1. 先将弹簧补偿给一个比较高的值，I、D都设为1，试探P的最大值，就是刚好不震荡的值。
2. 然后将I、D调大，得到比较平的图线，然后调小弹簧补偿，使均值落在7500，如果过程中出现震荡，略微调小P的值
3. 调整换向参数，使得动镜正常换向
4. 注意：弹簧参数需保持全局一致，否则快扫失调