libCMS61850 二次开发手册

本文针对 libCMS61850 二次开发方法进行说明,帮助用户更好更快的上手,开发出自己的国产 61850。本库基于 C++11 进行开发,需要开发者掌握一定的 c++11 知识,面向对象,回调,智能指针等。

一、环境准备

本代码理论上可以基于任何平台编译,目前仅针对 linux 平台进行编译讲解。需要准备一个装有 ubuntu18.04 及以上(或同类 linux 相应版本)。

1、安装编译工具链

若基于 x86 linux 运行,需安装 gcc/g++编译器。指令如下:

sudo apt install gcc

sudo apt install g++

若是交叉编译编译链,则需向开发板厂商索取交叉编译链,若是基于 aarch64,也可直接命令安装

sudo apt install gcc-aarch64-linux-gnu

sudo apt install g++-aarch64-linux-gnu

代码基于 cmake 管理编译,还需进行 cmake 的安装

sudo apt install cmake

确认 g++版本,需保证在 4.8.5 及以上,以保证 c++11 的全功能支持

pnc@pnc-virtual-machine:~/bc/code/OtherComponent/QtUi\$ aarch64-linux-gnu-g++ -v
Using built-in specs.
COLLECT_GCC=aarch64-linux-gnu-g++

COLLECT_LTO_WRAPPER=/usr/lib/gcc-cross/aarch64-linux-gnu/7/lto-wrapper

Target: aarch64-linux-gnu

Configured with: ../src/configure -v --with-pkgversion='Ubuntu/Linaro 7.5.0-3ubuntu1~18.0 only --program-suffix=-7 --enable-shared --enable-linker-build-id --libexecdir=/usr/lib --libstdcxx-time=yes --with-default-libstdcxx-abi=new --enable-gnu-unique-object --disablo disable-werror --enable-checking=release --build=x86_64-linux-gnu --host=x86_64-linux-gnu Thread model: posix

gcc version 7.5.0 (Ubuntu/Linaro 7.5.0-3ubuntu1~18.04)

2、代码编译

将 libCMS61850 解压至任意目录,通过终端切换至解压目录,通过执行./build.sh来进行编译,目前支持 x86 及 aarch64 平台,若需要其它平台编译,通过修改 CMakeLists及 build.sh 脚本增加。以 aarch64 平台为例,执行./build.sh aarch64, 动态库生成会在./out/aarch64/Debug 目录。也可生成 Release 库,可通过修改脚本实现

二、接口开发

2.1、代码框架

库代码采用组件化开发的思想,所以不用纠结为啥找不到 main 函数,对于每个组件库来说入口函数为组件相应的构造函数,然后为 init start 函数。以下介绍以下基本的组件运行流程

IUnknown: 组件基类,系统组件及业务组件最终继承的类。必须包含头文件Component/IUnknown.h

SIMPLE_DEF_I: 宏定义,省去一些组件注册过程中重复代码的书写。第一个参数填写去掉 I 的命名,第二个参数是改组件的 clssid,唯一确定组件的名称。调用相应组件的实例时会用 到。一般保持与第一个参数一致

固有函数: init, start, stop, destroy, 分别表示组件的初始化, 启动, 停止及销毁。用户编写相应组件的时候, 可以重写相应的函数。

对于 CMS61850 来说, 组件接口文件为 ICMS61850.h, 部分内容如下

其集成了 base::IUnknown 基类组件。

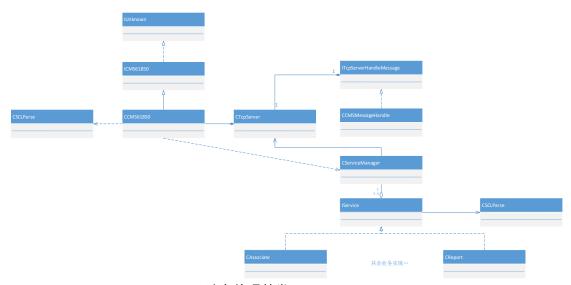
组件实现文件分别为 CMS61850.h 及 CMS61850.cpp

```
class CCMS61850 : public ICMS61850 {
SIMPLE_DEF_c(CMS61850, "CMS61850")

public:
    virtual bool init();
    virtual bool start();

public:
    virtual bool updateData(const std::string &domName, const std::string &varName, const std::string &attr, void *data);
```

