1. Preliminares

1.1. Normas

Sea V un espacio vectorial, $x, y, z \in V, \lambda \in \mathbb{R}$

■ Un **producto escalar** es una función $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \to \mathbb{R}$ que cumple:

$$\begin{split} \langle \lambda x, y \rangle &= \lambda \langle x, y \rangle & \qquad \langle x + y, z \rangle = \langle x, z \rangle + \langle y, z \rangle \\ \langle x, y \rangle &= \langle y, x \rangle & \qquad \langle x, x \rangle \geq 0, \ \langle x, x \rangle = 0 \iff x = \vec{0}_V \end{split}$$

 \blacksquare Una **norma** es una función $\|\cdot\|:V\to R$ que cumple:

$$||x|| \ge 0, \ ||x|| = 0 \iff x = \vec{0}_V$$

 $||\lambda v|| = |\lambda| \, ||v|| \qquad ||x + y|| \le ||x|| + ||y||$

 $\bullet \ \|\cdot\|$ cumple la identidad del paralelogramo

$$\left\| \frac{x+y}{2} \right\|^2 + \left\| \frac{x-y}{2} \right\|^2 = \frac{\|x\|^2 + \|y\|}{2}$$

si y solo si procede producto escalar dado por la **identidad de polarización**

$$4\langle x, y \rangle = \|x + y\|^2 - \|x - y\|^2$$

Se dice que esta es una norma euclídea.

- Un espacio normado es un par $(V, \|\cdot\|_V)$
- \blacksquare Una **p-norma** es una norma $\left\|\cdot\right\|_p:\mathbb{R}^n\to R$ definida con

$$\|(x_1,\ldots,x_n)\|_p = \left[\sum_{j=1}^n x_j^p\right]^{\frac{1}{p}}$$

- El **exponente conjugado** de p es p' y cumple $\frac{1}{p} + \frac{1}{p'} = 1$. Es único y si p = 1 entonces $p' = \infty$ y viceversa
- La norma euclidea que procede del producto escalar estándar es la p-norma de orden 2. 2 es el único número que tiene como conjudago a sí mismo
- Las p-normas cumplen las desigualdades de Young, Hölder y Minkowski:

$$\begin{split} a,b > 0 &\implies \frac{a^p}{p} + \frac{b^{p'}}{p'} \\ x,y \in \mathbb{R}^n &\implies \langle x,y \rangle \leq \|x\|_p \, \|y\|_{p'} \\ x,y \in \mathbb{R}^n &\implies \|x+y\|_p \leq \|x\|_p + \|y\|_p \end{split}$$

1.2. Espacios métricos

Sea $X \neq \emptyset$ conjunto y sean $x, y, z \in X$

■ Un espacio métrico es un par (X, d) donde la función d: $X \times X \to \mathbb{R}$ es una distancia que cumple:

$$d(x,y) \geq 0, \ d(x,y) = 0 \iff x = y$$

$$d(x,y) = d(y,x) \qquad d(x,z) \leq d(x,y) + d(y,z)$$

- Si $E \subset X$, $E \neq \emptyset$ entonces la restricción $d_E : E \times E \to \mathbb{R}$ define una distancia
- Si $E \subset \mathbb{R}^n = X$ no vacío, no necesariamente subespacio, entonces $\|x-y\|_E$ define una distancia en E

1.3. Sucesiones

- Una sucesión $\{x_n\} \subset X$ es de Cauchy $\iff \forall \varepsilon > 0, \exists N_{\varepsilon}$ tal que $n, m \geq N_{\varepsilon} \implies d(x_n, x_m) < \varepsilon$
 - (X, d) completo $\iff \{x_n\}$ de Cauchy $\implies \{x_n\}$ convergente
- Una sucessión $\{x_n\} \subset X$ es convergente a $L \in X \iff \forall \varepsilon > 0, \exists N_{\varepsilon} \text{ tal que } n \geq N_{\varepsilon} \implies d(x_n, L) < \varepsilon$
 - $\{x_n\}$ convergente $\implies \{x_n\}$ de Cauchy
 - Si el límite lím $_{n\to\infty} x_n = L$ existe entonces es único

