第6章 数据聚类 Data Cluster

赫然 rhe@nlpr.ia.ac.cn http://rhe-web.github.io/

智能感知与计算研究中心(CRIPAC) 中科院自动化研究所 模式识别国家重点实验室





内容提要

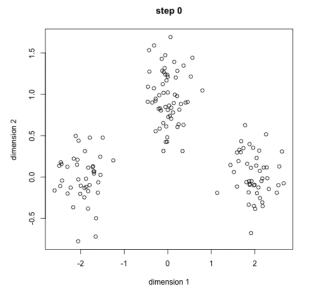
- 聚类与无监督学习
- 聚类评价指标
- 常用的聚类算法
 - 原型聚类
 - 密度聚类
 - 层次聚类
- 谱聚类
- 集成聚类
- 子空间上的聚类

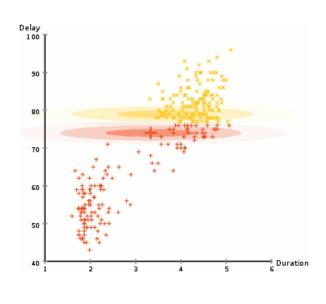


聚类

定义

- 对一批没有类别标签的样本集,按照样本之间的相似程度分类 ,相似的归为一类,不相似的归为其它类,每个类称为簇 (cluster)。这种分类称为聚类分析,也称为无监督分类。
- 聚类的质量(或结果)取决于对度量标准的选择。
- 聚类结果因不同任务而不同。

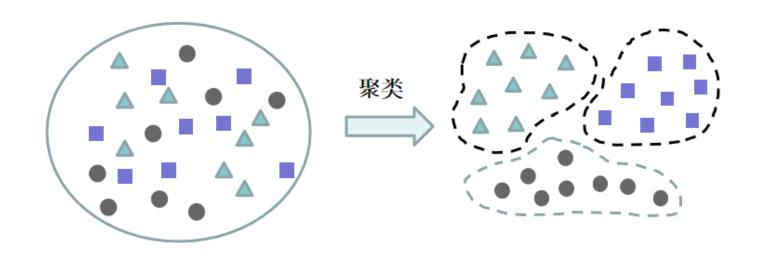






聚类

目标:将数据集中的样本划分为若干个通常不相交的子集



簇内相似度(intra-cluster similarity),高 簇间相似度(inter-cluster similarity),低



引言

聚类任务

- 模型法(原型聚类):为每一个簇引入一个模型,然后对数据进行划分,使其满足各自分派的模型,如 K-Means。
- 层次法:对给定样本进行层次划分,如层级聚类。
- 密度法:估计数据的密度函数,如混合高斯模型、Mean-Shift方法。
- 网格法:将数据空间划分为有限个单元网络结构,然后基于网络结构进行聚类,如矢量量化。



内容提要

- 聚类与无监督学习
- 聚类评价指标
- 常用的聚类算法
 - 原型聚类
 - 密度聚类
 - 层次聚类
- 谱聚类
- 集成聚类
- 子空间上的聚类



- □聚类性能评估:
 - 外部指标 (external index)

有聚类结果参考标准。

内部指标 (internal index)

无聚类结果参考标准。



外部指标

- 假定存在某个参考聚类结果,通过与它比较计算得到外部指标
- 数据集 $X = \{x_1, x_2, ..., x_m\}$
- 通过聚类给出的簇划分 $D = \{d_1, d_2, ..., d_k\}$
- 参考聚类结果为 $G = \{g_1, g_2, ..., g_s\}$



一一件本力到0和9定一列

a: 在D中和G中都属于相同聚类的样本对个数

b: AD中属于相同聚类、但在G中属于不同聚类的样本对个数

c: 在D中属于不同聚类、但在G中属于相同聚类的样本对个数





外部指标

Jaccard系数(Jaccard Coefficient)

$$JC = \frac{a}{a+b+c}$$

• FM指数 (Fowlkes and Mallows Index)

$$FMI = \sqrt{\frac{a}{a+b} \bullet \frac{a}{a+c}}$$

Rand指数(Rand Index)

$$RI = \frac{2(a+d)}{m(m+1)}$$



通过聚类给出的簇划分 $D = \{d_1, d_2, ..., d_k\}$

内部指标

在无参考聚类结果下,根据聚类簇样本之间的相互距离定义一 些内部评价指标。

• 簇内平均距离:
$$avg(D) = \frac{1}{|D|(|D|-1)} \sum_{x_i, x_j \in D, x_i \neq x_j} dist(x_i, x_j)$$

• 簇内最远距离:
$$diam(D) = \max_{x_i, x_j \in D, x_i \neq x_j} dist(x_i, x_j)$$

• 簇间最近距离:
$$d_{\min}(D_i, D_j) = \min_{x_i \in D_i, x_j \in D_j} dist(x_i, x_j)$$

• 簇内中心距离:
$$d_{cen}(D_i, D_j) = dist(u_i, u_j), u_i = \frac{1}{|D_i|} \sum_{x_i \in D_i} x_j$$



内部指标

• DB指数 (Davies-Bouldin Index, DBI)

$$DBI = \frac{1}{k} \sum_{i=1}^{k} \max_{j \neq i} \left(\frac{avg(D_i) + avg(D_j)}{d_{cen}(u_i, u_j)} \right)$$

内部指标

• DB指数 (Davies-Bouldin Index, DBI)

$$DBI = \frac{1}{k} \sum_{i=1}^{k} \max_{j \neq i} \left(\frac{avg(D_i) + avg(D_j)}{d_{cen}(u_i, u_j)} \right)$$
 簇间中心距离

内部指标

这个数越小越好

• DB指数 (Davies-Bouldin Index, DBI)

$$DBI = \frac{1}{k} \sum_{i=1}^{k} \max_{j \neq i} \left(\frac{avg(D_i) + avg(D_j)}{d_{cen}(u_i, u_j)} \right)$$
 簇向平均距离

Dunn指数(Dunn Index, DI)

$$DI = \min_{1 \le i \le k} \left\{ \min_{j \ne i} \left(\frac{d_{\min}(D_i, D_j)}{\max_{1 \le l \le k} diam(D_l)} \right) \right\}$$

内部指标

• DB指数(Davies-Bouldin Index, DBI)

$$DBI = \frac{1}{k} \sum_{i=1}^{k} \max_{j \neq i} \left(\frac{avg(D_i) + avg(D_j)}{d_{cen}(u_i, u_j)} \right)$$
 簇向中心距离

Dunn指数(Dunn Index, DI)

$$DI = \min_{1 \leq i \leq k} \left\{ \min_{j \neq i} \left(\frac{d_{\min}(D_i, D_j)}{\max_{1 \leq l \leq k} diam(D_l)} \right) \right\}$$
 簇肉最远距离



距离度量

• 距离度量的性质

非负性: $dist(x_i, x_j) \ge 0$

同一性: $dist(x_i, x_j) = 0$, 当且仅当 $x_i = x_j$

对称性: $dist(x_i, x_j) = dist(x_j, x_i)$

直递性: $dist(x_i, x_j) \leq dist(x_i, x_k) + dist(x_k, x_j)$

距离度量

• 常用距离:

闵可夫斯基距离(Minkowski distance)

$$dist(x_i, x_j) = \left(\sum_{u=1}^n |x_{iu} - x_{ju}|^p\right)^{\frac{1}{p}}$$

p=2,欧式距离(Euclidean distance)

p=1,曼哈顿距离(Manhattan distance)

性能评估 距离度量

- 属性介绍
 - 连续属性(continuous attribute) 在定义域上有无穷多个可能的取值
 - **离散属性(**categorical attribute) 在定义域上是有限个可能的取值
 - 有序属性(ordinal attribute)
 如定义域为{1,2,3}的离散属性, "1" 与 "2" 比较接近、
 与 "3" 比较远, 称为 "有序属性"
 - 无序属性(non-ordinal attribute) 定义域为{飞机,火车,轮船}这样的离散属性,不能直接在属性值上进行计算,称为"无序属性"。



距离度量

- 属性介绍
 - Value Difference Metric, VDM(处理无序属性)

令 $m_{u,a}$ 表示属性 u上取值为a 的样本数, $m_{u,a,i}$ 表示在第i个样本簇中在属性u上取值为a的样本数,k为样本数,则属性u上两个离散值a与b之间的VDM距离为:

$$VDM_p(a,b) = \sum_{i=1}^{k} \left| \frac{m_{u,a,i}}{m_{u,a}} - \frac{m_{u,b,i}}{m_{u,b}} \right|^p$$



距离度量

- 属性介绍
 - MinkovDMp(处理混合属性):

$$MinkovDM_{p}(x_{i}, x_{j}) = \left(\sum_{u=1}^{n_{c}} |x_{iu} - x_{ju}|^{p} + \sum_{u=n_{c}+1}^{n} VDM_{p}(x_{iu}, x_{ju})\right)^{\frac{1}{p}}$$

- 加权距离(样本中不同属性的重要性不同时):

$$dist(x_{i}, x_{j}) = (w_{1}|x_{i1} - x_{j1}|^{p} + \dots + w_{n}|x_{in} - x_{jn}|^{p})^{\frac{1}{p}}$$

$$w_{i} \ge 0, \sum_{i=1}^{n} w_{i} = 1$$



内容提要

- 聚类与无监督学习
- 聚类评价指标
- 常用的聚类算法
 - 原型聚类
 - 密度聚类
 - 层次聚类
- 谱聚类
- 集成聚类
- 子空间上的聚类

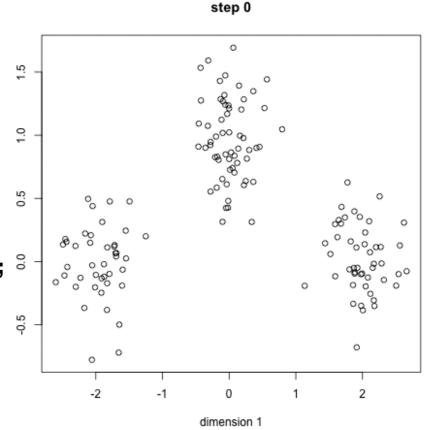


- 原型聚类
- 也称为"基于原型的聚类" (prototype-based clustering), 此类算法 假设聚类结果能通过一组原型(样本空间中具有代表性的点)刻画。
- 算法过程:
 - 初始化原型
 - 对原型进行迭代
- -典型算法:
 - K均值算法
 - 学习向量量化算法
 - 高斯混合聚类算法