程序运行时,首先执行 CCMS61850 的构造函数,然后会依次执行 init start 函数,在程序结束时会依次执行 stop destroy 函数,用户可根据自己需要进行相应接口继承重写。 核心业务部分类图如下所示:



ITcpServerHandleMessage: tcp 消息处理基类 CCMSMessageHandle: 具体的 CMS 消息处理类

CMS61850: 组件的具体实现

CTcpServer: tcp 服务端, 主要实现 tcp 的信息交互, 其创建时需传入相应的 messageHandle

类。此处传入 CCMSMesageHandle。具体代码如下:

```
m_pHandleMsg.reset(new CCMSMessageHandle());
m_pTcpServer.reset(new base::CTcpServer("0.0.0.0", port, m_pHandleMsg));
```

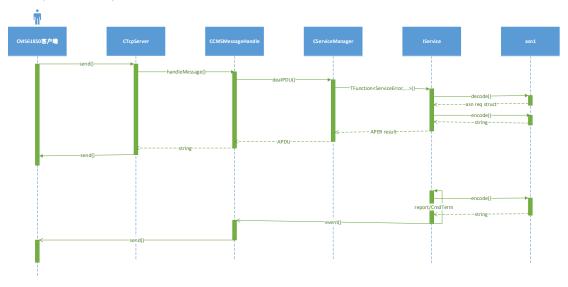
CSCLParse: scl 文件的解析类

CServerManager: 服务管理类,管理继承于 IService 的各项具体服务

IService: 服务基类

CAssociate: 具体的业务处理类, 继承于 IService, 比如此类主要实现协商相关的内容

主要部分交互时序图如下:



2.2、代码实现

此部分主要讲解一些重点代码,方便用户进一步理解代码架构及相应二次开发。

2.2.1 如何获取及使用组件

cms61850 使用到了框架种的一些组件功能 (可闭源免费提供), 若用户未购买框架且本身公司有相应框架的话, 可以根据功能来进行相应替换。以下主要以使用到的两种组件进行解释。

```
m_pConfig = base::CComponentManager::instance()->getComponent<base::IConfigManager>("ConfigManager");
assert(m_pConfig);
```

此代码表示获取配置的相关组件,该组件主要完成了 json 配置的解析,读取,下发等功能。组件获取成功后,怎么使用呢?每个组件提供都是以接口文件的形式,可以很好的做到代码隔离,相应的接口,看其相应的接口文件。比如配置的接口文件为 IConfigManager.h

```
SIMPLE_DEF_I(ConfigManager, "ConfigManager")
public:
    virtual bool init(){return true;}
    virtual bool start(){return true;}
    virtual bool stop(){return true;}
    virtual bool destroy(){return true;}

    /**
    *@brief 下发配置
    *将配置下发至配置中心管理
    *@param key 配置名
    *@param cfg 待配置
    *@return 下发是否成功
    */
    virtual bool setConfig(const std::string &key, const Json::Value &cfg) = 0;
```

其中的 setConfig 就可以直接进行使用,使用时传入相应参数就可以。

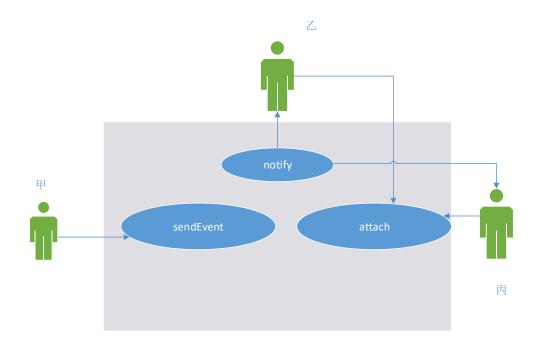
我们本身的 cms61850 也是一个组件,可同样的方法获取其组件指针,然后进行相应的接口调用,完成额外的业务。

```
auto *pCMS61850 =
```

base::CComponentManager::instance()->getComponent<cms::ICMS61850>("CMS61850");

这样我们就可以在自己的业务中调用相应的接口,比如更新数据

第二个使用到的是事件组件 IEventManager,这个其实也是一个典型的订阅发布模式,交互图如下:



