



经世济民 改改以求

机器学习基础

提升方法



- 集成算法
- AdaBoost算法
 - 算法建立
 - 算法的误差分析
 - 算法的另一解释
 - 总结
- 提升树
 - 梯度提升树 (GBDT)



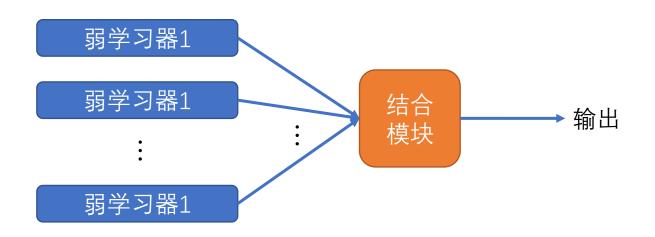
- 集成算法
- AdaBoost算法
 - 算法建立
 - 算法的误差分析
 - 算法的另一解释
 - 总结
- 提升树
 - 梯度提升树 (GBDT)

强可学习与弱可学习

- 强可学习: 存在一个多项式学习算法能够学习, 并且正确率高
- 弱可学习:存在一个多项式学习算法能够学习,正确率仅比随机猜测略好
- 强可学习与弱可学习是等价的
- 弱学习算法是容易发现的,那么如何得到对应的强学习算法?

集成学习

集成学习:通过构建多个弱学习器(基学习器)来完成学习任务,其一般结构为:



集成个体应"好而不同"

• 好: 弱学习器要有一定的准确性, 不能太坏

• 不同: 弱学习器之间有差异, 具有一定的多样性

	测试例1	测试例2	测试例3		测试例1	测试例2	测试例3		测试例1	测试例2	测试例3
h_1	$\sqrt{}$	$\sqrt{}$	×	h_1	$\sqrt{}$	$\sqrt{}$	×	h_1	$\sqrt{}$	×	×
h_2	$\sqrt{}$	×	$\sqrt{}$	h_2	$\sqrt{}$	$\sqrt{}$	×	h_2	×	$\sqrt{}$	×
h_3	×	$\sqrt{}$	$\sqrt{}$	h_3	$\sqrt{}$	$\sqrt{}$	×	h_3	×	×	$\sqrt{}$
集成				集成			×	集成	×	×	×

集成提升性能

集成不起作用

集成起负作用

集成学习的类型

- 套袋法 (bagging) : 基学习器是同质弱学习器, 且独立并行学习这些弱学习器, 再用平均过程组合将它们组合起来
- 提升法 (boosting) : 基学习器是同质弱学习器,学习器之间有相互依赖关系,再用确定性的策略将它们组合起来
- 堆叠法(stacking):基学习器是异质弱学习器,并行训练这些学习器,并通过训练一个"元模型"将它们组合起来

Bagging

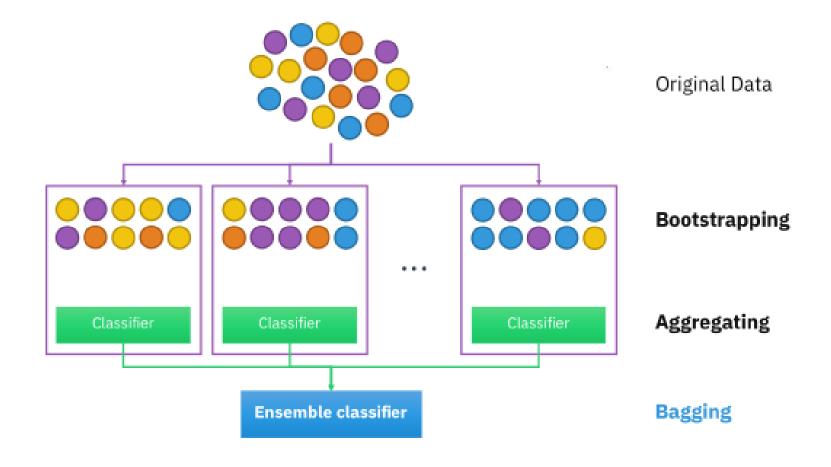
- 样本采集:利用自助法从训练样本中随机抽取n个样本,共抽取k轮,产生k组训练集
 - 训练样本是有放回的选取
 - k组训练集相互之间独立
- 建立弱学习器:对每组训练集独立训练一个基学习器,得到 ½ 个模型
 - k个弱学习器是同质的,即都是决策树、感知机等



Bagging

- 学习器组合:
 - 分类问题:将 k 个模型的分类结果采用多数表决原则获得组合后的分类结果
 - 回归问题:将 k 个模型的预测结果的均值作为组合后的预测结果
- 代表算法: 随机森林 (RF)

Bagging



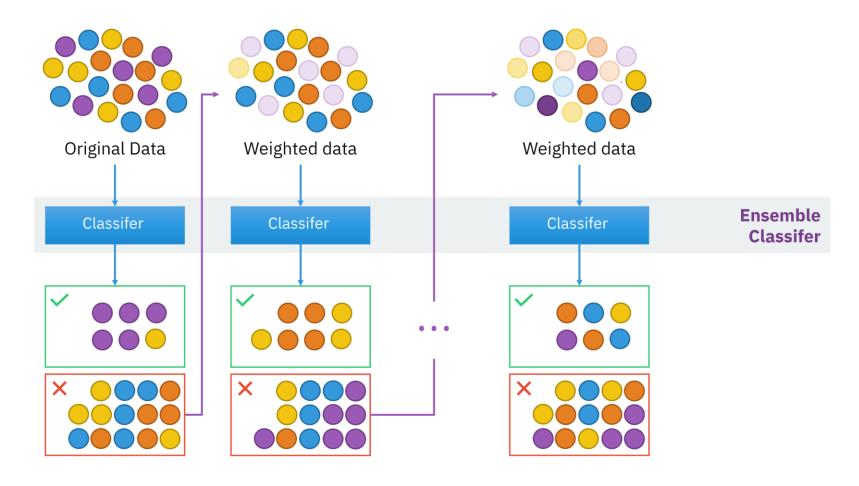
Bagging的优缺点

- 优点
 - 组合后的学习器比单个学习器表现好,不容易过拟合
 - 会去除掉高方差、低偏差的学习器
 - 基学习器能并行计算
- 缺点
 - 若基学习器是高偏差的, 组合后的学习器也容易欠拟合
 - 模型缺乏解释性
 - 随着样本增多, 计算复杂度也会显著增加

Boosting

- 建立弱学习器: 对所有训练样本进行k轮学习, 每轮训练出一个弱学习器, 一共得到k个弱学习器
 - k个弱学习器是同质的,即都是决策树、感知机等
 - 每一轮训练都要基于前面轮次的弱学习器的学习结果,即弱学习器之间是迭代产生、相互依赖的
- 学习器组合:确定性的组合方式,例如加法模型
- 代表算法: Adaboost, GBDT, XGBT, Catboost

Boosting



Boosting的优缺点

- 优点
 - 表现相当出色,例如XGBT几乎横扫所有比赛
 - 模型解释性好
- 缺点
 - 对异常点敏感
 - 新一轮的训练会修补前面基分类器对异常点的错误
 - 训练过程长
 - 弱学习器迭代产生,必须要一个一个建立



Bagging与Boosting

	Bagging	Boosting
结构	并行	串行
训练集	独立	依赖
基学习器	同质	同质
作用	减小方差	减小偏差

Bagging不显著减小偏差

- 由于样本随机选取,各基学习器之间有相似的偏差和方差
- 假设X_i 是第i个基学习器的预测结果

• 由于
$$\mathbb{E}\left(\frac{\sum X_i}{n}\right) = \frac{\sum \mathbb{E}(X_i)}{n} \doteq \mathbb{E}(X_i)$$

• 所以组合后的偏差与基学习器的偏差接近

Bagging减小方差

• 假设 X_i 相互之间完全独立,则

$$Varigg(rac{\sum X_i}{n}igg) = rac{Var(\sum X_i)}{n^2} = rac{\sum Var(X_i)}{n^2} \doteq rac{Var(X_i)}{n}$$

