, 35,
35 }.
glm::vec4{ 0.0, 0.0, 0.0, 0.0 }, glm::vec4{ 0.2, 0.2, 0.2, 1.0 }, glm::vec4{ 0.5, 0.5, 0.5, 1.0 }, 225,
true);
// 创建天空盒
addTriMesh("sky", glm::vec3{ 35.0, 0.0, 5.0 }, glm::vec3{ 0.0, 0.0, 0.0 }, glm::vec3{ 300.0, 300.0, 300.
 glm::vec4{ 0.0, 0.0, 0.0, 0.0 }, glm::vec4{ 0.2, 0.2, 0.2, 1.0 }, glm::vec4{ 0.0, 0.0, 0.0, 1.0 }, 225,
false);
```

```
addTriMesh("Palace", glm::vec3{ 37.0, 10.62, -15 }, glm::vec3{ 0.0, 0.0, 0.0 }, glm::vec3{ 45, 45, 45 }
  glm::vec4{ 0.0, 0.0, 0.0, 0.0 }, glm::vec4{ 0.2, 0.2, 0.2, 1.0 }, glm::vec4{ 0.5, 0.5, 0.5, 1.0 }, 225,
 true);
//Long
addTriMesh("dalong", glm::vec3{ 32.0, 27, 10 }, glm::vec3{ 0.0, -90.0, 0.0 }, glm::vec3{ 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 22.0, 2
  glm::vec4{ 0.0, 0.0, 0.0, 0.0 }, glm::vec4{ 0.2, 0.2, 0.2, 1.0 }, glm::vec4{ 0.5, 0.5, 0.5, 1.0 }, 96.
078431, true);
 . . . . . .
//柱子
addTriMesh("objPillar", glm::vec3{ 27.0, 7.9, 7.0 }, glm::vec3{ 0.0, 0.0 }, glm::vec3{ 20.0, 20.0,
 20.0 }.
 glm::vec4{ 0.0, 0.0, 0.0, 0.0 }, glm::vec4{ 0.2, 0.2, 0.2, 1.0 }, glm::vec4{ 0.5, 0.5, 0.5, 1.0 }, 96.
078431, true);
addTriMesh("objPillar", glm::vec3{ 47.0, 7.9, 7.0 }, glm::vec3{ 0.0, 0.0, 0.0 }, glm::vec3{ 20.0, 20.0,
 glm::vec4{ 0.0, 0.0, 0.0, 0.0 }, glm::vec4{ 0.2, 0.2, 0.2, 1.0 }, glm::vec4{ 0.5, 0.5, 0.5, 1.0 }, 96.
078431, true);
// 创建龙椅
addTriMesh("objChair", glm::vec3{37, 9.7, 47.0}, glm::vec3{0.0, 180.0, 0.0}, glm::vec3{60.0, 60.0, 60.0}
        glm::vec4{0.0, 0.0, 0.0, 0.0}, glm::vec4{0.2, 0.2, 0.2, 1.0}, glm::vec4{0.5, 0.5, 0.5, 1.0}, 96.0784
31, true);
glClearColor(0.68f, 0.85f, 0.9f, 1.0f);
```

在这段代码中,我正在为一个三维场景设置光源、模型、纹理和结构。首先,我初始化了主光源和辅助光源,并设置了它们的光照属性,如环境光、漫反射、镜面反射和衰减系数。主光源的环境光强度较高,以提供更亮的整体照明,而辅助光源则用于模拟反射光,创造更自然的阴影效果。接下来,我初始化了一个虚拟角色的各个部件,包括躯干、头部、手臂和腿部。每个部件都经过了旋转、缩放和位置调整,还设置了环境光、漫反射、镜面反射和高光系数,以模拟材质的光照反应。每个部件都通过 painter->addMesh 方法被加入到场景中,并且都附带了相应的纹理。

在设置角色模型时,我还通过 treenode 类初始化了角色的骨架结构,定义了各个部件之间的 父子关系,并对它们的位置和比例进行了适当调整。这种层级结构确保了模型各部件在动画和变换 时能够协调一致地运动。

另外,我还为场景添加了一个 30x30 的草方块地面,这些草方块被分布在一个大的网格中,作为游戏环境的一部分。每个方块也有自己的光照设置,包括环境光、漫反射和镜面反射。

除此之外,我还创建了多个场景中的静态物体,比如一个楼梯模型、天空盒和宫殿建筑。它们的设置包括位置、旋转、缩放以及相应的光照参数。每个物体也都有适当的纹理,以增强视觉效果。通过这种方式,我将所有的元素都精心设置,确保场景中各个部分相互协作,营造出一个丰富且有层次的三维环境。

2. 层次建模 末影守卫

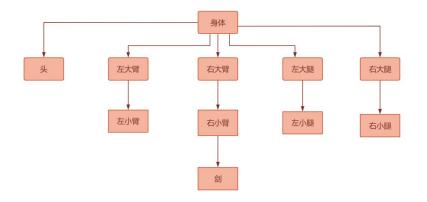


图 9 末影守卫层次建模

主角

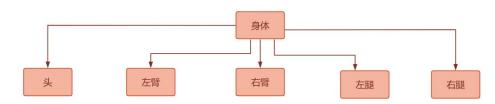


图 10 主角层次建模

