GL-Cache

1.Introduction

一些LRU变体: [41,43,69,76,85]

结合频率和最近性: [4, 15, 26, 28, 56, 92];

频率和对象大小: [17,20]

learned caches:

• object-level learning,

- learning-from-distribution
- learning-from-simple-experts

对象级学习——LRB:利用对象特征预测下次访问的时间,并以此为依据逐出。

从数据分布学习——LHD:用寿命和大小算命中密度,淘汰密度最低的。

"learningfrom-simple-experts"——LeCaR, Cacheus

组级别学习面临的问题:

- 1. 如何对对象分组,有效淘汰
- 2. 如何衡量对象组的有用性 (用来作为淘汰依据)
- 3. 如何在线学习并预测对象组的有用性

GL-Cache:

- 使用"write time"将对象聚类成组,基于merge的淘汰来剔除最没用的组
- 引入组实用性函数来给组排序。(能达到和对象级学习近似的淘汰效率)
- 两级淘汰: 先在重量级的组级别学习识别要淘汰的组; 再用轻量级对象指标从要淘汰的组中保留有用的对象。

2.背景和动机

Cache: 命中率——淘汰算法;吞吐量——资源利用

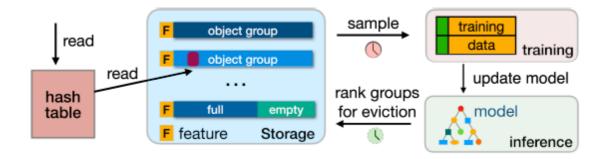
传统方法:LRU LFU的变体,基于少量特征作淘汰决定。不同的工作负载下,各个特征的重要性可能不同,甚至,同工作不同大小的Cache下,特征重要性也不同。

三种学习型Cache的优缺点

. . .

3.GL-Cache

总览:



3.2

相比于其他方法:

- 分组均摊了开销。
- 分组会积累更多信号?

Cache遵循Zipf分布(类似28定律),多数对象很少被访问。

以组为单位,请求更多,信息更多,易于学习和预测。

3.3 对象组

对象不能随意换组。

在进入Cache时,就应该决定好分组。根据简单的静态特征:时间,id,类型,大小等。本文主要关注写时间:

按照写时间分组后,与随机分组作对比,每组内对象的重用时间间隔更相似。以及一些其他特征也有相似性。

按写时间分组后,一些组的平均重用时间明显比其他高。(10倍以上)这些组就是很好的淘汰候选项。 根据以上两条观察,按写时间分组时可行的。

(按写时间分组也更适配日志结构来实现)

3.4 Utility of object groups

当对象的大小不均等时,找到最佳替换对象是NP-Hard,所以找到最佳组也是NP-Hard,以下是经验性的性质:

- 由较大的对象组成的组应该有较低的实用性
- 距离下次访问的时间间隔长的有较低的实用性
- 如果每组只有一个对象,应该退化为Belady. //?
- 在有限时间内的计算结果,应尽可能接近利用所有未来信息的计算结果(理想结果)。换句话说: 遥远的将来才被请求,甚至不会被请求的对象的对象对实用性的贡献较少

实用性的定义:

T表示到下次访问的时间间隔, s表示大小。

$$U_{group}(t) = \sum_{o \in group} \frac{1}{T_o(t) \times s_o}$$

选定了7个特征

GBM

训练

使得对象组的U值L2loss最小。

对Cache中的对象组采样,复制其特征到内存区域。当其中一个对象被访问时,用时间间隔(从采样到访问)计算U值加到该组的U值中,标记该对象(保证它只被计算一次)

//用这样的时间间隔计算的U比真实值大

//要是期间又被访问了, 时间间隔不就变了吗??

一个样本组可能在被训练前就剔除了,GL—Cache保留"ghost entries"来弥补Utility计算中未考虑到的因素。对"ghost entry"的访问将更新U值。

每天从0开始,重新训练

推理

需要淘汰时,对所有的组进行预测,排序。一次排序结果用作多次淘汰,减少推理频率。

3.6 对象组的逐出

选出最没用的组后,再把它与 $N_{merge}-1$ 个与它写入时间最相近的组合并,然后再从中保留出一部分可能仍有用的对象(基于age and size),形成新的组(这也是唯一可能的换组情况),其他的对象剔除。

注:merge中的其他N-1个组都是基于写时间相近选择的,而不是U值rank,因为必须要保证新生成的组内,对象的写入时间相近。

3.7 参数

组的大小 S_{group}

合并个数 N_{merge}

一次推理对应的逐出组数 $F_{eviction}$

4. Evaluation

Prototype system

基于Segcache

XGBoost库,参数默认。

GL-Cache:组大小1 MB,每次驱逐时合并五个组,驱逐每组推理后的5%后重新推理。

Micro-implementation

基于一个Cache模拟库,做"storage-oblivious"的实现,只操作元数据。

GL-Cache-S: Sgroup = 60 objects, Nmerge = 2 groups, Feviction = 0.02.