- 假设 X_i 相互之间完全相等,则 $Var\left(\frac{\sum X_i}{n}\right) = Var(X_i)$
- Bagging各基分类器之间有一定的相关性,介于以上两种情况之间因此可以一定程度降低方差



Bagging的原理

- 尽量减小基分类器的偏差, 提高预测能力
 - 组合后的模型与基分类器有近似的偏差
- 减小基分类器的偏差会增加其方差,利用求平均减小组合后模型的方差
- 因此组合模型有较小的偏差和方差

Boosting显著减小偏差

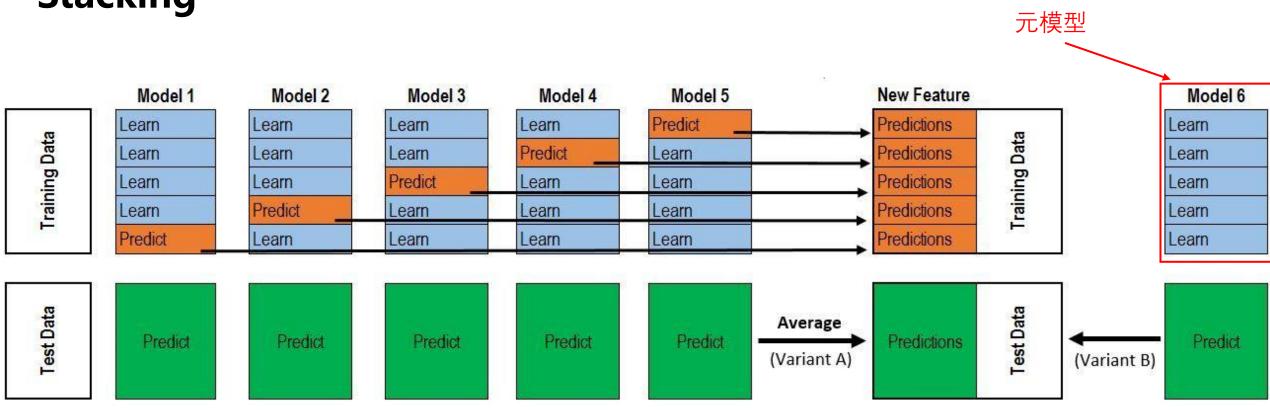
- 每一轮训练的弱学习器会减小前一轮训练的弱学习器的损失函数,因此偏差会逐步下降
- 弱学习器之间有强相关性, 组合后的模型不能显著降低方差
- 弱学习器不需要很强的学习能力,例如深度为1的决策树
 - 弱学习器的偏差大, 方差小, 组合后的方差相对也小
 - 弱学习器在迭代过程会显著减小偏差

Stacking的原理

- 建立弱学习器:对训练数据建立k个不同的弱学习器,例如弱学习器为kNN、SVM、逻辑斯蒂回归等
- 训练元模型来组合 * 个弱学习器,例如用神经网络作为元模型
 - k个弱学习器的预测结果作为元模型的输入
 - 元模型的预测结果作为最终预测结果
- 没有成熟的代表算法,甚至Scikit-learn没有直接的Stacking 方法



Stacking





- 集成算法
- AdaBoost算法
 - 算法建立
 - 算法的误差分析
 - 算法的另一解释
 - 总结
- 提升树
 - 梯度提升树 (GBDT)

- 数据集: $T = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_N, y_N)\}$, 其中 $x_i \in \mathbb{R}^n$, $y_i \in \{-1, +1\}$
- 初始化训练样本的权值

$$D_1\!=\!(w_{11},\cdots,w_{1i},\cdots,w_{1N}),\;\;w_{1i}\!=\!rac{1}{N},\;\;i\!=\!1\,,2\,,\,\cdots,N$$

- 第一轮训练的样本权重相同,保证在原始数据集上训练
- 第m轮训练, $m=1,2,\dots,M$
 - a. 根据当前的样本权值 D_m 训练基分类器 $G_m(x)$

- 第m轮训练, $m=1,2,\dots,M$
 - b. 计算 $G_m(x)$ 在训练集上的分类错误率 $e_m = \sum_{i=1}^N w_{mi} \mathbb{I}(G_m(x_i) \neq y_i)$
 - · em是加权错误率,样本权重大对错误率影响大
 - C. 计算 $G_m(x)$ 的系数 $\alpha_m(x) = \frac{1}{2} \log \frac{1 e_m}{e_m}$
 - $\alpha_m(x)$ 表示 $G_m(x)$ 在最终分类器中的重要性
 - $e_m \ge \frac{1}{2}$ 时, $\alpha_m(x) \ge 0$; e_m 越小, $\alpha_m(x)$ 越大, 即 $G_m(x)$ 表现越好, 它在最终组合中越重要

- 第 m 轮 训练, m=1,2,…,M
 - d. 更新训练样本的权值

$$D_{m+1} = (w_{m+1,1}, \cdots, w_{m+1,i}, \cdots, w_{m+1,N}),$$

$$w_{m+1,i} = \frac{w_{mi}}{Z_m} \exp(-\alpha_m y_i G_m(x_i)), \quad i = 1, 2, \cdots, N$$
 其中 $Z_m = \sum_{i=1}^N w_{mi} \exp(-\alpha_m y_i G_m(x_i))$ 是规范化因子,保证 D_{m+1} 成为一个概率分布

- 第m轮训练, $m=1,2,\dots,M$
 - d. 更新训练样本的权值 $w_{m+1,i} = \frac{w_{mi}}{Z_m} \exp(-\alpha_m y_i G_m(x_i))$
 - 当第 m 轮训练的 $G_m(x)$ 能正确预测 x_i 时, 即 $G_m(x_i) = y_i$, 有

$$w_{m+1\,,\,i} \! = \! rac{w_{mi}}{Z_m} e^{-lpha_m} \! < \! w_{mi}$$

即预测正确的样本, 权重会下降

• 否则有 $w_{m+1,i} = \frac{w_{mi}}{Z_m} e^{\alpha_m} > w_{mi}$, 即预测错误的样本权重会增大, 且 $G_m(x)$ 的表现越好, 增加的越多

