Author: Liu Jian

Time: 2020-01-03

机器学习2-决策树

1. ID3决策树学习算法

2. C4.5决策树学习算法

3. CART决策树算法

3.1 分类算法

3.2 回归算法

4. 决策树剪枝

5. 其他问题

# 机器学习2-决策树

数据集记为 D ,属性的集合  $A=\{a_1,a_2,\cdots,a_n\}$  ,属性  $a_i$  可能的取值个数为  $v_i$  ,即  $a_i$  的可能取值为  $\{a_i^1,a_i^2,\cdots,a_i^{v_i}\}$  。样本标记空间为  $\mathcal{Y}=\{y_1,y_2,\cdots,y_m\}$  ,即样本标记的可能取值有 $m=|\mathcal{Y}|$  个。决策树的目的是得到一颗树,能根据属性判定标记。

以标记 y 为研究对象,考察每种标记在数据集 D 中出现的频率,即得数据集 D 中标记 y 的概率分布。根据标记 y 的概率分布,引入信息熵  $H_D(y)$  表征数据集 D 中标记 y 的不确定性。熵越大,数据集中标记 y 的不确定性越大,数据集中标记 y 的纯度就越低。

类似地,以某一属性  $a_i$  为研究对象,考察属性  $a_i$  各种可能取值出现的频率,即得数据集 D 中属性  $a_i$  的概率分布。根据属性  $a_i$  的概率分布,引入信息熵  $H_D(a_i)$  表征数据集 D 中属性  $a_i$  的不确定性。

## 1. ID3决策树学习算法

属性选择策略: 在属性集中选择使信息增益最大的那个属性。

信息增益:

$$Gain(D, a) = H_D(y) - H_D(y|a)$$

即在数据集 D 中,标记 y 的信息熵减去给定属性 a 后 y 的条件熵,反映了给定属性 a 后标记 y 取值不确定性下降的程度,或者说纯度上升的程度。

**算法性质**: 偏好选择可取值数目较多 ( $v_i$  较大)的属性,会得到庞大旦浅的树,会存在过拟合的现象导致泛化性能低。

## 2. C4.5决策树学习算法

是对ID3决策树算法偏好选择可取值数目较多的属性的一种改进。在信息增益的基础上,进一步引入了**增益率** 这一指标:

$$Gain\_ratio(D,a) = rac{Gain(D,a)}{H_D(a)}$$

其中,在数据集 D 中,属性 a 的信息熵  $H_D(a)$  又称为属性 a 的固有值(intrinsic value)。由信息熵的性质可知,一般地,属性 a 的可取值个数越多,  $H_D(a)$  越大。

**属性选择策略**: 若只采用增益率作为为属性选择的指标,则会对可取值数目较少的属性有所偏好。C4.5 算法采用了一种启发式策略: **先从候选划分属性中找出信息增益高于平均水平的属性,再从中选择增益率最高的。** 

## 3. CART决策树算法

CART决策树采用基尼指数来选择划分属性,既可以用于分类,又可以用于回归。

### 3.1 分类算法

数据集 D 中,标记 y 的基尼值:

$$Gini(D) = \sum_{j=1}^m \sum_{j 
eq j'} p(y_j) p(y_{j'}) = 1 - \sum_{j=1}^m p_j^2$$

基尼值反应了从数据集 D 中,随机抽取两个样本,其标记 y 不一致的概率。基尼值越小,数据集 D 中,标记 y 的纯度越高。

数据集 D 中,属性 a 对标记 y 的基尼系数:

$$Gini\_index(D,a) = \sum_{i=1}^v rac{|D^j|}{|D|} Gini(D^j)$$

选定属性 a ,根据属性 a 的所有 v 种可能取值对数据集 D 进行划分,得到 v 个不想交的子集。计算每个子集  $D^j$  中,标记 y 的基尼值,并加权平均,得基尼系数。属性 a 对应的基尼系数越小,表明采用属性 a 对数据集 D 进行划分后,标记 y 的平均纯度越高。

#### 属性选择策略:

选择对应基尼系数最小的属性:

$$a* = \arg\min_{a \in A} Gini\_index(D,a)$$

#### 3.2 回归算法

CART决策树回归算法:

1. 根据以下公式找出最优划分特征 $a_*$ 和最优划分点 $a_*^v$ :

$$a_*, a_*^v = rg \min_{a, a^v} \left[ \min_{c_1} \sum_{x_i \in D_1(a, a^v)} (y_i - c_1)^2 - \min_{c_2} \sum_{x_i \in D_2(a, a^v)} (y_i - c_2)^2 
ight]$$

其中, $D_1(a,a^v)$ 表示在属性a上取值小于等于 $a^v$ 的样本集合, $D_2(a,a^v)$ 表示在属性a上取值大于 $a^v$ 的样本集合, $c_1$ 表示 $D_1$ 的样本输出均值, $c_2$ 表示 $D_2$ 的样本输出均值。

- 2. 根据划分点 $a_*^v$ 将集合D划分为 $D_1$ 和 $D_2$ 两个集合 (节点);
- 3. 对集合 $D_1$ 和 $D_2$ 重复步骤1和步骤2,直至满足停止条件。

上述三种决策树生成算法中,只阐明了决策树每一层的生成中如何选择划分属性,整棵树的生成过程是一个迭代的过程。

因为假设每个属性的取值都是离散的,所以每个属性在从根节点到叶节点的路径中最多只出现一次。

## 4. 决策树剪枝

对决策树进行剪枝地目的是为了防止过拟合。剪枝就是判断是否使用某个属性进行划分,判断依据是属性划分前后的决策树在验证集上精度是否有提升。存在预剪枝和后剪枝两种方法:

- 预剪枝:在决策树生成过程中自顶向下进行,开销小,是一种贪心算法,因而存在欠拟合的风险。
- 后剪枝:在决策树生成后自底向上进行,开销大,欠拟合风险小,泛化性能好。

《统计学习方法》中给出了关于剪枝的几种稍微复杂的算法,可供参考。

# 5. 其他问题

- 连续值的处理
- 缺失值的处理
- 多变量决策树/斜决策树