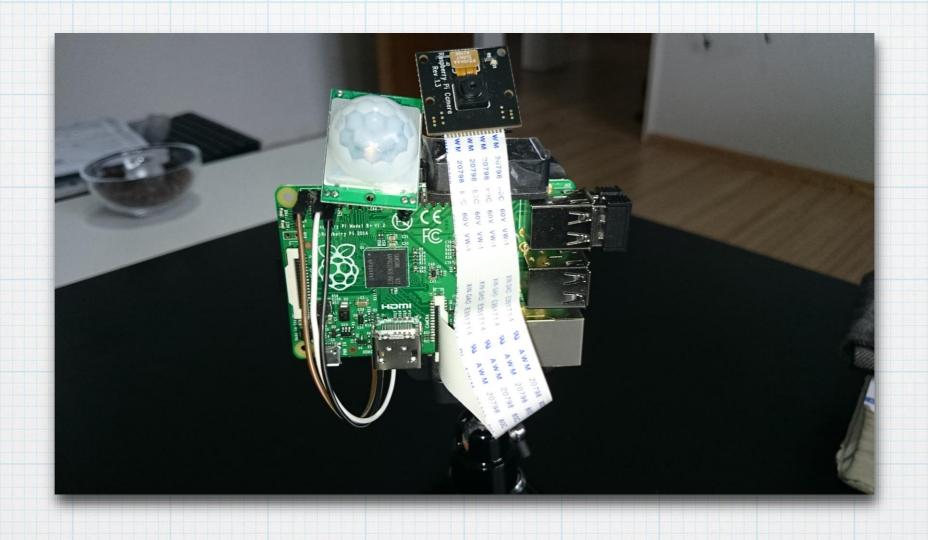
kooperative, verteilte Überwachung

eines Gebiets auf Eindringlinge



Verteilte, kooperative Überwachung eines Gebiets auf Eindringlinge

Raspberry Pi B+

4 USB-Anschlüsse

> 700Mhz Prozessor

512MB Arbeitsstpeich er

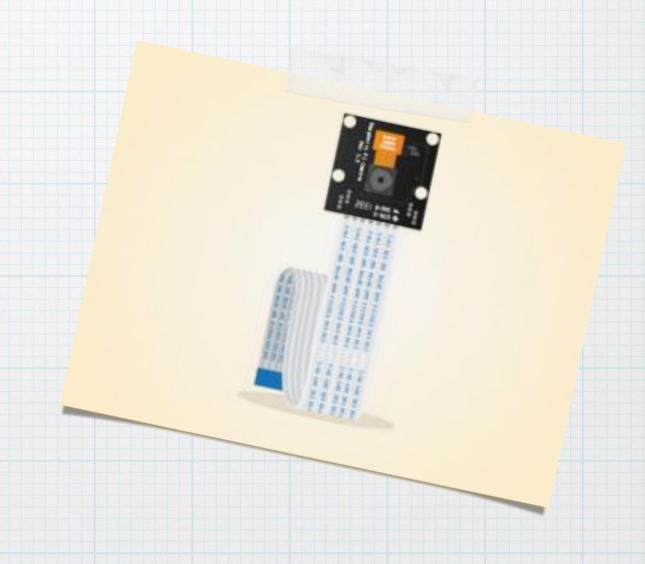


Pi NolR

ProprietärerAnschluss

2592 x 1944 Pixel

kein Infrarotfilter ("Nachtsicht")





passiver Infrarot Sensor

reagiert auf Wärmestrahlung

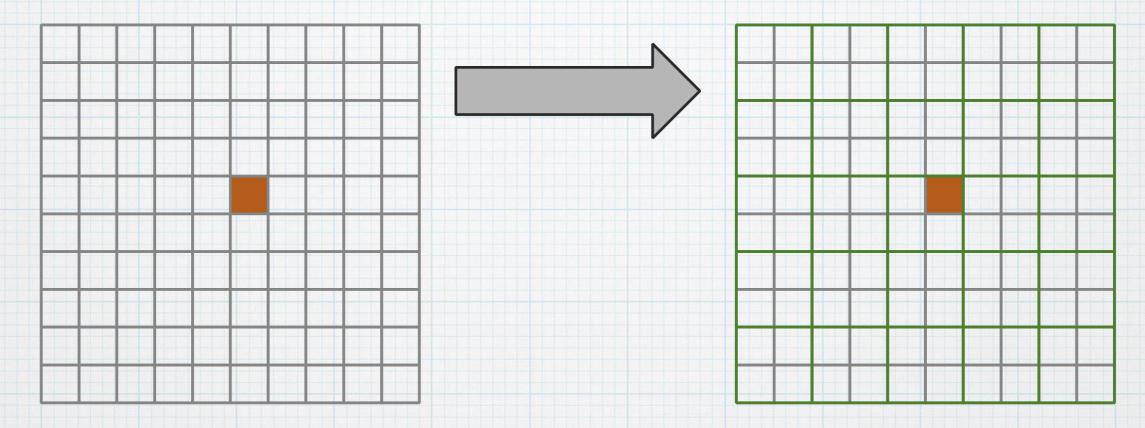
Codis

- Cooperative, distributed surveillance (auf Deutsch: kooperative, verteilte Überwachung)
- * Überwachung aus verschiedenen Blickwinkeln
- Sendet Broadcast wenn Eindringling entdeckt wurde
- * Android-App: Surveillance Receiver