GL-Cache-T: Sgroup = 200 objects, Nmerge = 5 groups, Feviction = 0.1

Workloads

Table 3: Three sets of 128 traces were used in the evaluation.

Dataset	# traces	# requests (millions)	Source
CloudPhysics [94]	103	2115	VM disk I/O
MSR [73]	14	410	Disk I/O
Wikimedia [87]	1	2804	CDN requests

指标:

命中率增量: $(HR_{alg} - HR_{FIFO})/HR_{FIFO}$

相对吞吐量: R_{alg}/R_{FIFO}

首先,对比了Oracle的对象淘汰实现和组淘汰实现(与GL-Cache类似)证明组淘汰不会成为效率瓶颈//???

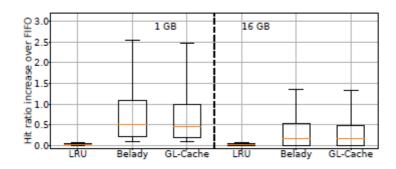
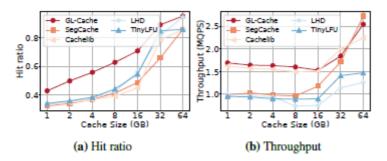


Fig. 5: With oracle assistance, group eviction can achieve a similar hit ratio improvement as object eviction.

Cache效率

原型, CloudPhysics, 命中率和吞吐量的对比



微实现, CloudPhysics and MSR, 观察相对于FIFO的命中率变化

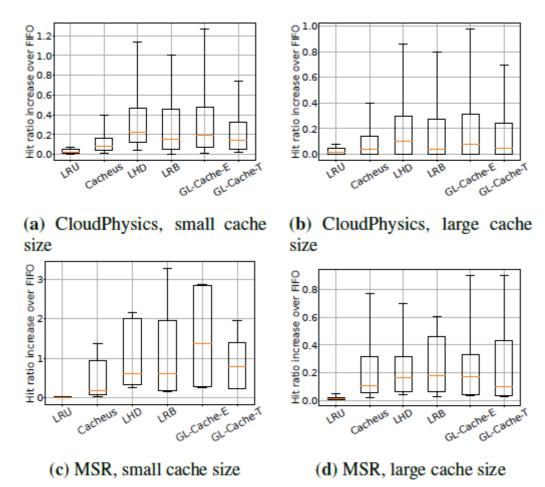


Fig. 7: Hit ratio increase over FIFO. GL-Cache runs under two modes, GL-Cache-E is the efficient mode, GL-Cache-T is the throughput mode.

微实现,相对吞吐量的对比

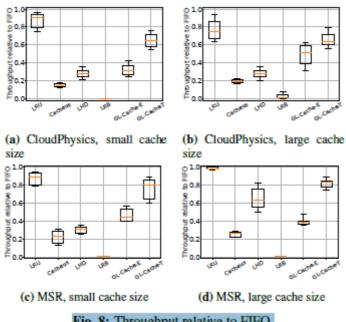
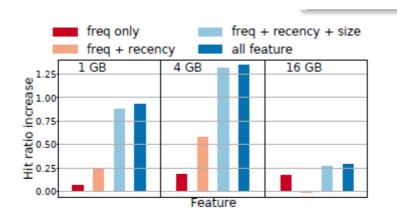


Fig. 8: Throughput relative to FIFO.

(在缓存上的机器学习也会引入一些存储开销)



(c) Feature utility case study.

在GL-Cache中,特性的选择和使用不仅适应工作负载 也适应不同的配置,如缓存大小。

4.6 Sensitivity analysis

分析三个参数对GL-Cache的影响情况。也讨论了训练频率,样本数对比E,T两组参数的效果,说明GL-Cache鲁棒性较强。用户也可以自己微调做Trade-off。

Conclusion

组级学习很好地适应了工作负载和Cache大小,均摊了开销。

在小开销下做出了更好的逐出决策。

与其他学习型Cache相比,在保持高命中率的同时,显著提高了吞吐量。