操作系统实验三 操作系统的引导

一、实验目的

- 熟悉实验环境:
- 建立对操作系统引导过程的深入认识;
- 掌握操作系统的基本开发过程;
- 能对操作系统代码进行简单的控制,揭开操作系统的神秘面纱。

二、实验环境

Vmware 17.5.1, Ubuntu 20.04, Bochs 2.4.6

三、实验内容

- 阅读《Linux 内核完全注释》第6章,对计算机和Linux 0.11的引导过程进行初步了解;
- · 改写 Linux 0.11 的引导程序 bootsect.s, 打印指定的提示信息;
- 改写 Linux 0.11 的进入保护模式前的设置程序 setup.s,使得 bootsect.s 能完成 setup.s 的载入,并跳转到 setup.s 开始地址执行。setup.s 获取基本硬件参数,且不再加载 Linux 内核,仅输出提示和硬件信息。

四、实验过程

4.1 改写 bootsect.s

基于 Linux-0.11/boot 目录下的 bootsect.s 进行改写,使其能在屏幕上打印一段提示信息 "LiuzikangOS is booting..."。

修改打印的内容 msg1 如下:

```
244 msg1:

245 .byte 13,10

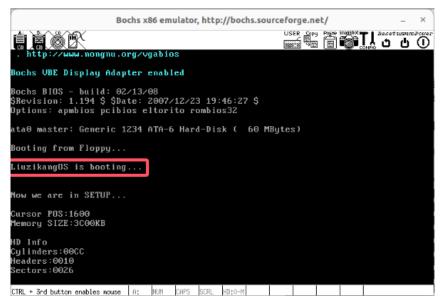
246 .ascii "LiuzikangOS is booting..."

247 .byte 13,10,13,10
```

找到屏幕显示部分的代码,其将 msg1 输出到屏幕。修改打印内容的长度为 25+2*3=31 ("LiuzikangOS is booting..."25 字节,开头 1 个回车换行,结尾 2 个回车换行)。

```
92 ! Print some inane message
 93
 94
            mov
                     ah,#0x03
                                              ! read cursor pos
                    bh,bh
 95
            XOL
 96
                    0x10
            int
 97
 98
                    cx,#31
            mov
 99
            mov
                    bx,#0x0007
                                              ! page 0, attribute 7 (normal)
100
            mov
                    bp,#msg1
                    ax.#0x1301
                                              ! write string, move cursor
101
            mov
102
            int
```

编译运行:在 linux-0.11/boot/目录下执行"as86-0-a-o bootsect.o bootsect.s"和"ld86-0-s-o bootsect bootsect.o"命令编译和链接 bootsect.s。执行"dd bs=1 if=bootsect of=Image skip=32"命令,生成映像文件,并去掉 32 字节的 Minix 可执行文件头部。将生成的 Image 文件拷贝到 linux-0.11/目录下,并在 oslab/目录下使用"./run"命令运行程序。



4.2 改写 setup.s

基于 Linux-0.11/boot 目录下的 setup.s 进行改写,使得 bootsect.s 能完成 setup.s 的载入,并跳转到 setup.s 开始地址执行。且 setup.s 向屏幕输出一行"Now we are in SETUP...";获取基本的硬件参数(如内存参数、显卡参数、硬盘参数等)将其存放在内存的特定地址,并输出到屏幕上;不再加载 Linux 内核,仅需保持上述信息显示在屏幕上。

4.2.1 向屏幕输出指定信息

参照 bootsect.s 中打印信息的代码改写 setup.s, 注意在开始时修改 es 的值(段偏移地址)为 cs, 打印内容为"Now we are in SETUP...":

```
181 msg1:

182 .byte 13,10

183 .ascii "Now we are in SETUP..."

184 .byte 13,10,13,10
```

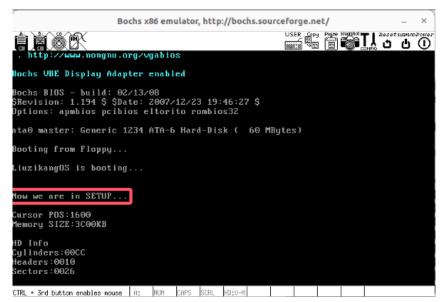
修改长度为 22+2*3=28:

32	mov	ah,#0x03	!	read	cursor	pos
33	хог	bh,bh				
34	int	0×10				
35						
36	mov	cx,#28				
37	mov	bp,#msg1				
38	call	print_msg				

build.c 从命令行参数得到 bootsect、setup 和 system 内核的文件名,将三者做简单的整理后一起写入 Image 文件。为了能借助 Makefile 编译 bootsect.s 和 setup.s,需要修改 linux-0.11/tools/目录下的 build.c,将 178 行处代码修改如下,使得 argv[3]为"none"时忽略 system 相关程序,只写入 bootsect 和 setup。

```
178 if (strcmp(argv[3], "none") == 0)
179 return 0;
```

