

# 中文书模板

李东风

2020 年 6 月 5 日



# 目录

简介	5
1 中文图书 Bookdown 模板的基本用法	7
1.1 安装设置 . . . . .	7
1.2 编写自己的内容 . . . . .	7
1.3 转换 . . . . .	10
2 格兰格因果性	13
2.1 介绍 . . . . .	13
2.2 格兰格因果性的定义 . . . . .	13



# 简介

R 软件的 bookdown 扩展包是 R Markdown 的增强版，支持自动目录、文献索引、公式编号与引用、定理编号与引用、图表自动编号与引用等功能，可以作为 LaTeX 的一种替代解决方案，在制作用 R 进行数据分析建模的技术报告时，可以将报告文字、R 程序、文字性结果、表格、图形都自动地融合在最后形成的网页或者 PDF 文件中。

Bookdown 使用的设置比较复杂，对初学者不够友好。这里制作了一些模板，用户只要解压缩打包的文件，对某个模板进行修改填充就可以变成自己的中文图书或者论文。Bookdown 的详细用法参见<https://bookdown.org/yihui/bookdown/>，在李东风的《统计软件教程》也有部分介绍。

一些常用功能的示例在 0101-usage.Rmd 文件中，用户可以在编辑器中打开此文件参考其中的做法。

Bookdown 如果输出为网页，其中的数学公式需要 MathJax 程序库的支持，用如下数学公式测试浏览器中数学公式显示是否正常：

$$\text{定积分} = \int_a^b f(x) dx$$

如果显示不正常，可以在公式上右键单击，选择 “Math Settings-Math Renderer”，依次使用改成 “Common HTML”，“SVG” 等是否可以变成正常显示。PDF 版本不存在这样的问题。



# Chapter 1

## 中文图书 Bookdown 模板的基本用法

### 1.1 安装设置

使用 RStudio 软件完成编辑和转换功能。在 RStudio 中，安装 bookdown 等必要的扩展包。

本模板在安装之前是一个打包的 zip 文件，在适当位置解压（例如，在 C:/myproj 下），得到 MathJax, Books/Cbook, Books/Carticle 等子目录。本模板在 Books/Cbook 中。

为了利用模板制作自己的中文书，将 Books/Cbook 制作一个副本，改成适当的子目录名，如 Books/Mybook。

打开 RStudio 软件，选选单“File - New Project - Existing Directory”，选中 Books/Mybook 子目录，确定。这样生成一本书对应的 R project（项目）。

为了将模板内容替换成自己的内容，可以删除文件 0101-usage.Rmd，然后将 1001-chapter01.Rmd 制作几份副本，如 1001-chapter01.Rmd, 2012-chapter02.Rmd, 3012-chapter03.Rmd。各章的次序将按照前面的数值的次序排列。将每个.Rmd 文件内的 {#chapter01}, {#chapter02-sec01} 修改能够反映章节内容的标签文本。所有的标签都不允许重复。参见本模板中的 0101-usage.Rmd 文件。

后面的 §1.3.1 和 §1.3.2 给出了将当前的书转换为网页和 PDF 的命令，复制粘贴这些命令到 RStudio 命令行可以进行转换。

### 1.2 编写自己的内容

#### 1.2.1 文档结构

除了 index.Rmd 以外，每个.Rmd 文件是书的一章。每章的第一行是用一个井号（#）引入的章标题。节标题用两个井号开始，小节标题用三个井号开始。标题后面都有大括号内以井号开头的标签，标签仅用英文大小写字母和减号。

### 1.2.2 图形自动编号

用 R 代码段生成的图形，只要具有代码段标签，且提供代码段选项 `fig.cap=" 图形的说明文字"`，就可以对图形自动编号，并且可以用如`\@ref(fig:label)`的格式引用图形。如：

```
plot(1:10, main=" 程序生成的测试图形")
```