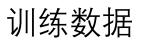
• 将 M 轮训练的所有基分类器组合起来

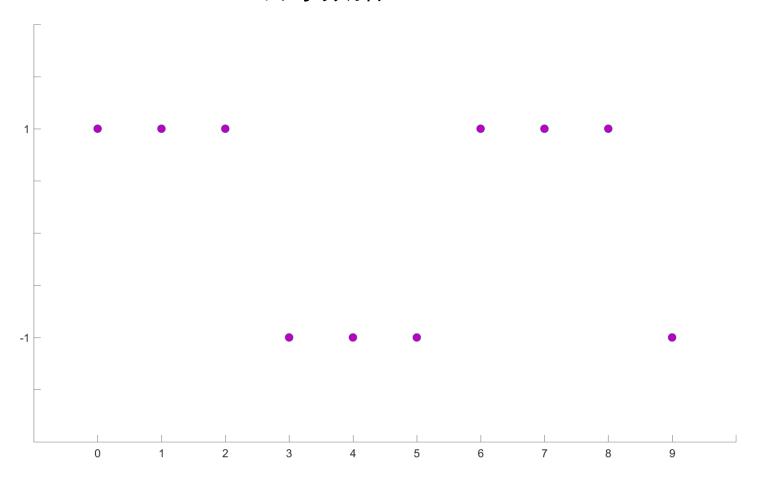
$$f(x) = \sum_{m=1}^M lpha_m G_m(x)$$

- α_m 表示 $G_m(x)$ 的重要性; 表现越好的 $G_m(x)$, α_m 越大
- 最终的分类决策器

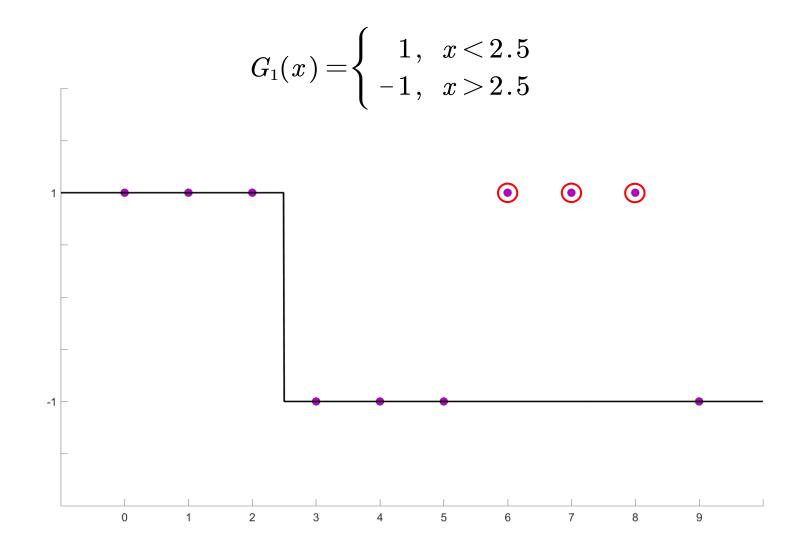
$$G(x) = ext{sign}(f(x))$$
 $= ext{sign} \left(\sum_{m=1}^{M} lpha_m G_m(x)
ight)$