```
// 如果当前节点为空,直接返回
if (node == NULL) return;
// 保存当前的变换矩阵到栈中
mstack.push(modelMatrix);
// 应用当前节点的平移变换
modelMatrix = glm::translate(modelMatrix, node->translation);
// 应用当前节点的旋转变换(Z轴、Y轴、X轴顺序)
modelMatrix = glm::rotate(modelMatrix, glm::radians(node->rotation[2]), glm::vec3(0.0, 0.0, 1.0));
modelMatrix = glm::rotate(modelMatrix, glm::radians(node->rotation[1]), glm::vec3(0.0, 1.0, 0.0));
modelMatrix = glm::rotate(modelMatrix, glm::radians(node->rotation[0]), glm::vec3(1.0, 0.0, 0.0));
// 应用当前节点的缩放变换
modelMatrix = glm::scale(modelMatrix, node->scale);
// 设置当前节点的材质属性
lxlman->triMesh[node->nodeId]->setAmbient(glm::vec4{ 0.0, 0.0, 0.0, 0.0 }); // 设置环境光
lxlman->triMesh[node->nodeId]->setDiffuse(glm::vec4{ 0.2, 0.2, 0.2, 1.0 }); // 设置漫反射
lxlman->triMesh[node->nodeId]->setSpecular(glm::vec4{ 0.5, 0.5, 0.5, 1.0 }); // 设置皖面反射
lxlman->triMesh[node->nodeId]->setShininess(225);
                                                                    // 设置高光系数
// 如果当前节点需要绘制,则进行渲染
if (node->drawFlag == true) {
 painter->drawMeshWithM(
 lxlman->triMesh[node->nodeId],
                                         // 当前节点的三角网格
 modelMatrix * node->selfTransformM,
                                         // 当前节点的变换矩阵
                                         // 渲染对象
 lxlman->object[node->nodeId],
 light,
                                         // 光源
```

第8页 共18页