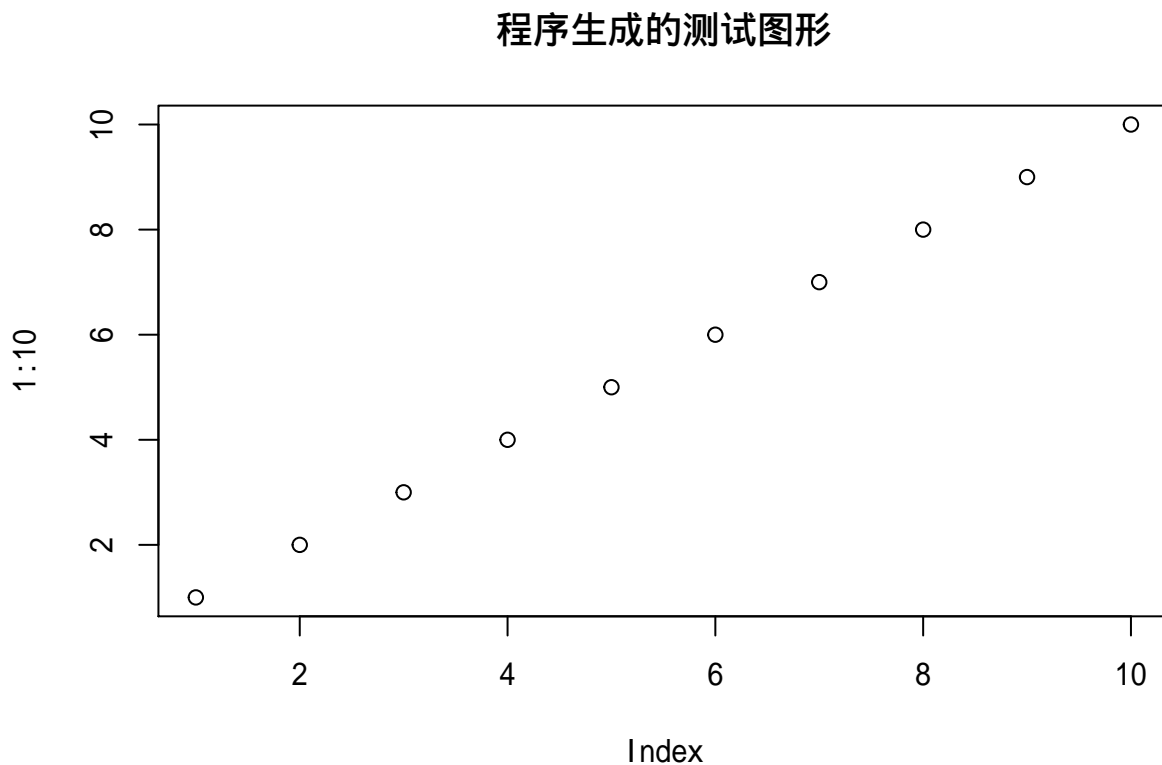


图 1.1: 图形说明文字

引用如：参见图1.1。引用中的 `fig:` 是必须的。

在通过 LaTeX 转换的 PDF 结果中，这样图形是浮动的。

### 1.2.3 表格自动编号

用 R 代码 `knitr::kable()` 生成的表格，只要具有代码段标签，并且在 `knitr::kable()` 调用时加选项 `caption=" 表格的说明文字"`，就可以对表格自动编号，并且可以用如`\@ref(tab:label)`的格式引用表格。如：



表 1.1: 表格说明文字

自变量	因变量
1	1
2	4
3	9
4	16
5	25
6	36
7	49
8	64
9	81
10	100

```
d <- data.frame(" 自变量"=1:10, " 因变量"=(1:10)^2)
knitr::kable(d, caption=" 表格说明文字")
```

引用如：参见表1.1。引用中的 `tab`：是必须的。

在通过 LaTeX 转换的 PDF 结果中，这样的表格是浮动的。

#### 1.2.4 数学公式编号

不需要编号的公式，仍可以按照一般的 Rmd 文件中公式的做法。需要编号的公式，直接写在 `\begin{align}` 和 `\end{align}` 之间，不需要编号的行在末尾用 `\nonumber` 标注。需要编号的行用 (`\#eq:mylabel`) 添加自定义标签，如

$$\begin{aligned}\Sigma &= (\sigma_{ij})_{n \times n} \\ &= E[(X - \mu)(X - \mu)^T]\end{aligned}\tag{1.1}$$

