Matematiska Institutionen KTH

Lösning till tentamensskrivning på kursen Linjär algebra II, SF1604, den 15 mars 2010 kl 14.00-19.00.

Hjälpmedel: Inga hjälpmedel är tillåtna på tentamensskrivningen.

Betygsgränser: (Totalsumma poäng är 40p.)

13	poäng totalt eller mer ger minst omdömet	Fx
15	poäng totalt eller mer ger minst betyget	E
20	poäng totalt eller mer ger minst betyget	D
25	poäng totalt eller mer ger minst betyget	C
30	poäng totalt eller mer ger minst betyget	В
35	poäng totalt eller mer ger minst betyget	Α

Bonuspoäng: Bonuspoäng erhållna från lappskrivningar till kursen för D under vt10 adderas till skrivningspoängen. Generellt gäller att bonuspoäng får användas vid ordinarie tentamen och vid första ordinarie omtentamenstillfälle för respektive sektion, vilket för sektion F liksom för sektion D är den 5 juni i år.

För full poäng krävs korrekta och väl presenterade resonemang.

DEL I

1. Låt A beteckna matrisen

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{rrr} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 3 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{array} \right) .$$

Lös följande matrisekvationer

a)
$$(1p)$$
 $\mathbf{A}\mathbf{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}$, b) $(2p)$ $\mathbf{X}\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$, c) $(2p)$ $(\mathbf{A}^{-1})^2 \mathbf{X} \mathbf{A}^T = \mathbf{I}$,

där I betecknar identitetsmatrisen och A^T betecknar den till A transponerde matrisen.

Lösning:

Vi börjar med att beräkna inversen till matrisen A.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -3 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim$$

$$\sim \quad \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -3 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 1 & -2 \end{array}\right) \ .$$

Så inversen till A är

$$\mathbf{A}^{-1} = \left(\begin{array}{rrr} -3 & 1 & -3 \\ 1 & 0 & 1 \\ -3 & 1 & -2 \end{array} \right) .$$

Vi multiplicerar med denna invers och får följande svar

a)

$$\mathbf{x} = \begin{pmatrix} -3 & 1 & -3 \\ 1 & 0 & 1 \\ -3 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix}$$

b)

$$\mathbf{X} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 & 1 & -3 \\ 1 & 0 & 1 \\ -3 & 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 & 2 & -4 \\ 4 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

För c) observerar vi att A är symmetrisk och givna ekvationen kan skrivas

$$(\mathbf{A}^{-1})^2 \mathbf{X} \mathbf{A} = \mathbf{I} .$$

En lösning är då uppenbarligen X = A. Eftersom A är inverterbar finns inga fler lösningar.

2. Låt nu B beteckna matrisen

$$\mathbf{B} = \left(\begin{array}{cc} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{array} \right) .$$

(a) (1p) Bestäm samtliga egenvärden till B.

Lösning: Talet λ är ett egenvärde till den givna matrisen om och endast om $\det(\mathbf{B} - \lambda \mathbf{I}) = 0$, en ekvation som vi alltså har att lösa:

$$0 = \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 1 \\ 1 & 2 - \lambda \end{vmatrix} = (2 - \lambda)^2 - 1 = \lambda^2 - 4\lambda + 3.$$

Denna ekvation har rötterna $\lambda=1$ och $\lambda=3$ vilka är matrisens egenvärden.

(b) (2p) Bestäm samtliga egenvektorer till B.

Lösning: Egenvektorer hörande till egenvärdet λ är lösningarna till ekvationssystemet ($\mathbf{B} - \lambda \mathbf{I})\mathbf{x} = \mathbf{0}$.

För $\lambda = 1$ får vi systemet

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 0 \\ x_1 + x_2 = 0 \end{cases}$$

som ju har lösningsrummet, som således är egenrummet E_1 bestående av alla egenvektorer hörande till egenvärdet $\lambda=1$:

$$E_1 = \text{span}\{(1 - 1)^T\}$$
.

På samma sätt får man egenrummet E_3 till

$$E_3 = \text{span}\{(1\ 1)^T\}$$
.

(c) (2p) Bestäm två olika matriser \mathbf{Q}_1 och \mathbf{Q}_2 samt en diagonalmatris \mathbf{D} , sådana att

$$\mathbf{B} = \mathbf{Q}_1 \, \mathbf{D} \, \mathbf{Q}_1^T = \mathbf{Q}_2 \, \mathbf{D} \, \mathbf{Q}_2^T .$$

(Man får en poäng om man bara hittar en matris \mathbf{Q}_1 som uppfyller ovanstående likhet.)