● K均值算法

- 1 有n个样本,c个聚类中心;
- 2 将*n*个样本按照一定原则分配给 离它最近的聚类中心;
- 3 重新计算聚类中心;
- 4 重复2和3,直到聚类中心不改变;3
- 5 返回簇 μ_1 , μ_2 , ..., μ_c ;





dimension 2

- 基本思想
 - K-均值聚类是**误差平方和**最小准则下的聚类方法
 - 设 n_i 表示属于 D_i 类样本的个数,算法中的 μ_i 是这些样本的均值:

 $u_i = \frac{1}{n} \sum_{x \in D_i} x$

- "误差平方和"聚类准则:
- $J_e = \sum_{i=1}^{c} J_i$ $J_i = \sum_{x \in D_i} ||x \mu_i||^2$
- 对于不同的划分(聚类),会得到不同的 μ_i 。因此 J_e 的值也是不同的。使 J_e 最小的聚类就是误差平方和准则下的最优结果。因此,称这类聚类方法为最小方差划分法。

K-均值聚类

假设样本 \hat{x} 从类 D_i 移动到 D_i , 此时, 两个类中心将时进行变化:

$$\mu_j^* = \mu_j + \frac{\hat{x} - \mu_j}{n_i + 1} \qquad \qquad \mu_i^* = \mu_i - \frac{\hat{x} - \mu_i}{n_i - 1}$$

此时,属于第 \dot{j} 类的样本点引起的 \ddot{k} 是平方和将增加为:

$$J_{j}^{*} = \sum_{x \in D_{j}} \left\| x - \mu_{j}^{*} \right\|^{2} + \left\| \hat{x} - \mu_{j} \right\|^{2} = J_{j} + \frac{n_{j} \left\| \hat{x} - \mu_{j} \right\|^{2}}{n_{j} + 1}$$

属于第i类的样本点引起的**误差平方和将减少**为:

$$J_i^* = J_i - \frac{n_i ||\hat{x} - \mu_i||^2}{n_i - 1}$$



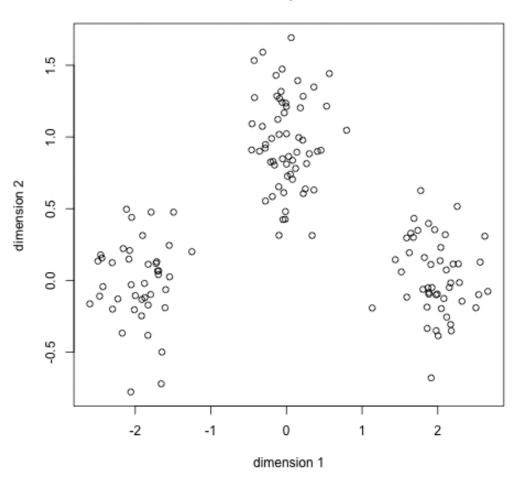
如果 $减少量大于增加量,因此鼓励这种移动,即将样本<math>\hat{X}$ 从类 D_i 移动到 D_i 会减少总体误差:



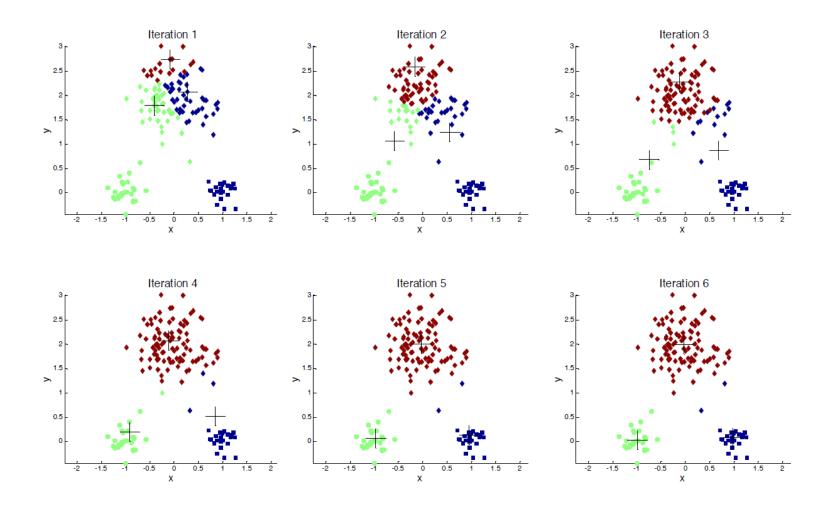
从一个类引出样本会减少该类均方误差;但移入样本至一个类会增加该类均方误差。如果减少量大于增加量,对这样的样本进行移动是有利于总体误差减少的,算法中3的准则。













综上所述,基于最小方差划分法的k-means算法步骤如下:

基于最小方差划分法的k-means算法步骤

- 1 有n个样本,c个聚类中心以及聚类中心 $\mu_1,\mu_2,...,\mu_c$;
- 2 随机挑选一个样本 \hat{x} ,找出它最佳的聚类中心下标,即

$$i \leftarrow \arg\min_{i} \left\| \mu_{i} - \hat{x} \right\|$$

3 如果*n_i*不等于0,则计算:

$$\rho_{j} = - \left\{ \frac{n_{j}}{n_{j} + 1} \|\hat{x} - \mu_{j}\|, j \neq i \right.$$

$$\frac{n_{j}}{n_{j} - 1} \|\hat{x} - \mu_{j}\|, j = i$$

- 4 在所有的 ρ_i 中找到最小的值记为 ρ_k ;
- 5 对于所有的j而言,有 $\rho_k < \rho_i$,那么将 \hat{x} 移动到 D_k 中;
- 6 重新计算 J_e , μ_i , μ_k ;
- 7 重复2-6, 直到对于n个样本, J_e 的值不再改变;
- 8 返回聚类中心 $\mu_1, \mu_2, ..., \mu_c$ 。



● K-均值聚类优缺点

优点

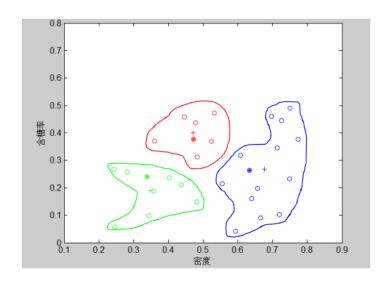
- 是解决聚类问题的一种经典算法,简单、快速
- 对处理大数据集,该算法仍可保持其高效率
- 对于密集簇, 聚类效果很好

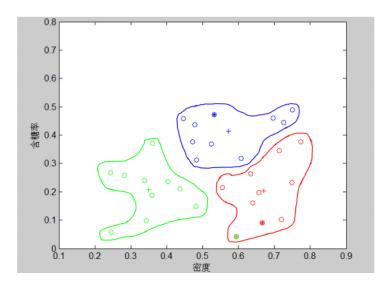
缺点

- 必须事先给定簇的个数,且对初始值敏感
- 不适合于发现非凸曲面的簇以及大小相差很大的簇
- 对噪声、孤立数据点、野点很敏感

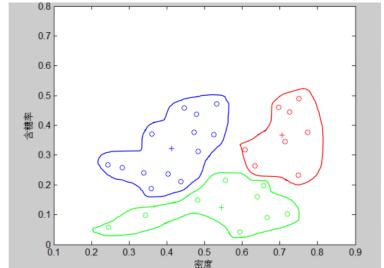


• K-均值聚类优缺点





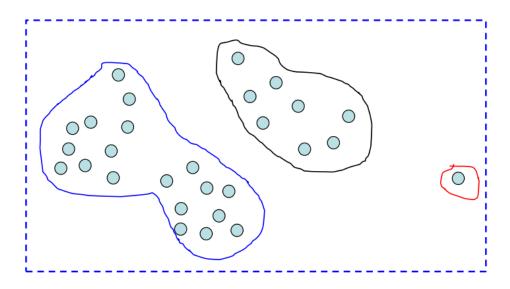
不同初始值可能会得到不同的聚类结果





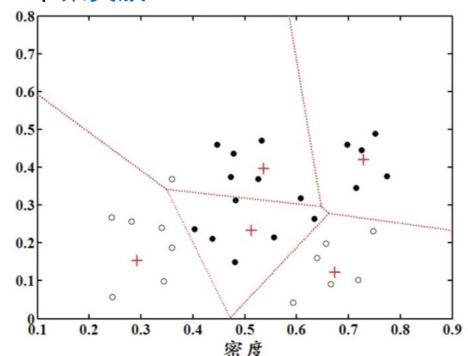
• K-均值聚类优缺点

孤立数据点对聚类结果影响很大





- 基本思想
 - 与一般聚类算法不同的是,LVQ假设数据样本带有类别标记,学习过程中利用样本的这些监督信息来辅助聚类。
 - 给定样本集合 $D = \{(x_i, z_i), (x_2, z_2), ..., (x_m, z_m)\}$
 - **目标:** 学得一组n 维原型向量 $\{y_1, y_2, ..., y_q\}$,每个原型向量代表一个聚类簇。





