CS229 Lecture notes

原作者:<u>Andrew Ng</u>(<u>吴恩达</u>)

翻译: <u>CycleUser</u>

Part IX

期望最大化算法(EM algorithm)

在前面的若干讲义中,我们已经讲过了期望最大化算法(EM algorithm),使用场景是对一个高斯混合模型进行拟合(fitting a mixture of Gaussians)。在本章里面,我们要给出期望最大化算法(EM algorithm)的更广泛应用,并且演示如何应用于一个大系列的具有潜在变量(latent variables)的估计问题(estimation problems)。我们的讨论从 Jensen 不等式(Jensen's inequality)开始,这是一个非常有用的结论。

1 Jensen 不等式 (Jensen's inequality)

设 f 为一个函数,其定义域(domain)为整个实数域(set of real numbers)。这里要回忆一下,如果函数 f 的二阶导数 $f'(x) \ge 0$ (其中的 $x \in R$),则函数 f 为一个凸函数(convex function)。如果输入的为向量变量,那么这个函数就泛化了,这时候该函数的海森矩阵(hessian) H 就是一个半正定矩阵(positive semi-definite $H \ge 0$)。如果对于所有的 x ,都

有二阶导数 f'(x) > 0,那么我们称这个函数 f 是严格凸函数 (对应向量值作为变量的情况,对应的条件就是海森矩阵必须为正定,写作 H > 0)。这样就可以用如下方式来表述 Jensen不等式:

定理(Theorem):设 f 是一个凸函数, 且设 X 是一个随机 变量 (random variable)。然后则有:

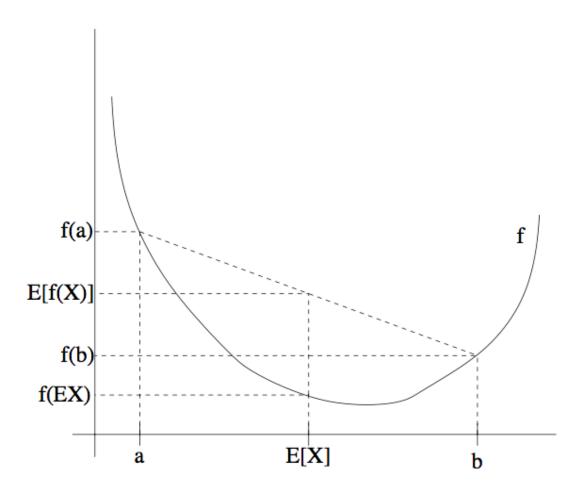
 $\mathrm{E}[\mathrm{f}(\mathrm{X})] \geq \mathrm{f}(\mathrm{E}\mathrm{X}).$

(译者注:函数的期望等于期望的函数值)

此外,如果函数 f 是严格凸函数,那么 E[f(X)] = f(EX) 当且仅当 X = E[X] 的概率(probability)为 1的时候成立(例如 X 是一个常数。)

还记得我们之前的约定(convention)吧,写期望 (expectations)的时候可以偶尔去掉括号(parentheses),所 以在上面的定理中, f(EX) = f(E[X])。

为了容易理解这个定理,可以参考下面的图:



上图中, f 是一个凸函数, 在图中用实线表示。另外 X 是一个随机变量, 有 0.5 的概率 (chance) 取值为 a, 另外有 0.5 的概率取值为 b (在图中 x 轴上标出了)。这样, X 的期望值就在图中所示的 a 和 b 的中点位置。

图中在 y 轴上也标出了 f(a), f(b) 和 f(E[X])。接下来函数的期望值 E[f(X)] 在 y 轴上就处于 f(a) 和 f(b) 之间的中点的位置。如图中所示,在这个例子中由于 f 是凸函数,很明显 $E[f(X)] \ge f(EX)$ 。

