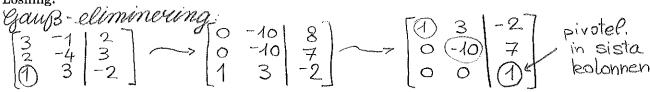
Till nedanstående uppgifter skall korta lösningar redovisas, samt svar anges, på anvisad plats (endast lösningar och svar på detta blad, och på anvisad plats, beaktas).

(a) Är vektorn $\mathbf{u} = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ -2 \end{bmatrix}$ en linjärkombination av vektorerna $\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$ och $\mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ -4 \\ 3 \end{bmatrix}$? (2p)

Lösning:



svar: e/ej, exterisom x12/2+x22= w. inte ar losbart.

(b) Ta fram standardmatrisen till den linjära avbildning T som uppfyller $T(\mathbf{e_1}) = \mathbf{e_2} - \mathbf{e_1}$ och $T(\mathbf{e_2} - \mathbf{e_1}) = 2\mathbf{e_1} + \mathbf{e_2}$.

Lösning:

$$T(e_2) = T(e_2 - e_1 + e_1) = T(e_2 - e_1) + T(e_1) =$$

$$= 2e_1 + e_2 + e_2 - e_1 = e_1 + 2e_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

svar: Standaudmatrisen är [12]

(c) Låt

$$A = \left[\begin{array}{rrr} 1 & -2 & 3 \\ -1 & 0 & 4 \\ -3 & 5 & 2 \end{array} \right].$$

Låt E vara enhetskuben vars kanter är enhetsvektorerna i ${\bf R}^3$. Vilken volym har bilden av E under avbildning $T({\bf x})=A{\bf x}$?

(2p)

Lösning:

$$\begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ -1 & 0 & 4 \\ -3 & 5 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 7 & -2 & 3 \\ 0 & -2 & 7 \\ -1 & 11 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -2 & 7 \\ -1 & 11 \end{vmatrix} = -22 + 7 = -15$$

$$\begin{pmatrix} R_2 \mapsto R_2 + R_1 \\ R_3 \mapsto R_3 + 3R_1 \end{pmatrix}$$

Svar: Volymenaw T.(E) ar | det A |= 15.

(d) En
$$2 \times 2$$
-matrix A har egenvärdena -1 och 1 med egenvektorer $\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ respektive $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$.

Diagonalisera A och räckna ut A^8 .

Lösning:

$$D = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad P = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}, \quad P^1 = \underbrace{1}_{2+1} \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2/3 & -1/3 \\ 1/3 & 1/3 \end{bmatrix}$$

Oiougonalisering av A ar $A = PDP^1$ där P , D , P^1 ar somovan.

$$D^8 = \begin{bmatrix} (-1)^8 & 0 \\ 0 & 18 \end{bmatrix} = I, \quad A^8 = PD^8P^1 = PP^1 = I$$

(3p)

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & -6 \\ 1 & -2 & 8 \end{bmatrix}.$$

Nul A: allmän lösning till
$$A_{k}=0$$
 äre $x_{3}\begin{bmatrix} -2\\3\\1 \end{bmatrix}$, så $\left\{ \begin{bmatrix} -2\\3\\1 \end{bmatrix} \right\}$

(f) Gör en LU-faktorisering av matrisen

(2p)

$$A = \left[\begin{array}{cc} 4 & 8 \\ 2 & 3 \end{array} \right].$$

. Lösning:

Gauß-elim.
$$A = \begin{bmatrix} 4 & 8 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}_{R_2 \mapsto R_2 - \frac{1}{2}R_1} \begin{bmatrix} 4 & 8 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} = U$$
 trappstags-
matrix

L= [] ar elementar matris som desfinieran innersen av radoperationen från A till U

Svar:
$$A=LU$$
 $L=\begin{bmatrix}1/2&1\\1/2&1\end{bmatrix}$, $U=\begin{bmatrix}4&8\\0&-1\end{bmatrix}$

Uppgift 2

(a) Om $\{b_1,...,b_m\}$ är en bas, så kan vi skriva varje vektor v som linjärkombination

v= c, b, + ... + c, bn.