```
camera,
                                        // 摄像机
                                         // 模型位置
 lxlman->lxlmanPos,
 lxlman->lxlmanDir
                                         // 模型方向
);
}
// 如果当前节点有子节点,递归遍历子节点
if (node->child != NULL) {
traverse(mstack, node->child, modelMatrix);
// 恢复变换矩阵
modelMatrix = mstack.pop();
// 如果当前节点有兄弟节点,递归遍历兄弟节点
if (node->sibling != NULL) {
traverse(mstack, node->sibling, modelMatrix);
```

在这段代码中,我实现了一个递归遍历并更新模型变换的功能。主要通过一个 traverse 函数来处理每个节点的变换和渲染。首先,我会检查当前节点是否为空,如果为空则返回并结束递归。接着,我会将当前变换矩阵保存到栈中,并依次应用当前节点的平移、旋转和缩放变换,更新变换矩阵。

对于每个节点,我还会根据其材质属性设置相应的环境光、漫反射、镜面反射和高光系数。如果该 节点需要绘制,我会调用渲染函数绘制该节点的三角网格。

在遍历节点的过程中,如果当前节点有子节点,我会递归地遍历它们,并确保在完成子节点的 处理后恢复原来的变换矩阵。此外,如果当前节点有兄弟节点,我还会继续遍历兄弟节点,确保整 个渲染都能够正确处理。

3. 动画效果

```
// 定义运动参数
float armSwingAmplitude = 30.0f; // 手臂摆动幅度(单位: 度)
float legSwingAmplitude = 30.0f; // 腿部摆动幅度(单位: 度)
float swingFrequency = 2.0f; // 摆动频率(单位: Hz)
// 获取时间
float time = glfwGetTime();
float swingAngle = armSwingAmplitude * sin(swingFrequency * time); // 摆动角度
// 定义位移(沿圆周路径)
float movementRadius = 20.0f;
float movementSpeed = 0.05f;
float angle = movementSpeed * time;
place.x = movementRadius * cos(angle);
place.z = movementRadius * sin(angle);
glm::mat4 modelMatrix2 = glm::mat4(1.0);
modelMatrix2 = glm::translate(modelMatrix2, place);
modelMatrix2 = glm::rotate(modelMatrix2, glm::radians(robot.theta[robot.Torso]), glm::vec3(0.0, 1.0, 0.
0));
modelMatrix2 = glm::scale(modelMatrix2, glm::vec3(0.5, 0.5, 0.5));
```

```
torso(modelMatrix2);
MatrixStack mstack2;
mstack2.push(modelMatrix2); // 保存躯干变换矩阵
.....
```

在这段代码中,我实现了两种动画效果: 手臂和腿部的摆动,以及物体沿圆周路径的运动。 首先,我定义了手臂和腿部的摆动幅度为 30.0f 度,并设置了摆动频率为 2.0f Hz,这意味着每秒 钟会进行两次摆动。接着,我通过 glfwGetTime() 获取当前的时间,并利用正弦函数计算出当前的 摆动角度。这让摆动角度随时间变化,形成周期性的动作。

然后,我实现了物体沿圆周路径的运动。我定义了圆周的半径 20.0f 和运动速度 0.05f,通过将时间与速度相乘,计算出物体在圆周上的角度。根据这个角度,我更新了物体的 x 和 z 坐标,使物体沿着圆周路径运动。

通过这种方式,我能够同时模拟手臂和腿部的自然摆动以及物体在平面上的运动。

4. 视角变换