引用如：协方差定义见(1.1)。

#### 1.2.5 文献引用与文献列表

将所有文献用 bib 格式保存为一个 `.bib` 文献库，如模板中的样例文件 `mybib.bib`。可以用 JabRef 软件来管理这样的文献库，许多其它软件都可以输出这样格式的文件库。

为了引用某一本书，用如：参见 (Wichmann & Hill, 1982)。

被引用的文献将出现在一章末尾以及全书的末尾，对 PDF 输出则仅出现在全书末尾。

## 1.3 转换

### 1.3.1 转换为网页

用如下命令将整本书转换成一个每章为一个页面的网站，称为 gitbook 格式：

```
bookdown::render_book("index.Rmd",  
  output_format="bookdown::gitbook", encoding="UTF-8")
```

为查看结果，在 \_book 子目录中双击其中的 index.html 文件，就可以在网络浏览器中查看转换的结果。重新编译后应该点击“刷新”图标。

在章节和内容较多时，通常不希望每次小修改之后重新编译整本书，这时类似如下的命令可以仅编译一章，可以节省时间，缺点是导航目录会变得不准确。命令如：

```
bookdown::preview_chapter("1001-chapter01.Rmd",  
  output_format="bookdown::gitbook", encoding="UTF-8")
```

单章的网页可以通过网络浏览器中的“打印”功能，选择一个打印到 PDF 的打印机，可以将单章转换成 PDF 格式。

### 1.3.2 生成 PDF

如果想将 R Markdown 文件借助于 LaTeX 格式转换为 PDF，需要在系统中安装一个 TeX 编译器。现在的 rmarkdown 包要求使用 tinytex 扩展包以及配套的 TinyTeX 软件包，好像不再支持使用本机原有的 LaTeX 编译系统，如果不安装 tinytex，编译为 PDF 格式时会出错。TinyTeX 优点是直接用 R 命令就可以安装，更新也由 R 自动进行，不需要用户干预。但是，安装时需要从国外网站下载许多文件，有因为网络不畅通而安装失败的危险。

为了安装 R 的 tinytex 扩展包和单独的 TinyTeX 编译软件，应运行：

```
install.packages('tinytex')  
tinytex::install_tinytex()
```

安装过程需要从国外的服务器下载许多文件，在国内的网络环境下有可能因为网络超时而失败。如果安装成功，TinyTeX 软件包在 MS Windows 系统中一般会安装在 C:\Users\用户名\AppData\Roaming\MikTeX 目录中，其中“用户名”应替换成系统当前用户名。如果需要删除 TinyTeX 软件包，只要直接删除那个子目录就可以。

为了判断 TinyTeX 是否安装成功, 在 RStudio 中运行

```
tinytex::is_tinytex()
```

结果应为 TRUE, 出错或者结果为 FALSE 都说明安装不成功。在编译 pdf\_book 时, 可能会需要联网下载 LaTeX 所需的格式文件。

Bookdown 借助操作系统中安装的 LaTeX 编译软件 TinyTeX 将整本书转换成一个 PDF 文件, 这需要用户对 LaTeX 有一定的了解, 否则一旦出错, 就完全不知道如何解决。用户如果需要进行 LaTeX 定制, 可修改模板中的 preamble.tex 文件。

转换为 PDF 的命令如下:

```
bookdown::render_book("index.Rmd",  
  output_format="bookdown::pdf_book", encoding="UTF-8")
```

在 \_book 子目录中找到 CBook.pdf 文件, 这是转换的结果。CBook.tex 是作为中间结果的 LaTeX 文件, 如果出错可以从这里查找错误原因。

转换 PDF 对于内容多的书比较耗时, 不要过于频繁地转换 PDF, 在修改书的内容时, 多用 bookdown::preview\_chapter 和转换为 gitbook 的办法检验结果。定期地进行转换 PDF 的测试。每增加一章后都应该试着转换成 PDF 看有没有错误。命令如:

```
bookdown::preview_chapter("1001-chapter01.Rmd",  
  output_format="bookdown::gitbook", encoding="UTF-8")
```

