

Taller 2 - Traffic Sign Classification and Recognition

Jaramillo Espinosa Luis Santiago

Facultad de ingeniería, Pontificia Universidad
Javeriana de Bogotá

1. COMPRENSIÓN DEL DATASET

¿QUÉ INFORMACIÓN PRESENTA EL DATASET?

El DataSet tomado de Kaggle (<https://www.kaggle.com/datasets/wjybuqi/traffic-sign-classification-and-recognition/code>) consta de 2 carpetas, 'test_dataset' y 'train_dataset', el primero consta de 324 imágenes clasificadas en 10 tipos diferentes de señales de tránsito. Mientras que el 'train_dataset' consta de 6.025 imágenes también clasificadas en 10 tipos de señales.

DESCRIBIR LAS CARACTERÍSTICAS DE LAS IMÁGENES

Existen 10 tipos de imágenes para este DataSet:

'GuideSign': Son señales grandes azules que muestran información para guiar al conductor y hacer que tome el carril indicado dependiendo del destino.



'M1' y 'M4': Son letreros azules que se caracterizan por tener una flecha indicando una dirección.



'M5': Son letreros azules que indican el carril que deben tomar los carros o buses.



'M6': Es azul e indica carril de bicicleta.



'M7': Es azul, con un triángulo blanco indicando paso peatonal.



‘P12’: Letrero Chino.



‘P1’: Letrero circular, indicando prohibido parquear.



‘W1’: Letrero amarillo triangular



‘P10_50’: Letrero circular rojo indicando velocidad máxima de 50.



INDICAR CONJUNTOS DE ENTRENAMIENTO Y PRUEBAS

Los conjuntos son ‘test_dataset’ y ‘train_dataset’, el primero consta de 324 imágenes clasificadas en 10 tipos diferentes de señales de tránsito. Mientras que el ‘train_dataset’ consta de 6.025 imágenes también clasificadas en 10 tipos de señales.

INDICAR LAS CLASES DE CLASIFICACIÓN

De acuerdo al DataSet se puede utilizar los 10 tipos diferentes de imágenes como clases de

clasificación: 'GuideSign', 'M1', 'M4', 'W1', 'M5', 'M6', 'M7', 'P1', 'P10_50', 'P12', 'W1'. Son categóricas pero se pueden transformar a numéricas para facilitar el modelo.

2. CONSTRUCCION DEL DATASET

Se particiona el DataSet 80% y 20% como solicitaba por medio del parametro Split , provisto en los generadores de data .

```
[ ] batch_size=[1,2,4,16,32,64]
epochs=[x for x in range(1,51)]
splits=[0.2,0.8,0.4]
# Si split hace referencia a la distribución frente a la partición para validación

[ ] dimensiones1=("HEIGHT">5, "HEIGHT">5)
dimensiones2=("HEIGHT">5, "HEIGHT">5)

▼ Crear Datasets

[ ]
def generar_datos(train,test,split,batch):
    train_data_gen = tf.keras.preprocessing.image.ImageDataGenerator(rescale=1./255,validation_split=split[0])
    train_data_generator = train_data_gen.flow_from_directory(train,target_size = (32,32),color_mode="rgb",batch_size = batch)

    #validation_data_gen = tf.keras.preprocessing.image.ImageDataGenerator(rescale=1./255)
    validation_data_generator=train_data_gen.flow_from_directory(train,target_size = (32,32),color_mode="rgb",batch_size = batch)

    test_data_gen= tf.keras.preprocessing.image.ImageDataGenerator(rescale=1./255)
    test_data_generator= test_data_gen.flow_from_directory(test,target_size = (32,32),batch_size = batch,class_mode = "categorical")
    return train_data_generator,test_data_generator,validation_data_generator

[ ] #Creamos un batchsize de 16 para ....
dataset=generar_datos(train_path,test_path,split[1],batch_size[4])

Found 4823 Images belonging to 10 classes.
Found 1202 Images belonging to 10 classes.
Found 324 Images belonging to 10 classes.
```

3. ELABORACION DEL MODELO 1

Se crea el modelo con:

Capa convolucional con 32 detectores de características, tamaño de kernel de

5x5, función de activación lineal rectificada (ReLU) de paso 1 y con padding.