Bewegungserkennung mit Kamera

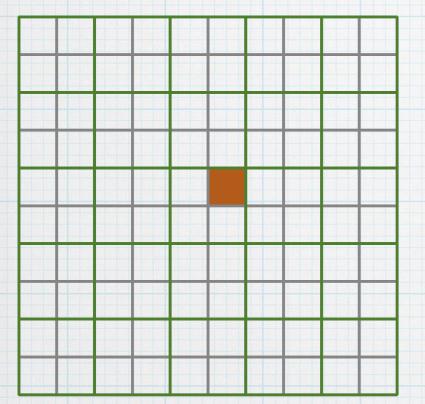
- Verfahren: Motion-Estimation
- * Algorithmus: block-matching algorithm
 - effizient
 - * liefert gute Ergebnisse
 - Wird oft in Video-Kodierern verwendet

teilt das Bild in 2 x 2 Pixel große Blöcke sog. "Makroblöcke"

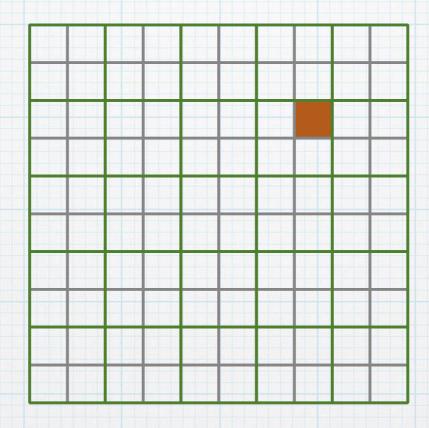


Anmerkung: H264 Kodier verwendet 16 x 16 Pixel große Makroblöcke

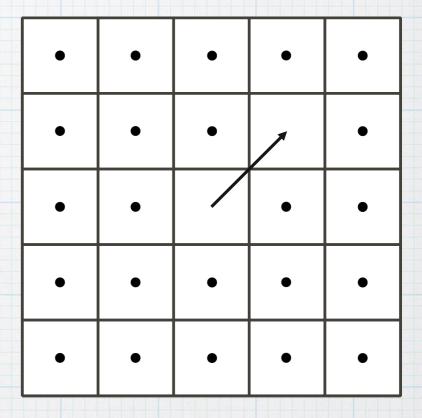
Referenzbild



aktuelles Bild



Ermittelt Abstände der Makroblöcke im aktuellen Bild gegenüber dem Referenzbild

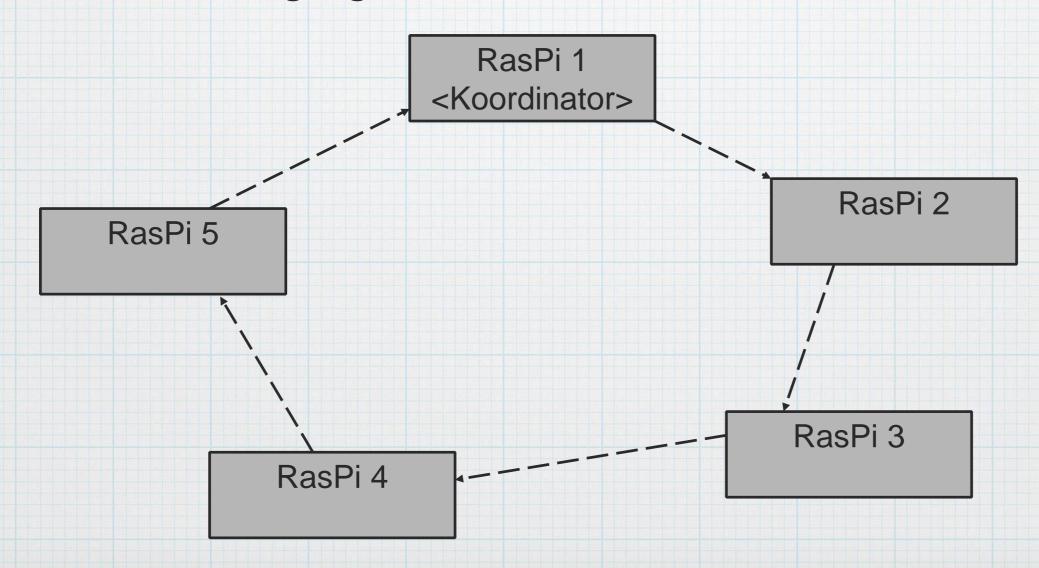




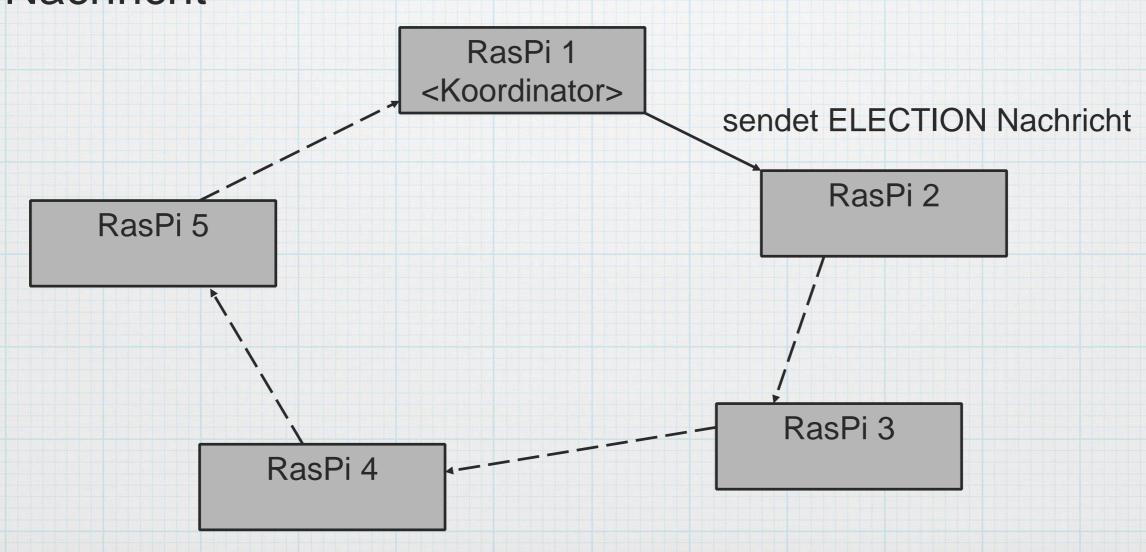
- Raspberrys bilden eigenständig Liste
- Liste stellt logischen Ring dar
- abwechselnde Überwachung
 - * nur Koordinator überwacht Gebiet