Lösning: Diagonalelementen i matrisen D är egenvärdena till matrisen B, så vi låter

$$\mathbf{D} = \left(\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{array} \right)$$

Kolonnerna i \mathbf{Q}_i , i=1,2, utgöres av en ON-bas av egenvektorer. Vi normerar och finner ON-baser av egenvektorer:

$$\bar{e}_1 = \pm (\frac{1}{\sqrt{2}} - \frac{1}{\sqrt{2}})^T, \qquad \bar{e}_2 = \pm (\frac{1}{\sqrt{2}} - \frac{1}{\sqrt{2}})^T$$

Totalt finns fyra möjliga matriser:

$$\mathbf{Q} = \pm \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix} , \quad \text{resp} \quad \mathbf{Q} = \pm \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \end{pmatrix}$$

- 3. Vid nedanstående tre deluppgifter gäller att koordinaterna är givna relativt ett ON-system i \mathbb{R}^3 .
 - (a) (2p) Bestäm ekvationen för det plan π som innehåller punkterna (1,1,1), (1,-1,0) och (3,3,1).

Lösning: Vi bestämmer först en normalvektor till planet. Två vektorer paralella med planet är:

$$\bar{u} = (1, -1, 0) - (1, 1, 1) = (0, -2, -1)$$
, resp $\bar{v} = (3, 3, 1) - (1, 1, 1) = (2, 2, 0)$.

En normlyektor till planet ges då av kryssprodukten av \bar{u} med \bar{v} :

$$\bar{u} \times \bar{v} = ((-2) \cdot 0 - (-1) \cdot 2, (-1) \cdot 2 - 0 \cdot 0, 0 \cdot 2 - (-2) \cdot 2) = (2, -2, 4)$$

Planets ekvation blir

$$2(x-1) - 2(y-1) + 4(z-1) = 0,$$

som hyfsas till ekvationen

Svar: Planets ekvation är x - y + 2z = 2.

(b) (1p) Avgör om punkten (5,2,3) tillhör det plan π som beskrevs i uppgiften ovan.

Lösning: En punkt (a,b,c) tillhör planet om och endast om punktens koordinater satisfierar planets ekvation. Vi finner:

$$5 - 2 + 2 \cdot 3 = 3 \neq 2$$
,

så

Svar: Punkten i fråga tillhör inte planet.

(c) (2p) Ange på parameterform en valfri linje genom punkten (2,2,2) och som är parallell med det ovan angivna planet π .

Lösning: En riktningsvektor för linjen skall vara vinkelrät mot planets normal $\bar{n}=(1,-1,2)$. Vi kan ta vektorn $\bar{u}=(0,-2,-1)$ i deluppgift a) t ex. Parameterformen för en sökt linje skulle kunna vara

$$(x, y, z) = (2, 2, 2) + t(0, -2, -1)$$
.

DEL II

- 4. Låt L beteckna det delrum till \mathbb{R}^4 , ON-system, som spänns upp av, genereras av, vektorerna (1,1,1,1) och (1,2,-3,1).
 - (a) (2p) Bestäm en bas för ortogonala komplementet L^{\perp} till L.

Lösning: Ortogonala komplementet till givna delrummet utgöres av de vektorer (x_1, x_2, x_3, x_4) vars inre produkt med alla vektorer i L blir noll, och därför

$$\left\{ \begin{array}{lll} (x_1,x_2,x_3,x_4)\cdot (1,1,1,1) & = & 0 \\ (x_1,x_2,x_3,x_4)\cdot (1,2,-3,1) & = & 0 \end{array} \right.$$

dvs

som har lösningarna $x_3=t,\,x_4=s,\,x_2=4t$ och $x_1=-x_2-x_3-x_4=-5t-s,\,$ som vi skriver i vektorform

$$(x_1, x_2, x_3, x_4) = t(-5, 4, 1, 0) + s(-1, 0, 0, 1)$$
.

Således

$$L^{\perp} = \text{span}\{(-5, 4, 1, 0), (-1, 0, 0, 1)\}$$
.

Då de två generatorerna $\bar{f}_1=(-5,4,1,0)$ och $\bar{f}_2=(-1,0,0,1)$ för L^\perp inte är linjärt beroende utgör den en bas för L^\perp .

(b) (2p) Bestäm en ortogonalbas för L^{\perp} .

Lösning: Vi använder Gram-Schmidts metod. Låt $\bar{e}_1 = \bar{f}_2 = (-1, 0, 0, 1)$ och låt

$$\bar{e}_2 = \bar{f}_1 - \frac{\bar{f}_1 \cdot \bar{e}_1}{\bar{e}_1 \cdot \bar{e}_1} \bar{e}_1 = (-5, 4, 1, 0) - \frac{5}{2} (-1, 0, 0, 1) = (-\frac{5}{2}, 4, 1, -\frac{5}{2}) = \frac{1}{2} (-5, 8, 2, -5) .$$

Hyfsar siffrorna och får till exempel följande

Svar: En ortogonalbas för L^{\perp} utgöres t ex av vektorerna (-1,0,0,1) och (-5,8,2,-5).