- 基本思想
 - 与一般聚类算法不同的是,LVQ假设数据样本带有类别标记,学习过程中利用样本的这些监督信息来辅助聚类。
 - 给定样本集合 $D = \{(x_i, z_i), (x_2, z_2), ..., (x_m, z_m)\}$
 - **目标:** 学得一组n 维原型向量 $\{y_1, y_2, ..., y_q\}$,每个原型向量代表一个聚类簇。
 - 关键步骤:对于每个样本点 x_i 找到最为接近的代表点 y_k ,
 - 若两个点类别相同,则将 y_k 拉向 x_i

$$y_k' = y_k + \alpha(x_i - y_k)$$

- 若两个点类别不同,则将 y_k 与 x_i 拉远 $0 < \alpha < 1$ $y'_k = y_k - \alpha(x_i - y_k)$



- 基本思想
 - 若两个点类别相同,则将 y_k 拉向 x_i

$$y_k' = y_k + \alpha(x_i - y_k)$$

- 若两个点类别不同,则将 y_k 与 x_i 拉远

$$0 < \alpha < 1$$

$$y_k' = y_k - \alpha(x_i - y_k)$$

分析:

$$||y'_k - x_i||_2 = ||y_k + \alpha(x_i - y_k) - x_i||_2 = (1 - \alpha)||y_k - x_i||_2$$

$$(1 - \alpha)||y_k - x_i||_2 < ||y_k - x_i||_2$$

所以拉近



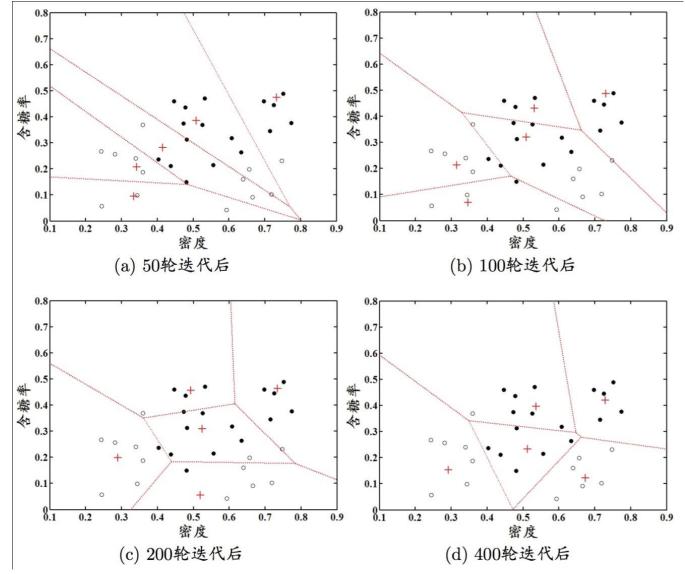
学习向量量化

学习向量化算法步骤

```
1 Input:样本集合D = \{(x_i, z_i), (x_2, z_2), ..., (x_m, z_m)\}原型向量个数q,各原型向量
     预设的类别标记\{t_1, t_2, ..., t_a\} 学习率\alpha \in \{0-1\}
2 初始化一原型向量\{y_1, y_2, ..., y_q\}
3 repeat
      从样本集D 中随机选取样本(x_i, y_i)
      计算样本x_i到y_i的距离d_{ii} = ||x_i - y_i||_2
      找出与x_i 最近的原型向量i^* = argmin d_{ii}
6
      if z_i = t_{i^*}
8
               y_k = y_{i^*} + \alpha(x_i - y_{i^*})
9
     else
10
              y_k = y_{i^*} - \alpha(x_i - y_{i^*})
11
     end if
    将原型向量 y_{i^*} 更新为 y_k
13 until 满足停止条件, 返回原型向量\{y_1, y_2, ..., y_a\}
```



- 基本思想
- 实验结果





周志华老师,《机器学习》

- 基本思想
 - 首先从另一个角度看K-means算法

K-means 算法的步骤:

- (1) 先随机选择初始节点, 然后计算每个样本所属类别
- (2) 然后通过类别再更新初始化节点



- 基本思想
 - 首先从另一个角度看K-means算法

K-means 算法的步骤:

- (1) 先随机选择初始节点, 然后计算每个样本所属类别
- (2) 然后通过类别再更新初始化节点
- 收敛证明

损失函数为:

$$J_{e} = \sum_{i=1}^{c} \sum_{j=1}^{n} r_{ji} \left| \left| x_{j} - \mu_{i}^{\frac{2}{2}} \right| \right|^{2} \quad r_{ji} = \begin{cases} 1, x_{j} \in k \\ 0, else \end{cases}$$



基本思想

- 收敛证明

损失函数为:
$$J_e = \sum_{i=1}^{c} \sum_{j=1}^{n} r_{ji} \left| |x_j - \mu_i| \right|^2$$

$$\frac{\partial J_e}{\partial \mu_k} = 2 \sum_{j=1}^n r_{jk} (x_j - \mu_k) = 0$$

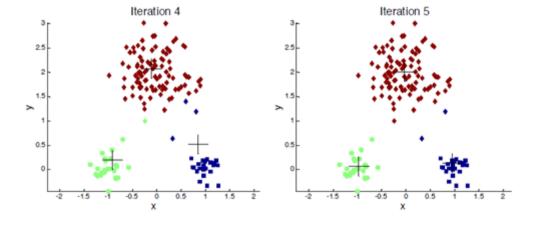
$$\mu_k = \frac{\sum_{j=1}^{n} r_{jk} x_j}{\sum_{j=1}^{n} r_{jk}}$$

 μ_k 是指第k个中心,可以看出,新的中心点就是所有该类的质心。



- 基本思想
 - EM算法角度看K-means

在K-means中的隐变量是每个类别所属类别,K-means算法迭代步骤中的"每次确认中心点以后重新进行标记"对应 EM 算法中的 E步 即求当前参数条件下的 Expectation,根据"标记重新求中心点"对应 EM 算法中的 M步 即求似然函数最大化时(损失函数最小时)对应的参数)





- 基本思想
 - 首先根据已经给出的观测数据,估计出模型参数的值(EM中的 E);然后再依据上一步估计出的参数值估计缺失数据的值,再根 据估计出的缺失数据加上之前已经观测到的数据重新再对参数值进 行估计(EM中的M),然后反复迭代,直至最后收敛,迭代结束。

- 极大似然估计

已知所服从的概率分布模型和一些样本,我们需要求解该模型的 参数。

- ① 已知100个人中,男女比例9:1,求解男女各多少人?
- ② 观察到人群中男生90人,女生10人,求解男女比例?





基本思想

对于m个样本观测数据 $x = (x_1, x_2, ..., x_m)$ 中,找出样本的模型 参数 θ ,极大化模型分布的对数似然函数如下:

$$\theta = argmax_{\theta} \sum_{i=1}^{m} logp(x_i; \theta)$$

对于隐变量 $z = (z_1, z_2, ..., z_m)$,此时极大化模型分布的对数似然函数如下:

$$\theta = argmax_{\theta} \sum_{i=1}^{m} logp(x_i; \theta) = argmax_{\theta} \sum_{i=1}^{m} log \sum_{z_i} p(x_i, z_i; \theta)$$

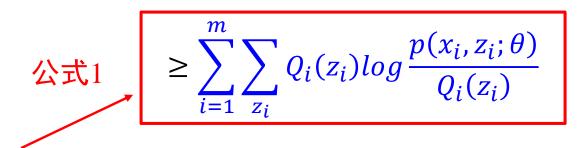
$$\cancel{\mathbb{R}} \triangleq \mathring{\Lambda}$$



基本思想

无法直接求出 θ ,引入一个未知的隐变量z的概率分布函数 $Q_i(z_i)$ 对于上式进行缩放:

$$\sum_{i=1}^{m} log \sum_{z_{i}} p(x_{i}, z_{i}; \theta) = \sum_{i=1}^{m} log \sum_{z_{i}} \frac{Q_{i}(z_{i})p(x_{i}, z_{i}; \theta)}{Q_{i}(z_{i})}$$
 数学期望



对数函数是凹函数满足Jensen不等式(如下),所以可推导出公式1

$$f(E(x)) \ge E(f(x)), x = E(x)$$
取等号



基本思想

当公式1取等号(才能进行下去)的时候,满足数学期望为常数,即:

$$\frac{p(x_i, z_i; \theta)}{Q_i(z_i)} = c, \quad c$$
为常数

 $Q_i(z_i)$ 满足: $\sum_{z} Q_i(z_i) = 1$, 有:

$$Q_i(z_i) = \frac{p(x_i, z_i; \theta)}{\sum_{z} p(x_i, z_i; \theta)} = \frac{p(x_i, z_i; \theta)}{p(x_i, \theta)} = \boxed{p(z_i | x_i; \theta)}$$

后验概率

E步求取隐藏变量的期望 $E(x) = \sum x p(x)$



基本思想

 $Q_i(z_i)$ 满足: $\sum_z Q_i(z_i) = 1$, 有:

$$Q_i(z_i) = \frac{p(x_i, z_i; \theta)}{\sum_{z} p(x_i, z_i; \theta)} = \frac{p(x_i, z_i; \theta)}{p(x_i, \theta)} = p(z_i | x_i; \theta)$$

公式1是包含隐藏数据的对数似然的一个下界。如果能极大化

这个下界,则也在尝试极大化对数似然。

即需要最大化下式:

$$argmax_{\theta} \sum_{i=1}^{m} \sum_{z_{i}} Q_{i}(z_{i}) log \frac{p(x_{i}, z_{i}; \theta)}{Q_{i}(z_{i})}$$



● 基本思想

$$argmax_{\theta} \sum_{i=1}^{m} \sum_{z_{i}} Q_{i}(z_{i}) log \frac{p(x_{i}, z_{i}; \theta)}{Q_{i}(z_{i})}$$

去掉上式中为常数的部分,则需要极大化的对数似然下界为:

$$argmax_{\theta} \sum_{i=1}^{m} \sum_{z_i} Q_i(z_i) logp(x_i, z_i; \theta)$$

M步求解最大似然函数



- 基本思想
 - 总结

EM算法使用两个步骤交替计算: 第一步计算期望(E步), 利用当前估计的参数值计算对数似然的参数值; 第二步最 大化(M步), 寻找能使E步产生的似然期望最大化的参数 值……直至收敛到全局最优解。

E步:
$$Q_i(z_i) = p(z_i|x_i;\theta)$$

$$M \not = argmax_{\theta} \sum_{i=1}^{\infty} \sum_{z_i} Q_i(z_i) logp(x_i, z_i; \theta)$$

$$p(x_i, \theta) = \sum_{z_i} p(x_i, z_i; \theta)$$



EM算法步骤

- 1 **Input:** 观察到的数据集 $x = \{x_1, x_2, ..., x_n\}$,联合分布 $p(x, z; \theta)$,条件分布 $p(z|x, \theta)$,最大迭代次数J;
- 2 随机初始化模型参数 θ_0 , 其中 θ_i 表示j时刻的模型参数;
- 3 For j = 1, 2, ..., J:
- 4 E步: 计算联合分布的条件概率期望:

$$Q_i(z_i) = p(z_i|x_i,\theta_j)$$

$$l(\theta, \theta_j) = \sum_{i=1}^n \sum_{z_i} Q_i(z_i) \log \left(\frac{p(x_i, z_i; \theta)}{Q_i(z_i)} \right)$$