 - alle anderen Raspberrys sind inaktiv
 - entdeckt Koordinator Eindringling, weckt er alle anderen Raspberrys

Wie wird Koordinator gewählt?

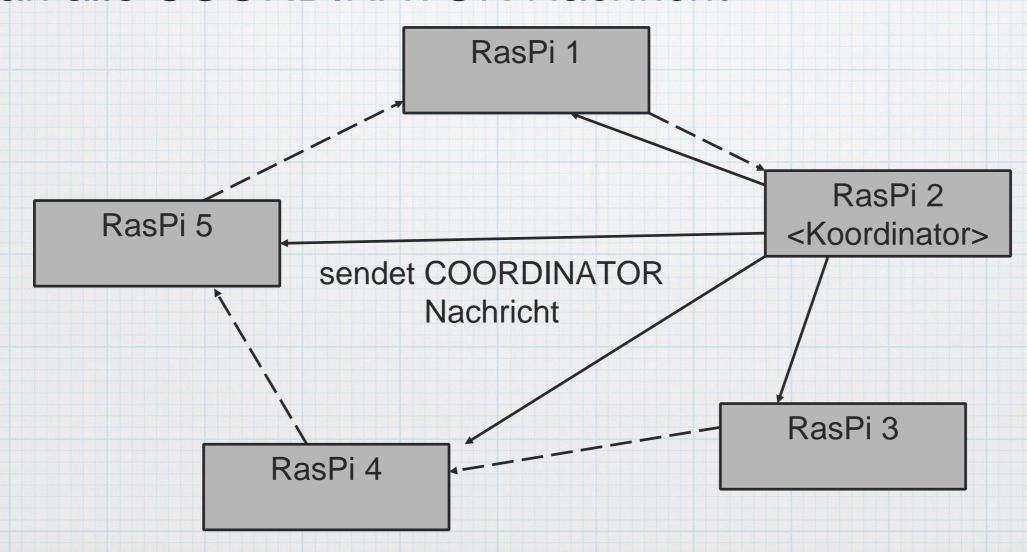
→ durch Ringalgorithmus



Koordinator sendet nach 15 Minuten ELECTION Nachricht



Erhält ein Raspberry ELECTION Nachricht, sendet er an alle COORDINATOR Nachricht



Entdecken von Eindringlingen

3. erkennt Eindringling Eindringling 1. erkennt Eindringling TOOPDING TO THE PROPERTY OF TH Raspi 2 4. sagt Koordinator Bescheid 5. sendet Warnung 2. weckt anderen RasPi

Andere Ansätze

* Motion

Webcam als
Überwachungskamera

Ressourcenintensiv (für einen Raspberry Pi)

Andere Ansätze

- * Motion Erweiterbarkeit
 - * mehrere Kameras werden unterstützt
 - keine Kommunikation der unterschiedlichen Kameras untereinander