(c) (1p) Bestäm en ON-bas för L^{\perp} .

Lösning: Vi normerar ortogonalbasen ovan och får, då

$$||(-1,0,0,1)|| = \sqrt{(-1)^2 + 0^2 + 0^2 + 1^2} = \sqrt{2}$$

och

$$||(-5, 8, 2, -5)|| = \sqrt{(-5)^2 + 8^2 + 2^2 + (-5)^2} = \sqrt{118}$$

att

Svar: En ON-bas för L^{\perp} utgöres t ex av vektorerna $\frac{1}{\sqrt{2}}(-1,0,0,1)$ och $\frac{1}{\sqrt{118}}(-5,8,2,-5)$.

5. (5p) Utred för vilka värden på det reella talet a som det linjära spannet av vektorerna (1, 2, 1, 2), (2, a, 2, a), (1, a, a, a) och (0, 0, 0, a) har dimension 0, 1, 2, 3 respektive 4.

Lösning: Det linjära spannet har dimension 4 om och endast om matrisen vars kolonner utgöres av de givna vektorerna har rang 4:

$$\left(\begin{array}{ccccc}
1 & 2 & 1 & 0 \\
2 & a & a & 0 \\
1 & 2 & a & 0 \\
2 & a & a & a
\end{array}\right)$$

eller ekvivalent, eftersom matrisen är en 4×4 -matris, att determinanten nedan är skilt från noll, dvs

$$0 \neq \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & a & a & 0 \\ 1 & 2 & a & 0 \\ 2 & a & a & a \end{vmatrix}$$

Vi utvecklar determinanten efter sista kolonnen och får

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & a & a & 0 \\ 1 & 2 & a & 0 \\ 2 & a & a & a \end{vmatrix} = a \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & a & a \\ 1 & 2 & a \end{vmatrix} = a \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & a - 4 & a \\ 1 & 0 & a \end{vmatrix} = a(a - 4) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & a \end{vmatrix} = a(a - 4)(a - 1).$$

För alla reella tal a sådana att a inte är något av talen 0, 1 eller 4 gäller att matrisen, och därmed det linjära spannet har dimension 4

Vi undersöker nu för vart och ett av dessa tre värden på a dimensionen hos det linjära spannet.

För a=0 får vi ett delrum till R^4 som genereras av (1,2,1,2), (2,0,2,0) och (1,0,0,0). Det är uppenbart att dessa vektorer är linjärt oberoended, och att dimensionen i detta fall därför är tre.

För a=1 har vi att vektorerna (1,2,1,2), (1,1,1,1) och (0,0,0,1) är linjärt oberoende. Det linjära spannets dimension är då minst tre,men kan ju enligt ovan inte vara lika med fyra. Så även i detta fall, dvs a=1 är dimensionen av det linjära höljet lika med tre.

Liknande resonemang i fallet a = 4 ger ett rum av dimension tre.

6. (5p) Visa att för varje linjär avbildning A från \mathbb{R}^n till \mathbb{R}^n gäller att

$$\dim(\ker(A)) \le \dim(\ker(A^2))$$
,

där $\ker(A)$ betecknar kärnan ("the kernel") till A och A^2 betecknar sammansättning av A med sig själv, dvs $A^2(\bar{x}) = A(A(\bar{x}))$ eller med ett alternativt beteckningssätt $A \circ A$.

Lösning: Det räcker att visa att varje vektor i $\ker(A)$ också tillhör $\ker(A^2)$, ty då gäller att $\ker(A)$ är innehållet i $\ker(A^2)$ och då av en dimension högst lika med $\dim(\ker(A^2))$.

Vi får nu

$$\bar{x} \in \ker(A) \Rightarrow A(\bar{x}) = \bar{0} \Rightarrow A(A(\bar{x})) = A(\bar{0}) = \bar{0} \Rightarrow A^2(\bar{x}) = \bar{0} \Rightarrow \bar{x} \in \ker(A^2)$$
.

DEL III

Om du i denna del använder eller hänvisar till satser från läroboken skall dessa citeras, ej nödvändigvis ordagrant, där de används i lösningen.

7. Vi betraktar ett rätvinkligt koordinatsystem i den 4-dimensionella rymden och i vilken vi har samma längdskala på de fyra koordinataxlarna.

(a) (1p) Visa att origo tillsammans med de tre punkterna (1,1,1,1), (2,3,0,-1) och (3,4,1,0) bildar de fyra hörnen i en parallellogram.