- 7 **M**步: 极大化 $l(\theta, \theta_i)$, 得到 θ_{j+1} : $\theta_i = argmax\ l(\theta, \theta_i)$;
- 8 Until θ_{i+1} 收敛,结束算法,否则继续4-7;
- 9 输出模型参数 θ 。



- 基本思想
 - 与k均值、LVQ用原型向量来刻画聚类结构不同,高斯混合聚类采用概率模型来表达聚类原型:
 - 给定对n维样本空间中的随机向量x,若x服从高斯分布,其概率密度函数为

$$p(x) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2} |\Sigma|^{1/2}} e^{-1/2(x-\mu)^T \Sigma^{-1}(x-\mu)}$$

其中 μ 是n维均值向量, Σ 是 $n \times n$ 维的协方差矩阵。也可将概率 密度函数记作 $p(x \mid \mu, \Sigma)$ ∇



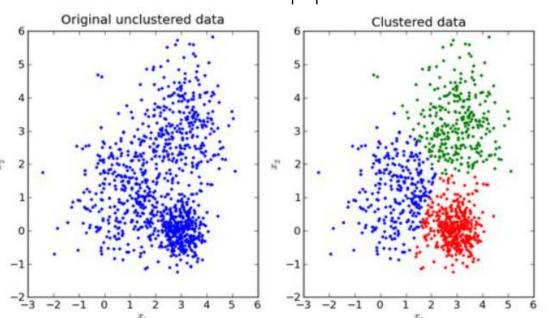
● 基本思想

- 与k均值、LVQ用原型向量来刻画聚类结构不同,高斯混合聚类采用概率模型来表达聚类原型:

- 给定对n维样本空间中的随机向量x,若x服从高斯分布,其概率

密度函数为

$$p(x) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2} |\Sigma|^{1/2}} e^{-1/2(x-\mu)^T \Sigma^{-1}(x-\mu)}$$





图来自: https://zhuanlan.zhihu.com/p/30483076

- 基本思想
 - 高斯混合分布的定义

$$p_{M}(x) = \sum_{i=1}^{k} \alpha_{i} p(\mathbf{x}_{i} \mid \mu_{i}, \Sigma_{i})$$

该分布由k个混合分布组成,每个分布对应一个高斯分布。其中 μ_i 与 Σ_i 是第i个高斯混合成分的参数。而 $\alpha_i > 0$ 为相应的"混合系数"

$$\sum_{i=1}^k \alpha_i = 1$$

- 假设样本的生成过程由高斯混合分布给出
 - 首先, $\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_k$ 定义的先验分布选择高斯混合成分,其中 α_i 表示选择第i个混合成分的概率。
 - 然后,根据被选择的混合成分的概率密度函数采样,从而生成相应的样本。



- 基本思想
 - 模型求解: 最大化对数似然

无法直接求导

$$LL(D) = In\left(\prod_{j=1}^{m} p_{M}\left(x_{j}\right)\right) = \sum_{j=1}^{m} In\left(\sum_{i=1}^{k} \alpha_{i} \cdot p\left(x_{j} \mid \mu_{i}, \Sigma_{i}\right)\right)$$

利用EM算法,见前节,可知:

$$LL(D) = \sum_{j=1}^{m} \ln(\sum_{i=1}^{k} r_{ji} \frac{\alpha_{i} p(x_{j} | \mu_{i}, \Sigma_{i})}{r_{ji}})$$

$$\geq \sum_{j=1}^{m} \sum_{i=1}^{k} r_{ji} \ln \frac{\alpha_{i} p(x_{j} | \mu_{i}, \Sigma_{i})}{r_{ji}}$$

$$r_{ji} = p_M(z_j = i | x_j) = \frac{\alpha_i \cdot p(x_j | \mu_i, \Sigma_i)}{\sum_{l=1}^k \alpha_l \cdot p(x_j | \mu_l, \Sigma_l)}, z_j$$
为隐变量



- 基本思想
 - 模型求解: 最大化对数似然

$$l(\theta, \theta^t) = \sum_{i=1}^m \sum_{i=1}^k r_{ji}^t ln \frac{\alpha_i p(x_j | \mu_i, \Sigma_i)}{r_{ji}^t}$$

$$= \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{k} r_{ji} (\ln \alpha_i - \ln r_{ji}^t - \ln \sqrt{2\pi \Sigma_i^2} - \frac{(x_j - \mu_i)^2}{2\Sigma_i^2})$$

$$l(\alpha_i, \lambda) = \sum_{j=1}^m r_{ji}^t ln\alpha_i + \lambda (\sum_{i=1}^k \alpha_i - 1)$$

拉格朗日乘子法



- 基本思想
 - 模型求解: 最大化对数似然

$$l(\alpha_i, \lambda) = \sum_{i=1}^m r_{ji}^t ln a_i + \lambda (\sum_{i=1}^k \alpha_i - 1)$$

$$\sum_{i=1}^{k} \alpha_{i} = \sum_{i=1}^{k} \left(-\frac{\sum_{j=1}^{m} r_{ji}^{t}}{\lambda}\right) = 1$$

$$\sum_{i=1}^{k} \alpha_{i} = \sum_{i=1}^{k} \left(-\frac{\sum_{j=1}^{m} r_{ji}^{t}}{\lambda}\right) = 1$$

$$\sum_{i=1}^{k} \left(\sum_{j=1}^{m} r_{ji}^{t}\right) = \lambda$$

$$\sum_{i=1}^{k} \left(\sum_{j=1}^{m} r_{ji}^{t}\right) = \lambda$$

$$\lambda = -m$$

$$\alpha_{i} = -\frac{\sum_{j=1}^{m} r_{ji}^{t}}{\lambda}$$

$$\because \lambda = -m \quad \alpha_i^{t+1} = \frac{\sum_{j=1}^m r_{ji}^t}{m}$$



- 基本思想
 - 模型求解: 最大化对数似然

$$\frac{\partial l(\theta, \theta^t)}{\partial \mu_i} = 0$$

$$\sum_{j=1}^{m} \frac{r_{ji}^{t}(x_{j} - u_{i})}{\sum_{i}^{2}} = 0$$

$$\sum_{j=1}^{m} r_{ji}^{t} \mu_{i} = \sum_{j=1}^{m} r_{ji}^{t} x_{j} \qquad \qquad \mu_{i} \sum_{j=1}^{m} r_{ji}^{t} = \sum_{j=1}^{m} r_{ji}^{t} x_{j}$$

$$\mu_i^{t+1} = \frac{\sum_{j=1}^m r_{ji}^t x_j}{\sum_{j=1}^m r_{ji}^t}$$



- 基本思想
 - 模型求解: 最大化对数似然

$$\frac{\partial l(\theta, \theta^t)}{\partial \Sigma_i} = 0$$

$$\sum_{j=1}^m r_{ji}^t \left(-\frac{1}{\Sigma_i} + \frac{(x_j - \mu_i)^2}{\Sigma_i^3} \right) = 0$$

$$\sum_{j=1}^{m} r_{ji}^t \Sigma_i^2 = \sum_{j=1}^{m} r_{ji}^t (x_j - \mu_i)^2$$

$$\Sigma_{i}^{2t+1} = \frac{\sum_{j=1}^{m} r_{ji}^{t} (x_{j} - \mu_{i}^{t+1})^{2}}{\sum_{j=1}^{m} r_{ji}^{t}}$$



高斯混合模型

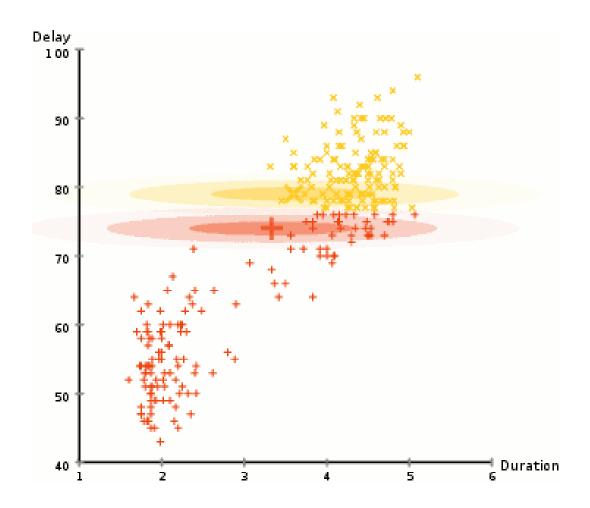
高斯混合模型算法步骤

- 1 Input:样本集合 $D = \{x_1, x_2, ..., x_m\}$, 高斯混合成分个数 k
- 初始化高斯混合模型参数 $\{(\alpha_i, \mu_i, \Sigma_i) | 1 \le i \le k\}$
- 3 repeat
- 4 for i = 1, 2, ..., m do
- 5 计算 x_i 由各混合成分生成的**后验概率**,即 $r_{ii} = P_M(z_i = i | x_i)$
- end for
- 7 for i = 1,2,...,k do 8 计算新均值向量 $\mu_i = \frac{\sum_{j=1}^m r_{ji} x_j}{\sum_{i=1}^m r_{ji}}$
- 9 计算新协方差矩阵 $\sum_{i} = \frac{\sum_{j=1}^{m} r_{ji} (x_{j} \mu_{i}) (x_{j} \mu_{i})^{T}}{\sum_{j=1}^{m} r_{ji}}$ 10 计算新混合系数 $\alpha_{i} = \frac{\sum_{j=1}^{m} r_{ji}}{m}$

 - 11 end for
 - 12 将模型的参数由 $\{(\alpha_i, \mu_i, \Sigma_i) | 1 \le i \le k\}$ 更新到 $\{(\alpha_i, \mu_i, \Sigma_i) | 1 \le i \le k\}$
- 13 until 满足条件
- 14 $C_i = \varnothing (1 \le i \le k)$
- 15 for j = 1, 2, ..., m do
- 16 确定 x_i 的簇标记 λ_i
- 17 将 x_i 划入相应的簇 $C_{\lambda_i} = C_{\lambda_i} \cup \{x_i\}$
- 18 end for
- 19 输出簇划分 $C = \{C_1, C_2, ..., C_k\}$



