

Taller de Programación



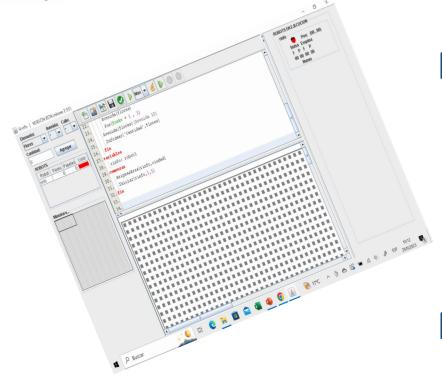


Pasaje de mensajes - ENVIO

Ejemplos



COMUNICACIÓN – Pasaje de Mensajes -CMRE



ENVÍO DE MENSAJES

El envío de mensajes es **asincrónico**, es decir, el robot que envía el mensaje lo hace y sigue procesando sin esperar que el robot receptor lo reciba.

RECEPCIÓN DE MENSAJES

Instrucción 1



Instrucción 2

Sentencia de comunicación

Instrucción 3

La recepción de mensajes es **sincrónica**, es decir, el robot que espera un mensaje **NO** sigue procesando hasta que recibe el mensaje.



COMUNICACIÓN – Pasaje de Mensajes - Envío

```
programa ejemploEnvio
areas
  area1: AreaPC(1,1,20,20)
robots
  robot tipo1
  comenzar
  fin
 robot tipo2
  comenzar
```

```
EnviarMensaje(valor, variableRobot)
```

EnviarMensaje(variable, variableRobot)

fin

Supongamos que el robot 3, le quiere enviar un mensaje al robot1 y otro al robot2

variables robot1:tipo1 robot2: tipo1 robot3:tipo2

Cómo queda el programa?



COMUNICACIÓN – Pasaje de Mensajes - Envío

```
programa envio
areas
  area1: AreaPC(1,1,20,20)
Procesos
 proceso rectángulo (E alto:numero; E: ancho:numero; ES flores: numero)
   comenzar
    . . . .
   fin
robots
  robot tipo1
  comenzar
  fin
 robot tipo2
  variables
    x:numero
  comenzar
    x := 8
    EnviarMensaje (5,robot1)
    EnviarMensaje (x,robot2)
  fin
variables
  robot1:tipo1
  robot2: tipo1
```

robot3:tipo2



COMUNICACIÓN – Pasaje de Mensajes - Envío

Puede enviarse un valor o una variable

EL envío debe incluir el nombre de una variable robot declarado (no el tipo)

Sólo se puede enviar un valor por mensaje de envío

Cómo reciben los robots un