```
if(cameraMode == 1){
 camera->mouse(deltaX, deltaY);
else if(cameraMode == 2 || cameraMode == 3){
 if (deltaX > 0) {
lxlmanBody->rotation[1] -= abs(deltaX) * (cameraMode == 2 ? 0.6f : 0.3f); // 鼠标向右滑动
 else if (deltaX < 0) {
lxlmanBody->rotation[1] += abs(deltaX) * (cameraMode == 2 ? 0.6f : 0.3f); // 鼠标向左滑动
 if (deltaY > 0) {
1f), (cameraMode == 2 ? 89.9f : 50.0f));
}
 else if (deltaY < 0) {
lxlmanHead->rotation[0] = glm::max(lxlmanHead->rotation[0] - abs(deltaY) * (cameraMode == 2 ? 0.05f : 0.
1f), -89.9f);
 }
else if(cameraMode == 4){
 if (deltaX > 0) {
     lxlmanBody->rotation[1] += abs(deltaX) * 0.7f; // 鼠标向右滑动
 }
 else if (deltaX < 0) {
lxlmanBody->rotation[1] -= abs(deltaX) * 0.7f; // 鼠标向左滑动
 }
 if (deltaY > 0) {
lxlmanHead->rotation[0] = glm::min(lxlmanHead->rotation[0] + abs(deltaY) * 0.1f, 89.9f);
 else if (deltaY < 0) {
lxlmanHead->rotation[0] = glm::max(lxlmanHead->rotation[0] - abs(deltaY) * 0.1f, -89.9f);
 }
}
```

在这段代码中,我通过不同的 cameraMode 来控制视角的旋转,具体来说,我让鼠标的移动影响角色或相机的旋转。首先,当 cameraMode 为 1 时,我直接通过 camera->mouse(deltaX, deltaY)控制相机的视角。这意味着鼠标的移动会影响相机的方向。

当 cameraMode 为 2 或 3 时,鼠标的水平移动(deltaX)会让我控制角色身体的旋转。具体来说,如果鼠标向右移动(deltaX > 0),角色会向左旋转;如果鼠标向左移动(deltaX < 0),角色会向右旋转。而垂直移动(deltaY)则控制角色头部的旋转,向上滑动会让头部向上转,向下滑动则让头部向下转。为了避免头部旋转超过一定的角度,我使用了 glm::min 和 glm::max 来限制旋转范围,分别限制为 89.9 度和 -89.9 度。

此外, cameraMode == 2 和 cameraMode == 3 之间的差异在于旋转速度, cameraMode == 2 的旋转较慢, 而 cameraMode == 3 的旋转较快, 分别通过不同的速度系数来调整。

最后,当 cameraMode 为 4 时,旋转速度更快,水平旋转幅度设为 0.7f,垂直旋转幅度为 0.1f,并且同样设置了头部旋转的角度限制。

5. 动作交互

```
// 如果 W, S, A, D 其中一个键被按下
if (isWPressed || isSPressed || isAPressed || isDPressed) {
// 如果视角模式不是 3, 旋转左臂
if (camera->getPerspectiveMode() != 3)
 lxlmanLeftArm->rotation[0] += lxlman->roateDir[2] * (isShiftPressed ? 15 : 9); // 根据是否按
下 Shift 键调整速度
if (lxlmanLeftArm->rotation[0] >= 45 || lxlmanLeftArm->rotation[0] <= -45)</pre>
 lxlman->roateDir[2] = -lxlman->roateDir[2]; // 当旋转角度达到阈值时,改变旋转方向
. . . . . .
// 旋转右腿
lxlmanRightLeg->rotation[0] += lxlman->roateDir[5] * (isShiftPressed ? 15 : 9);
if (lxlmanRightLeg->rotation[0] >= 45 || lxlmanRightLeg->rotation[0] <= -45)
 lxlman->roateDir[5] = -lxlman->roateDir[5];
// 获取角色的移动速度
 float currentSpeed = lxlman->speed;
if (isShiftPressed) {
 currentSpeed *= 2; // 按下 Shift 键时加速
}
. . . . . .
// 如果按下空格键, 触发跳跃
if (isSpacePressed) {
 if (!lxlman->jumping) {
 lxlman->jumping = true;
  lxlman->jumpingDirection = 1; // 启动跳跃
 }
}
}
// 控制"达龙"的飞行位置(类似飞行控制)
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_UP) == GLFW_PRESS) {
dalongPos.z += dalongmoveSpeed; // 向前飞行
}
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_DOWN) == GLFW_PRESS) {
dalongPos.z -= dalongmoveSpeed; // 向后飞行
```