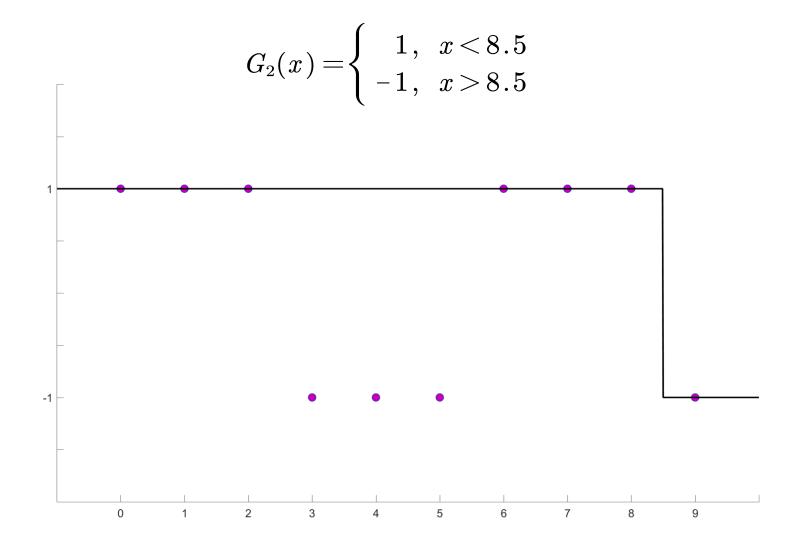
例 8.1

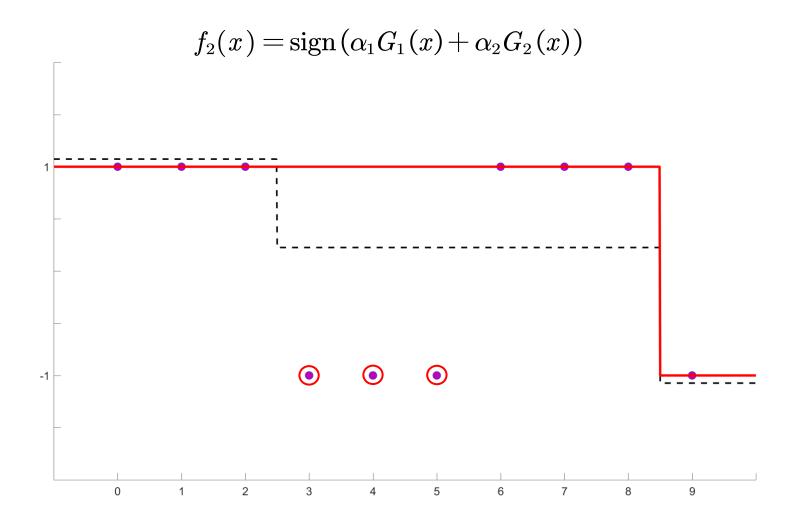


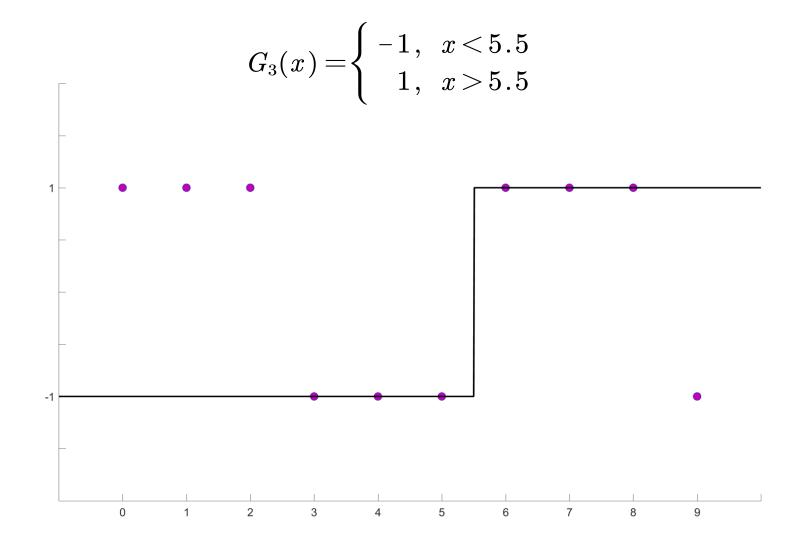


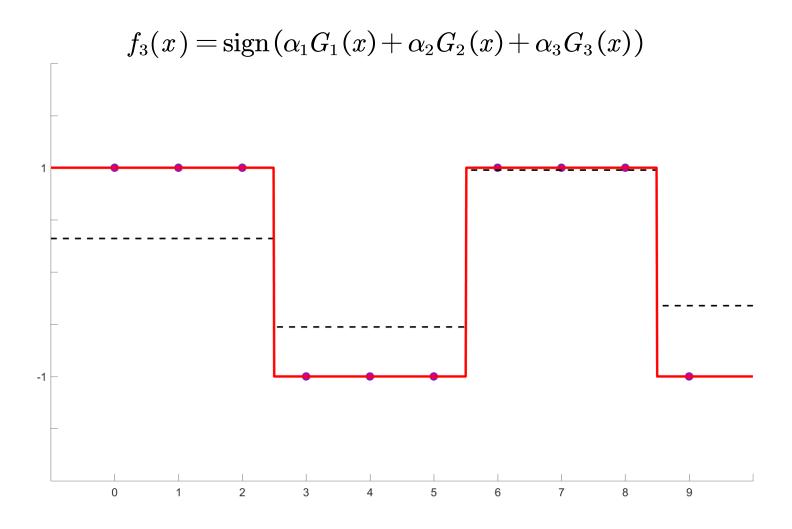
例 8.1



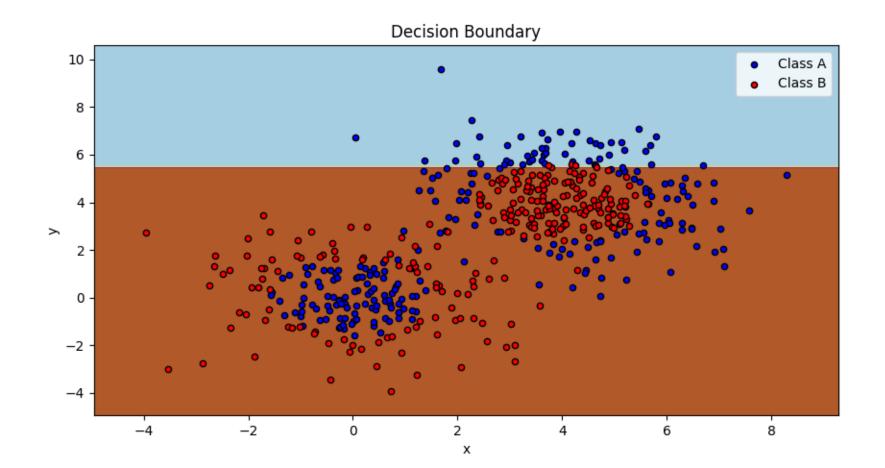




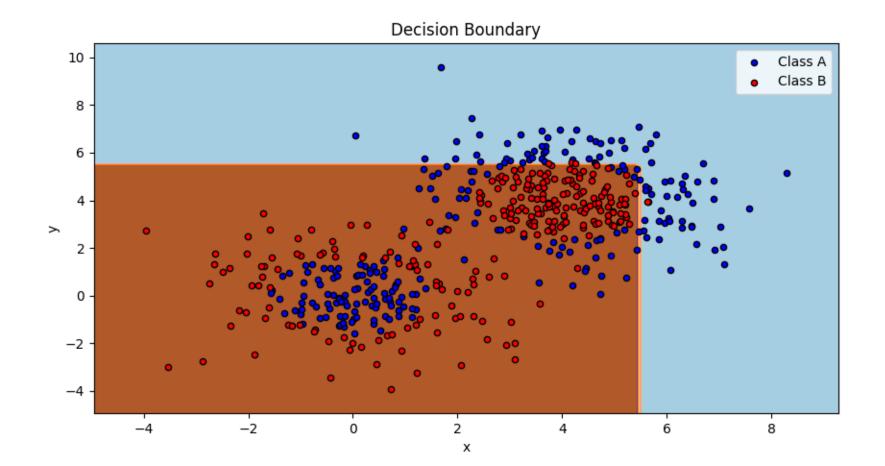




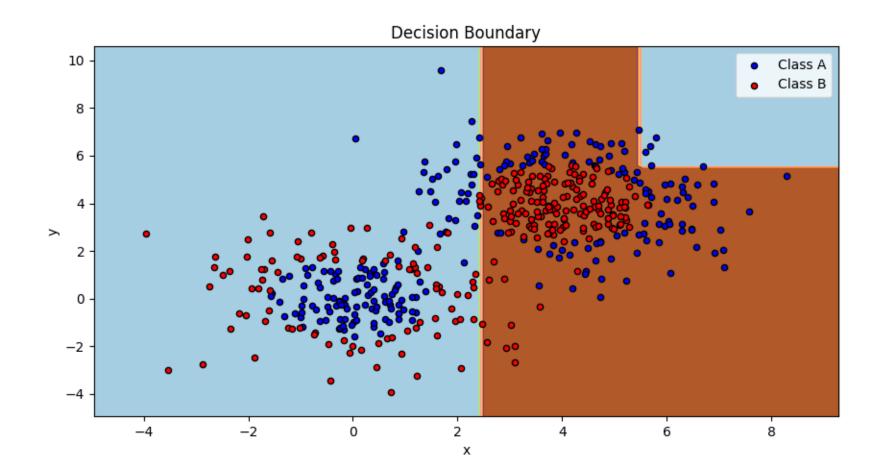
另一个例子:m=1

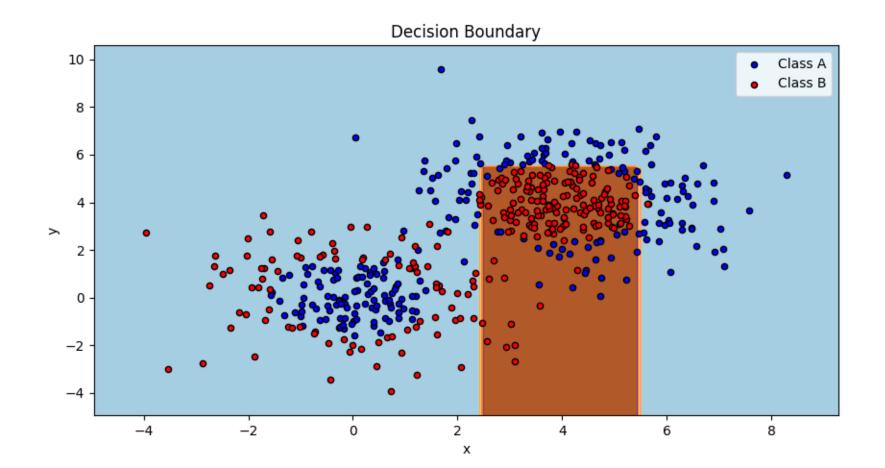


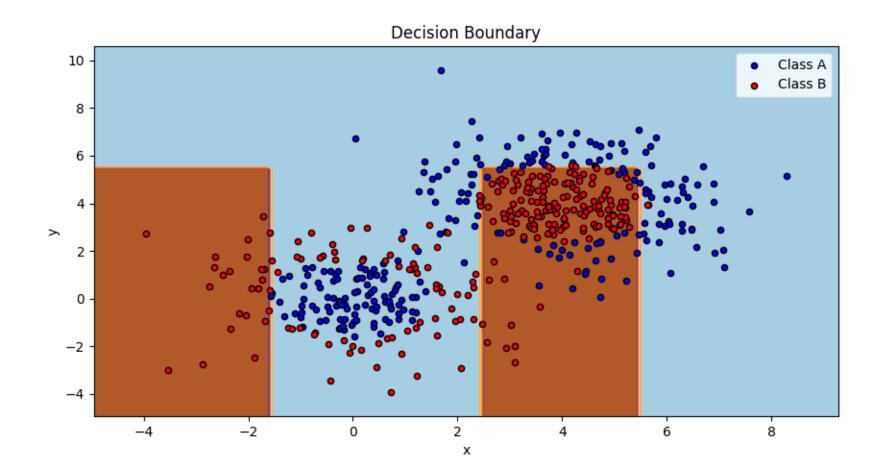
另一个例子:m=3

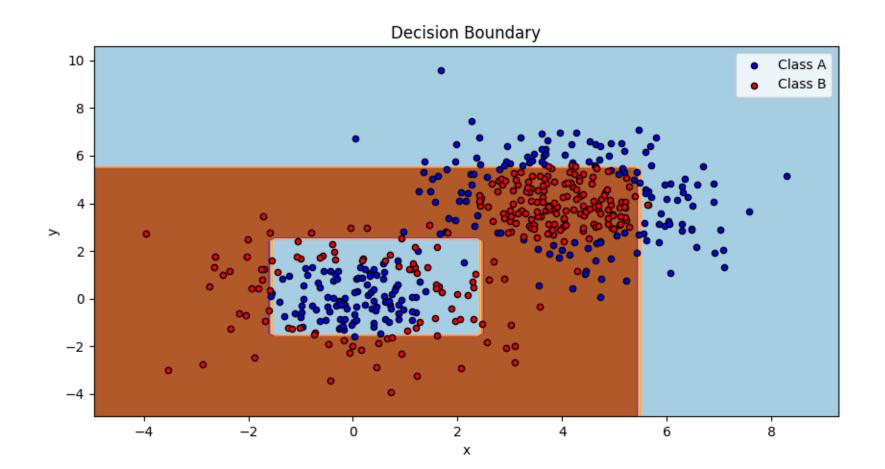


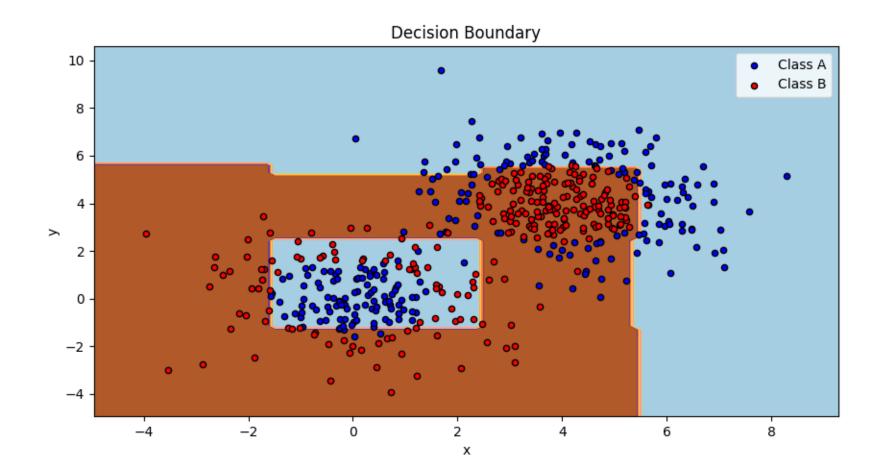
另一个例子:m=4

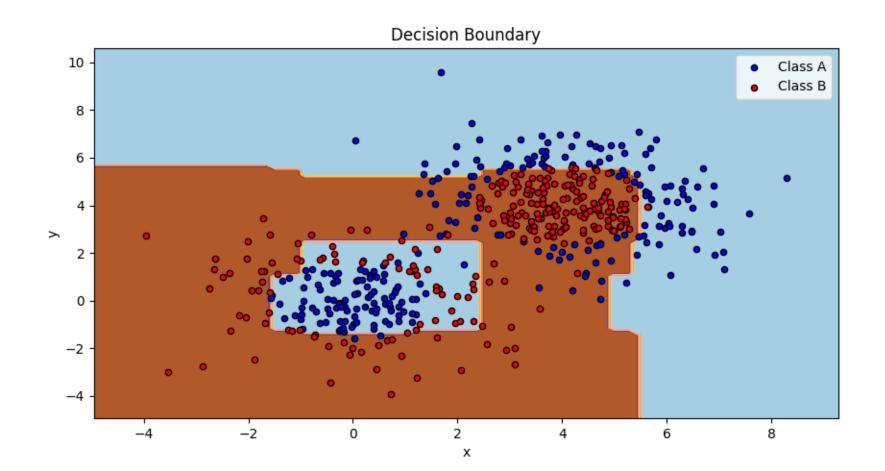


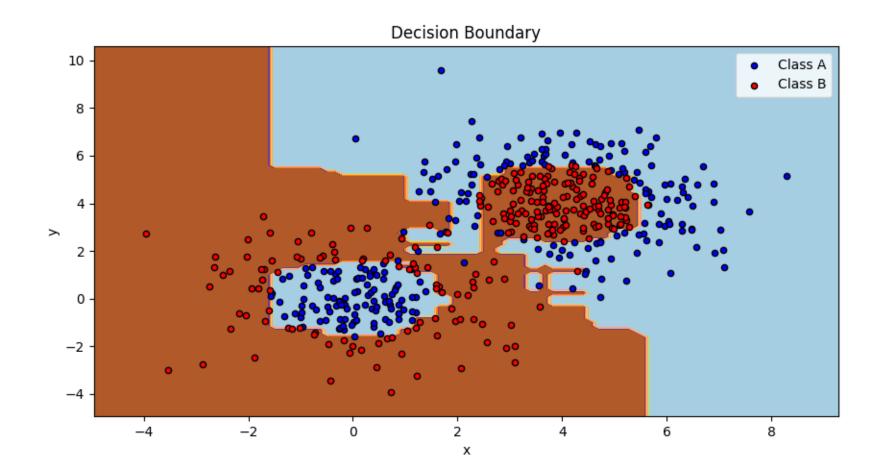


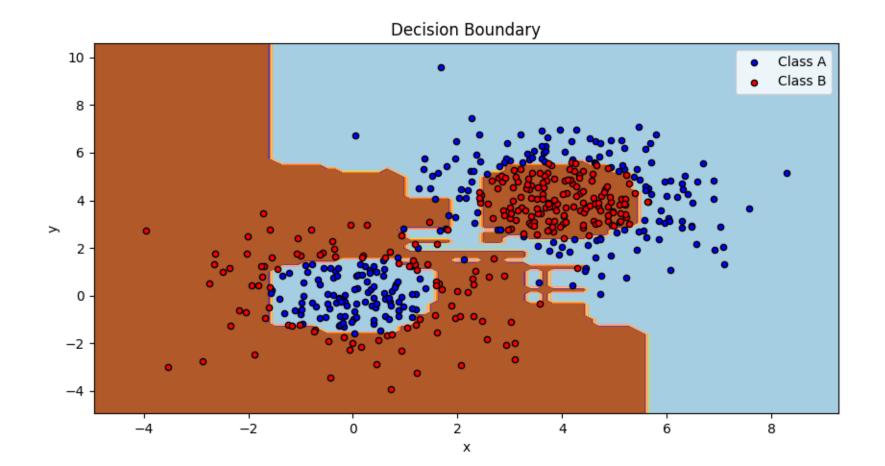














- 集成算法
- AdaBoost算法
 - 算法建立
 - 算法的误差分析
 - 算法的另一解释
 - 总结
- 提升树
 - 梯度提升树 (GBDT)

AdaBoost算法的误差分析

• 定理8.1: AdaBoost算法最终分类器的训练误差界为

$$rac{1}{N}\sum_{i=1}^{N}\mathbb{I}\left(G(x_i)\!
eq\!y_i
ight)\! \leq\! rac{1}{N}\sum_{i}\exp(-y_if(x_i)) = \prod_{m}Z_m$$

- 定理8.2: $\prod_{m} Z_m \leq \exp\left(-2\sum_{m=1}^{M} \gamma_m^2\right)$, 其中 $\gamma_m = \frac{1}{2} e_m$
- 推论8.1: 如果 $\gamma = \min_{m} \{\gamma_{m}\} > 0$,则 $\frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \mathbb{I}(G(x_{i}) \neq y_{i}) \leq \exp(-2M\gamma^{2})$
