# 以生成式 AI 建構無人機於自然環境偵察時所需之導航資訊競賽 I

# - 影像資料生成競賽

# 資料集格式說明

## **Training Dataset:**

本競賽的 Training Dataset 格式請參考下列說明:

1. Training Dataset 內有兩個資料夾,分別為 img/以及 label\_img/,img/內為.jpg 圖片格式, label img/內為.png 圖片格式。



2. 檔案名稱格式如下:TRA XX XXXXXXX,其中

XX:RI表示該筆資料為河流;RO表示該筆資料為道路

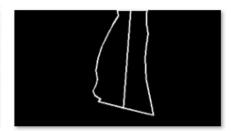
XXXXXXX:表示資料序號,尾數從 0 開始遞增。

檔案名稱相同的 jpg 與 mask 視為一組資料,如  $TRA_RI_1000000.jpg$  與  $TRA_RI_1000000.png$  表示為一組資料。

EX. TRA RI 1000000.jpg \ TRA RI 1000000.png



TRA\_RI\_1000000



TRA\_RI\_1000000

- 3. jpg 檔案為無人機原始影像,png 檔案為黑白影像,其中白色線條表示道路或是河流的邊界線 與中軸線。無人機原始影像與黑白影像的 size 皆為 428\*240。
- 4. Training Dataset 中共有 4320 組資料,前半為河流,後半為道路。

### Public testing dataset:

#### 本競賽的 Public testing Dataset 格式請參考下列說明:

- 1. Public testing Dataset 內有 720 張黑白影像,檔案類型為.png 圖片格式。
- 2. 檔案名稱格式如下: PUB XX XXXXXXX, 其中

XX:RI表示該筆資料需要生成河流影像;RO表示該筆資料需要生成道路影像 XXXXXXX:表示資料序號,尾數從 0 開始遞增。

EX. PUB RI 1000000.png 表示此筆資料屬於 public testing dataset, 並需生成河流影像



3. 黑白影像內白色線條表示道路或是河流的邊界線與中軸線,影像 size 皆為 428\*240。

4. Public testing Dataset 中共有 720 筆資料,前半為河流,後半為道路。

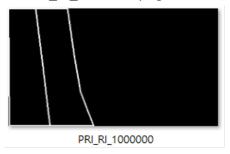
## Private testing dataset:

本競賽的 Private testing Dataset 格式請參考下列說明:

- 1. Private testing Dataset 內有 720 張黑白影像,檔案類型為.png 圖片格式。
- 2. 檔案名稱格式如下:PRI XX XXXXXXX,其中

XX:RI表示該筆資料需要生成河流影像;RO表示該筆資料需要生成道路影像 XXXXXXX:表示資料序號,尾數從 0 開始遞增。

EX. PRI RI 1000000.png 表示此筆資料屬於 private testing dataset, 並需生成河流影像



3. 黑白影像內白色線條表示道路或是河流的邊界線與中軸線,影像 size 皆為 428\*240。

4. Private testing Dataset 中共有 720 筆資料,前半為河流,後半為道路。

# 上傳格式說明

本競賽的 Public Testing Dataset 與 Private Testing Dataset 的上傳格式一致,參考下列說明:

- 1. 生成圖片檔名與 Testing Dataset 裡的圖片檔名一致,如 Public Testing Dataset 內有一張圖片為 PUB RI 1000001.png,則生成圖片檔名為 PUB RI 1000001.jpg。
- 2. Testing Dataset 內有 720 張.png 影像,因此應產生 720 張.jpg 影像,影像 size 皆為 428\*240。
- 3. 資料 RI 表示需生成河流影像, RO 表示需生成道路影像。
- 4. 將 720 張.jpg 生成影像壓縮成.zip 檔案,檔名可自行決定,但需由英數字組成,並不能有特殊符號,且.zip 檔名的字元數不超過 50 字元。
- 5. 將.zip 上傳至 TBrain 平台進行評分。

## 評分方式

本競賽之生成影像評分方式採用 FID (Fréchet Inception Distance)指標進行評分,計算真實影像和生成影像之特徵距離,越低表示圖像品質越好。相關計算方式如下:

$$FID = ||m - m_w||_2^2 + Tr(C + C_w - 2(CC_w)^{1/2})$$

其中 $mnm_w$ 分別表示真實影像分布與生成影像分布平均值向量;  $CnC_w$ 分別表示真實影像分布與生成影像分布的共變異數矩陣(Covariance Matrix)。

## 最終分數計算:

河流影像與道路影像會個別計算一個 FID 分數,並進行加權評分得到的最終分數 FINAL SCORE。

$$FINAL\ SCORE = \frac{FID_{river} + FID_{road}}{2}$$