1.4. Aplicaciones lineales. Normas equivalentes.

- Una aplicación lineal es acotada $L \in \mathcal{L}(E, F)$ si cumple alguna de
 - L es continua en $\vec{0}_E$
 - L es continua $\forall x \in E$
 - $\forall x \in E, \exists M \mid ||x||_E \leq 1 \implies ||L(v)||_F \leq M$
- $\|\cdot\|_A$ domina a $\|\cdot\|_B$ \iff $\exists 0 < c < \infty$ tal que $\forall x \in E, \ \|x\|_B \le c \|x\|_A$
- $\|\cdot\|_A$, $\|\cdot\|_B$ son equivalentes $\iff \exists 0 < c, C < \infty$ tales que $\forall x \in E, \ c \|x\|_A \le \|x\|_B \le C \|x\|_A$. Entonces,
 - Definen los mismos abiertos y cerrados.
 - En \mathbb{R}^n todas las normas son equivalentes.

1.5. Topología

Sea (X,d) un espacio métrico, $E \subset Y \subset X, \ a,x,y \in X, \ r \in \mathbb{R}$

- La **bola abierta** de radio r y centro a es el conjunto $B_r(a) = B(a;r) = \{x \in X \mid d(x,a) < r\}$
- La **bola cerrada** de radio r y centro a es el conjunto $\overline{B}_r(a) = \overline{B}(a;r) = \{x \in X \mid d(x,a) \le r\}$
- E es abierto $\iff \forall e \in E, \exists r > 0 \mid B_r(e) \subset E$
 - La unión arbitrara de abiertos es un abierto
 - La intersección finita de abiertos es un abierto
 - Dado $x \in X$, un **entorno abierto** de x es cualquier abierto $U \mid x \in U$.
 - U es abierto $\iff U = \bigcup B_r(x)$
- E es **cerrado** si $E^{\complement} = X \setminus E$ es un abierto
 - La intersección arbitraria de cerrados es un cerrado
 - La unión finita de cerrados es un cerrado
- E abierto relativo de $Y \iff \exists E' \mid E = Y \cap E'$ y E' es abierto en X (análogo para cerrados)
 - E abierto relativo en $Y \implies E$ abierto en (Y, d_Y)
- El interior int $E = \{x \in X \mid \exists r > 0, B_r(x) \subset E\}$
- El exterior ext $E = \{x \in X \mid \exists r > 0, B_r(x) \cap E = \emptyset\}$
- El cierre, clausura o adherencia $\overline{E} = \{x \in X \mid \forall r > 0, B_r(x) \cap E \neq \emptyset\} = \{L \in X \mid \{a_n\} \subset E \text{ converge a } L\}$
 - $E \text{ cerrado} \iff E = \overline{E}$