 - AdaBoost的训练误差随着训练总轮次M呈指数速率下降



- 集成算法
- AdaBoost算法
 - 算法建立
 - 算法的误差分析
 - 算法的另一解释
 - 总结
- 提升树
 - 梯度提升树 (GBDT)

加法模型 (additive model)

- 加法模型 $f(x) = \sum_{m=1}^{M} \beta_m b(x; \gamma_m)$
 - 其中 $b(x;\gamma_m)$ 是基函数, γ_m 是基函数的参数, β_m 是基函数的系数
 - AdaBoost显然是个加法模型
- 假设损失函数为L(y,f(x)),学习加法模型是极小化以下问题

$$\min_{eta_{m}, \gamma_{m}} \sum_{n=1}^{N} Ligg(y_{i}, \sum_{m=1}^{M} eta_{m} b\left(x_{i}; \gamma_{m}
ight)igg)$$

• 要同时优化所有的 β_m , γ_m 是一个困难问题

前向分布算法

- 原理:从前到后,每一步只学习一个基函数及其系数,逐步逼近优化目标函数,即每一步优化损失函数 $\min_{\beta,\gamma} \sum_{n=1}^{N} L(y_i,\beta b(x_i;\gamma))$
- 初始化 $f_0(x) = 0$
- 极小化损失函数 $(\beta,\gamma) = arg \min_{\beta,\gamma} \sum_{n=1}^{N} L(y_i, f_{m-1}(x_i) + \beta b(x;\gamma))$
- 更新 $f_m(x) = f_{m-1}(x) + \beta_m b(x; \gamma_m)$
- 最终加法模型 $f(x) = f_M(x) = \sum_{m=1}^{M} \beta_m b(x; \gamma_m)$

前向分布算法与AdaBoost

• 定理8.3:AdaBoost是前向分步加法算法,其损失函数是指数函数

• 证明: AdaBoost的分类器 $f(x) = \sum_{m=1}^{m} \alpha_m G_m(x)$ 显然是加法算法

每一轮只训练该轮对应的基分类器

假设已经训练得到了 $f_{m-1}(x) = \alpha_1 G_1(x) + \dots + \alpha_{m-1} G_{m-1}(x)$

令损失函数是指数函数,则第 m 的目标是优化以下问题

$$G(lpha_m,G_m(x)) = arg\min_{lpha,G} \sum_{i=1}^N \exp[-y_i(f_{m-1}(x_i) + lpha G(x_i))]^{-1}$$

