

# Louis CHOPOT

24 ans



Montpellier, France



07 83 63 88 43



[louis.chopot@sigma-clermont.fr](mailto:louis.chopot@sigma-clermont.fr)

## COMPETENCES PROFESSIONNELLES PERSONNALITE

ROS  
C++ / Python  
OpenCV / ViSP  
CATIA V6  
Git  
Arduino

Autonome  
Curieux  
Dynamique  
Fiable  
Sociable

## CENTRES D'INTERETS

**Intérêts** : robotique, crypto-monnaie, science fiction, intelligence artificielle, travaux éthiques, environnement, protection de la planète

**Sports** : surf, aviron, rugby

**Voyages** : Indonésie, Australie, Kenya, Nouvelle-Calédonie, Nouvelle-Zélande, Espagne, Portugal, Afrique du Sud etc.

## LANGUES

**Français** : langue maternelle

**Anglais** : niveau avancé  
Score TOEIC: 955/989

**Espagnol et Portugais** : niveau basique

**RECHERCHE**: Stage ingénieur de fin d'études du 18/03/2019 au 30/08/2019

## EDUCATION

**Formation ingénieur mécanicien, SIGMA-CLERMONT (EX: IFMA)**

**| 2015 – 2019 Clermont-Ferrand**

- Ecole d'ingénieur spécialisée en mécanique avancée  
Institut associé Mines TELECOM (GEM).
- Pôle MMS : Machine Mécanisme et Système
- Spécialité: Mécatronique

**MASTER II Robotique, Vision and Perception artificielle | 2017-2018 - Université Clermont Auvergne, Clermont- Ferrand.**

- Double diplôme
- Vision par ordinateur, SLAM, Machine Learning

**CLASSE PREPARATOIRE PT | 2013 – 2015 (Nouméa - Nouvelle-Calédonie)**

- Classe Préparatoire aux Grandes Ecoles : Spécialité PT (physique et technologie)

## EXPERIENCES

**Hub Performance | 5 mois de stage ingénieur (Paris, 2017)**

**Ingénieur junior en émulation et simulation, tests et contrôles**

Entreprise spécialisée dans la simulation de flux aéroportuaire

- création d'une plateforme de tests automatisés sur une partie opérative émulée sous le logiciel Emulate3D

**Mots clés**: Développement d'algorithme pour PLC(LADDER), Modicon et PLC Rockwell, JavaS, C#, support de formation, management de projet, organisation de réunions

**Institute for Systems and Robotics, Instituto Superior Técnico |**

**Année de césure : 6 mois de stage ingénieur (Lisbonne, 2018)**

**Stage ingénieur en recherche et développement**

Laboratoire de recherche au sein de l'université de Lisbonne

- Membre de l'équipe de recherche SocRob@Home travaillant sur Mbot, robot autonome assistant à domicile
- Mise en œuvre d'une loi de contrôle visuelle à Mbot dans une approche pour saisir des objets
- Participation à la Robocup 2018 à Montréal

**Mots clés**: ROS, C++, Visual Servoing, ViSP, deep learning, YOLO manipulation, 7DoF manipulateur, caméra 3D, compétition de robotique, robot autonome, robotique sociale, expérience internationale

**Eurecat | Année de césure : 4 mois de stage ingénieur (Barcelone, 2018-2019)**

**Stage ingénieur en recherche et développement**

Entreprise de recherche et développement pluridisciplinaire

- Membre de la section robotique industrielle d'Eurecat
- Développement et implémentation de projets portant sur la robotique industrielle dans le domaine du génie civil et de l'aéronautique

**Mots clés**: ROS, C++, Vision par ordinateur, simulation, Gazebo, manipulation, robotique industrielle, expérience internationale

## PROJETS

- Automatisation d'un magasin de stockage de pièces
- Robot gyroscopique pour attraper des objets, Arduino
- Robot naviguant en évitant les murs (Robobox), Arduino