Tentamen består av 10 UPPGIFTER (max 3 poäng per uppgift), 2 PROBLEM (max 5 poäng per problem) samt en EXTRA UPPGIFT (max 2 poäng). Denna är en tillämpning som kan lösas med bifogad information oberoende av kurs. Till både uppgifterna och problemen fordras fullständiga lösningar.

18-24 poäng ger betyg 3, 25-31 poäng ger betyg 4 och 32-42 poäng ger betyg 5. **Skrivtid:** 08-13 **Tillåtna hjälpmedel:** Skrivdon.

UPPGIFTER

- 1. $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$. Bestäm en bas för nollrummet och en bas för kolonnrummet av A.
- 2. Låt $A=\begin{bmatrix}1&-a\\a&1\end{bmatrix}$ och definiera $T:\mathbf{R}^2\to\mathbf{R}^2$ genom $T(\mathbf{x})=A\mathbf{x}$. Bestäm de värden på a för vilka värderummet av T innehåller vektorn $\begin{bmatrix}-1\\1\end{bmatrix}$. Motivera noggrant.
- 3. Låt $T: \mathbf{R}^2 \to \mathbf{R}^2$ vara den linjära avbildning som definieras av en spegling med avseende på linjen $x_1 = x_2$ följt av en moturs rotation omkring origo vinkeln $\pi/4 = 45^{\circ}$. Bestäm standardmatrisen av T.
- 4. Finn en bas för mängden av alla vektorer i \mathbb{R}^4 som tillhör delrummet

$$x_1 - x_2 - x_3 - x_4 = 0.$$

- 5. $A = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$. Bestäm samtliga egenvärden till A samt deras multiplicitet. Avgör också om A är diagonaliserbar.
- 6. $A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 1 \end{bmatrix}$ har egenvärdet 1 av multipliciteten två. Bestäm en bas av egenvektorer för egenrummet hörande till egenvärdet 1. Avgör också om A är diagonaliserbar.
- 7. Låt $T: \mathbf{R}^2 \to \mathbf{R}^2$ vara den linjära avbildning som definieras som ortogonal projektion på linjen $x_1 = x_2$. Bestäm avbildningens egenvärden samt en ortogonal bas av egenvektorer för avbildningen.

8. \mathbf{P}_2 är rummet av polynom av grad högst två inklusive nollpolynomet. För p och q i \mathbf{P}_2 kan man t ex definiera den inre produkten

$$\langle p, q \rangle = \int_{-1}^{1} p(t)q(t) dt$$
 (1)

Låt W vara det delrum av \mathbf{P}_2 som genereras av $p_0(t) = 1$ och $p_1(t) = t$, dvs låt $W = \mathrm{Span}\{1, t\}$. Bestäm den ortogonala projektionen av polynomet $p_2(t) = t^2$ på W med avseende på den inre produkten (1).

9. Grafen av ekvationen

$$x_1^2 + 8x_1x_2 + x_2^2 = 1$$

är en hyperbel. Denna skär en av sina symmetriaxlar i två punkter. Bestäm avståndet mellan dessa punkter.

10. \mathbf{P}_n , n = 0, 1, 2, ... är rummet av polynom av grad högst n inklusive nollpolynomet. $\mathcal{B} = \{(1+t)^2, (1-t)^2\}$ är bas för ett delrum W av \mathbf{P}_2 . Avgör om polynomet (1+t)(1-t) tillhör delrummet W.

PROBLEM

- 1. $A = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$ definierar en avbildning (transformation) $T : \mathbf{R}^n \to \mathbf{R}^m$ genom $T(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$. Bestäm n och m, rangen av matrisen A, en bas för kolonnrummet Col A samt en bas för nollrummet Nul A.
- 2. Grafen av ekvationen $x_1^2 + \frac{1}{2}x_1x_2 + x_2^2 = 1$ är en ellips. Bestäm riktningarna i x_1x_2 -systemet för ellipsens principalaxlar, dvs för dess symmetriaxlar.

EXTRA UPPGIFT

Lös systemet av differentialekvationer $\begin{cases} y_1' = y_1 + 2y_2 \\ y_2' = 2y_1 + y_2 \end{cases}$ med hjälp av följande information.

y' = ay har lösningen $y = ce^{ax}$. Systemet $\mathbf{y}' = A\mathbf{y}$ löses genom att utföra substitutionerna $\mathbf{y} = P\mathbf{u}$ och $\mathbf{y}' = P\mathbf{u}'$ i det ursprungliga systemet $\mathbf{y}' = A\mathbf{y}$. Vi får då $P\mathbf{u}' = A(P\mathbf{u})$ dvs $\mathbf{u}' = (P^{-1}AP)\mathbf{u}$ eller $\mathbf{u}' = D\mathbf{u}$. Om matrisen P diagonaliserar A får vi ett diagonalt system $\mathbf{u}' = D\mathbf{u}$ som vi kan lösa. De sökta lösningarna fås slutligen som $\mathbf{y} = P\mathbf{u}$.

I vårt fall är
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$$
, $P = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$, $D = P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$.