Difference methods for solving boundary value problems for ODE

Taks 1

Завдання для самостійної роботи:

Методом скінченних різниць з рівномірним кроком h=0.01, в поєднанні з методом лінеаризації, розв'язати квазілінійну крайову задачу

$$\begin{cases} u''(x) - p(x)u(x) = -f(x, u(x)), \\ p(x) \ge 0, & x \in (a, b), \\ d_1u'(a) + d_2u(a) = -d_3, \\ d_4u'(b) + d_5u(b) = d_6. \end{cases}$$

$$(4.28)$$

Тут позначено $f(t,v) = \exp(v-t) - \sin(tv)$, а решта пораметрів задачі визначено в постановці задачі (4.10).

-						
	8	$g \cdot \arccos(x)$	$1+g\cdot x\cdot \sin(1+x^2)$	-1	1	[1,1,1,1,d,1]

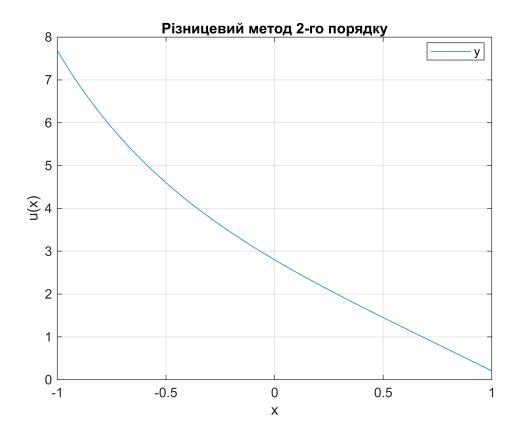
```
a = -1; b = 1;
p = @(x)(acos(x));
f = @(t, v)(exp(1 - t) - sin(t));

D = [1, 1, 1, 1, 17, 1];
n = 51;

[X, Y] = m_grid2(p, f, a, b, D, n, h);

plot(X, Y)
title('Різницевий метод 2-го порядку'), xlabel('x'), ylabel('u(x)');
legend('y', 'u(x)', 'Location', 'Best'), grid on;
```

Warning: Ignoring extra legend entries.



```
function [X, Y] = m_grid2(pfun, ffun, a, b, D, n, h)
   X = linspace(a, b, n);
    n1 = n - 1; hh = h .* h; h2 = 2 .* h;
   maxIter = 100; % максимальна кількість ітерацій
   tol = 1e-6; % критерій зупинки
   Y prev = ones(n, 1);
    for iter = 1:maxIter
       % обчислення коефіцієнтів з урахуванням лінеаризації
       A = ones(n, 1); B = A; C = A; F = A;
       A(1) = 0; C(1) = D(1) .* (2 + hh .* pfun(a)) - D(2) .* h2;
        B(1) = 2 .* D(1); F(1) = D(3) .* h2 + D(1) .* hh .* ffun(a);
        for k = 2: n1
           x = X(k);
           % застосування лінеаризації до ffun
           ffun lin = linearize(ffun, x);
           C(k) = 2 + hh .* pfun(x); F(k) = hh .* ffun_lin;
        end
       A(n) = 2 .* D(4); C(n) = D(4) .* (2 + hh .* pfun(b)) + D(5) .* h2;
        B(n) = 0; F(n) = D(4) .* hh .* ffun(b) + D(6) .* h2;
       % розв'язання СЛАР
        [Y, AL, er] = m_progm(A, C, B, F);
        if er
```

```
[Y, AL] = m_progn(A, C, B, F);
        end
        % перевірка критерію зупинки
        if max(abs(Y - Y_prev)) < tol</pre>
            break;
        end
        Y_prev = Y;
    end
    [Y, AL, er] = m_progm(A, C, B, F);
    if er
        [Y, AL] = m_progn(A, C, B, F);
    end
end
function ffun lin = linearize(ffun, x)
    h = 1e-6; % малий крок для обчислення похідної
   % обчислення похідної за допомогою центральної різницевої формули
    df_dx = (ffun(x + h) - ffun(x - h)) / (2 * h);
   ffun_lin = ffun(x) + df_dx * (x - x); % перший член ряду Тейлора
end
function [y, alfa, err] = m_progm(a, c, b, f)
    n = length(c); err = 0; k = 0;
    while k < n && ~err
        k = k + 1;
        err = err \mid abs(c(k)) < abs(a(k)) + abs(b(k));
    end
    alfa = zeros(1, n); y = alfa;
    if err
        return
    end
    n1 = n - 1;
   % пряма прогонка:
    beta = alfa;
    for k = 1 : n1
        j = k + 1; z = c(k) - a(k).* alfa(k);
        alfa(j) = b(k) . / z; beta(j) = (f(k) + a(k) .* beta(k)) . / z;
    end
   % зворотна прогонка:
   y(n) = (f(n) + a(n) .* beta(n)) ./ (c(n) - a(n) .* alfa(n));
    for k = n1 : -1 : 1
        j = k+1; y(k) = alfa(j) .* y(j) + beta(j);
    end
end
```

```
function [y, alfa] = m_progn(a, c, b, f)
    n = length(c); n1 = n - 1;
    alfa = zeros(1, n); y = alfa;
    beta = alfa; ka = ones(1, n); te = alfa;
    C = c(1); A = a(2); F = f(1); Q = f(2);
    for k = 1 : n1
        j = k + 1;
        if abs(C)<= abs(b(k))</pre>
            alfa(j) = b(k) ./ C; beta(j) = F ./ C;
            C = c(j) - A .* alfa(j); F = Q + A .* beta(j);
            te(j) = ka(k); ka(j) = j;
            if k ~= n1
                j = j + 1; A = a(j); Q = f(j);
            end
        else
            alfa(j) = C ./ b(k); beta(j) = -F ./ b(k);
            C = c(j) .* alfa(j) - A; F = Q - c(j) .* beta(j);
            te(j) = j; ka(j) = ka(k);
            if k ~= n1
                j1 = j; j = j + 1;
                A = a(j) .* alfa(j1); Q = f(j) + a(j) .* beta(j1);
            end
        end
    end
   % зворотня прогонка:
   y(ka(n)) = F ./ C;
    for k=n1 : -1 : 1
        j = k + 1; y(te(j)) = alfa(j) .* y(ka(j)) + beta(j);
    end
end
```