• 结果





内容提要

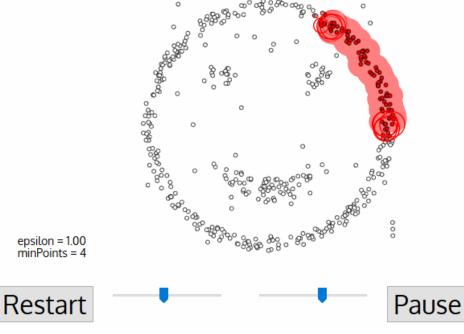
- 聚类与无监督学习
- 聚类评价指标
- 常用的聚类算法
 - 原型聚类
 - 密度聚类
 - 层次聚类
- 谱聚类
- 集成聚类
- 子空间上的聚类



- 密度聚类
 - 密度聚类也称为"基于密度的聚类"(density-based clustering)。此类算法假设聚类结构能通过样本分布的紧密程度来确定。

- 通常情况下,密度聚类算法从样本密度的角度来考察样本之间的可连接性,并基于可连接样本**不断扩展聚类簇**来获得最终的聚类结果。

- 典型算法
 - DBSCAN算法





DBSCAN算法

- 基本思想
 - DBSCAN算法: 基于一组 "邻域"参数来刻画样本分布的紧密程度。
 - 基本概念
 - ε <mark>领域</mark>: 对样本 $x_j \in D$, 其ε邻域包含样本集D中与 x_j 的距离 不大于ε的样本;
 - 核心对象: 若样本 x_j 的 ε 邻域至少包含MinPts个样本,则该样本点为一个核心对象;

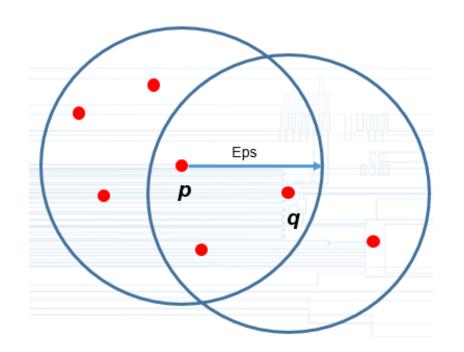


● 密度聚类

核心点的邻域内最少包含 MinPts 个样本 噪声点为非边缘点和非核心点 边缘点在核心对象的领域内 MinPts : core point borde oint noise soint MinPts = 6**Eps** Eps Eps



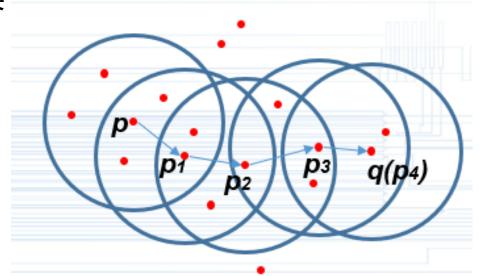
- 密度聚类
 - **-** 例子



MinPts = 6

- 密度直达: 若样本q位于样本p的ε邻域中,且p是一个核心对象,则称样本q由p密度直达;
- p不是由q密度直达;
- 密度直达不对称;

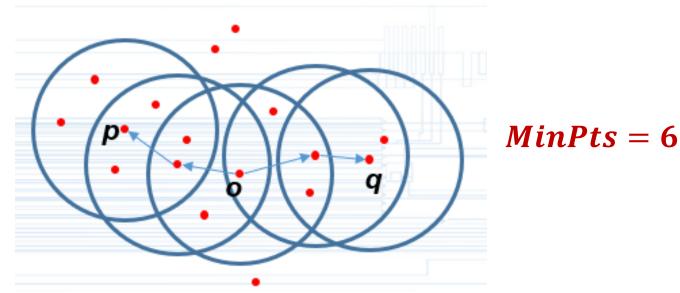
- 密度聚类
 - **-** 例子



MinPts = 6

- *密度可达*: 对样本p与q ,若存在样本序列 $p_1, p_2, ..., p_n$, 其中 $p_1 = p$, $p_n = q \coprod p_{i+1}$ 由 p_i 密度直达,则q由p密度可达;
- p不由q密度可达;
- 密度可达不对称

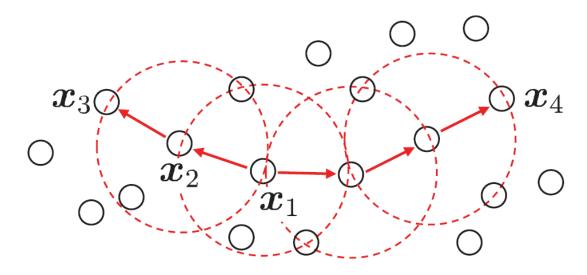
- 密度聚类
 - 例子



- q, p密度相连;
- 密度相连对称;

- 密度聚类
 - **-** 例子

令MinPts=3,则虚线显示出 ϵ 领域, x_1 是核心对象, x_2 由 x_1 密度直达, x_3 由 x_1 密度可达, x_3 与 x_4 密度相连。



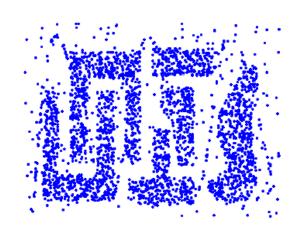


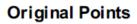
- 密度聚类
 - 簇
 - 定义:由密度可达关系导出的最大密度相连样本集合
 - 形式化描述: 给定领域参数, 簇是满足以下条件的非空样本 子集:
 - -连接性: $x_i \in C$, $x_j \in C$, 可推出, x_i 与 x_j 密度相连
 - -最大性: $x_i ∈ C$, x_i 与 x_i 密度可达, 可推出 $x_i ∈ C$

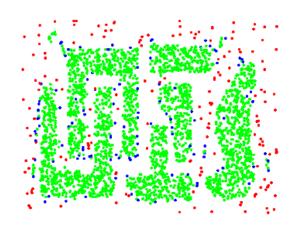
实际上,若x为核心对象,由x密度可达的所有样本组成的集合记为 $X = \{x' \in D | x'$ 由x密度可达 $\}$,则X为满足连接性与最大性的簇。



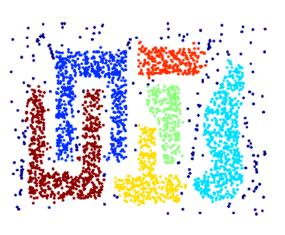
- 密度聚类
 - DBSCN一个例子







Point types: core, border and noise



Clusters



DBSCAN算法步骤

```
输入: 样本集D = \{x_1, x_2, \ldots, x_m\};
         邻域参数(\epsilon, MinPts).
过程:
 1: 初始化核心对象集合: \Omega = \emptyset
 2: for j = 1, ..., m do
       确定样本x_i的\epsilon-邻域N_{\epsilon}(x_i);
       if |N_{\epsilon}(\boldsymbol{x}_i)| \geq MinPts then
          将样本x_i加入核心对象集合: \Omega = \Omega \bigcup \{x_i\}
       end if
 7: end for
 8: 初始化聚类簇数: k=0
 9: 初始化未访问样本集合: \Gamma = D
10: while \Omega \neq \emptyset do
       记录当前未访问样本集合: \Gamma_{\text{old}} = \Gamma;
11:
       随机选取一个核心对象o \in \Omega, 初始化队列 Q = \langle o \rangle;
12:
       \Gamma = \Gamma \setminus \{o\};
13:
       while Q \neq \emptyset do
14:
                                                                                epsilon = 1.00
          取出队列Q中的首个样本q;
15:
                                                                                minPoints = 4
          if |N_{\epsilon}(q)| \geq MinPts then
16:
             \diamondsuit \Delta = N_{\epsilon}(\boldsymbol{q}) \cap \Gamma;
                                                                                                                                Pause
17:
                                                                              Restart
             将\Delta中的样本加入队列Q;
18:
       \Gamma = \Gamma \setminus \Delta;
19:
          end if
20:
21:
       end while
       k = k + 1, 生成聚类簇C_k = \Gamma_{\text{old}} \setminus \Gamma;
22:
23:
       \Omega = \Omega \setminus C_k
24: end while
25: return 簇划分结果
输出: 簇划分C = \{C_1, C_2, \ldots, C_k\}
```



内容提要

- 聚类与无监督学习
- 聚类评价指标
- 常用的聚类算法
 - 原型聚类
 - 密度聚类
 - 层次聚类
- 谱聚类
- 集成聚类
- 子空间上的聚类

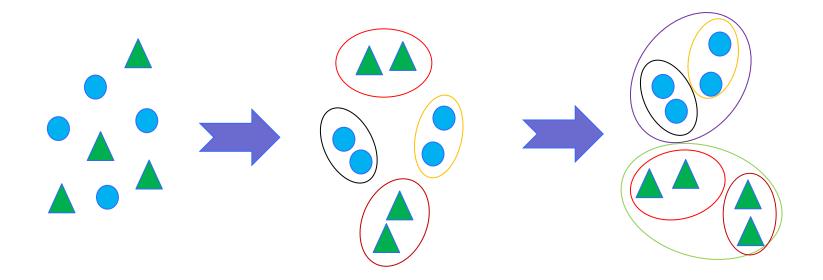


- 层次聚类
 - 层次聚类试图在不同层次对数据集进行划分,从而形成树形的聚 类结构。数据集划分既可采用"自底向上"的聚合策略,也可采用 "自顶向下"的分拆策略来确定。
 - 自底向上

将每个样本作为一个簇,然后根据给定的规则逐渐合并一些样本, 形成更大的簇,直到所有的样本都被分到一个簇中。

- (1) 初始化: 每个样本形成一个类
- (2) 合并: 计算任意两个类之间的距离(或相似性),将距离最小(或相似性最大)的两个类合并为一个类,记录下这两个类之间的距离(或相似性),其余类不变
- (3) 重复步骤(2), 直到所有样本被合并到一个类之中