- Capa de max pooling de tamaño 5x5
- Capa de Flattening
- Capa full conectada con 100 neuronas y función de activación lineal rectificada (ReLU)
- Capa de salida del mismo número de las clases a clasificar y función de activación softmax.

```
def
modelo1(train_dataset,test_dataset,validation_dataset,pixel):
```

```
# Inicializar la CNN
classifier =
tf.keras.Sequential()
#1) Capa convolucional
capa1=Conv2D(filters = 32,
padding='same'
,
kernel_size =
(5, 5),
use_bias=1,
input_shape =
(pixel, pixel, 3),
activation =
"relu")
#2) Capa de Maxpooling
capa2=MaxPooling2D(pool_size = (5,5))
# 3) Dropout
capa3=Dropout(0.25)
#4) Capa de Flatten
capa4=Flatten()
#5) Full connection
capa5=Dense(100,
use_bias=1, activation =
"relu")
#6) Capa de Salida
capa6=Dense(10,
use_bias=1, activation =
"softmax")

#Armado de la red neuronal
classifier.add(capa1)
classifier.add(capa2)
classifier.add(capa3)
classifier.add(capa4)
classifier.add(capa5)
classifier.add(capa6)

classifier.summary()

return classifier
```

4. ELABORACION DEL MODELO 2

```
modelo2(train_dataset,test_dataset,validation_dataset,pixel):
# Inicializar la CNN
classifier = tf.keras.Sequential()
```

```
#1) Capa convolucional
capa1=Conv2D(filters = 48,
              padding='same',
              kernel_size = (3, 3),
              use_bias=1,
              input_shape = (pixel,
                             pixel, 3),
              activation = "relu")

#2) Capa de Maxpooling
capa2=MaxPooling2D(pool_size =
(2,2))

# 3) Dropout
capa3=Dropout(0.25)

#4) 2 Capa convolucional
capa4=Conv2D(filters = 96,
              padding='same',
              kernel_size = (3, 3),
              use_bias=1,
              input_shape = (pixel,
                             pixel, 3),
              activation = "relu")

# 5) agregamos otra capa de
maxpooling
capa5=MaxPooling2D(pool_size =
(2,2))

# 6) Agregamos otra capa de dropout
capa6=Dropout(0.25)

# 7) agregamos una capa de Flatten
capa7=Flatten()

#8) Full connection
capa8=Dense(100, use_bias=1,
activation = "relu")
capa9=Dense(100, use_bias=1,
activation = "relu")

#9) Capa de Salida
capa10=Dense(10, use_bias=1,
activation = "softmax")

classifier.add(capa1)
classifier.add(capa2)
classifier.add(capa2)
classifier.add(capa4)
classifier.add(capa5)
classifier.add(capa6)
classifier.add(capa7)
classifier.add(capa8)
classifier.add(capa9)
classifier.add(capa10)
```

```
classifier.summary()
return classifier
```

Model: "sequential_1"

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 32, 32, 48)	1344
max_pooling2d_1 (MaxPooling2D)	multiple	0
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 8, 8, 96)	41568
max_pooling2d_2 (MaxPooling2D)	(None, 4, 4, 96)	0
dropout_1 (Dropout)	(None, 4, 4, 96)	0
flatten_1 (Flatten)	(None, 1536)	0
dense_2 (Dense)	(None, 100)	153700
dense_3 (Dense)	(None, 100)	10100
dense_4 (Dense)	(None, 10)	1010
Total params: 207722 (811.41 KB)		
Trainable params: 207722 (811.41 KB)		
Non-trainable params: 0 (0.00 Byte)		

Para la construcción del clasificador la red neuronal en un segundo parámetro de configuración deberá contar con las siguientes especificaciones