编译运行:在 linux-0.11/目录下执行"make BootImage"生成映像文件,并在 oslab/目录下使用"./run"命令运行程序。



4.2.2 获取基本硬件参数

用 ah=#0x03 调用 0x10 中断可以读出光标的位置,用 ah=#0x88 调用 0x15 中断可以读出内存的大小。中断向量表中 int 0x41 的中断向量位置(4*0x41 = 0x0000:0x0104)存放的并不是中断程序的地址,而是第一个硬盘的基本参数表。每个硬盘参数表有 16 个字节大小。

根据实验手册,修改 setup.s,获取基本硬件参数(光标位置、内存大小和硬盘参数等) 并存放在 0x90000 处。

```
40! 获取基本硬件信息
41! ok, the read went well so we get current cursor position and save it for posterity.
          mov
                  ax,#INITSEG
43
          mov
                  ds,ax
                               ! set ds=0x9000
44
                  ah,#0x03
          mov
                               ! read cursor pos
                  bh, bh
45
          XOL
          int
                  0x10
47
          mov
                  [0],dx
48
49! Get memory size (extended mem, kB)
50
          mov
                  ah,#0x88
51
          int
                  0x15
          mov
                  [2],ax
53
54 ! Get hd0 data
                  ax.#0x0000
55
          mov
56
          mov
                  ds.ax
          lds
                  st,[4*0x41]
                                  ! 中断向量偏移
58
                  ax, #INITSEG
          mov
                                  ! 目标地址0x9000
          mov
                  es,ax
                  di,#0x0004
61
                                  ! 重复16次
          mov
                  cx,#0x10
62
          гер
          movsb
```

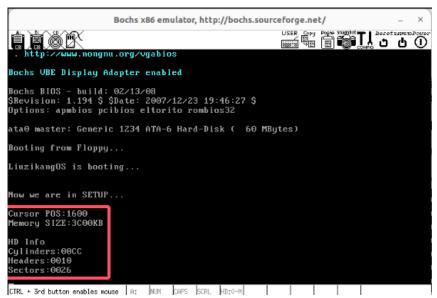
需要输出的信息:

```
181 msg1:
            .byte 13,10
.ascii "Now we are in SETUP..."
182
183
            .byte 13,10,13,10
184
185
186 msg2:
            .ascii "Cursor POS:"
                                     ! 11
188
189 msg3:
            .ascii "Memory SIZE:" ! 12
190
191
192 msg4:
            .ascii "KB"
                                    ! 2
193
194
195 msg5:
            .ascii "HD Info"
                                    ! 7
196
197
198 msg6:
199
                                    ! 10 柱面数
            .ascii "Cylinders:"
200
201 msg7:
202
                                    ! 8 磁头数
            .ascii "Headers:"
203
204 msg8:
205
                                    ! 8 扇区数
            .ascii "Sectors:"
```

添加相关 print 代码,将这些信息以 16 进制形式在屏幕上显示出来。

```
145 ! 以16进制方式打印栈顶的16位数
146 print_hex:
147
                ax,#INITSEG
                              !初始化es
148
         mov
                es,ax
149
                             ! 计数器,4个十六进制数字
                cx.#4
         mov
150
                              ! 将(bp)所指的值放入dx中,如果bp是指向栈顶的话
         mov
                dx,(bp)
151 print_digit:
152
                             ! 循环以使低4比特用上 !! 取dx的高4比特移到低4比特处。
         rol
                dx,#4
153
                             ! ah = 请求的功能值, al = 半字节(4个比特)掩码。
                ax,#0xe0f
         moν
154
                al,dl
                             ! 取dl的低4比特值。
         and
155
                             ! 给al数字加上十六进制0x30
         add
                al,#0x30
156
                al,#0x3a
         cmp
                              ! 是一个不大于十的数字
         jl
                outp
158
                al,#0x07
                              ! 是a~f,要多加7
         add
159 outp:
                0x10
         int
160
                print_digit
         loop
162
         ret
163
164 : 打印回车换行
165 print_nl:
                ax,#0xe0d
166
         mov
                              ! CR
167
         int
                0x10
168
                al,#0xa
                              ! LF
169
         int
                0×10
170
         ret
172 ! 将打印也封装成函数,注意调用前需要把cx赋字符串长度,bp赋字符串位置
173 print_msg:
                ax,#SETUPSEG
175
                              ! 初始化es
         mov
                es,ax
                bx, #0x0007
ax, #0x1301
176
         mov
177
         mov
179
         ret
```