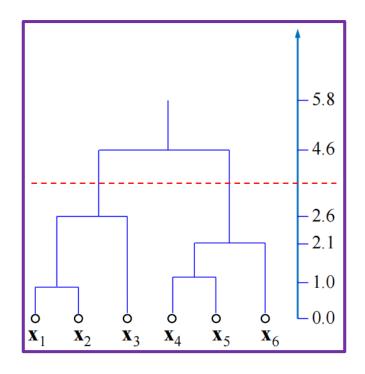
- 层次聚类
 - 层次聚类试图在不同层次对数据集进行划分,从而形成树形的聚类结构。数据集划分既可采用"自底向上"的聚合策略,也可采用"自顶向下"的分拆策略来确定。





- 层次聚类
- 聚类树: 层次聚类结果用一棵树来表示, 称为<mark>聚类树</mark>(dendrogram)

或系统树图。

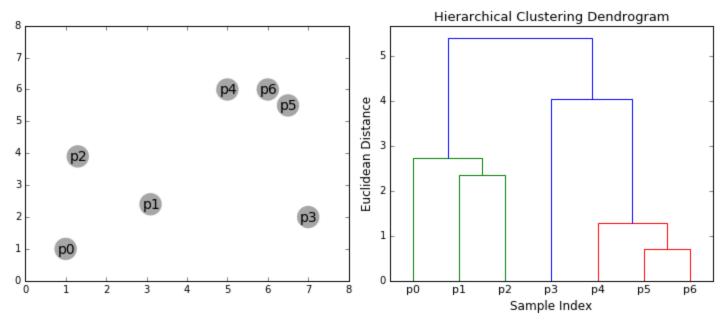


聚类树 (采用距离)

最底层的每个节点表示一个样本,采用树枝连接两个合并的样本, 树枝的长度反映两个节点之间的距离(或相似性)



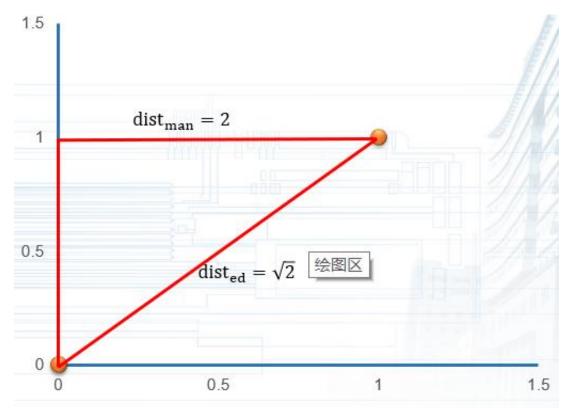
- 层次聚类
 - AGNES算法(**自底向上**的层次聚类算法)
 - 首先,将样本中的每一个样本看做一个初始聚类簇
 - 然后在算法运行的每一步中找出距离最近的两个聚类簇进 行合并,





- 层次聚类
 - AGNES算法(自底向上的层次聚类算法)

怎样计算距离?





- 层次聚类
 - AGNES算法(**自底向上**的层次聚类算法)
 - 首先,将样本中的每一个样本看做一个初始聚类簇
 - 然后在算法运行的每一步中找出距离最近的两个聚类簇进 行合并,该过程不断重复,直到达到预设的聚类簇的个数。

• 最小距离
$$d_{\min}(C_i, C_j) = \min_{x \in C_i, z \in C_j} dist(x, z)$$

• 最大距离:
$$d_{\max}(C_i, C_j) = \max_{x \in C_i, z \in C_j} dist(x, z)$$

• 平均距离:
$$d_{avg}\left(C_i, C_j\right) = \frac{1}{|C_i||C_j|} \sum_{x \in C_i} \sum_{z \in C_j} dist(x, z)$$



AGNES算法步骤

```
输入: 样本集D = \{x_1, x_2, \dots, x_m\};
       聚类簇距离度量函数d \in \{d_{\min}, d_{\max}, d_{\text{avg}}\};
       聚类簇数k.
过程:
 1: for j = 1, ..., m do
      C_i = \{ \boldsymbol{x}_i \}
 3: end for
 4: for i = 1, ..., m do
    for j = i, \ldots, m do
    M(i,j) = d(C_i, C_j);
    M(j,i) = M(i,j)
      end for
 9: end for
10: 设置当前聚类簇个数: q=m
11: while q > k do
      找出距离最近的两个聚类簇(C_{i*},C_{i*});
12:
    合并(C_{i^*}, C_{j^*}): C_{i^*} = C_{i^*} \bigcup C_{j^*};
13:
     for j = j^* + 1, ..., q do
14:
        将聚类簇C_i重编号为C_{i-1}
15:
    end for
16:
    删除距离矩阵M的第i*行与第i*列;
17:
    for j = 1, ..., q - 1 do
18:
    M(i^*, j) = d(C_{i^*}, C_i);
19:
    M(j, i^*) = M(i^*, j)
20:
     end for
21:
22:
      q = q - 1
23: end while
24: return 簇划分结果
输出: 簇划分\mathcal{C} = \{C_1, C_2, \ldots, C_k\}
```



0.5 1 层次聚类 0.4 × - 结果 0.3 采用 d_{max} 0.2 × × 0.1 × 采用 d_{min} 采用 d_{avg} × × 0.3 0.4 0.5 0.6 0.7 0.8 0.5 0.5 0.4 0.4 × × 0.3 0.3 0.2 0.2 × 0.1 0.1 × × × 0.3 0.5 0.6 0.7 0.4 0.8 0.6 0.7 0.3 0.4 0.5 0.8



来自: https://blog.csdn.net/FAICULTY/article/details/79360449

内容提要

- 聚类与无监督学习
- 聚类评价指标
- 常用的聚类算法
 - 原型聚类
 - 密度聚类
 - 层次聚类
- 谱聚类
- 集成聚类
- 子空间上的聚类



- 定义

以图论为基础,为空间中的数据点建立关联图,即距离越近(亲和度高),边权越高。接着利用切图的方式分割该图为若干子图,要求子图之间权重之和尽量低,而子图内部权重尽可能高,从而达成聚类的目的,是一个图上的关于顶点划分的最优问题。

- 亲和矩阵(相似矩阵)

邻接矩阵的另外一种形式,元素是边的权重(称为亲和度)。

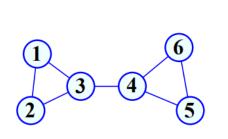


- 定义

以图论为基础,为空间中的数据点建立关联图,即距离越近 (亲和度高),边权越高。接着利用切图的方式分割该图为若干子 图,要求子图之间权重之和尽量低,而子图内部权重尽可能高,从 而达成聚类的目的,是一个图上的关于**顶点划分的最优问题**。

- 亲和矩阵(相似矩阵)

邻接矩阵的另外一种形式,元素是边的权重(称为亲和度)。



$$\mathbf{W} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$



邻接矩阵的元素也可以是<mark>边</mark> 上<mark>的权值</mark>,此时表示两点之 间的<mark>相似度(亲和性)</mark>



- **-**定义
- 亲和矩阵(相似矩阵)

邻接矩阵的另外一种形式,元素是边的权重(称为亲和度)。

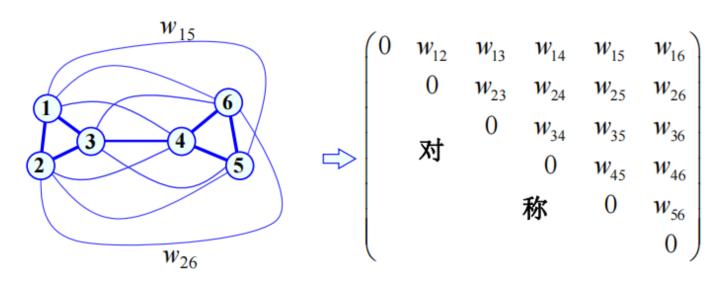
- 拉普拉斯矩阵: 度矩阵减去邻接矩阵。
 - 度矩阵D: **邻接矩阵**各行元素累加至对应的**主对角元素**形成的 一个对角矩阵。

$$\mathbf{W} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{D} = \begin{pmatrix} 2 & & & & & \\ & 2 & & & & \\ & & 3 & & & \\ & & & 2 & & \\ & & & & 2 \end{pmatrix} \quad \mathbf{L} = \mathbf{D} - \mathbf{W} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 3 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{L} = \mathbf{D} - \mathbf{W} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 3 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$



- 构图——根据某种测度<mark>构建</mark>点对相似度矩阵

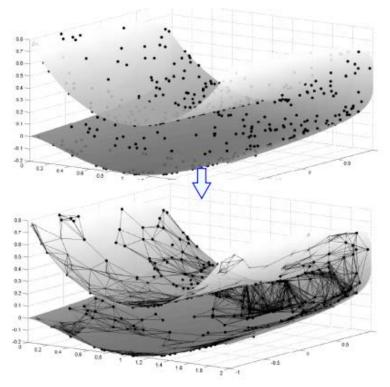


点对相似度矩阵



- 构图——根据某种测度构建点对相似度矩阵
 - 全连接
 - 局部连接
 - k 近邻
 - · ε 邻近

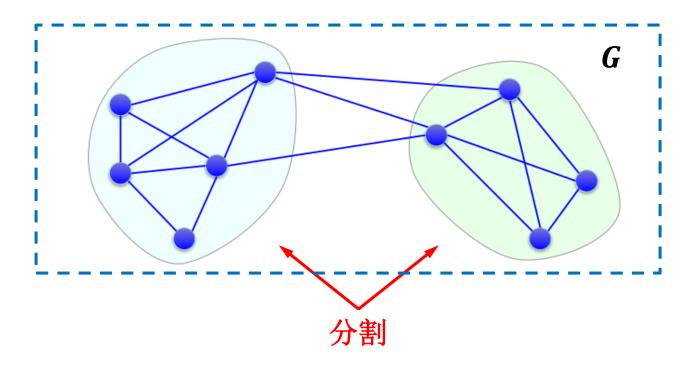
k-近邻:对每个数据点 x_i ,首先在所有样本中找出不包含 x_i 的 k 个最邻近的样本点,**然后** x_i 与每个邻近样本点均有一条边相连,从而完成图构造。