```
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_LEFT) == GLFW_PRESS) {

  dalongPos.x += dalongmoveSpeed; // 向左飞行
}

if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_RIGHT) == GLFW_PRESS) {

  dalongPos.x -= dalongmoveSpeed; // 向右飞行
}
```

这段代码是用来处理我的角色和"达龙"飞行控制的。首先,针对 W、S、A、D 键的按下,我控制了角色的移动和摆臂动作。当 W、S、A、D 中的任何一个键被按下时,我会根据当前是否按下 Shift 键来调整角色四肢(左臂、右臂、左腿、右腿)的旋转速度。如果旋转角度达到一定的阈值 (比如 45 度),我会反转旋转的方向,确保角色的动作不至于一直单向旋转。

然后,角色的前进、后退、左移和右移都基于角色当前的朝向进行计算,角色的速度也会根据 Shift 键是否按下而变化,按下 Shift 键可以加速移动。

当我按下空格键时,角色会跳跃,并启动跳跃的方向,确保跳跃操作不会重复触发。

最后,我还实现了"达龙"的飞行控制。通过上下左右箭头键,我可以控制"达龙"的飞行方向和速度,类似于飞行控制器的操作。

```
//控制挥剑
void DoSword()
{
//挥剑
if (doSorw) {
 //右臂摆到最高点,则往下摆
 if (Upper >= maxUpper && Lower >= maxLower)
  movestep = -movestep;
 }
 //往上摆时
 if (movestep > 0)
  //上臂未到最高点
 if (Upper < maxUpper)</pre>
  Upper += movestep;
  else if (Lower < maxLower)</pre>
   Lower += movestep;
 }
  else {
  //下臂未到最低点
  if (Lower > ∅)
  Lower += movestep;
  else if (Upper > 0)
   Upper += movestep;
 }
 //挥剑结束
  if (movestep < 0 && Upper <= 0 && Lower <= 0)
  Upper = 0;
  Lower = 0;
```

第12页 共18页

```
doSorw = false;
movestep = -movestep;
}
}
```

这段代码是用来实现挥剑动画的控制。首先,我通过判断 doSorw 是否为 true 来决定是否执行挥剑动作。如果挥剑动作开始,我就会控制上臂和下臂的角度变化。在挥剑的过程中,我判断上臂和下臂的角度是否达到了最大或最小值,以此来决定是否改变挥剑的方向。具体来说,如果上臂和下臂都达到最大角度,我就会改变动作的方向,开始从上往下摆剑。反之,如果动作还没有到达最大角度,我会继续增加上臂或下臂的角度。在挥剑结束时,如果上臂和下臂都回到起始位置,我就会停止挥剑动作,并将 doSorw 设置为 false,准备开始下一次挥剑。

```
// 鼠标按键回调函数 - 用于处理鼠标按键事件
void mouseButtonCallback(GLFWwindow* window, int button, int action, int mods) {
// 检查是否按下鼠标左键
if (action == GLFW_PRESS) {
 if (button == GLFW_MOUSE_BUTTON_LEFT) {
  // 如果角色当前没有在挥手状态,则设置为挥手状态
  if (lxlman->waving == false) {
   lxlman->waving = true; // 设置挥手状态为 true
  lxlman->wavingState = 0; // 初始化挥手状态
   // 如果不是特殊视角模式,则重置右臂的旋转
  if (camera->getPerspectiveMode() != 3) {
   lxlmanRightArm->rotation = glm::vec3(0.0, 0.0, 0.0);
 }
  }
 }
}
```

在这段代码中,我实现了一个鼠标按键的回调函数,用于处理鼠标按键的事件。具体来说,这个函数主要是监听鼠标左键的按下事件,并根据事件的触发状态执行相关的操作。

首先,我判断是否按下了鼠标左键(GLFW_MOUSE_BUTTON_LEFT)。如果鼠标左键被按下,我接着检查角色是否处于挥手状态(1xlman->waving == false)。如果角色当前不在挥手状态,我会将其设置为挥手状态(1xlman->waving = true)并初始化挥手的状态(1xlman->wavingState = 0),这样角色就开始进入挥手的动作。

此外,我还检查了当前视角模式。如果视角模式不是特殊的视角模式(即不等于3),我会将右臂的旋转角度重置为默认值(glm::vec3(0.0, 0.0)),确保角色在挥手时,右臂从初始位置开始旋转。

