**场景识别数据集标注说明**

# 任务需求

扫地机器人在工作运行过程中，间断性采集运动前向视野内场景图像，识别图像可能场景并返回对应标签。

目标：将图片进行分类。若图片属于某一类，表示采集这张图片的扫地机器人处在该类型的房间中。

# 标注类别

|  |
| --- |
| 类型1. bed\_room（卧室） |
| 类型2. dinning\_room（餐厅） |
| 类型3. drawing\_room（客厅） |
| 类型4. toilet\_room（卫生间） |
| 类型5. kitchen（厨房） |
| 类型6. balcony（阳台） |
| 类型7. others |
| 类型8. CrossLook\_所在房间\_望向房间 |
| 类型8.1. CrossLook\_drawing\_dinning（交叉视角\_客厅\_餐厅） |
| 类型8.2. CrossLook\_dinning\_drawing（交叉视角\_餐厅\_客厅） |
| 类型8.3. CrossLook\_others\_dinning（交叉视角\_其他\_餐厅） |
| 类型8.4. CrossLook\_others\_drawing（交叉视角\_其他\_客厅） |
| 类型8.5. CrossLook\_bedroom\_others（交叉视角\_卧室\_其他） |
| 类型8.6. CrossLook\_others\_bedroom（交叉视角\_其他\_卧室） |
| 类型8.7. CrossLook\_dinning\_kitchen（交叉视角\_餐厅\_厨房） |
| 类型8.8. Crosslook\_kitchen\_dinning（交叉视角\_厨房\_餐厅） |
| 类型8.9. CrossLook\_others\_kitchen（交叉视角\_其他\_厨房） |
| 类型8.10. CrossLook\_others\_others（交叉视角\_其他\_其他） |
| 类型8.11. CrossLook\_bedroom\_drawing（交叉视角\_卧室\_客厅） |
| 类型8.12. CrossLook\_drawing\_balcony（交叉视角\_客厅\_阳台） |
| 类型8.13. CrossLook\_others\_balcony（交叉视角\_其他\_阳台） |
| 类型8.14. CrossLook\_others\_toilet（交叉视角\_其他\_厕所） |
|  |
| 类型9. CrossLook\_所在房间 |
| 类型9.1. CrossLook\_dinning（交叉视角\_餐厅） |
| 类型9.2. CrossLook\_drawing（交叉视角\_客厅） |
| 类型9.3. CrossLook\_others（交叉视角\_其他） |

一张图片满足以下两个条件可以称为带有“明显房间特征”的图片。一，图片中有清晰的特征表明该机器人显然处于某个房间类型中。二，该特征对应区域的面积较大 ，例如超过20% (不需要严格参考这个阈值，上下波动都可以，以人类经验为主)。

类型1. bed\_room（卧室），对应特征有床，床头柜等卧室专用品。

类型2. dinning\_room（餐厅），对应特征有餐桌椅群。

类型3. drawing\_room（客厅），对应特征有电视，电视桌，茶几，沙发等客厅用品。

类型4. toilet\_room（卫生间），对应特征有马桶，便池，浴缸，淋浴器等卫浴专用品。

类型5. kitchen（厨房），对应特征有橱柜，打火灶等厨房专用品。

类型6. balcony（阳台）

例如，下图中的床所在的区域可以作为“明显房间特征”。



若一张图片仅有一种类型的“房间特征”,则将图片标注为该房间特征对应的房间类型，即类型1～6中的一种。

若一张图片无“房间特征”，可被判断为：

类型7. others

若一张图片同时拥有多个图像特征，或一张图片中有半掩的门/敞开的门框/地板界线/转角/门槛等多个房间交界的特征，则采用以下方式进行分类。

当一张图片有两个房间特征时，或一张图片中有半掩的门/敞开的门框/地板界线/转角/门槛等多个房间交界的特征 ，可被判断为：

类型8. CrossLook\_所在房间\_望向房间

“所在房间”为扫地机器人所在的房间类型，由人主观判断，例如所在房间的“明显房间特征”离镜头较近；

“望向房间”为另一房间类型。

“所在房间”，“望向房间”均可以从类型1～7中选择，注意包括others。

类型8.1. CrossLook\_drawing\_dinning



备注：

1. 门框后面的卧室房间特征区域面积太小（不超过20%），不算做“明显房间特征”

2. “所在房间”被认定为客厅，因为有电视和电视桌这一“明显房间特征”，且相比其他“明显房间特则特征”，这个特征离镜头更近。

3. “望向房间”被认定为餐厅，因为有餐桌椅群这一“明显房间特征”。



备注：看到部分沙发（客厅）和餐桌（餐厅）。

备注：卧室在图片中所占区域过小，且无明显特征（被拖把挡着了）。不算“明显房间特征”

备注：门框后的厨房特征并不明显，不算“明显房间特征”。



类型8.2. CrossLook\_dinning\_drawing





类型8.3. CrossLook\_others\_dinning

备注：“所在房间”无法被认定。



备注：存在房间交界的特征，地板界线或墙壁转角。





备注：有门/门框/地板界线等多个房间交界的特征，但无法判断所在房间的类型。



类型8.4. CrossLook\_others\_drawing







类型8.5. CrossLook\_bedroom\_others



(门后区域较大，但看不清门后的房间特征)



类型8.6. CrossLook\_others\_bedroom







类型8.7. CrossLook\_dinning\_kitchen





类型8.8. Crosslook\_kitchen\_dinning





类型8.9. CrossLook\_others\_kitchen



类型8.10. CrossLook\_others\_others





类型8.11. CrossLook\_bedroom\_drawing

类型8.12. CrossLook\_drawing\_balcony





类型8.13. CrossLook\_others\_balcony



类型8.14. CrossLook\_others\_toilet

备注：有门槛因而知道有两个房间。

特别备注：卫浴间里用来隔开喷浴间的玻璃门不算做多房间的交界特征。即不属于CrossLook类别。

当一张图片有3个及以上房间特征时，可被判断为：

类型9. CrossLook\_所在房间

类型9.1. CrossLook\_dinning



图片内多个房间 （餐厅-客厅-卧室 ）均占较多面积，肯定是CrossLook。但标记为CrossLook\_所在房间，例如，CrossLook\_dinning。

类型9.2. CrossLook\_drawing



类型9.3. CrossLook\_others



特别注意事项1：门框或门内对应区域在图片中所占面积很少，例如，小于20%，不算CrossLook所需要的房间特征!）

others，虽然看到了关闭的门，但看不到门后面的房间特征。不算CrossLook。



kitchen，虽然看到了打开的门，但看不到门后面的房间特征。



bedroom，门后区域太小，看不清门后的房间特征。



dinning\_room，门框内区域太小。



dinning\_room，门框内区域太小。



特别注意事项2：门框或门内对应区域在图片中所占面积很少，例如，小于20%，不算CrossLook所需要的房间特征!）

特别备注：卫浴间里用来隔开喷浴间的玻璃门不算做多房间的交界特征。即不算CrossLook!