- 图切割

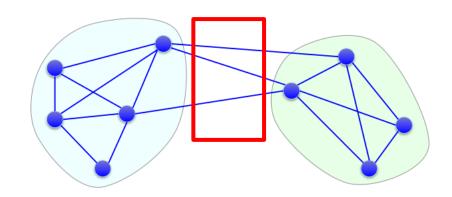
● 分割:设 $A_1, A_2, ..., A_k$ 为顶点集合 A 的非空连通子集,如果 $A_i \cap A_j = \emptyset$, $i \neq j$ 且 $A_1 \cup A_2 \cup ... \cup A_k = V$,则称 $A_1, A_2, ..., A_k$ 为图G 的一个分割。





- 分割:设 $A_1, A_2, ..., A_k$ 为顶点集合 A 的非空连通子集,如果 $A_i \cap A_j = \emptyset$, $i \neq j$ 且 $A_1 \cup A_2 \cup ... \cup A_k = V$,则称 $A_1, A_2, ..., A_k$ 为图G 的一个分割。
- 子图相似度:子图 A 与子图 B 的相似度定义为连接两个子图所有边的权重之和:

$$W(A,B) = \sum_{i \in A, j \in B} W_{ij}$$





- 图切割

- 分割: 设 $A_1, A_2, ..., A_k$ 为顶点集合 A 的非空连通子集,如果 $A_i \cap A_j = \emptyset$, $i \neq j$ 且 $A_1 \cup A_2 \cup ... \cup A_k = V$,则称 $A_1, A_2, ..., A_k$ 为图G 的一个分割。
- 子图相似度:子图A与子图B的相似度定义为连接两个子图所有边的权重之和:

不用:
$$W\left(A,B\right) = \sum_{i \in A,\, j \in B} W_{ij}$$
 不相连,权重为0

● 子图之间的切割:

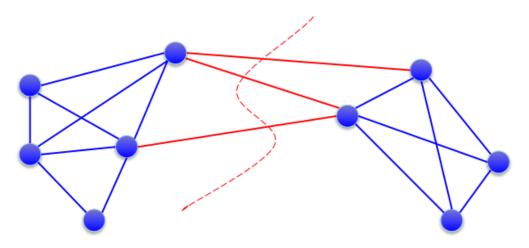
$$cut(A,B) = W(A,B) = \sum_{i \in A, j \in B} w_{ij}$$



- 最小二分切割(Minimum bipartitional cut)
 - 在所有的图切割中,找一个最小代价的切割,将图分为两个不连通的子图。即切开之后,两个子图之间的相似性要最小。



- 最小二分切割(Minimum bipartitional cut)
 - 在所有的图切割中,找一个最小代价的切割,将图分为两个不连通的子图。即切开之后,两个子图之间的相似性要最小。





- 图切割

- 最小二分切割(Minimum bipartitional cut)
 - 在所有的图切割中,找一个最小代价的切割,将图分为两个不连通的子图。即切开之后,两个子图之间的相似性要最小。
 - 最优问题

$$min_A cut(A, \overline{A}) := W(A, \overline{A}) = \sum_{i \in A, j \in \overline{A}} W_{ij}$$

$$A \neq \emptyset$$
 $A \cap \overline{A} \neq \emptyset$ $A \cup \overline{A} \neq V$

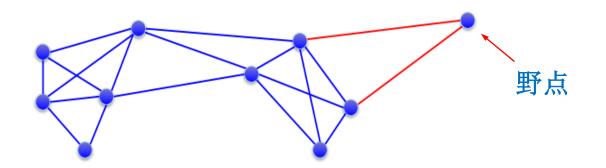
=



- 最小二分切割(Minimum bipartitional cut)
 - 在所有的图切割中,找一个最小代价的切割,将图分为两个不连通的子图。即切开之后,两个子图之间的相似性要最小。
 - 最优问题
 - 在实践中,上述目标函数通常**将一个点(比如野点)**从其余各点中分离出来。从聚类的角度看,这并不是我们所期望的。



- 最小二分切割(Minimum bipartitional cut)
 - 在所有的图切割中,找一个最小代价的切割,将图分为两个不连通的子图。即切开之后,两个子图之间的相似性要最小。
 - 最优问题
 - 在实践中,上述目标函数通常将一个点(比如野点)从其余各点中分离出来。从聚类的角度看,这并不是我们所期望的。





- 最小二分切割(Minimum bipartitional cut)
- 在所有的图切割中,找一个最小代价的切割,将图分为两个 不连通的子图。即切开之后,两个子图之间的相似性要最小。
- 最优问题
- 在实践中,上述目标函数通常**将一个点(比如野点)**从其余各点中分离出来。从聚类的角度看,这并不是我们所期望的。
- 产生上述问题的原因对子图的规模没有加以限制



- 图切割

- 最小二分切割(Minimum bipartitional cut)
- 归一化最小二分切割
 - 基本假设: 子图之间的规模相差不大。
 - 基本做法: 采用子图的势或者体积来对切割进行归一化。
 - 采用子图的势:

$$Radiocut(A, \overline{A}) := \frac{1}{2} \left(\frac{cut(A, \overline{A})}{|A|} + \frac{cut(A, \overline{A})}{|\overline{A}|} \right) \qquad \overline{A} = V - A$$

• 采用子图的体积:

$$Ncut(A, \overline{A}) := \frac{1}{2} \left(\frac{cut(A, \overline{A})}{vol(A)} + \frac{cut(A, \overline{A})}{vol(\overline{A})} \right)$$

项点的<mark>个数</mark>的称为图 的<mark>势,</mark>图中所有顶点 的<mark>度数之和</mark>称为<mark>体积</mark>



- 最小二分切割(Minimum bipartitional cut)
- 归一化最小二分切割
- K切割(K>2)
 - -考虑将图分成k个子图: $A_1, A_2, ..., A_k$ 。一种直观的方法是将图切割问题理解为多个二分切割问题的综合。



- 最小二分切割(Minimum bipartitional cut)
- 归一化最小二分切割
- K切割(K>2)
 - -考虑将图分成k个子图: $A_1, A_2, ..., A_k$ 。一种直观的方法是将图切割问题理解为多个二分切割问题的综合。
- 未归一化切割目标函数

$$cut(A_1, A_2, ..., A_k) := \frac{1}{2} \sum_{i=1}^k W(A_i, \overline{A}_i)$$

- 最小二分切割(Minimum bipartitional cut)
- 归一化最小二分切割
- K切割(K>2)
 - -考虑将图分成k个子图: $A_1, A_2, ..., A_k$ 。一种直观的方法是将图切割问题理解为多个二分切割问题的综合。
- 未归一化切割目标函数
- 比例切割目标函数

$$Radiocut(A_{1}, A_{2}, ..., A_{k}) := \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{k} \frac{W(A_{i}, \overline{A_{i}})}{|A_{i}|} = \sum_{i=1}^{k} \frac{cut(A_{i}, \overline{A_{i}})}{|A_{i}|}$$



- 图切割

- 最小二分切割(Minimum bipartitional cut)
- 归一化最小二分切割

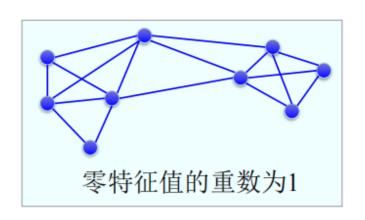
图聚类

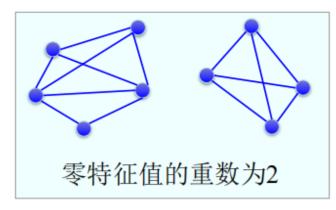
- K切割(K>2)
 - -考虑将图分成k个子图: $A_1, A_2, ..., A_k$ 。一种直观的方法是将图切割问题理解为多个二分切割问题的综合。
- 未归一化切割目标函数
- 比例切割目标函数
- 归一化切割目标函数

$$Ncut(A_1, A_2, ..., A_k) := \frac{1}{2} \sum_{i=1}^k \frac{W(A_i, A_i)}{vol(A_i)} = \sum_{i=1}^k \frac{cut(A_i, A_i)}{vol(A_i)}$$

- 性质

- 拉普拉斯矩阵: L = D − W
- 图的连通子图与拉普拉斯矩阵L的特征值的关系
- \star -设G为一个具有非负连接权重的无向图,由图G导出的拉普拉斯矩阵的零特征值的重数等于图G的连通子图的个数k。





- 性质

- 拉普拉斯矩阵: L = D − W
- 图的**连通子图**与拉普拉斯矩阵L的特征值的关系
- \star —设G为一个具有非负连接权重的无向图,由图G导出的拉普拉斯矩阵的 零特征值的重数等于图G的连通子图的个数k。
 - 归一化图拉普拉斯(Graph Laplacian)
 - 有两种构造归一化图拉普拉斯矩阵的方法
 - 对称型:

$$L_{sym} = D^{-\frac{1}{2}}LD^{-\frac{1}{2}} = I - D^{-\frac{1}{2}}WD^{-\frac{1}{2}}$$

● 随机游走型 (random walk):

$$L_{rw} = D^{-1}L = I - D^{-1}W$$



• 谱聚类算法:

- 根据不同的图拉普拉斯构造方法,可以得到不同的谱聚类算法形式
- 但是,这些算法的核心步骤都是相同的:
 - 利用点对之间的相似性,构建亲和度矩阵;
 - 构建拉普拉斯矩阵;
 - 求解拉普拉斯矩阵最小的特征值对应的特征向量(通常舍弃零特征所对应的特征向量);
 - 由这些特征向量构成样本点的新特征,采用K-means等聚类 方法完成最后的聚类。



算法1: 经典的谱聚类算法步骤(Un-normalized (classical) Spectral Clustering)

- 2 计算非标准化的拉普拉斯矩阵L=D-W
- 3 计算L的前k个特征向量 $u_1, u_2, ..., u_k$
- 4, 矩阵 $U \cup R^{n \times k}$ 是由上述的特征向量构成的矩阵,即 $U = [u_1, u_2, ..., u_k] \in R^{n \times k}$
- 5 有循环 i=1,2,...,n, 此时 $y_i \in R^k$ 是U矩阵的第i行
- 6 分别将 $\{y_i\}_{i=1,2,...,n}$ 利用k-means算法将它们归类到指定的簇中 $A_1,A_2,...,A_k$
- 7 输出 $A_1, A_2, ..., A_k$