此模式可好的解耦相关代码,使用方法与前述一致,都是先获取组件指针,然后调用相应的 收发事件接口即可

2.2.2 如何使用回调

代码中,为了更好的符合开闭原则,使用了很多回调函数,方便用户注册以实现自己特定的功能。回调只要使用了 TFunction 模板类,可以绑定任意型式的函数,与 c++11 的 std::function 相似,但使用起来更为方便。使用方法如下:

```
示例:
void test(int);
TFunction<void, int> tmp(&test);
class CTest{
public:
    void test(int);
};
CTest a;
TFunction<void, int> tmp1(&CTest::test, &a);
tmp(1);
tmp1(10)
```

模板实例化的第一个参数为函数返回类型,第二个为参数类型。

针对配置中心的回调函数类推,可以传入的函数型构为返回值 void,参数为 const Json::Value&的任意函数类型。

需注意的是当传入是成员函数时, TFunction 的第二个参数需要传入相应类的实例指针, 且保持有效, 否则, 在调用时会出现死机问题。

当然每次显示实例化绑定一个函数书写起来会比较繁琐, 可以直接包含 Function/Bind.h 利用 base::function 直接绑定即可,省去实例化的过程

m_configManager->attachChangedConfig("VideoServ", base::function(&CFFmpeg::attachRecConfig, this));

使用 TFunction 的特点,可以使任意函数类型的调用方式都如 C 函数调用方式一致。

TFunctionWrap 是 TFunction 的绑定参数版,也就是可以将函数的参数也都绑定进来,在调用时可以直接调用,不需要再传参。接上面的例子

TFunctionWrap<void, int> wrap(tmp1, 10);

wrap();

这个调用方式与 tmp1(10)效果一致。

优点是函数调用的方式得到进一步的统一, 可以统一标识成 func();

同样可以调用 base::bind 的函数进行绑定,取代手动实例化。bind 除了可以返回具体的实例化类型,也可以返回 TFunction<void>的类型,我们这里称为闭包 Clouse

2.2.3 生成 APER 代码

APER 基于 asn1c 进行修改后封装, asn 语法不再详细, 可另行百度学习, 仅以使用来说。首先根据 CMS61850 的协议文档描述, 进行语法定义的摘抄 (本代码已全部生成相应代码, 用户可自行测试), 形成 asn 文件。以协商为例, 协议中描述如下:

关联协商服务的语法定义如下:

```
AssociateNegotiate-RequestPDU ::= SEQUENCE {
    apduSize [0] IMPLICIT INT16U,
    asduSize [1] IMPLICIT INT32U,
    protocolVersion [2] IMPLICIT INT32U
}

AssociateNegotiate-ResponsePDU ::= SEQUENCE {
    apduSize [0] IMPLICIT INT16U,
    asduSize [1] IMPLICIT INT32U,
    protocolVersion [2] IMPLICIT INT32U,
    modelVersion [3] IMPLICIT VisibleString
}
```

asn 文件如下:

```
AssociateNegotiate-RequestPDU ::= SEQUENCE {
apduSize [0] IMPLICIT INT16U,
asduSize [1] IMPLICIT INT32U,
protocolVersion [2] IMPLICIT INT32U
}
AssociateNegotiate-ResponsePDU ::= SEQUENCE {
apduSize [0] IMPLICIT INT16U,
asduSize [1] IMPLICIT INT32U,
protocolVersion [2] IMPLICIT INT32U,
modelVersion [3] IMPLICIT VisibleString
}
```

基本就只需要照抄, 生成的文件如下:

```
* Generated by asnic-8-9.29 (http://lionet.info/asnic)
    * From ASN.1 module "CMS01850Module"
    * Tound in "./91850CMS.asn"
    * "asnic - D./out -gen-APR -no-gen-BER -no-gen-DER -no-gen-XER -no-gen-LER -no-gen-EER -no-gen-MER -no-gen-LER -no-gen-LER -no-gen-EER -no-gen-LER -no-gen-LER -no-gen-EER -no-gen-LER -no-gen-LER -no-gen-EER -no-gen-LER -no-gen-L
```

实际使用时,只需要对这些结构体进行操作即可。

注意:在语法摘抄至 asn 文件时,生成时可能回报如下错误

FATAL: value tagged in IMPLICIT mode but must be EXPLICIT at line 658 in ./61850CMS.asn