顺便说一下,很多人都记不住不等式的方向,所以就不妨用画图来记住,这是很好的方法,还可以通过图像很快来找到答案。

备注。回想一下,当且仅当一f 是严格凸函数([strictly] convex)的时候,f 是严格凹函数([strictly] concave)(例如,二阶导数 $f'(x) \le 0$ 或者其海森矩阵 $H \le 0$)。Jensen 不等式也适用于凹函数(concave)f,但不等式的方向要反过来,也就是对于凹函数, $E[f(X)] \le f(EX)$ 。

2 期望最大化算法 (EM algorithm)

假如我们有一个估计问题 (estimation problem) ,其中由训练样本集 $\{x^{(1)},...,x^{(m)}\}$ 包含了 m 个独立样本。我们用模型 p(x,z) 对数据进行建模,拟合其参数 (parameters) ,其中的 似然函数 (likelihood) 如下所示:

$$\ell(\theta) = \sum_{i=1}^{m} \log p(x; \theta)$$
$$= \sum_{i=1}^{m} \log \sum_{z} p(x, z; \theta).$$

然而,确切地找到对参数 θ 的最大似然估计(maximum likelihood estimates)可能会很难。此处的 $z^{(i)}$ 是一个潜在的随机变量(latent random variables);通常情况下,如果 $z^{(i)}$ 事先得到了,然后再进行最大似然估计,就容易多了。

这种环境下,使用期望最大化算法(EM algorithm)就能很有效地实现最大似然估计(maximum likelihood estimation)。明确地对似然函数进行最大化可能是很困难的,所以我们的策略就是使用一种替代,在 E 步骤 构建一个 l 的下限(lowerbound),然后在 M 步骤 对这个下限进行优化。

对于每个 i,设 Q_i 是某个对 z 的分布, $Q_i(z) = 1, Q_i(z) \ge 0$ 。则有下列各式¹:

$$\sum_{i} \log p(x^{(i)}; \theta) = \sum_{i} \log \sum_{z^{(i)}} p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta)$$

$$= \sum_{i} \log \sum_{z^{(i)}} Q_{i}(z^{(i)}) \frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta)}{Q_{i}(z^{(i)})}$$

$$\geq \sum_{i} \sum_{z^{(i)}} Q_{i}(z^{(i)}) \log \frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta)}{Q_{i}(z^{(i)})}$$
(3)

上面推导 (derivation) 的最后一步使用了 Jensen 不等式 (Jensen's inequality) 。其中的 $f(x) = \log x$ 是一个凹函数 (concave function) ,因为其二阶导数 $f''(x) = -1/x^2 < 0$ 在整个定义域 (domain) $x \in \mathbb{R}^+$ 上都成立。

此外,上式的求和中的单项:

$$\sum_{z^{(i)}} Q_i(z^{(i)}) \left[\frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta)}{Q_i(z^{(i)})} \right]$$

是变量(quantity) $p(x^{(i)},z^{(i)};\theta)/Q_i(z^{(i)})$ 基于 $z^{(i)}$ 的期望,其中 $z^{(i)}$ 是根据 Q_i 给定的分布确定。然后利用 Jensen 不等式(Jensen's inequality),就得到了:

$$f\left(\mathbf{E}_{z^{(i)} \sim Q_i} \left[\frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta)}{Q_i(z^{(i)})} \right] \right) \ge \mathbf{E}_{z^{(i)} \sim Q_i} \left[f\left(\frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta)}{Q_i(z^{(i)})} \right) \right]$$

其中上面的角标 " $z^{(i)} \sim Q_i$ " 就表明这个期望是对于依据分布 Q_i 来确定的 $z^{(i)}$ 的。这样就可以从等式 (2) 推导出等式 (3)。

接下来,对于任意的一个分布 Q_i ,上面的等式(3) 就给出了似然函数 $I(\theta)$ 的下限(lower-bound)。那么对于 Q_i 有很多种选择。咱们该选哪个呢?如果我们对参数 θ 有某种当前的估计,很自然就可以设置这个下限为 θ 这个值。也就是,针对当前的 θ 值,我们令上面的不等式中的符号为等号。(稍后我们能看到,这样就能证明,随着 EM迭代过程的进行,似然函数 $I(\theta)$ 就会单调递增(increases monotonically)。)