- E denso $\iff \overline{E} = X$. Tanto \mathbb{Q} como $\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$ son densos en \mathbb{R}
- La frontera $\partial E = \{x \in X \mid \forall r > 0, B_r(x) \cap E \neq \emptyset \land B_r(x) \cap E^{\complement} \neq \emptyset\} = \{x \in X \mid x \notin \text{ int } E \land x \notin \text{ ext } E\}$
- Los puntos de acumulación $E' = \{x \in X \mid \forall r > 0, B_r(x) \cap E \setminus \{x\} \neq \emptyset\}$
 - $\overline{E} = E \cup E'$
- Un punto $x \in E$ es aislado $\iff \exists r > 0 \mid B_r(x) \cap E = \{x\}$
 - si $\forall x, \ x \in E \implies x$ aislado entonces E es **discreto** y $\{x\}$ abierto relativo de E
- (X, d) de **Banach** \iff X es e.v., d es una norma y X completo
- E es compacto en $(X, d) \iff$
 - $\{x_n\} \subset E \implies \exists \{x_{n_k}\} \subset \{x_n\}$ subsucesión convergente con límite en K
 - Todo recubrimiento $\{U_i\}$ por abiertos de K tiene una subfamilia finita que también recubre a K
- Propiedades de compactos
 - \bullet E compacto \implies K es cerrado y acotado
 - \bullet en (X,d), X compacto \Longrightarrow (X,d) completo
- Un camino es una aplicación continua $\alpha:I\subset\mathbb{R}\to X$ con I un intervalo
- E es **conexo por caminos** $\iff \forall p,q \in E, \exists \alpha(t) : [0,1] \to E$ un camino tal que $\alpha(0) = p \land \alpha(1) = q$
- E es **conexo** (por abiertos) $\iff \nexists A, B \subset X \mid A \cap B = \emptyset \land (E \cap A) \cup (B \cap E) = E$
- E es **conexo** (por abiertos relativos) $\iff \forall A, B$ abiertos en E con $A \cap B = \emptyset \land A \cup B = E \implies (A = \emptyset \land B = E) \lor B = \emptyset \land A = E)$
 - Equivalentemente, E conexo $\iff \nexists A, B$ abiertos en E con $A \cap B = \emptyset \land E = A \cup B$
- E es **convexo** $\iff \forall x, y \in E \implies [x, y] = \{tx + (1-t)y \mid t \in [0, 1]\} \subset E$

1.6. Continuidad

Sean $(X, d_X), (Y, d_Y)$ espacios métricos, $f: X \to Y$ una función

- f es **continua** en $a \in X \iff \forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0$ tal que $f(B_{\delta}(a)) \subset B_{\varepsilon}(f(a))$. Equivalentemente, f continua en $a \iff \forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0$ tal que $d_X(x,a) < \delta \implies d_Y(f(x), f(a)) < \varepsilon$.
- f continua en $X \iff$
 - f continua en $x, \forall x \in X$
 - $\forall V \subseteq Y, \ V$ abierto de $Y \implies f^{-1}(V)$ abierto de X
 - $\forall V \subseteq Y, \ V$ cerrado de $Y \implies f^{-1}(V)$ cerrado de X
 - $\forall \{x_n\} \subset X, \{x_n\} \to x_0 \implies \{f(x_n)\} \to f(x_0)$
- f uniformemente continua $\iff \forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0$ tal que $d_X(x, x') \leq \delta \implies d_Y(f(x), f(x')) \leq \varepsilon$
 - Si (X, d) es compacto entonces f continua en $X \implies f$ uniformemente continua

- ullet Si f es uniformemente continua entonces se pueden intercambiar límite y derivada
- Si f es composición de funciones continuas entonces es continuas. Las fórmulas elementales son continuas.

2. Diferenciabilidad

Sean E, F espacios normados, $x_0 \in E, U \subset E$ entorno abierto de x_0 . $f: U \to F$ es **diferenciable** en $x_0 \iff \exists T \in \mathcal{L}(E, F)$ tal que

$$\lim_{h \to \vec{0}_E} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0) - Th}{\|h\|} = \vec{0}_F$$