前向分布算法与AdaBoost

$$(\alpha_m, G_m(x)) = arg \min_{\alpha, G} \sum_{i=1}^N \bar{w}_{mi} \exp[-y_i \alpha G(x_i)]$$
对任意 $\alpha > 0$, $\bar{w}_{mi} \exp[-y_i \alpha G(x_i)] = \begin{cases} \bar{w}_{mi} e^{-\alpha}, & \text{if } y_i = G(x_i) \\ \bar{w}_{mi} e^{\alpha}, & \text{otherwise} \end{cases}$

优化问题等价干

$$egin{align*} G_m^*(x)) &= arg \min_G \sum_{y_i = G(x_i)} ar{w}_{mi} e^{-lpha} + \sum_{y_i
eq G(x_i)} ar{w}_{mi} e^{lpha} \ &= arg \min_G \sum_{i=1}^N ar{w}_{mi} \mathbb{I}(y_i
eq G(x_i)) \end{aligned}$$
 使第 m 轮加权数据分类 错误率最小的基分类器

前向分布算法与AdaBoost

•证明:同样的,对于优化问题



- 集成算法
- AdaBoost算法
 - 算法建立
 - 算法的误差分析
 - 算法的另一解释
 - 总结
- 提升树
 - 梯度提升树 (GBDT)

AdaBoost算法的优点

- AdaBoost算法提供的是框架,可以使用各种算法作为弱分类器
- 弱分类器的构造极其简单,不用对特征进行筛选
- 不需要预先知道弱分类器的错误率上限,算法可以根据弱分类器的反馈,自适应地调整假定的错误率,能显著的提高学习精度
- 不容易发生过拟合

AdaBoost算法的缺点

- 对异常值很敏感, 容易受噪音干扰
- 算法的迭代次数也就是弱分类器数目不好设定,可以使用交叉 验证来进行确定
- 算法依赖于弱分类器,而弱分类器的训练时间往往很长,所以 比较耗时
- 数据不平衡导致分类精度下降



- 集成算法
- AdaBoost算法
 - 算法建立
 - 算法的误差分析
 - 算法的另一解释
 - 总结
- 提升树
 - 梯度提升树 (GBDT)

提升树模型

- 采用加法模型与前向分步算法
- 弱分类器采用决策树算法
 - 对分类和回归问题,决策树都是二叉树
- 模型是 $f_M(x) = \sum_{m=1}^{M} T(x; \theta_m)$
 - 其中 $T(x;\theta_m)$ 表示决策树, θ_m 是参数, M是树的个数

提升树算法

- 弱分类器决策树表示为 $T(x;\theta) = \sum_{j=1}^{J} c_j \mathbb{I}(x \in R_j)$
 - 其中 』是叶节点个数
 - R₁,R₂,···,R_J是特征空间中不相交的划分, c_j是对应输出
- 利用前向分步算法训练模型

$$\left\{egin{aligned} f_m(x) = & f_{m-1}(x) + T\left(x; heta_m
ight) \ \hat{ heta}_m = & arg\min_{ heta_m} \sum_{i=1}^N L(y_i, f_{m-1}(x_i) + T\left(x_i; heta_m
ight)) \end{aligned}
ight.$$

提升树算法

- 损失函数的选取:
 - 回归问题: 平方损失函数

$$L(y,f(x)) = (y-f(x))^2$$

• 分类问题: 指数损失函数

$$L(y,f(x)) = \exp(-y \cdot f(x))$$

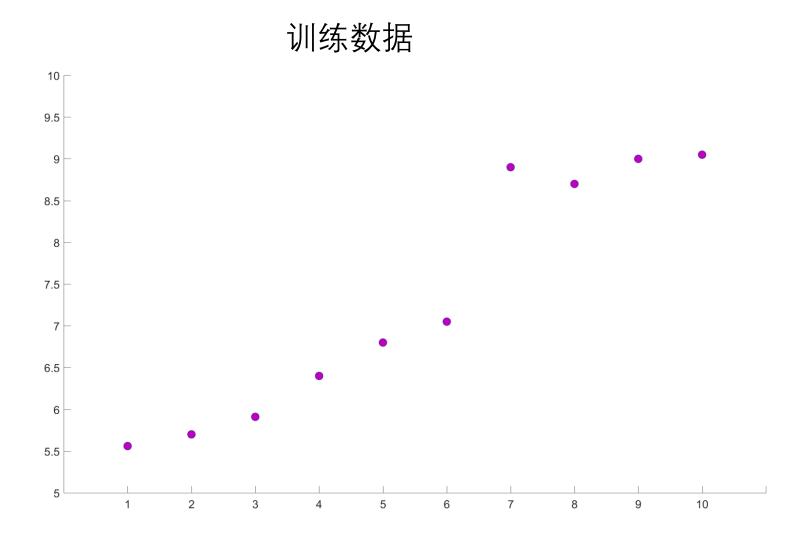
回归问题的提升树算法

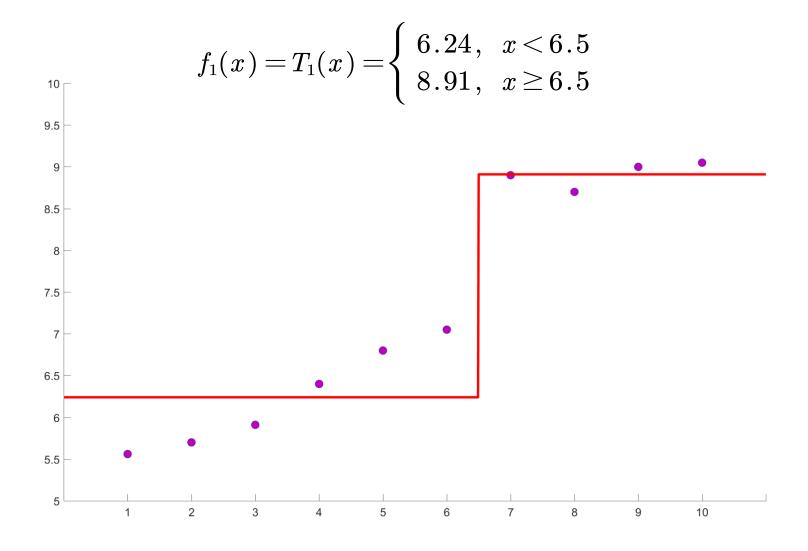
• 建立平方损失误差函数, 有

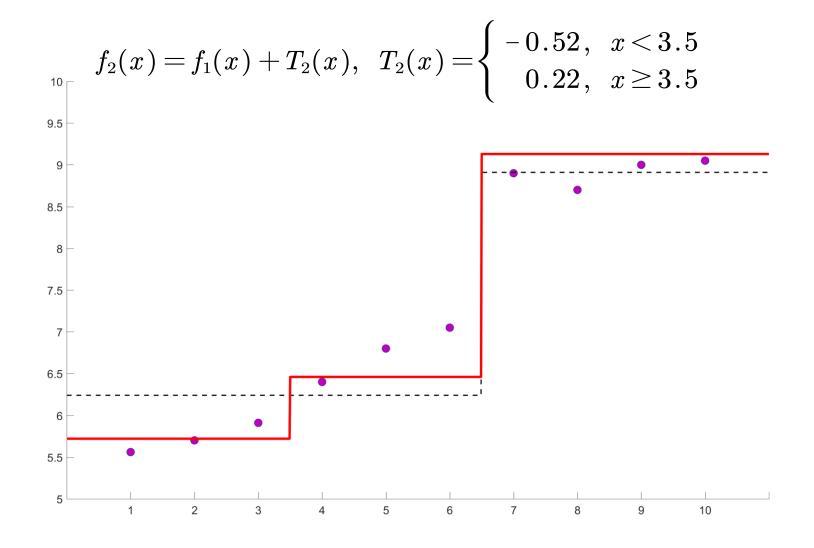
$$egin{align} L\left(y,f_{m-1}(x)+T\left(x; heta_{m}
ight)
ight) = &[y-f_{m-1}(x)-T\left(x; heta_{m}
ight)]^{2} \ = &[r-T\left(x; heta_{m}
ight)]^{2} \end{split}$$