 1 如果 z 是连续的,那么 Q_i 就是一个密度函数(density),上面讨论中提到的对 z 的求和(summations)就要用对 z 的积分(integral)来替代。

为了让上面的限定值(bound)与 θ 特定值(particular value)联系紧密(tight),我们需要上面推导过程中的 Jensen 不等式这一步中等号成立。要让这个条件成立,我们只需确保是在对一个常数值随机变量("constant"-valued random variable)求期望。也就是需要:

$$\frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta)}{Q_i(z^{(i)})} = c$$

其中常数 c 不依赖 z⁽ⁱ⁾。要实现这一条件,只需满足:

$$Q_i(z^{(i)}) \propto p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta).$$

实际上,由于我们已知 $Q_i(z^{(i)}) = 1$ (因为这是一个分布), 这就进一步表明:

$$Q_{i}(z^{(i)}) = \frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta)}{\sum_{z} p(x^{(i)}, z; \theta)}$$
$$= \frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta)}{p(x^{(i)}; \theta)}$$
$$= p(z^{(i)}|x^{(i)}; \theta)$$

因此,在给定 $x^{(i)}$ 和参数 θ 的设置下,我们可以简单地把 Q_i 设置为 $z^{(i)}$ 的后验分布(posterior distribution),

接下来,对 Q_i 的选择,等式(3) 就给出了似然函数对数(log likelihood)的一个下限,而似然函数(likelihood)正是我们要试图求最大值(maximize)的。这就是 E 步骤。接下来在算法的 M 步骤中,就最大化等式(3)当中的方程,然后得到新的参数 θ 。重复这两个步骤,就是完整的 EM 算法,如下所示:

重复下列过程直到收敛 (convergence): {

(E 步骤) 对每个 i, 设

$$Q_i(z^{(i)}) := p(z^{(i)}|x^{(i)};\theta).$$

(M 步骤) 设

$$heta := rg \max_{ heta} \sum_{i} \sum_{z^{(i)}} Q_i(z^{(i)}) \log rac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; heta)}{Q_i(z^{(i)})}.$$

怎么才能知道这个算法是否会收敛(converge)呢?设 $\theta^{(t)}$ 和 $\theta^{(t+1)}$ 是上面 EM 迭代过程中的某两个参数(parameters)。接下来我们就要证明一下 $I(\theta^{(t)}) \leq I(\theta^{(t+1)})$,这就表明 EM 迭代过程总是让似然函数对数(log-likelihood)单调递增(monotonically improves)。证明这个结论的关键就在于对 Q_i 的选择中。在上面EM 迭代中,参数的起点设为 $\theta^{(t)}$,我们就可以选择 $Q_i^{(t)}(z^{(i)}):=p(z^{(i)}|x^{(i)};\theta^{(t)})$ 。

之前我们已经看到了, 正如等式(3) 的推导过程中所示, 这样选择能保证 Jensen 不等式的等号成立, 因此:

$$\ell(\theta^{(t)}) = \sum_{i} \sum_{z^{(i)}} Q_i^{(t)}(z^{(i)}) \log \frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta^{(t)})}{Q_i^{(t)}(z^{(i)})}.$$

参数 $\theta^{(t+1)}$ 可以通过对上面等式中等号右侧进行最大化而得到。因此:

$$\ell(\theta^{(t+1)}) \geq \sum_{i} \sum_{z^{(i)}} Q_i^{(t)}(z^{(i)}) \log \frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta^{(t+1)})}{Q_i^{(t)}(z^{(i)})}$$
(4)

$$\geq \sum_{i} \sum_{z^{(i)}} Q_i^{(t)}(z^{(i)}) \log \frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta^{(t)})}{Q_i^{(t)}(z^{(i)})}$$
 (5)

$$= \ell(\theta^{(t)}) \tag{6}$$

上面的第一个不等式推自:

$$\ell(\theta) \ge \sum_{i} \sum_{z^{(i)}} Q_i(z^{(i)}) \log \frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta)}{Q_i(z^{(i)})}$$