- Capa convolucional con 48 detectores de características, tamaño de kernel de 3x3, función de activación lineal rectificada (ReLU) de paso 1 y con padding.
- Capa de max pooling de tamaño 2x2
- Capa convolucional con 96 detectores de características, tamaño de kernel de 3x3, función de activación lineal rectificada (ReLU) de paso 1 y con padding.
- Capa de max pooling de tamaño 2x2
- Capa de Flattening
- Capa full conectada con 100 neuronas y función de activación lineal rectificada (ReLU)
- Capa full conectada con 100 neuronas y función de activación lineal rectificada (ReLU)
- Capa de salida con las 10 clases de clasificación

5. COMPILACION DE LOS MODELOS

Para el tema de la compilación de los algoritmos se creó una función que compilaba tanto el modelo 1 como el modelo 2 empleando para ellos las mismas características descritas a partir de :

- Una función de pérdida de entropía cruzada para variables categóricas
- Un optimizador de Adam
- 4 métricas, accuracy, precisión, f1_score, y recall

Esto con la finalidad de que se pudieran comparar, puesto que emplean el mismo entorno de compilación.

En cuanto al número de pasos seleccionado para el modelo no se emplearon solo 1 unidad, sino que se utilizaron 150 pasos tanto para validación como para entrenamiento teniendo en cuenta la distribución de datos de los generadores y los batch size respectivamente para tener una mejor distribución del número de veces que va a revisar los datos.

```
defCompilacion(modelo1,modelo2):
#compilacion de los modelos
# 'f1_score', 'recall
modelo1.compile(loss
="categorical_crossentropy",
optimizer="adam",metrics=['acc',tf.keras.metrics.Precision(name="precision"),tf.keras.metrics.F1Score(name="f1_score"),tf.keras.metrics.Recall(name="recall")],run_eagerly=True)

modelo2.compile(loss
="categorical_crossentropy",
optimizer="adam",metrics=['acc',tf.keras.metrics.Precision(name="precision"),tf.keras.metrics.F1Score(name="f1_score"),tf.keras.metrics.Recall(name="recall")],run_eagerly=True)
```

```
Compilacion(modelo_1,modelo_2)
```

```
pasostrain1=datagen[0].n//datagen[0].batch_size
pasosvalidation1=datagen[2].n//datagen[2].batch_size
```

Se empleo así como en el modelo uno un número de 10 épocas y un batchsize de 16 así como una división de las imágenes en 32x32 píxeles.

Los pasos fueron alrededor de 150 por época. Esto con la finalidad que el algoritmo tuviera un mejor vistazo sobre la información.

6. Entrenamiento y evaluación del modelo 1

Inicialmente el modelo durante el entrenamiento presentaba una precisión del 0.70 con un accuracy del 0.53, debido a que hasta ese momento estaba reconociendo sus primeras señales, ya sobre la época 9 y 10 tanto su precisión como accuracy tenían un valor de 0.83 y 0.85

```
Epoch 10: 100/100 steps, 10s, 100ms/step - loss: 0.5819 - acc: 0.8395 - precision: 0.9286 - recall: 0.7236
```

En cuanto al f1_score y al recall obtenido en la época 10 se registraron unos valores de 0.71 y 0.74 respectivamente indicándonos una alta precisión y sensibilidad del modelo.

```
scores=modelo_1.evaluate(datagen[1],steps=pasosvalidation1)
scores=modelo_1.evaluate(datagen[1],steps=pasosvalidation1)
37/37
[=====]
===] - 1s 17ms/step - loss: 0.5819 - acc: 0.8395 - precision: 0.9286 - f1_score: 0.7236 - recall: 0.7623
```

Al momento de evaluar el modelo con los datos de prueba se pudo confirmar que la exactitud trazado por el entrenamiento y validación era consecuente con la prueba puesto que estas arrojaron el mismo valor

resultante de 0.83, sumado a esto tras evaluar el modelo otro de los indicadores claves fue recall el cual fue disminuyendo causando un aumento en la precisión del modelo.