```
// 跳跃
void update2() {

// 检查是否处于跳跃状态

if (lxlman->jumping) {

// 根据跳跃方向更新角色的垂直位置 (y 轴)

lxlman->lxlmanPos[1] += lxlman->jumpingDirection * 0.1f;

// 如果角色到达最高点或最低点,切换跳跃状态
```

```
if (lxlman->lxlmanPos[1] >= 1.5f || lxlman->lxlmanPos[1] == 1.0f) {

// 如果角色达到最高点,开始下落

if (lxlman->jumpingDirection == 1 && lxlman->lxlmanPos[1] >= 1.5f) {

lxlman->jumpingDirection = -1; // 从上升状态切换到下降状态

}

// 如果角色已经到达最低点,跳跃结束
else if (lxlman->jumpingDirection == -1 && lxlman->lxlmanPos[1] <= 1.0f) {

lxlman->jumping = false; // 跳跃结束,重置跳跃状态

}

}

}
```

在这段代码中,我实现了角色跳跃的逻辑。通过 update2 函数,我根据角色的跳跃状态 (1x1man->jumping) 控制角色在垂直方向 (y轴) 的位置变化。

首先,我检查角色是否处于跳跃状态。如果是,角色的垂直位置会根据跳跃方向 (lxlman->jumpingDirection)更新。跳跃方向的值为 1 时表示角色正在上升,值为 -1 时表示角色正在下降。在这里,我让角色的垂直位置按每次 0.1f 的步长进行更新。

然后,我判断角色的垂直位置是否已经达到跳跃的最高点或最低点。当角色的 y 轴位置大于等于 1.5f (最高点)时,我会让跳跃方向变为下降 (lxlman->jumpingDirection = -1)。如果角色已经下降到 1.0f (最低点),跳跃就结束了,此时将 lxlman->jumping 设置为 false,表示跳跃完成,角色恢复到初始状态。

这一样,通过简单的逻辑判断,我模拟了角色的跳跃过程,并且确保角色在达到最高点后开始下落,最终回到地面,跳跃完成。这个控制逻辑能够让角色在游戏中表现出更加自然的跳跃动作。

```
//控制人物移动时手臂摆动
void walk() {
if (Zmove || Xmove)
 //第一次摆动手臂
 if (firstwalk)
  robot.theta[robot.RightUpperArm] = 0;
  robot.theta[robot.RightUpperLeg] = 360;
  robot.theta[robot.LeftUpperArm] = 360;
  robot.theta[robot.LeftUpperLeg] = 0;
  firstwalk = false;
  type = 'R';
  }
  else if (!Up) {
   robot.theta[robot.RightUpperArm] -= movespeed;
   robot.theta[robot.LeftUpperArm] += movespeed;
   robot.theta[robot.RightUpperLeg] += movespeed;
   robot.theta[robot.LeftUpperLeg] -= movespeed;
  }
  //摆动到最高点
  if (robot.theta[robot.RightUpperArm] >= 20)
```

第 14页 共 18页