上面这个不等式对于任意值的 Q_i 和 θ 都成立,尤其当 Q_i = $Q_i^{(t)}$, $\theta = \theta^{(t+1)}$ 。要得到等式(5),我们要利用 $\theta^{(t+1)}$ 的选择能够保证:

$$\arg \max_{\theta} \sum_{i} \sum_{z^{(i)}} Q_i(z^{(i)}) \log \frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta)}{Q_i(z^{(i)})},$$

and thus, this formula evaluated at $\theta^{(t+1)}$ must be equal to or larger than the same formula evaluated at $\theta^{(t)}$. Finally, the step used to get (6) was shown earlier, and follows from $Q^{(t)}$ having been chosen to make Jensen's inequality hold with equality at $\theta^{(t)}$.

这个式子对 $\theta^{(t+1)}$ 得到的值必须大于等于 $\theta^{(t)}$ 得到的值。最后,推导等式(6) 的这一步,正如之前所示,因为在选择的时候我们选的 $Q^{(t)}$ 就是要保证 Jensen 不等式对 $\theta^{(t)}$ 等号成立。

因此, EM 算法就能够导致似然函数 (likelihood) 的单调收敛。在我们推导 EM 算法的过程中, 我们要一直运行该算法到收敛。得到了上面的结果之后, 可以使用一个合理的收敛检测 (reasonable convergence test) 来检查在成功的迭代

(successive iterations) 之间的 l(θ) 的增长是否小于某些容忍参数 (tolerance parameter), 如果 EM 算法对 l(θ) 的增大速度很慢, 就声明收敛 (declare convergence)。

备注。如果我们定义

$$J(Q, \theta) = \sum_{i} \sum_{z^{(i)}} Q_i(z^{(i)}) \log \frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \theta)}{Q_i(z^{(i)})},$$

通过我们之前的推导,就能知道 $I(\theta) \ge J(Q, \theta)$ 。这样 EM 算法也可看作是在 J 上的坐标上升(coordinate ascent),其中 E 步骤在 Q 上对 J 进行了最大化(自己检查哈),然后 M 步骤则在 θ 上对 J 进行最大化。

3 高斯混合模型回顾(Mixture of Gaussians

revisited)

有了对 EM 算法的广义定义(general definition)之后,我们就可以回顾一下之前的高斯混合模型问题,其中要拟合的参数有 ϕ , μ 和 Σ 。为了避免啰嗦,这里就只给出在 M 步骤中对 ϕ 和 μ_j 进行更新的推导,关于 Σ_j 的更新推导就由读者当作练习自己来吧。

E 步骤很简单。还是按照上面的算法推导过程,只需要计算:

$$w_j^{(i)} = Q_i(z^{(i)} = j) = P(z^{(i)} = j | x^{(i)}; \phi, \mu, \Sigma).$$

这里面的 " $Q_i(z^{(i)}=j)$ " 表示的是在分布 Q_i 上 $z^{(i)}$ 取值 j 的概率。

接下来在 M 步骤, 就要最大化关于参数 ϕ, μ, Σ 的值:

$$\begin{split} &\sum_{i=1}^{m} \sum_{z^{(i)}} Q_{i}(z^{(i)}) \log \frac{p(x^{(i)}, z^{(i)}; \phi, \mu, \Sigma)}{Q_{i}(z^{(i)})} \\ &= \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{k} Q_{i}(z^{(i)} = j) \log \frac{p(x^{(i)}|z^{(i)} = j; \mu, \Sigma) p(z^{(i)} = j; \phi)}{Q_{i}(z^{(i)} = j)} \\ &= \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{k} w_{j}^{(i)} \log \frac{\frac{1}{(2\pi)^{n/2} |\Sigma_{j}|^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2}(x^{(i)} - \mu_{j})^{T} \Sigma_{j}^{-1}(x^{(i)} - \mu_{j})\right) \cdot \phi_{j}}{w_{j}^{(i)}} \end{split}$$