- T existe $\implies T$ única y la llamamos **diferencial** de f en x_0 y se denota $(df)_{x_0}$
- f diferenciable en $x_0 \implies f$ continua en x_0
- toda $T \in \mathcal{L}(E, F)$ es diferenciable en todo punto y coincide con sus diferenciales
- f constante $\implies f$ es diferenciable en todo punto y su diferencial $(df)_{x_0}$ es nula
- La linealidad: $(f+g)_{x_0} = (df)_{x_0} + (dg)_{x_0}$
- La regla del producto: $(d(f \cdot g))_{x_0} = (df)_{x_0}g(x_0) + f(x_0)(dg)_{x_0}$
- La regla de la cadena: $(d(g \circ f))_{x_0} = (dg)_{f(x_0)}(df)_{x_0}$
- La derivada respecto de un vector $v \in E$ en el punto $x_0 \in E$ es $D_v f(x_0) = \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} f(x_0 + tv)$
 - Si ||v|| = 1 entonces la derivada se llama direccional
 - Si $v = e_j \in \{e_1, \dots, e_n\}$ la base estándar de \mathbb{R}^n , entonces $D_{e_j} f(x_0) = \frac{\partial}{\partial x_j} \Big|_{x_0} f = D_j f(x_0)$ es la j-ésima derivada parcial
- La composición de funciones diferenciables es diferenciable. Ojo con aplicar las reglas de derivación a cosas que no son números reales (p.e. en matrices no funcionan).
- Condiciones de diferenciabilidad de $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ en x_0 :
 - 1. Las derivadas parciales $\partial_{x_j} f(x_0)$ existen
 - 2. El único candidato posible a diferencial $(df)_{x_0}$ es la aplicación lineal dada por la **matriz jacobiana** de $m \times n$

$$Df_{x_0} := \left(\left| \partial_{x_1} f(x_0) \right| \dots \right| \left| \partial_{x_n} f(x_0) \right| \right)$$

- 3. Df_{x_0} cumple la definición de diferenciabilidad
- El **gradiente** ∇f es el jacobiano de una función escalar $(f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R})$. Es un vector fila.
- \blacksquare El **Jacobiano** es det Df
- Una función vectorial es diferenciable ⇔ son diferenciables todas sus funciones componentes
- El **Hessiano** es la matriz simétrica de las derivadas se segundas

$$\operatorname{Hess} f = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1} & \cdots & \frac{\partial^2}{\partial x_n \partial x_n} \end{pmatrix}$$

■ El Laplaciano $\Delta f = \text{traza Hess } f$

2.1. Tipos de aplicaciones

Sean E, V e.v, sea $f: E \to F$

- f es convexa $\iff \forall x, y \in E, t \in [0, 1], f(tx + (1 t)y) \le tf(x) + (1 t)f(y)$
- Sean x_1, \ldots, x_n . Un punto x es **combinación convexa** de $x_1, \ldots, x_n \iff x = t_1 x_1 + \cdots + t_n x_n \text{ con } \sum t_i = 1 \land t_i \ge 0$.

Sean $(X, d_X), (Y, d_Y)$ espacios métricos, sea $f: X \to Y$

• f es de Lipschitz $\iff \exists K > 0$ tal que

$$d_Y(f(x), f(x')) \le K d_X(x, x'), \quad \forall x, x' \in X$$

- Toda aplicación de Lipschitz es continua.
- f es contractiva \iff f es de Lipschitz con $K < 1 \land$ dominio y codomino coinciden, distancias incluidas $(f : (X, d_X) \to (X, d_X))$
- f es inyectiva $\iff \forall x, x' \in X, f(x) \neq f(x') \implies x \neq x'$
- f es coerciva $\iff \exists \lambda > 0$ tal que

$$d_Y(f(x), f(x')) \ge \lambda d_X(x, x'), \quad \forall x, x' \in X$$

• f coerciva $\implies f$ inyectiva

3. Teoremas gordos

Teorema (de la función inversa). Sea $(\mathbb{V}, \|\cdot\|)$ un espacio de Banach. Sean $U_0 \in \mathbb{V}$ un abierto y $f: U_0 \to V$ una función de clase C^1 . Si en $x_0 \in U_0$ la diferencial $L = (df)_{x_0}$ es invertible (e.d. L es lineal acototada, biyectiva y con inversa L^{-1} también acotada) entonces existen abiertos U, V con $x_0 \in U, y_0 \in V, f(x_0) = y_0$ tales que f es biyectiva de U a V. Además, en ese caso la inversa $f^{-1}: V \to U$ es diferenciable en y_0 y $(df^{-1})_{y_0} = [(df)_{x_0}]^{-1}$.

E. Hernandis, 27 de noviembre de 2018 a las 10:24