```
{
   Up = false;
  }
  if (!Up && robot.theta[robot.LeftUpperArm] <= 0)</pre>
  type = 'R';
   robot.theta[robot.RightUpperArm] = 0;
  robot.theta[robot.RightUpperLeg] = 360;
   robot.theta[robot.LeftUpperArm] = 360;
  robot.theta[robot.LeftUpperLeg] = 0;
   Up = true;
  }
 }
}
//停止行走
else {
 firstwalk = true;
 robot.theta[robot.RightUpperArm] = 0;
 robot.theta[robot.RightUpperLeg] = 0;
 robot.theta[robot.LeftUpperArm] = 0;
 robot.theta[robot.LeftUpperLeg] = 0;
}
```

在这段代码中,我负责控制机器人在移动时手臂的摆动。具体来说,当机器人开始移动时,手臂会按照一定的规律摆动,模拟自然的行走动作。

首先,当机器人第一次开始行走时,我初始化了四肢的角度:右上臂设置为 0 度,左上臂设置为 360 度,右上腿设置为 360 度,左上腿设置为 0 度。这样,机器人就准备好开始摆动了。接下来,我通过判断 type 来决定是右臂还是左臂在前。当 type 为' R'时,右臂在前,我通过 Up 来控制手臂的摆动方向。当 Up 为 true 时,右臂向前摆动,左臂向后摆动;当 Up 为 false 时,右臂向

此外,我还设置了条件来控制手臂摆动的范围。当右臂摆到一定角度时,Up 会变为 false, 这时机器人会开始摆动左臂, 左臂也会按照类似的方式摆动。这些动作会交替进行, 直到机器人停止移动为止。如果机器人停止移动, 我会将所有的角度重置为初始值, 准备下一次的手臂摆动。

后摆动,左臂向前摆动。通过这种方式,手臂的摆动会交替进行,模拟出自然的行走动作。

6. 阴影绘制

```
if(mesh->getDrawShade()){
    // 绘制阴影
    glm::mat4 shadowMatrix = light->getShadowProjectionMatrix(); // 获取阴影矩阵
    // 转置阴影矩阵以适应 OpenGL 的列主序存储方式
    shadowMatrix = glm::transpose(shadowMatrix);
    // 将阴影矩阵应用于模型变换
    shadowMatrix = shadowMatrix * modelMatrix;
    // 传递矩阵到着色器
    glUniformMatrix4fv(object.modelLocation, 1, GL_FALSE, &shadowMatrix[0][0]); // 模型矩阵
    glUniformMatrix4fv(object.viewLocation, 1, GL_FALSE, &camera->viewMatrix[0][0]); // 视图矩阵
```

```
glUniformMatrix4fv(object.projectionLocation, 1, GL_FALSE, &camera->projMatrix[0][0]); // 投影矩阵 // 设置阴影标志位为1,表示绘制阴影 glUniform1i(object.shadowLocation, 1); // **传递阴影亮度参数**,设置为 0.5 表示阴影亮度为环境光的 50% glUniform1f(glGetUniformLocation(object.program, "shadowBrightness"), 0.5f); // 绘制阴影 glDrawArrays(GL_TRIANGLES, 0, mesh->getPoints().size()); // 绘制阴影的几何体 }
```

在这段代码中,我首先检查对象是否需要绘制阴影。如果需要,我会执行一系列步骤来计算并渲染阴影。首先,我通过 light->getShadowProjectionMatrix() 获取阴影投影矩阵,这个矩阵是用来映射光源投射的阴影的。由于 OpenGL 使用的是列主序存储矩阵,而返回的矩阵是行主序,我需要使用 glm::transpose() 来转置它,以确保正确的矩阵格式。

接下来,我将转置后的阴影矩阵与当前的模型变换矩阵相乘,得到最终的阴影矩阵,这个矩阵将影响物体的阴影渲染。然后,我通过 glUniformMatrix4fv 把模型矩阵、视图矩阵和投影矩阵传递给着色器,确保阴影能够正确映射到物体表面。

最后,我设置阴影的亮度参数,并通过 glDrawArrays 绘制阴影几何体。这些步骤共同保证了阴影能够被正确渲染到场景中,增强了视觉效果。

7. 主函数