将相应行的 IMPLICIT 改成 EXPLICIT 即可

2.2.4 业务代码

流程:

以协商代码为例:

编写 CAssociate 类(处理协商业务的),需继承 IService

```
class CAssociat<mark>e</mark> : public IService {
```

在 cpp 中定义相应的 static 变量

```
static CAssociate s_ass;
```

此句的作用,是在程序启动之前,就会进行对象的构造。CAssociate 构造函数如下:

```
CAssociate::CAssociate()
    : m_stationId("linuxzq")
    , m_threadRes("AssociateManage")
{
        CServiceManager::instance()->attachService("Associate", this);
}
```

构造中将自己的指针注册进了 CServiceManager 中,其它的业务类都是同样的设计。 紧接着程序运行起来后,进入 CMS61850 组件的 init 函数

```
bool CCMS61850::init()
{
    setPrintLevel(getClisd(), DEBUG);
    m_pConfig = base::CComponentManager::instance()->getComponent<br/>
    m_pConfig->getConfig("CMS61850", m_cfgValue);
    int connectNum = m_cfgValue["connectNum"].asInt();
    int port = m_cfgValue["port"].asInt();
    m_pHandleMsg.reset(new CCMSMessageHandle());
    m_pTcpServer.reset(new base::CTcpServer("0.0.0.0", port, m_pHandleMsg));
    m_pTcpServer->setConnectNum(connectNum);
    if (!CSCLParse::instance()->init())
    {
        return false;
    }
    if (!CServiceManager::instance()->init())
    {
        return false;
    }
}
```

调用到了 CServiceManager 的 init 函数

```
bool CServiceManager::init()
{
    for (const auto &iter : m_mapSrv)
    {
        if (!iter.second->init())
        {
            errorf("%s service init failed\n", iter.first.c_str());
            return false;
        }
    }
    base::IConfigManager *pConfig = base::CComponentManager::instance()->getComponent<br/>
        son::Value cfgValue;
    pConfig->getConfig("CMS61850", cfgValue);
    m_errNum = cfgValue["errorNum"].asInt();
    m_apduSize = cfgValue["associate"]["apduSize"].asInt();
    m_asduSize = cfgValue["associate"]["asduSize"].asInt();
    return true;
}
```

这个函数将 m_mapSrv 遍历执行其相应的 init 函数,m_mapSrv 中存放的指针实际就是具体的业务指针,如前述的 CAssociate。

```
bool CAssociate::init()
{
    CServiceManager::instance()->attachFunc(1, "Associate", base::function(&CAssociate::associate, this));
    CServiceManager::instance()->attachFunc(2, "Abort", base::function(&CAssociate::abort, this));
    CServiceManager::instance()->attachFunc(3, "Release", base::function(&CAssociate::release, this));
    CServiceManager::instance()->attachFunc(153, "Test", base::function(&CAssociate::test, this));
    CServiceManager::instance()->attachFunc(154, "AssociateNegotiate", base::function(&CAssociate::associateNegotiate, this));
```

此函数中将具体的服务码与处理函数进行了绑定。这样可根据前面的时序图,当收到相应的服务码报文,则会进入相应的处理函数。比如服务码2终止的函数实现如下:

```
ServiceError CAssociate::abort(const std::string &funcName, const NetMessage &message, std::string &response)
{
    CSafeStruct<Abort_RequestPDU> reqPtr;
    if (!Decode(reqPtr, message.buf, message.len))
    {
        errorf("decode %s failed\n", funcName.c_str());
        return ServiceError_decode_error;
    }
    if ((const char *)reqPtr->associationId.buf != m_stationId)
    {
        errorf("abort station[%s] failed, not find\n", reqPtr->associationId.buf);
        return ServiceError_other;
    }
    infof("%s Abort, code[%ld]\n", m_stationId.c_str(), reqPtr->reason);
    auto *pEvent = base::CComponentManager::instance()->getComponent<br/>base::IEventManager>("EventManager");
    Json::Value cfgValue;
    cfgValue["state"] = "disconnect";
    cfgValue["clientId"] = message.clientId;
    pEvent->sendEvent("cmsSocket", cfgValue);
    CServiceManager::instance()->closeClient(message.clientId);
    return ServiceError_no_error;
}
```

使用接口:

为使客户尽少的了解编解码相关的底层细节以及接口,对其进行了进一步的封装,形成自己的接口及类 CSafeStruct。

```
#define Decode(ptr, buf, len) decode(ptr.getTypePtr(), (void **)(ptr.getRef()), buf, len) #define Encode(ptr, response) encode(ptr.getTypePtr(), ptr.get(), response)
```

Decode 及 Encode 接口分别是 APER 的编解码, Decode 第一个参数 ptr 为 CSafeStruct 的指针, buf 为待解码的内容, len 为长度。解码后的数据将填充到 ptr 内部的 asn 结构体, 以协商请求为例, 就是会将 buf 解码后, 填充到 Associate_RequestPDU 结构体中 Encode 第一个参数为 CSafeStruct 的指针, 第二个参数为解码后的结果。

CSafeStruct 是一个模板类,为了更好的管理资源,减少一些重复语句的编写。

使用方式,需先调用 SafeDef 定义,然后再使用相应模板

SafeDef(AssociateNegotiate_RequestPDU)

CSafeStruct<AssociateNegotiate_RequestPDU> reqPtr;

在使用时注意,若结构体下的元素需要申请内存,只管分配,不需要也不能进行手动释放。 内存释放在 CSafeStruct 变量的声明周期结束后会自动释放。

在 Common.h 中,包含了对 OCT_STRING、BIT_STRING、内存、时间方面的处理,具体可见其实现。

在 SCLParse 中,包含了对 SCL 文件的解析,并且对各节点按照其类型进行了相应的内存分配,可方便读取修改相关值

```
struct LeafInfo {
    std:string name;
    std:string valueType;
    std:string initValue;
    std:string initValue;
    std:string initValue;
    std:string docType;
    // 子疗病
    std:vector<LeafInfo> vecInfo;
};
struct DomInfo {
    std:string domName;
    std:vector<LeafInfo> leafInfo;
};
// sky1 domName
| key2 lnName

// // std:map<std:string, std::map<std::string, LeafInfo>> mapLeafInfo;
std::vector<DomInfo> vecLeafName;
};

public:
    bool init();
    sclinfo &getScLInfo() {return m_info;}
    pataInfo &getScLInfo() {return m_dInfo;}

public:
    // 查找scl型的信息
    LdInfo 'getLulInfo(const std::string &domName);
    LnInfo 'getLinInfo(const std::string &ldName, const std::string &lnName);
    Report 'getReportInfo(Linfo 'lnInfo, const std::string &lnName);
    pataSet 'getDataSetInfo(Linfo 'lnInfo, const std::string &dsName);

public:
/// 查找wdd节点信息
/// domName iedName + ldName
/// leafName 1.n.do.name
// leafName 1.n.do.name
// leafName *getLeafInfo(const std::string &domName);
    DataInfo::LeafInfo 'getLeafInfo(const std::string &domName);
    DataInfo::LeafInfo 'getLeafInfo(const std::string &domName);
    DataInfo::LeafInfo 'getLeafInfo(const std::string &domName);
    DataInfo::LeafInfo 'getLeafInfo(const std::string &domName);
// domName iedName */ downame */ downam
```

以上的接口和结构体为用户主要使用的,尤其 getLeafInfo 使用较多,该接口返回了具体节点下的信息,包括类型,约束,值,以及包含的子节点。可根据具体业务使用。

三、如何快速使用

libCMS61850 已基本覆盖了全 CMS 功能,大部分客户可能不需要对内部进行修改。更多需要快速投入实际生产使用。比如采集的某传感器的值,怎么通过 cms61850 转发出去。用户可参见 ICMS61850.h 接口文件,已经开放了更新数据,定值及遥控的接口。

用户在获取 ICMS61850 的组件指针后,可直接使用相应接口,比如,我们的温度对应 icd 文件的 KHPDFMONT/airGGIO6.tmp 节点,需要更新值 20.5,示例代码如下:

auto *pCMS61850 =

base::CComponentManager::instance()->getComponent<cms::ICMS61850>("CMS61850"); float tmp = 20.5;

pCMS61850->updata("KHPDFMONT", "airGGIO6.tmp", "mag.f", &tmp);

对于遥控遥调,只需要注册相应回调即可实现业务逻辑。

关于 cms61850 更多介绍,可进入以下主页学习 https://blog.csdn.net/z5201314100?spm=1019.2139.3001.5343