Lösning: Vi har att visa att de fyra sidorna är parvis lika, dvs beskrivs av samma vektor. Låt O beteckna origo och P, Q och R de tre övriga punkterna i ovan angiven ordning. Vi får

$$PR = (3, 4, 1, 0) - (1, 1, 1, 1) = (2, 3, 0, -1) = OQ$$

och

$$QR = (3, 4, 1, 0) - (2, 3, 0, -1) = (1, 1, 1, 1) = OP$$
.

Vilket bekräftar att fyrhörningen är ett parallellogram.

(b) (2p) Motivera hur arean av en plan yta skulle kunna definieras och beräkna arean av parallellogrammet ovan.

Lösning: Vi definierar arean som "basen gånger höjden". Vi finner med OP som basen att höjden ges av vektorn

$$\bar{h} = OQ - \text{Proj}_{OP}(OQ) = (2, 3, 0, -1) - \frac{OQ \cdot OP}{OP \cdot OP}(1, 1, 1, 1) =$$

$$= (2, 3, 0, -1) - \frac{4}{4}(1, 1, 1, 1) = (1, 2, -1, -2).$$

Så arean blir

Svar: $||(1,1,1,1)|| \cdot ||(1,2,-1,-2)|| = 2\sqrt{10}$.

(c) (2p) Betrakta nu den parallellepiped i den 4-dimensionella rymden vars ena sidoyta består av parallellogrammet ovan, samt i vilken det går en kant från origo till punkten (3, 2, 1, 1). Bestäm volymen av denna parallellepiped.

Lösning: Volymen definierar vi som "arean av basytan gånger höjden". För att få höjden \bar{h} projicerar vi vektorn (3,2,1,1) på det plan π som spänns upp av OP och OQ. Vi får, eftersom (1,1,1,1) och (1,2,-1,-2) utgör en ortogonalbas för π att \bar{h} blir lika med

$$(3,2,1,1) - \frac{(3,2,1,1) \cdot (1,1,1,1)}{(1,1,1,1) \cdot (1,1,1,1)} (1,1,1,1) - \frac{(3,2,1,1) \cdot (1,2,-1,-2)}{(1,2,-1,-2) \cdot (1,2,-1,-2)} (1,2,-1,-2)$$

eller förenklat

$$\bar{h} = (3, 2, 1, 1) - \frac{7}{4}(1, 1, 1, 1) - \frac{4}{10}(1, 2, -1, -2) = \frac{1}{20}(17, -11, -7, 9)$$
.

Denna vektor har längden

$$||\bar{h}|| = \frac{1}{20}\sqrt{17^2 + (-11)^2 + (-7)^2 + 9^2} = \frac{1}{20}\sqrt{540}$$
.

Nu får vi till slut att volymen blir

$$2\sqrt{10}\frac{1}{20}\sqrt{540} = \sqrt{54} = 3\sqrt{6} \ .$$

8. (a) (2p) Bestäm en matris A vars determinant är lika med noll och som är sådan att

$$\mathbf{A} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{och} \quad \mathbf{A} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix} . \tag{1}$$

Lösning: Se nedan

(b) (2p) Finns det för varje reellt tal r en matris \mathbf{A} vars determinant är lika med r och som uppfyller de bägge likheterna i ekvation (1) ?

Lösning: Då

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \end{vmatrix} = -3 \neq 0 ,$$

finner vi att vektorerna (1,3,-2), (1,1,1) och (0,1,0) utgör en bas för \mathbb{R}^3 . Om Vi lägger ytterligaare följande villkor på matrisen \mathbf{A}

$$\mathbf{A} \left(\begin{array}{c} 0 \\ 1 \\ 0 \end{array} \right) = \left(\begin{array}{c} 0 \\ r \\ 0 \end{array} \right)$$

kan vi lösa ut matrisen A entydigt eftersom

$$\mathbf{A} \left(\begin{array}{rrr} 1 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \end{array} \right) = \left(\begin{array}{rrr} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & r \\ 1 & -2 & 0 \end{array} \right)$$

ger

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & r \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} .$$

Vi beräknar nu determinanten för A:

$$\det(\mathbf{A}) = \det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & r \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} =$$

$$= r \cdot \det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 1 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} =$$

$$= -r \cdot \det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} =$$

$$= -r \cdot \det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} = -r \det(\mathbf{I}) = -r.$$

Så alla värden kan vi få till determinanten av matrisen A.

(c) (1p) Vi antar nu att koordinaterna är givna i ett ON-system. Finns det någon ortogonalmatris **A** som uppfyller de två likheterna i ekvation (1)?

Lösning: Nej, om **A** skulle vara en ortogonalmatris skulle gälla att för varje vektor \bar{u} att

$$||\mathbf{A}\bar{u}^T|| = ||\bar{u}^T||$$
.

Men uppenbarligen är ju $||(1,1,1)|| = \sqrt{3} \neq \sqrt{14} = ||(3,2,-1)||$