算法2:标准谱聚类算法步骤(Normalized Spectral Clustering,Shi算法)

- 1 输入: 相似度矩阵W, 聚类个数k
- 2 compute the un-normalized Laplacian matrix L = D W
- 3 根据广义特征问题 $Lu = \lambda Du$,计算前k个广义特征向量 $u_1, u_2, ..., u_k$
- 4 矩阵 $U \cup R^{n \times k}$ 是由上述的特征向量构成的矩阵,即

$$U = [u_1, u_2, ..., u_k] \in R^{n \times k}$$

- 5 有循环 i=1,2,...,n, 此时 $y_i \in R^k$ 是U矩阵的第i行
- 6 分别将 $\{y_i\}_{i=1,2,...,n}$ 利用k-means算法将它们归类到指定的簇中 $A_1,A_2,...,A_k$
- 7 输出 $A_1, A_2, ..., A_k$

算法3:标准谱聚类算法步骤(Normalized Spectral Clustering,Ng算法)

- 1输入: 亲和度矩阵W, 聚类个数k
- 2 计算 $L_{sym} = D^{-\frac{1}{2}} L D^{-\frac{1}{2}}$
- 3 计算 L_{sym} 的前k个特征向量 $u_1, u_2, ..., u_k$
- 4 矩阵 $U \cup R^{n \times k}$ 是由上述的特征向量构成的矩阵,即

$$U = \left[u_1, u_2, \dots, u_k\right] \in R^{n \times k}$$

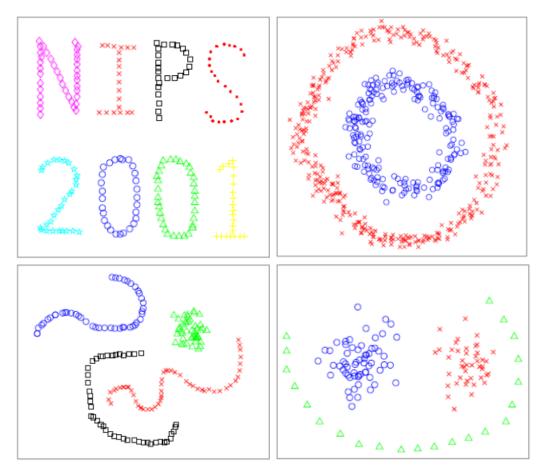
5 将U矩阵的每一行标准化为1-范式,形成矩阵 $T \cup R^{n \times k}$

$$t_{ij} = \frac{u_{ij}}{\sqrt{\sum_{m=1}^{n} u_{im}}}$$

- 6 有循环 i = 1,2,...,n, 此时 $y_i \in R^k \neq U$ 矩阵的第i行
- 7 分别将 $\{y_i\}_{i=1,2,...,n}$ 利用 \mathbf{k} -means算法将它们归类到指定的簇中 $A_1,A_2,...,A_k$
- 8 输出 $A_1, A_2, ..., A_k$



• 一些例子



A. Ng, M. Jordan, and Y. Weiss. On spectral clustering: analysis and an algorithm. NIPS, pp. 849-856, 2002.



内容提要

- 聚类与无监督学习
- 聚类评价指标
- 常用的聚类算法
 - 原型聚类
 - 密度聚类
 - 层次聚类
- 谱聚类
- 集成聚类
- 子空间上的聚类



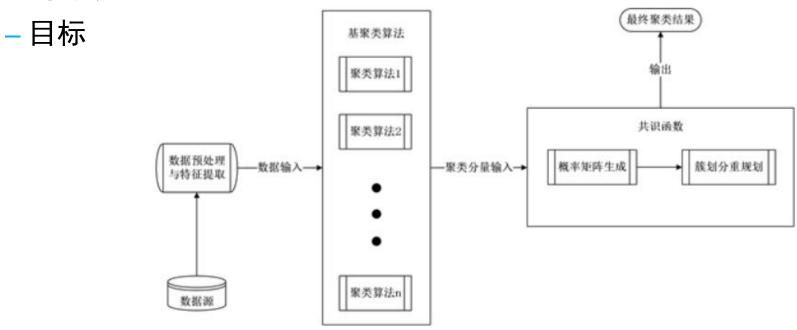
- 定义

集成是为了提高聚类结果的准确性、稳定性和鲁棒性的一种 算法,通过集成多个基聚类结果可以产生一个较优的结果。



- 基本思想

用多个独立的基聚类器分别对原始数据集进行聚类,然后使用某种**集成方法**进行处理,并获得一个最终的集成结果。



- 第一阶段,应尽可能地使用多种方式来获取基聚类结果。
- 第二阶段, 应选择一个最合适的集成解决方案来处理这些结果。



- 分类——用来综合每个聚类器的聚类结果
 - Co-associstion-based: 共协矩阵Single link 、Compar link 、Avg. link、CSPA。
 - 投票方式
 - 信息理论
 - Hypergraph methods: CSPA、 HGPA、 MCLA
 - Mixture Model 算法

来自: http://veronachiu.site/2018/08/06/Clustering-Ensemble-2-

%E8%81%9A%E7%B1%BB%E9%9B%86%E6%88%90%E7%AE%97%E6%B3%95%E4%BB%8B%E7%BB%8D/



- 分类——用来综合每个聚类器的聚类结果
 - Co-associstion-based: 共协矩阵Single link 、Compar link 、Avg. link、CSPA。
 - 投票方式
 - 信息理论
 - Hypergraph methods: CSPA、 HGPA、 MCLA
 - Mixture Model 算法

CSPA: 计算出多个聚类结果之间的相似度,将相似度进行叠加(METIS算法),再用任意合理的聚类算法进行再次聚类。

- 一步骤
- 生成:采用不同的聚类算法和不同的初始化参数,可以得到 多个聚类成员。
- 选择: 从生成的聚类成员中选择要集成的聚类成员。
- 集成:基于共识函数(一致性函数)对聚类成员进行集成。



内容提要

- 聚类与无监督学习
- 聚类评价指标
- 常用的聚类算法
 - 原型聚类
 - 密度聚类
 - 层次聚类
- 谱聚类
- 集成聚类
- 子空间上的聚类

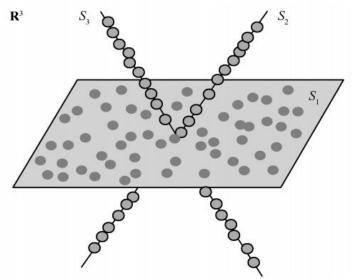


- 定义

给定一个n个样本构成的矩阵 $X = [x_1, x_2, ..., x_n] \in R^{m*n}, x_i \in R^m$,并且已知这n个样本分别来自k个子空间 $S_i, i = 1, 2, ..., k$,令 $d_i < m, i = 1, 2, ..., k$ 表示k个子空间的维度, d_i 未知。

- 目标

将上述的n个样本正确地规划到各自所属的子空间中去,即将n个样本聚成k类,每一类就是一个子空间。



该空间由一个二维平面 S_1 与两条直线 S_2 , S_3 分为三个子空间



- 主流算法
- 基于统计的方法:混合数据假设是从服从某一概率分布 (如混合高斯分布)中抽取出的独立样本集,于是数据 的分割问题就转化为一模型估计问题。代表性的工作有 凝聚有损压缩和随机抽样一致。
- 基于矩阵分解的方法:将数据矩阵分解为一正交基矩阵和一低秩矩阵的乘积,从分解结果的结构来揭示聚类的特性。当子空间含有噪声和奇异值,或者独立子空间的假设不成立时,此类方法的效果不尽人意。代表性的工作有K子空间分割。

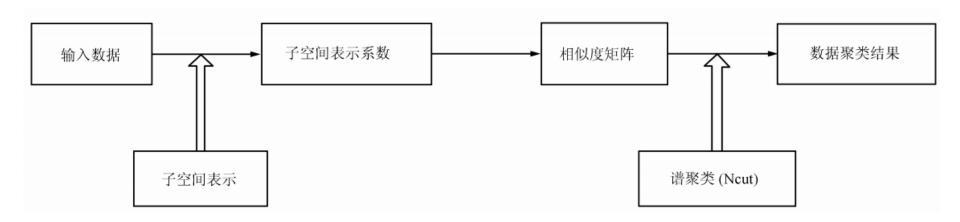


- 主流算法
- 基于代数的方法:以处理子空间不是相互独立的情况, 但计算量大,且对噪声和奇异值敏感。代表性的工作有 Generalized PCA(GPCA)

基于谱聚类的方法:基于谱聚类的子空间分割算法先根据观测样本求得一个相似矩阵,然后对这个相似矩阵进行谱聚类获得最终的聚类结果。代表性的工作有稀疏子空间聚类和低秩表示子空间聚类



- 稀疏子空间聚类法



稀疏子空间聚类法大致流程



稀疏子空间聚类

稀疏子空间聚类算法步骤

- 9 对系数矩阵 Z 采用不同的**稀疏约束**, 使其尽可能 具有理想结构, 从而实现子空间聚类即 $\min ||Z||_1 s.t.X = XZ$,加上噪声为 $\min ||Z||_1 + \lambda ||E||_F s.t.X = XZ + E$
- 10 利用谱聚类得到Z

参考自: 王卫卫, 稀疏子空间聚类综述, 自动化学报, 2015.

参考自: https://xijunlee.github.io/2016/12/22/2016-12-22-man-tan-gao-wei-shu-ju-ju-lei-2-zi-kong-jian-ju-lei/



参考文献

- 周志华.《机器学习》
- 李航. 《统计学习方法》

致谢

- 感谢**向世明**老师的20版PPT作为原始材料
- · 感谢王锐与段俊贤对本PPT的制作与修改

Thank All of You! (Questions?)

赫然 rhe@nlpr.ia.ac.cn

http://rhe-web.github.io/

智能感知与计算研究中心(CRIPAC) 中科院自动化研究所 模式识别国家重点实验室