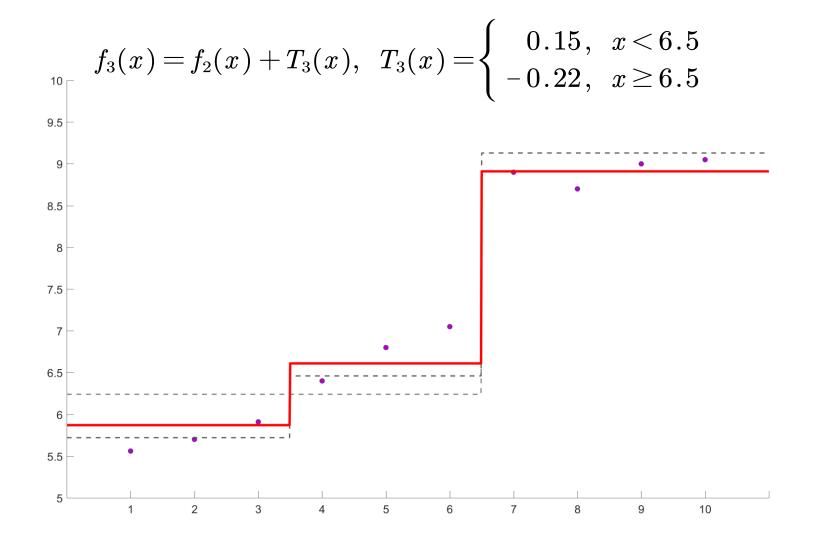
- 其中 $r=y-f_{m-1}(x)$ 表示当前模型拟合数据的残差
- 第 ^m 轮训练的决策树实际上是对残差进行拟合