Koefficienterna e_i , $e_n \in \mathbb{R}$ är unika och heter koordinaterna for v relativt {G, , In }

(b)
$$v = 2\begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + 0\begin{bmatrix} -2 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix}$$

(c) Basbytematrisen är

$$\begin{array}{ll}
P = \begin{bmatrix} G_1 \end{bmatrix}_E \begin{bmatrix} G_2 \end{bmatrix}_E \begin{bmatrix} G_3 \end{bmatrix}_E \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -2 & 2 \\ 1 & -2 & 0 \\ 1 & 1 & 4 \end{bmatrix}$$

(al)
$$P = P^{-1}$$

 $B \leftarrow E = E \leftarrow B$

Beräkning av inversen:

$$\begin{bmatrix} 2 & -2 & 2 & | & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 0 & | & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 4 & | & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 4 & | & 0 & 0 & 1 \\ \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2 \mapsto R_2 - \frac{1}{2}R_1} R_2 \xrightarrow{R_3 - \frac{1}{2}R_1}$$

$$\begin{bmatrix} 2 & -2 & 2 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & | & -\frac{1}{2} & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 3 & | & -\frac{1}{4} & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix}
1 & 0 & 0 & | & 4 & -5 & -2 \\
0 & 1 & 0 & | & 2 & -3 & -1 \\
0 & 0 & 1 & | & -3/2 & 2 & 1
\end{bmatrix}$$

$$R_2 \longrightarrow R_2 - \frac{1}{2}R_1$$

$$R_3 \longmapsto R_3 - \frac{1}{2}R_1$$

$$\begin{array}{c} R_3 \longmapsto R_3 + 2R_2 \\ R_1 \longmapsto \frac{1}{2} R_1 \end{array}$$

$$R_1 \longrightarrow R_1 - R_2$$

$$R_1 \longrightarrow R_1 - 2R_3$$

$$R_2 \longmapsto R_2 - R_3$$

dry.
$$P = \begin{bmatrix} 4 & -5 & -2 \\ 2 & -3 & -1 \\ -\frac{3}{2} & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Uppgift 3
$$A = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 3 \\ 1 & -2 & 2 \\ 3 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
(a) Egenrärdena till A är lösningar till den karakteristiska ekvationen det $(A - \lambda I) = 0$

$$\det (A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 0 & 3 \\ 1 & -2 - \lambda & 2 \\ 3 & 0 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} \text{utreckling} \\ \text{extern} \\ \text{extern} \end{pmatrix}$$

$$= (-2 - \lambda) \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 3 \\ 3 & 4 - \lambda \end{vmatrix} = (-2 - \lambda) \left((1 - \lambda)^2 - 3^2 \right) =$$

$$= (-2 - \lambda) (1 - \lambda + 3) (1 - \lambda - 3) = (-2 - \lambda)^2 (4 - \lambda) = 0$$
Egenrärrdena är $\lambda = -2$ (mult. 2) och $\lambda = 4$ (enkilt)
(b) Egenrummet till $\lambda = -2$: lös $(A + 2I) = 0$

$$A + 2I = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 2 \\ 3 & 0 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{med radred}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 3 & 3 & 3 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{suppstagsform}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{suppstagsform}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

$$= \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 4 \end{bmatrix}}_{3} \xrightarrow{\text{odd}} \xrightarrow{\text{suppstagsform}} \xrightarrow{\text{suppstagsf$$

Signing: $x_1 - x_3 = 0$ $x_2 - \frac{1}{2}x_3 = 0$

[2] är egenrektor och spänner upp egenrum-met till A=4.

(c) elej, A ar inte diagonaliserbar eftersom dimensionen avegenrummet till $\lambda = -2$ är

mindre an 2 s multiplicitet.