```
int main(int argc, char** argv)
// 初始化GLFW库,必须是应用程序调用的第一个GLFW函数
glfwInit();
// 配置GLFW 窗口的OpenGL 版本
glfwWindowHint(GLFW_CONTEXT_VERSION_MAJOR, 3); // 主版本设置为3
glfwWindowHint(GLFW_CONTEXT_VERSION_MINOR, 3); // 次版本设置为3
glfwWindowHint(GLFW OPENGL PROFILE, GLFW OPENGL CORE PROFILE); // 设置OpenGL 核心配置文件
// 在MacOS 上需要额外配置,使OpenGL 兼容
#ifdef __APPLE
glfwWindowHint(GLFW_OPENGL_FORWARD_COMPAT, GL_TRUE); // 启用前向兼容
//PlaySound("./music/music.wav", NULL, SND_FILENAME | SND_ASYNC);
// 创建窗口,设置窗口大小和标题
GLFWwindow* window = glfwCreateWindow(800, 800, u8"2022150130_林宪亮_期末大作业", NULL, NULL);
if (window == NULL)
 // 如果窗口创建失败,输出错误信息并终止程序
 std::cout << "Failed to create GLFW window" << std::endl;</pre>
 glfwTerminate();
 return -1;
glfwMakeContextCurrent(window); // 设置当前窗口为上下文
// 设置回调函数处理用户输入事件
glfwSetKeyCallback(window, key_callback);
glfwSetMouseButtonCallback(window, mouseButtonCallback);
glfwSetCursorPosCallback(window, mouse_callback); // 设置鼠标位置回调函数
glfwSetScrollCallback(window, scroll_callback); // 设置滚轮回调函数
```

```
glfwSetInputMode(window, GLFW_CURSOR, GLFW_CURSOR_DISABLED); // 隐藏鼠标指针
glfwSetFramebufferSizeCallback(window, framebuffer_size_callback); // 处理窗口尺寸变化
// 加载OpenGL 函数指针
if (!gladLoadGLLoader((GLADloadproc)glfwGetProcAddress))
// 如果GLAD 加载失败,输出错误信息并终止程序
 std::cout << "Failed to initialize GLAD" << std::endl;</pre>
 return -1;
}
// 初始化网格、着色器和缓冲区等资源
init();
// 输出帮助信息, 指导用户如何操作
printHelp();
// 启用深度测试,确保渲染正确的物体层次
glEnable(GL_DEPTH_TEST);
// 主循环,直到窗口关闭
while (!glfwWindowShouldClose(window))
// 更新游戏状态,例如角色移动、动画更新等
update(window);
// 更新跳跃动画
 update2();
// 更新挥手动画
 update3();
// 渲染当前帧
 display();
// 交换缓冲区,显示渲染结果
glfwSwapBuffers(window);
// 处理所有窗口事件, 如按键、鼠标等
glfwPollEvents();
// 清理数据,释放所有资源
cleanData();
return 0;
```

在这段代码中,我首先初始化了GLFW库,确保它可以正确运行。我通过 glfwInit() 函数完成了这个操作。接着,我配置了OpenGL的版本,要求使用OpenGL 3.3,并指定了核心配置文件。这样,我可以确保只使用OpenGL的现代特性,不会包含过时的功能。

为了兼容 MacOS 系统,我使用了一个条件编译的宏来启用前向兼容性,这对于在 Mac 上使用 OpenGL 至关重要。然后,我创建了一个 800x800 像素的窗口,并为其设置了标题。万一窗口创建失败,我会输出错误信息并提前终止程序。

接下来,我通过 glfwMakeContextCurrent() 设置了当前的 OpenGL 上下文,确保接下来的 OpenGL 渲染操作能够与窗口相关联。接着,我设置了多个回调函数,用于处理键盘、鼠标、滚轮等输入事件。这些回调函数在程序运行时会被调用,确保我能够实时响应用户的操作。

在加载完 OpenGL 的函数指针之后,我调用了 init()函数来初始化所有渲染所需的资源,如网格、着色器和缓冲区等。此外,我还调用了 printHelp()函数显示帮助信息,让用户了解如何操作程序。在主循环中,我不断地更新游戏状态,如角色的移动、动画等,同时执行渲染操作。通过

glfwSwapBuffers()刷新窗口,将当前帧的渲染结果显示出来。我还使用了 glfwPollEvents()来 处理用户的输入事件,确保交互体验流畅。

当窗口关闭时,我调用了 cleanData() 函数来释放资源,确保程序能够干净地退出。通过这样的流程,我能够确保程序在渲染时的高效性和稳定性。