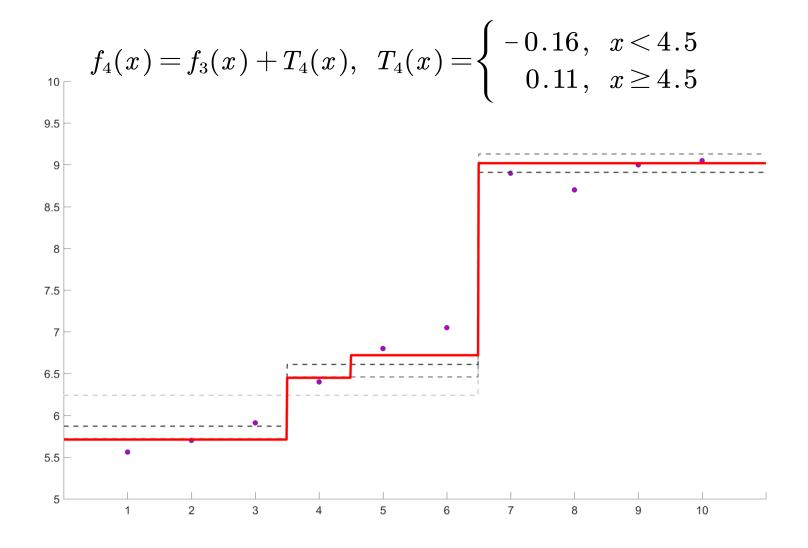
例 8.2

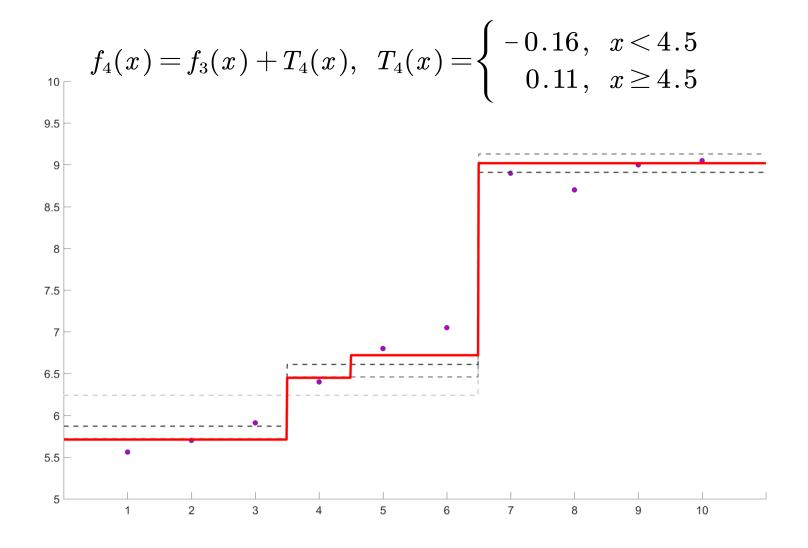


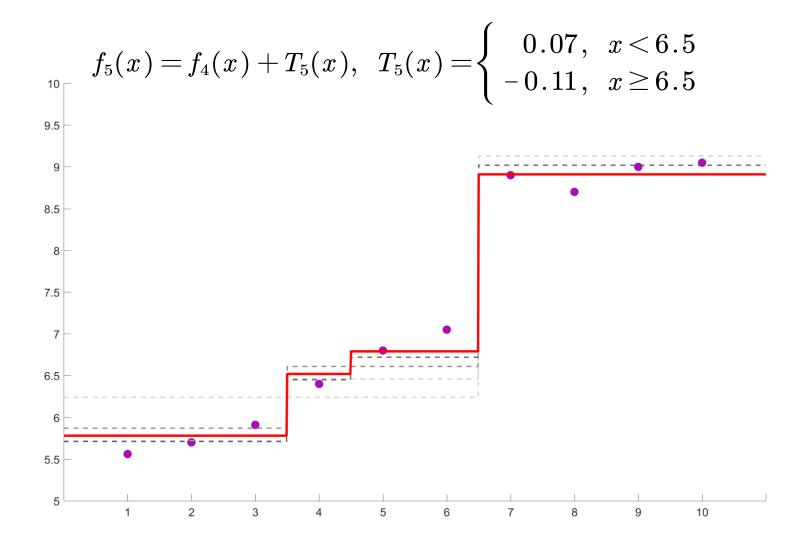


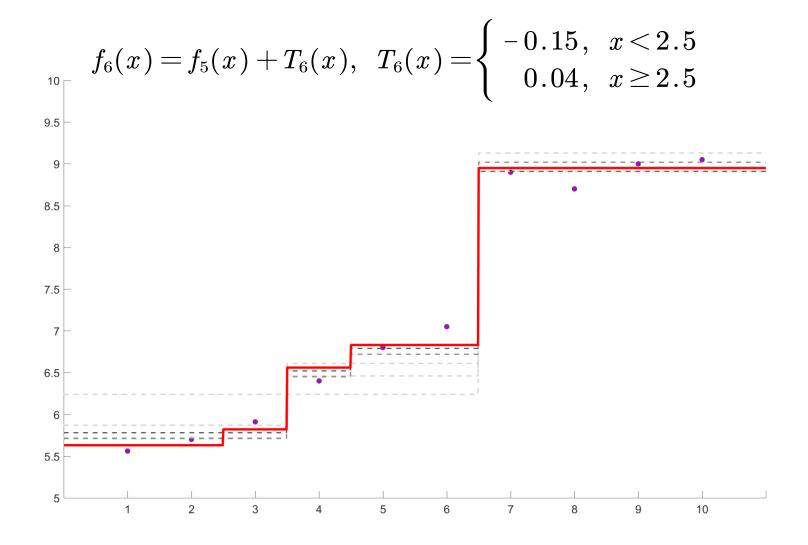


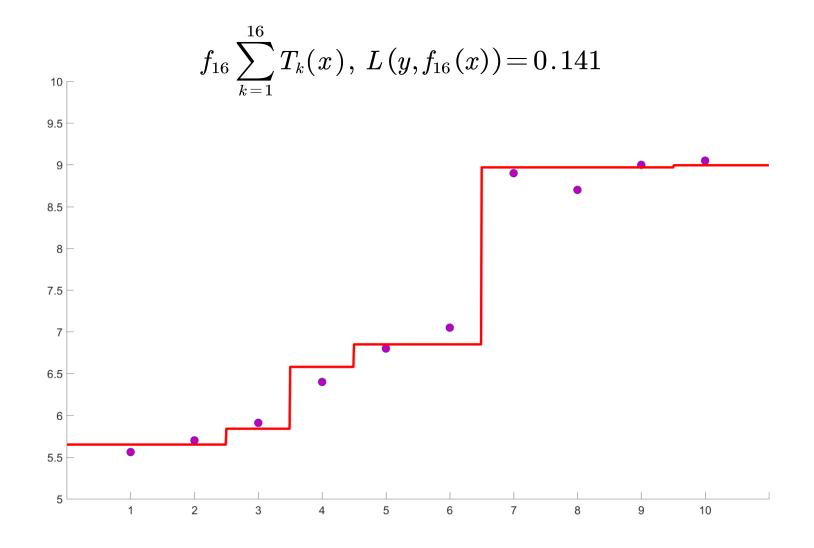












平方损失函数的缺点

• 平方损失函数在数学上容易处理, 但对异常值缺乏鲁棒性

• 例如

真实值 y_i	0.5	1.2	2	5
预测值 $f(x_i)$	0.6	1.4	1.5	1.7
$L = (y_i - f(x_i))^2/2$	0.005	0.02	0.125	5.445

• 损失函数在异常值处的值太多,优化时会过度关注异常点,影响回归效果

其他损失函数

• 绝对值损失函数

$$L(y,f(x)) = |y - f(x)|$$

• Huber损失函数

$$L\left(y,f(x)\right) = \begin{cases} \frac{1}{2}(y - f(x))^{2}, & |y - f(x)| \leq \delta \\ \delta\left(|y - f(x)| - \frac{\delta}{2}\right), & |y - f(x)| > \delta \end{cases}$$

其他损失函数

真实值 y_i	0.5	1.2	2	5
预测值 $f(x_i)$	0.6	1.4	1.5	1.7
$L = (y_i - f(x_i))^2/2$	0.005	0.02	0.125	5.445
绝对值损失函数	0.1	0.2	0.5	3.3
Huber损失函数 $\delta\!=\!0.5$	0.005	0.02	0.125	1.525



- 集成算法
- AdaBoost算法
 - 算法建立
 - 算法的误差分析
 - 算法的另一解释
 - 总结
- 提升树
 - 梯度提升树 (GBDT)

梯度提升树 (GBDT)

• 对于一般的损失函数, 计算损失函数的负梯度:

$$r_{mi}\!=\!-\!\left[rac{\partial L\left(y_{i},\!f\left(x_{i}
ight)
ight)}{\partial f\!\left(x_{i}
ight)}
ight]_{f\left(x
ight)=f_{m-1}\left(x
ight)}$$

平方损失函数时, 负梯度正好是残差

- 新建立的树是对 $\{r_{m1},r_{m2},\cdots,r_{mN}\}$ 进行拟合
- 原因是将损失函数在 fm-1 处进行一阶泰勒展开,有

$$L\left(y,f(x)
ight) \doteq L\left(y,f_{m-1}(x)
ight) + rac{\partial L}{\partial f}igg|_{f_{m-1}} \cdot \left(f(x) - f_{m-1}(x)
ight)$$

• 当
$$T_m(x) \doteq f(x) - f_{m-1}(x) = -\frac{\partial L}{\partial f}\Big|_{f_{m-1}}$$
 时,损失函数下降最快

其他损失函数的负梯度

• 绝对值损失函数

$$-rac{\partial L\left(y_{i},f\left(x_{i}
ight)
ight)}{\partial f\left(x_{i}
ight)}= ext{sign}(y_{i}-f\left(x_{i}
ight))$$

• Huber损失函数

$$-rac{\partial L\left(y_i,f(x_i)
ight)}{\partial f(x_i)} = \left\{egin{array}{ll} y_i - f(x_i), & |y_i - f(x_i)| \leq \delta \ \delta \operatorname{sign}(y_i - f(x_i)), & |y_i - f(x_i)| > \delta \end{array}
ight.$$

梯度提升树算法

- 初始化 $f_0(x) = arg \min_{c} \sum_{i=1}^{N} L(y_i, c)$
- 对第m轮训练,计算 $r_{mi} = -\left[\frac{\partial L\left(y_{i},f\left(x_{i}\right)\right)}{\partial f\left(x_{i}\right)}\right]_{f\left(x\right) = f_{m-1}\left(x\right)}$
- 对 r_{mi} 拟合一个回归树,得到第m 棵树的叶节点区域 R_{mj} , $j=1,\dots,J$
- 计算 $c_{mi} = arg \min_{c} \sum_{x_i \in R_{mi}} L(y_i, f_{m-1}(x_i) + c)$
- 更新 $f_m(x) = f_{m-1}(x) + \sum_{j=1}^{J} c_{mj} \mathbb{I}(x \in R_{mj})$
- 最终回归树为 $\hat{f}(x) = f_M(x) = \sum_{m=1}^M \sum_{j=1}^J c_{mj} \mathbb{I}(x \in R_{mj})$

极限梯度提升树 (XGBT)

• GBDT的第m轮训练的损失函数可以表示为

$$\min_{T_m} \sum_{i=1}^N L(y_i, f_{m-1}(x_i) + T_m(x_i))$$

• XGBT在其中加入正则项

$$\min_{T_m} \sum_{i=1}^N L(y_i, f_{m-1}(x_i) + T_m(x_i)) + \gamma J + rac{\lambda}{2} \sum_{j=1}^J c_{mj}^2$$

• 其中 J 是叶节点个数, cmj 是叶节点的最优值, 与GBDT相同

极限梯度提升树 (XGBT)

• 将损失函数在 f_{m-1} 进行二阶泰勒展开有

$$\begin{split} &\sum_{i=1}^{N} L(y_i, f_{m-1}(x_i) + T_m(x_i)) + \gamma J + \frac{\lambda}{2} \sum_{j=1}^{J} c_{mj}^2 \\ & \doteq \sum_{i=1}^{N} \left\{ L\left(y_i, f_{m-1}(x_i)\right) + \frac{\partial L\left(y_i, f_{m-1}(x_i)\right)}{\partial f(x_i)} T_m(x_i) + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 L\left(y_i, f_{m-1}(x_i)\right)}{\partial f_{m-1}^2(x_i)} T_m^2(x_i) \right\} + \gamma J + \frac{\lambda}{2} \sum_{j=1}^{J} c_{mj}^2 \end{split}$$

• 第一项是常数对优化无影响, 所以最终优化问题变为

$$\min_{T_m} \sum_{i=1}^N \left\{ rac{\partial L\left(y_i, f_{m-1}(x_i)
ight)}{\partial f(x_i)} T_m(x_i) + rac{1}{2} rac{\partial^2 L\left(y_i, f_{m-1}(x_i)
ight)}{\partial f_{m-1}^2(x_i)} T_m^2(x_i)
ight\} + \gamma J + rac{\lambda}{2} \sum_{j=1}^J c_{mj}^2$$



XGBT与GBDT比较

- GBDT以传统CART作为基分类器,而XGBT支持线性分类器
- GBDT在优化时只用到一阶导数, XGBT对代价函数做了二阶泰 勒展开,收敛速度更快
- XGBT的代价函数引入正则化项,控制了模型的复杂度,正则化项包含全部叶子节点的个数,每个叶子节点输出值的L2正则化,防止模型过拟合
- 优化过程的空间复杂度很高