

多模态融合思路与方法

深圳市武锋技术有限公司 2024.6.24

汇报提纲

- 多模态识别结果的多模计算、确认方法、准确度
- 多模态融合计算结果标准化输出
- 物理层模型与控制协议

- 多节点分层控制传输与展示
- 深圳市武锋技术有限公司简介



多模态识别结果的多模计算、确认方法、 准确度

多模态感知识别结果综合判定和准确度



直接输出结果,可以启动光电跟踪,准确度100%

协议解析结果

对于非加密无人机,直接输出结果,可以 启动光电跟踪,准确度几乎100%,对于协 议加密无人机,结合频谱特征方向结果, 启动雷达或者光电确认和跟踪,准确度较 高。

雷达的感知结果

频谱特征验证可以剔除飞鸟、气球等误报,送光电图像识别确认,并可启动跟踪,拟合频谱数据结果,准确度也很高。4G5G飞控的无人飞机,频谱无法验证,与合标广播比对,再雷达飞行验证,依赖光电确认,可以跟踪。



对任意拼装的无人机,频谱可以率先发现,对于非盲区运动目标,雷达确认,可以启动光电跟踪。

光电红外跟踪及AI图片识别验证

设备需具备飞行器A识别能力,可以为最终确 认飞行器状态,提供直观视频和图像

干扰迫降非法无人飞机

利用频谱侦测的频率结果,定向发射飞控 干扰信号和GPS干扰信号,将无人机驱离 或者迫降



多模态融合计算结果标准化输入输出

多模态融合计算结果标准化输入输出系统架构

综合 管理层



多级警戒,多层防御精准管控,闭环管理

情报 分析层





交叉引导确认,态势评估

数据 融合层









多源数据拼接融合

设备 接口层











雷达

频谱+解码+反制

光电

诱骗

多模态计算及控制服务器(边沿计算)

每个感知控制基站包含各模态监控设备(雷达、频谱、光电)

感知计算服务器,要求实时处 理,标准化输出或者存储结果



每个感知基站控制基站,单独 设立多模态计算及控制服务器

> 任意控制展示的节点通过感知计算 服务器与各模态监控设备相连,以 保证在多节点操作的条件下的分布 计算处理以及标准化操作



传输物理层模型与控制协议

传输物理层模型与控制协议

不同模态设备统一 协议接口标准 个模态设备厂家应开放协议接口,并按照统一的标准传输 结果和设置命令

② 远程宽带物联网 MQTT传输规范 消息队列机制,传输可靠、数据量小,目前已经扩展出了数十个MQTT服务器端程序,可以通过PHP, JAVA, Python, C, C#等系统语言来向MQTT发送相关消息。

客户端、服务端 B/S C/S架构选择 B/S客户端程序简单,但是保密性不强; C/S架构客户端可以做复杂的程序,保密性强。

传输物理层模型与控制协议

数据库的选择

主流的关系数据库有oracle、db2、sqlserver、sybase、mysql等,可以考虑与使用部门相同的数据库格式

5 数据传输格式

为方便数据解析,可以采用JSON主流数据格式进行数据传输, 并标准化制定与多模态计算服务器的数据传输协议,进行物理 层定义。

网络传输

可以采用政府专网,或者运营商虚拟专网VPN传输,每个服务器和监控设备使用唯一网络地址,保证网络传输的稳定行、可靠性与传输速度。



多节点分层控制传输与展示

多节点分层控制传输与展示

多层结构网络拓朴示意图



多模态计算服务器



现场指挥中心

市级指控中心

分区结果显示、状态

合标广播信息显示区

广播的飞行器序列号、机型、起飞点、航线、目的地点坐标、业务种类、飞行状态等.

协议解码显示区

解码的序列号、机型,无人飞机经纬度,高度,识别状态、合规广播信息等。

雷达结果显示控制区

移动目标速度、经纬度,航向角、距离等



频谱结果显示控制区

使用频率、型号、电平强度,方向,大 致距离等数据

光电跟踪显示区

飞行视频、飞行的业务种类识别,或 者飞行意图综合判断等

非法飞行控制区

危害程度等级评定,迫降、驱离以及结果等



深圳市武锋技术有限公司简介

主要荣誉:

- 2019年澳门回归20周年安全保障荣立三等功
- 军民融合创业大赛优胜奖, 孙家栋院士颁奖
- 2021年11月成为国家高新技术企业
- · 无形截击-2019"反无人机挑战赛顶点迫降第一名,获中央军科委专家领导的高度赞誉
- 2023年6月南部战区红蓝对抗演习中获得南部战区第一名



谢谢!

汇报单位:深圳市武锋技术有限公司

