Difference methods for solving parabolic equations

Постановка задачі. Використовуючи *різницевий сітковий метод* розв'язати крайову задачу

$$\begin{cases} \frac{\partial U(x,t)}{\partial t} = \frac{\partial^2 U(x,t)}{\partial x^2} + f(x,t), & 0 < x < l, \quad 0 < t < T; \\ U(x,0) = U O(x), & 0 \le x \le l; \\ c_1 U(0,t) + d_1 \frac{\partial U(0,t)}{\partial x} = \varphi_1(t), & c_2 U(l,t) + d_2 \frac{\partial U(l,t)}{\partial x} = \varphi_2(t), & 0 \le t < T. \end{cases}$$

$$(6.1)$$

Тут введено позначення:

Taks 1

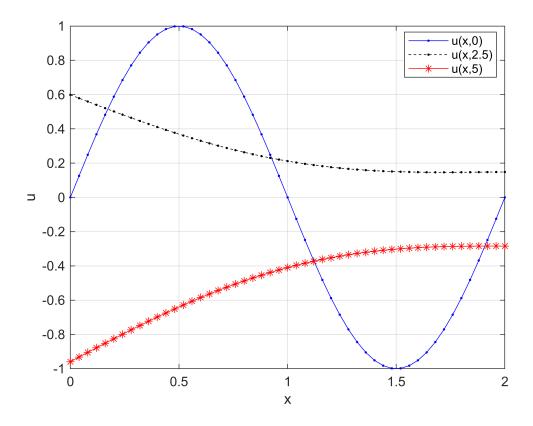
<u>**п.1.**</u> Програмне забезпечення для розв'язання модельної крайової задачі (7.15) за допомогою явної схеми модифікувати для розв'язання задачі індивідуального завдання по ЛР № 6 та побудувати графіки наближеного розв'язку при t = 0, T/2, T.

```
% параметри модельної задачі : l=2; c1=1; d1=0; c2=0; d2=1;

% параметри різницевої схеми : N=51; N1=N-1; h=1/N1; x=0:h:1; x(N)=1; tau=2e-4; M=25000;

% обчислення додаткових констант (з урахуванням крайових умов) : gam=tau./(h.*h); D2=2.*h./d2;
```

```
% формування початкових умов при t=0 :
Y = zeros(N, 1);
for k=1:N
    Y(k)=1r6_u0(x(k));
Y0=Y; % запам'ятовуємо для побудови графіку розв'язку в t=0
for j=1:M
    % знаходження наближеного розв'язку Y(:) на черговому шарі t=t(j) :
    t=(j-1).*tau;
    t1=t+0.5.*tau;
    yc=Y(1);
    Y(1)=lr6_fi1(t+tau);
    for k=2:N1
        yl=yc; yc=Y(k);
        Y(k)=yc+gam.*(yl-2.*yc+Y(k+1))+tau.*lr6_f(x(k),t1);
    end
    yl=yc; yc=Y(N); yr=yl+D2.*lr6_fi2(t);
    Y(N) = yc + gam.*(yl - 2.*yc + yr) + tau.*lr6_f(l,t1);
```