### 1.3.3 上传到网站

如果书里面没有数学公式, 则上传到网站就只要将 \_book 子目录整个地用 ftp 软件传送到自己的网站主目录下的某个子目录即可。但是, 为了支持数学公式, 就需要进行如下的目录结构设置:

1. 设自己的网站服务器目录为/home/abc, 将 MathJax 目录上传到这个目录中。
2. 在/home/abc 中建立新目录 Books/Mybook。
3. 将 \_book 子目录上传到/home/abc/Books/Mybook 中。
4. 这时网站链接可能类似于 [http://dept.univ.edu.cn/~abc/Books/Mybooks/\\_book/index.html](http://dept.univ.edu.cn/~abc/Books/Mybooks/_book/index.html), 具体链接地址依赖于服务器名称与主页所在的主目录名称。

如果有多本书, MathJax 仅需要上传一次。因为 MathJax 有三万多个文件, 所以上传 MathJax 会花费很长时间。



# Chapter 2

## 格兰格因果性

### 2.1 介绍

考虑两个时间序列之间的因果性。这里的因果性指的是时间顺序上的关系，如果  $X_{t-1}, X_{t-2}, \dots$  对  $Y_t$  有作用，而  $Y_{t-1}, Y_{t-2}, \dots$  对  $X_t$  没有作用，则称  $\{X_t\}$  是  $\{Y_t\}$  的格兰格原因，而  $\{Y_t\}$  不是  $\{X_t\}$  的格兰格原因。如果  $X_{t-1}, X_{t-2}, \dots$  对  $Y_t$  有作用， $Y_{t-1}, Y_{t-2}, \dots$  对  $X_t$  也有作用，则在没有进一步信息的情况下无法确定两个时间序列的因果性关系。

注意这种因果性与采样频率有关系，在日数据或者月度数据中能发现的领先——滞后性质的因果关系，到年度数据可能就以及混杂在以前变成同步的关系了。

### 2.2 格兰格因果性的定义

设  $\{\xi_t\}$  为一个时间序列， $\{\eta_t\}$  为向量时间序列，记

$$\bar{\eta}_t = \{\eta_{t-1}, \eta_{t-2}, \dots\}$$

记  $\text{Pred}(\xi_t | \bar{\eta}_t)$  为基于  $\eta_{t-1}, \eta_{t-2}, \dots$  对  $\xi_t$  作的最小均方误差无偏预报，其解为条件数学期望  $E(\xi_t | \eta_{t-1}, \eta_{t-2}, \dots)$ ，在一定条件下可以等于  $\xi_t$  在  $\eta_{t-1}, \eta_{t-2}, \dots$  张成的线性 Hilbert 空间的投影（比如， $(\xi_t, \eta_t)$  为平稳正态多元时间序列），即最优线性预测。直观理解成基于过去的  $\{\eta_{t-1}, \eta_{t-2}, \dots\}$  的信息对当前的  $\xi_t$  作的最优预测。

令一步预测误差为

$$\varepsilon(\xi_t | \bar{\eta}_t) = \xi_t - \text{Pred}(\xi_t | \bar{\eta}_t)$$

令一步预测误差方差，或者均方误差，为

$$\sigma^2(\xi_t | \bar{\eta}_t) = \text{Var}(\varepsilon_t(\xi_t | \bar{\eta}_t)) = E [\xi_t - \text{Pred}(\xi_t | \bar{\eta}_t)]^2$$

考虑两个时间序列  $\{X_t\}$  和  $\{Y_t\}$ ， $\{(X_t, Y_t)\}$  宽平稳或严平稳。

- 如果

$$\sigma^2(Y_t|\bar{Y}_t, \bar{X}_t) < \sigma^2(Y_t|\bar{Y}_t)$$

则称  $\{X_t\}$  是  $\{Y_t\}$  的格兰格原因, 记作  $X_t \Rightarrow Y_t$ 。这不排除  $\{Y_t\}$  也可以是  $\{X_t\}$  的格兰格原因。