后续参照"Now we are in SETUP..."的输出方式,调用相关 print 函数打印各硬件信息。 编译运行:在 linux-0.11/目录下执行"make BootImage"生成映像文件,并在 oslab/目录下使用"./run"命令运行程序。



将结果与 Bochs 配置文件对比,硬件信息一致。

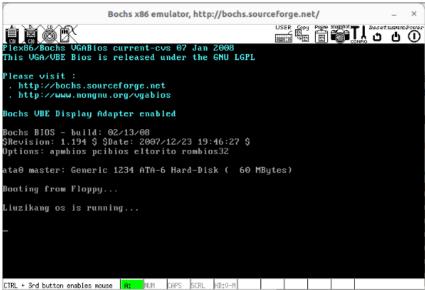
4.2.3 不再加载 Linux 内核

在输出提示信息和硬件信息后,添加如下代码,使得程序进入死循环,setup.s 不再加载 Linux 内核。

```
141 ! 进入死循环,不再加载Linux内核
142 pause:
143 jmp pause
```

五、实验结果

此次实验通过修改 Linux 0.11 的 bootsect.s、setup.s 代码,控制操作系统在引导程序过程实现指定输出,提高了汇编代码能力,对操作系统的引导过程有了更深刻的理解。



有时,继承传统意味着别手蹩脚。x86 计算机为了向下兼容,导致启动过程比较复杂。请找出x86 计算机启动过程中,被硬件强制,软件必须遵守的两个"多此一举"的步骤(多找几个也无妨),说说它们为什么多此一举,并设计更简洁的替代方案。

1.POST (Power-On Self-Test)

在计算机启动时,BIOS 会执行一个自检过程,检查系统硬件(如 CPU、内存、显卡、硬盘等)是否正常。这是为了确保硬件在启动时没有问题,通常通过一系列"滴滴"声(或不发声)来反馈硬件状态。

• 为什么多此一举:

在现代计算机中,大部分硬件(特别是内存和硬盘)早已可以通过更高效的硬件检测工具来检查,而无需依赖 BIOS 执行硬件自检。并且 ST 会拖慢启动时间,尤其是当自检过程中出现故障时,需要更长时间来进行排查和恢复。

• 简洁替代方案:

可以通过硬件直接提供自检信息,或直接将自检过程与操作系统的启动整合。例如,在主板上增加一个硬件级别的诊断模块,可以在系统开机后直接向操作系统报告硬件健康状况,而不是由 BIOS 手动执行这个过程。对于较为复杂的硬件,可以在操作系统加载后由专门的驱动程序进行检测,BIOS 则不再承担硬件检查任务。

2. MBR (Master Boot Record) 引导方式

传统的 x86 计算机使用 MBR 作为启动引导方式。MBR 是存储在硬盘的第一个扇区 (0x1F1)中的一个小程序,它包含操作系统的启动加载器。启动时,BIOS 会通过读取 MBR 中的引导代码来启动操作系统。

• 为什么多此一举:

MBR 在多分区硬盘和大容量存储设备上存在许多局限性(如最大支持 2TB 的硬盘,分区数量有限等)。此外,它的引导过程非常简单,通常需要多个阶段,涉及从 MBR 加载到操作系统引导加载器的额外步骤,比较低效。

BIOS 和 MBR 的组合是上世纪 80 年代末的设计,当时的硬件和需求完全不同。如今的 UEFI(统一可扩展固件接口)和 GPT(GUID 分区表)已经可以提供更强大的功能和更快的 启动速度。

• 简洁替代方案:

UEFI 是一个现代的固件接口,替代了传统的 BIOS,支持更高效的启动方式,并且能够支持大容量硬盘(超过 2TB)和更多的分区。因此可以让操作系统的引导过程直接通过 UEFI 协议,而不需要通过 MBR 和传统引导加载器的多次跳转。

3. BIOS 中硬件的配置管理

在传统的 BIOS 中,用户可以通过 BIOS 设置界面手动配置硬件的启动顺序、启用或禁用某些硬件组件(如 USB、硬盘等)。

• 为什么多此一举:

现代操作系统可以更高效地自动识别硬件并根据需求进行配置,而不需要在每次启动时进入BIOS进行手动设置。并且许多硬件和固件现在支持即插即用和热插拔,不需要每次启动时都手动配置硬件。

• 简洁替代方案:

在硬件级别实现自动配置,让操作系统在启动过程中自动识别和配置硬件,而不是依赖传统的 BIOS 设置界面。例如,可以通过固件与操作系统之间的标准化协议(如 ACPI)自动配置硬件。