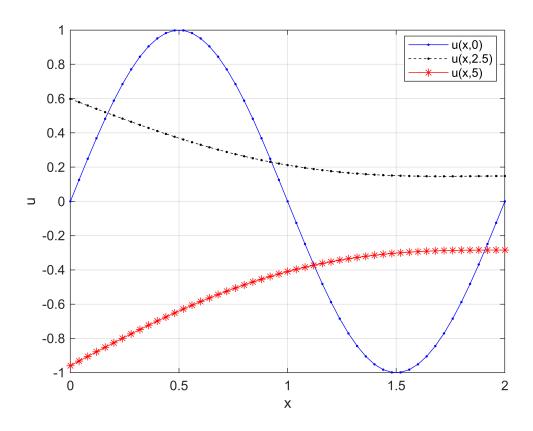
Taks 2

<u>п.2.</u> Програмне забезпечення для розв'язання модельної крайової задачі (7.15) за допомогою неявної схеми модифікувати для розв'язання задачі індивідуального завдання по ЛР № 6 та побудувати графіки наближеного розв'язку при t = 0, T/2, T.

```
% параметри задачі :
l=2; c1=1; d1=0; c2=0; d2=1;
% параметри різницевої схеми :
N=51; N1=N-1; h=1/N1; x=0:h:l; x(N)=1;
tau=1e-2; M=500;
sigma=0.5;
```

```
% обчислення додаткових констант (з урахуванням крайових умов) : gam=tau./(h.*h); gs=gam.*sigma; gs2=2.*gs; s1=1-sigma; gs1=gam.*s1; ck=1+gs2; ckj=1-2.*gs1; D2=2.*h./d2; D2gs=gs.*D2;
```

```
% формування початкових умов при t=0 і матриці СЛАР :
A = zeros(N, 1); B = zeros(N, 1); C = zeros(N, 1);
for k=1:N
    Y(k)=1r6_u0(x(k));
    A(k)=gs; C(k)=ck; B(k)=gs;
end
A(1)=0; C(1)=1; B(1)=0; % враховуємо крайові умови при x=0
A(N)=gs2; B(N)=0; % враховуємо крайові умови при x=1
Y0=Y; % запам'ятовуємо для побудови графіку розв'язку в t=0
for j=1:M
    % знаходження наближеного розв'язку Y(:) на черговому шарі t=t(j) :
    t=j.*tau;
    t1=t-0.5.*tau;
    % формування правої частини СЛАР :
    F(1)=1r6 fi1(t);
    for k=2:N1
        F(k)=gs1.*(Y(k-1)+Y(k+1))+ckj.*Y(k)+tau.*lr6_f(x(k),t1);
    end
    F(N)=gs1.*(2.*Y(N-1)+D2.*lr6 fi2(t-tau))+ckj.*Y(N)
+tau.*lr6_f(l,t1)+D2gs.*lr6_fi2(t);
    % розв'язок СЛАР, знаходження Y(:):
    [Y,alfa,err]=m_progm(A,C,B,F);
    if j*2==M
        Y1=Y; % запам'ятовуємо для побудови графіку розв'язку в t=M*tau/2
    end
end
% побудова графіків розв'язку при t=0, M*tau/2, M*tau:
t=M.*tau; t1=t./2; T1=num2str(t1); T=num2str(t);
plot(x,Y0,'b.-',x,Y1,'k.--',x,Y,'r*-');
xlabel('x');
ylabel('u');
legend('u(x,0)',strcat('u(x,',T1,')'),strcat('u(x,',T,')'),'Location','Best');\\
grid on;
```



```
function [y, alfa, err] = m_progm(a, c, b, f)
    n = length(c); err = 0; k = 0;
   while k < n && ~err
       k = k + 1;
       err = err \mid abs(c(k)) < abs(a(k)) + abs(b(k));
    end
    alfa = zeros(1, n); y = alfa;
    if err
        return
    end
    n1 = n - 1;
   % пряма прогонка:
    beta = alfa;
    for k = 1 : n1
       j = k + 1; z = c(k) - a(k).* alfa(k);
       alfa(j) = b(k) ./ z; beta(j) = (f(k) + a(k) .* beta(k)) ./ z;
    end
   % зворотна прогонка:
   y(n) = (f(n) + a(n) .* beta(n)) ./ (c(n) - a(n) .* alfa(n));
    for k = n1 : -1 : 1
        j = k+1; y(k) = alfa(j) .* y(j) + beta(j);
    end
end
```

```
function f=lr6_f(x,t)
   % Функція f(x,t)
   f=(1 - x/2)*(cos(t) - x*sin(t));
end
function u=lr6_u0(x)
   % Функція u0(x)
    u=sin(pi.*x);
end
function fi1=lr6_fi1(t)
   % Функція fi1(t)
    fi1=sin(t);
end
function fi2=lr6_fi2(t)
   % Функція fi2(t)
    fi2=0;
end
```