- 如果  $X_t \Rightarrow Y_t$ , 而且  $Y_t \Rightarrow X_t$ , 则称互相有反馈关系, 记作  $X_t \Leftrightarrow Y_t$ 。
- 如果

$$\sigma^2(Y_t|\bar{Y}_t, X_t, \bar{X}_t) < \sigma^2(Y_t|\bar{Y}_t, \bar{X}_t)$$

即除了过去的信息, 增加同时刻的  $X_t$  信息后对  $Y_t$  预测有改进, 则称  $\{X_t\}$  对  $\{Y_t\}$  有瞬时因果性。这时  $\{Y_t\}$  对  $\{X_t\}$  也有瞬时因果性。

- 如果  $X_t \Rightarrow Y_t$ , 则存在最小的正整数  $m$ , 使得

$$\sigma^2(Y_t|\bar{Y}_t, X_{t-m}, X_{t-m-1}, \dots) < \sigma^2(Y_t|\bar{Y}_t, X_{t-m-1}, X_{t-m-2}, \dots)$$

称  $m$  为因果性滞后值 (causality lag)。如果  $m > 1$ , 这意味着在已有  $Y_{t-1}, Y_{t-2}, \dots$  和  $X_{t-m}, X_{t-m-1}, \dots$  的条件下, 增加  $X_{t-1}, \dots, X_{t-m+1}$  不能改进对  $Y_t$  的预测。

**例 2.1.** 设  $\{\varepsilon_t, \eta_t\}$  是相互独立的零均值白噪声列,  $\text{Var}(\varepsilon_t) = 1, \text{Var}(\eta_t) = 1$ , 考虑

$$\begin{aligned} Y_t &= X_{t-1} + \varepsilon_t \\ X_t &= \eta_t + 0.5\eta_{t-1} \end{aligned}$$

用  $L(\cdot|\cdot)$  表示最优线性预测, 则

$$\begin{aligned} &L(Y_t|\bar{Y}_t, \bar{X}_t) \\ &= L(X_{t-1}|X_{t-1}, \dots, Y_{t-1}, \dots) + L(\varepsilon_t|\bar{Y}_t, \bar{X}_t) \\ &= X_{t-1} + 0 \\ &= X_{t-1} \\ &\sigma(Y_t|\bar{Y}_t, \bar{X}_t) = \text{Var}(\varepsilon_t) = 1 \end{aligned}$$

而

$$Y_t = \eta_{t-1} + 0.5\eta_{t-2} + \varepsilon_t$$

有

$$\gamma_Y(0) = 2.25, \gamma_Y(1) = 0.5, \gamma_Y(k) = 0, k \geq 2$$

所以  $\{Y_t\}$  是一个 MA(1) 序列, 设其方程为

$$Y_t = \zeta_t + b\zeta_{t-1}, \zeta_t \sim \text{WN}(0, \sigma_\zeta^2)$$

可以解出

$$\begin{aligned} \rho_Y(1) &= \frac{\gamma_Y(1)}{\gamma_Y(0)} = \frac{2}{9} \\ b &= \frac{1 - \sqrt{1 - 4\rho_Y^2(1)}}{2\rho_Y(1)} \approx 0.2344 \\ \sigma_\zeta^2 &= \frac{\gamma_Y(1)}{b} \approx 2.1328 \end{aligned}$$

于是

$$\sigma(Y_t|\bar{Y}_t) = \sigma_\zeta^2 = 2.1328$$

所以

$$\sigma(Y_t|\bar{Y}_t, \bar{X}_t) = 1 < 2.1328 = \sigma(Y_t|\bar{Y}_t)$$

即  $X_t$  是  $Y_t$  的格兰格原因。

反之,  $X_t$  是 MA(1) 序列, 有

$$\eta_t = \frac{1}{1+0.5B}X_t = \sum_{j=0}^{\infty}(-0.5)^j X_{t-j}$$

其中  $B$  是推移算子 (滞后算子)。于是

$$\begin{aligned} L(X_t|\bar{X}_t) &= L(\eta_t|\bar{X}_t) + 0.5L(\eta_{t-1}|\bar{X}_t) \\ &= 0.5 \sum_{j=0}^{\infty} (-0.5)^j X_{t-1-j} \\ &= - \sum_{j=1}^{\infty} (-0.5)^j X_{t-j} \\ \sigma(X_t|\bar{X}_t) &= \text{Var}(X_t - L(X_t|\bar{X}_t)) \\ &= \text{Var}(\eta_t) = 1 \end{aligned}$$