7. Entrenamiento y evaluación del modelo 2

Inicialmente el modelo durante el entrenamiento presentaba una precisión del 0.79 con un accuracy del 0.65, debido a que hasta ese momento estaba reconociendo sus primeras señales, ya sobre la época 9 y 10 tanto su precisión como accuracy tenían un valor de 0.96 y 0.95

```

Epoch 10: 100% (10/10) 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500
Epoch 11: 100% (10/10) 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500
Epoch 12: 100% (10/10) 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500
Epoch 13: 100% (10/10) 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500
Epoch 14: 100% (10/10) 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500
Epoch 15: 100% (10/10) 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500
Epoch 16: 100% (10/10) 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500
Epoch 17: 100% (10/10) 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500
Epoch 18: 100% (10/10) 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500
Epoch 19: 100% (10/10) 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500
Epoch 20: 100% (10/10) 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500 0.9600 0.9500

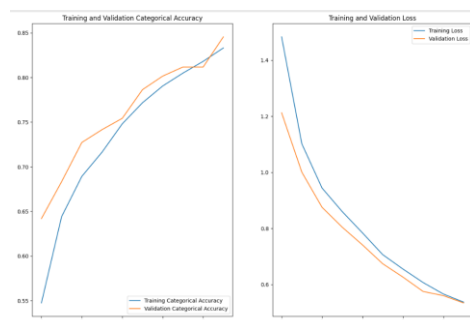
```

8. AJUSTES

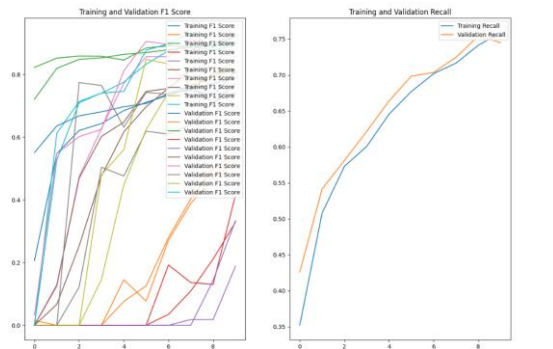
Se empleo como ajuste principal la utilización de Dropouts con valore de 0.25 tras cada Capa de Maxpooling 2D en ambos modelos los cual proporciono una mejora sustancia en el modelo 2 comparado con los resultados del modelo 1, ya que el modelo 2 paso de un test accuracy de 0.85 A uno de 0.96 con una precisión de 0.96 , para el caso del modelo 1 no afecto mucho ya que se mantuvo por el orden de una accuracy y precisión del 0.85

9. ANALISIS DE RESULTADOS

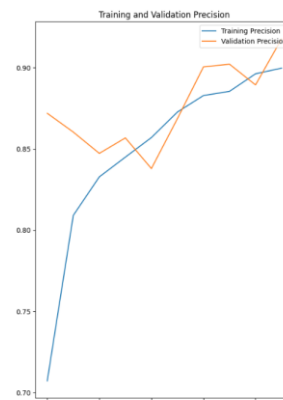
Resultado de Training Modelo1



Para el caso del modelo uno durante el cálculo del del accuracy categórico se pudo observar como a medida que transcurren las épocas obtiene cada vez un mejor rendimiento tanto en el recall como en el categorical accuracy pasando de un 0.45 y un 0.36



Como se comento con anterioridad los datos de entrenamiento denotaba un mayor incremento en la precisión del modelo conforme se acercaba a las 10 épocas estipulado , sin embargo un aspecto curioso es que en cuestiones de validación el comportamiento del modelo no es similar ya que como lo expresa la siguiente gráfica, durante las primeras 4 épocas la precisión disminuyo hasta su valle más próximo , mientras que tras las mismas esta empezó a incrementar llegando a su pico más alto en la ultima época, esto ha de verse impacto como producto por la gran frecuencia de señales tipo M4 que pudieron confundir un poco el modelo que fue entendiendo mejor la distribución de su información a partir de la época 5 donde se ve un gran incremento en la precisión de los modelos.



Resultado de entrenamiento del Modelo 2

Para el caso del modelo 2 se observa una clara separación sobre la validación cuestión de perdida, es decir que mientras en validación la función de perdida disminuía de forma moderada o gradual en la de entrenamiento se percibía una disminución abrupta indicando que el conjunto de validación indicando que las señales que se deseaban predecir se encontraban acrodemente clasificadas.