先关于 μ_l 来进行最大化。如果去关于 μ_l 的(偏)导数 (derivative) ,得到:

$$\begin{split} \nabla_{\mu_{l}} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{k} w_{j}^{(i)} \log \frac{\frac{1}{(2\pi)^{n/2} |\Sigma_{j}|^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2} (x^{(i)} - \mu_{j})^{T} \Sigma_{j}^{-1} (x^{(i)} - \mu_{j})\right) \cdot \phi_{j}}{w_{j}^{(i)}} \\ &= -\nabla_{\mu_{l}} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{k} w_{j}^{(i)} \frac{1}{2} (x^{(i)} - \mu_{j})^{T} \Sigma_{j}^{-1} (x^{(i)} - \mu_{j}) \\ &= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} w_{l}^{(i)} \nabla_{\mu_{l}} 2\mu_{l}^{T} \Sigma_{l}^{-1} x^{(i)} - \mu_{l}^{T} \Sigma_{l}^{-1} \mu_{l} \\ &= \sum_{i=1}^{m} w_{l}^{(i)} \left(\Sigma_{l}^{-1} x^{(i)} - \Sigma_{l}^{-1} \mu_{l} \right) \end{split}$$

设上式为零,然后解出 μ 就产生了更新规则 (update rule) :

$$\mu_l := \frac{\sum_{i=1}^m w_l^{(i)} x^{(i)}}{\sum_{i=1}^m w_l^{(i)}},$$

这个结果咱们在之前的讲义中已经见到过了。咱们再举一个例子,推导在 M 步骤中参数 ϕ_i 的更新规则。把仅关于参数

 ϕ_j 的表达式结合起来,就能发现只需要最大化下面的表达式:

$$\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^k w_j^{(i)} \log \phi_j.$$

然而,还有一个附加的约束,即 ϕ_j 的和为1,因为其表示的是概率 $\phi_j = p(z^{(i)} = j; \phi)$ 。为了保证这个约束条件成立,即 $\Sigma^k_{j=1}$ $\phi_i = 1$,我们构建一个拉格朗日函数(Lagrangian):

$$\mathcal{L}(\phi) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^k w_j^{(i)} \log \phi_j + eta(\sum_{j=1}^k \phi_j - 1),$$

其中的 β 是 拉格朗日乘数 (Lagrange multiplier) ² 。求导, 然后得到:

$$\frac{\partial}{\partial \phi_j} \mathcal{L}(\phi) = \sum_{i=1}^m \frac{w_j^{(i)}}{\phi_j} + 1$$

 2 这里我们不用在意约束条件 $\phi_{j} \ge 0$,因为很快就能发现,这里推导得到的解会自然满足这个条件的。

设导数为零, 然后解方程, 就得到了:

$$\phi_j = \frac{\sum_{i=1}^m w_j^{(i)}}{-\beta}$$

也就是说, $\phi_j \propto \sum_{i=1}^m w_j^{(i)}$. 结合约束条件 (constraint) Σ_j $\phi_j = 1$, 可以很容易地发现 $-\beta = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^k w_j^{(i)} = \sum_{i=1}^m 1 = m$.

(这里用到了条件 $w_j^{(i)} = Q_i(z^{(i)} = j)$ 。这样我们就得到了在 M 步骤中对参数 φ_j 进行更新的规则了:

$$\phi_j := \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m w_j^{(i)}.$$

接下来对 M 步骤中对 Σ_j 的更新规则的推导就很容易了。