而

$$\begin{aligned} L(X_t|\bar{X}_t, \bar{Y}_t) &= L(\eta_t|\bar{X}_t, \bar{Y}_t) + 0.5L(\eta_{t-1}|\bar{X}_t, \bar{Y}_t) \\ &= 0 + 0.5L\left(\sum_{j=0}^{\infty} (-0.5)^j X_{t-1-j}|\bar{X}_t, \bar{Y}_t\right) \\ &= - \sum_{j=1}^{\infty} (-0.5)^j X_{t-j} \\ &= L(X_t|\bar{X}_t) \end{aligned}$$

所以  $Y_t$  不是  $X_t$  的格兰格原因。

考虑瞬时因果性。

$$\begin{aligned} L(Y_t|\bar{X}_t, \bar{Y}_t, X_t) &= X_{t-1} + 0 \text{ (注意 } \varepsilon_t \text{ 与 } \{X_s, \forall s\} \text{ 不相关)} \\ &= L(Y_t|\bar{X}_t, \bar{Y}_t) \end{aligned}$$

所以  $X_t$  不是  $Y_t$  的瞬时格兰格原因。

**例 2.2.** 在例2.1中, 如果模型改成

$$\begin{aligned} Y_t &= X_t + \varepsilon_t \\ X_t &= \eta_t + 0.5\eta_{t-1} \end{aligned}$$

有怎样的结果?

这时

$$Y_t = \varepsilon_t + \eta_t + 0.5\eta_{t-1}$$

仍有

$$\gamma_Y(0) = 2.25, \gamma_Y(1) = 0.5, \gamma_Y(k) = 0, k \geq 2$$

所以  $Y_t$  还服从 MA(1) 模型

$$Y_t = \zeta_t + b\zeta_{t-1}, b \approx 0.2344, \sigma_\zeta^2 \approx 2.1328$$

$$\begin{aligned} L(Y_t|\bar{Y}_t, \bar{X}_t) &= L(X_t|\bar{Y}_t, \bar{X}_t) + 0 \\ &= L(\eta_t|\bar{Y}_t, \bar{X}_t) + 0.5L(\eta_{t-1}|\bar{Y}_t, \bar{X}_t) \\ &= 0 + 0.5L\left(\sum_{j=0}^{\infty} (-0.5)^j X_{t-1-j}|\bar{Y}_t, \bar{X}_t\right) \\ &= -\sum_{j=1}^{\infty} (-0.5)^j X_{t-j} \\ &= X_t - \eta_t \\ \sigma(Y_t|\bar{Y}_t, \bar{X}_t) &= \text{Var}(\varepsilon_t + \eta_t) = 2 \end{aligned}$$

而

$$\sigma(Y_t|\bar{Y}_t) = \sigma_\zeta^2 \approx 2.1328 > \sigma(Y_t|\bar{Y}_t, \bar{X}_t) = 2$$

所以  $X_t$  是  $Y_t$  的格兰格原因。

反之，

$$\begin{aligned} L(X_t|\bar{X}_t, \bar{Y}_t) &= -\sum_{j=1}^{\infty} (-0.5)^j X_{t-j} \\ &= L(X_t|\bar{X}_t) \end{aligned}$$

所以  $Y_t$  不是  $X_t$  的格兰格原因。

考虑瞬时因果性。

$$\begin{aligned} L(Y_t|\bar{X}_t, \bar{Y}_t, X_t) &= X_t + 0 (\text{注意 } \varepsilon_t \text{ 与 } \{X_s, \forall s\} \text{ 不相关}) \\ &= X_t \\ \sigma(Y_t|\bar{X}_t, \bar{Y}_t, X_t) &= \text{Var}(\varepsilon) \\ &= 1 < 2 = \sigma(Y_t|\bar{X}_t, \bar{Y}_t) \end{aligned}$$

所以  $X_t$  是  $Y_t$  的瞬时格兰格原因。

[aaa]



# Bibliography

Wichmann, B. A., & Hill, I. D. (1982). Algorithm as 183: An efficient and portable pseudo-random number generator. *Applied Statistics*, 31, 188–190. Remarks: 34, 198 and 35, 89.