Uppgift 4

$$w_2 - \hat{w}_2 = w_2 - \frac{v_2 \cdot v_2}{v_1 \cdot v_1} v_1 = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{5} \end{bmatrix} - \frac{-6}{3} \begin{bmatrix} \frac{1}{1} \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}$$

$$= \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix} = 3 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \sqrt{2}$$

Genomatt normera får vi ON-basen

$$\left\{\frac{1}{13}\begin{bmatrix}1\\1\\1\end{bmatrix}, \frac{1}{12}\begin{bmatrix}1\\1\\0\end{bmatrix}\right\}$$

(6)
$$\hat{u} := \text{proj}_{\text{span}}\{v_1, v_2\}$$
 $u = \frac{u \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}}{3} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + \frac{u \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{3}$

$$= \frac{1+3+5}{3} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} + \frac{1-5}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3-2 \\ 3+0 \\ -3-2 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ -5 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

$$|u - \hat{u}| = |[0 \ 0 \ 0 \ 3]^T| = 3.$$

$$T(-t) = 1 + t^2$$

$$T(-t^2) = 2t + t^3$$

exeltså:
$$[T] = [T(\mathcal{C}_1)]_{\mathbb{C}} [T(\mathcal{C}_2)]_{\mathbb{C}} = [T(\mathcal{C}_2)]_{\mathbb{C}} [T(\mathcal{C}_3)]_{\mathbb{C}} = [T(\mathcal{C}_3)]_{\mathbb{C}} = [T(\mathcal{C}_3)]_{\mathbb{C}} [T(\mathcal{C}_3)]_{\mathbb{C}} = [T(\mathcal{C}_3)]_{\mathbb{C}} =$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

(b)
$$[T(q(t))]_{C} = [T]_{C \in B} [q(t)]_{B} =$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 4 & 3 & 0 \\ 3 & 3 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 4 & 3 & 2 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Moterempel:
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$
, $B = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$, $A + B = I$

Tär injektiv
$$\langle = \rangle$$
 Nul $A = \{ \mathcal{D} \}$ som har dim. O.

Enligt Rang-Satsen gäller:

Eller: I trappstegssformen sjör A sfinns det åtminst.

en kolonn som inte är pivotkolonn ~ det

finns en spi variabel ~> Nul A ar storre an {0}.

(c) Falskt. C. ex.
$$w = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$
, $w = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$, $w = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix}$.

u är inte linjärkomb. av v och v, men u, v, vär linjärt beroende eftersom $o\cdot u + 2\cdot v - 1\cdot w = D$.

Uppgift 7

(a)
$$A = [a_1 \dots a_m]$$
, $Col(A) = \{linjarkomb. av\}$
= $Span \{a_1, \dots, a_m\}$.

Vi bevisar att de tre villkoren sför ett underrum uppfylls av Col A:

(i)
$$D \in ColA$$
 eftersom $D = Oa_1 + \cdots + Oa_n$
(ii) $u = x_1 a_1 + \cdots + x_n a_n$, $v = y_1 a_1 + \cdots + y_n a_n$ ar i $ColA$.

(c)
$$u = x_1 a_1 + \cdots + x_m a_m$$
, $c \in \mathbb{R}$
 $c u = (cx_1) a_1 + \cdots + (cx_m) a_m \in Col A$
Så cu ligger i Col A för alla $c \in \mathbb{R}$.

(b) Vi vill visa att $\{v_1,...,v_p\}$ är linjart obervonde. Det räcker extersom $\{v_1,...,v_p\}$ alltid spänner upp Span $\{v_1,...,v_p\}$.

Vi vill visa att $x_1 w_1 + \cdots + x_p v_p = 0$ bara har den triviala lösningen $x_1 = \cdots = x_p = 0$ For varye $j=1, \dots, p$ beräknar vi inre prod.

med $v_j: 0+\cdots + x_j v_j \cdot v_j + \cdots + 0 = 0 \cdot v_j = 0$ $\Rightarrow x_j = 0$ $v_j = 0$