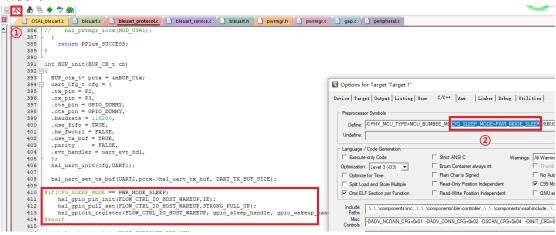
BLE_UART SDK 测试说明

一、软件

1、UART 的 TX、RX 初始化为 P2、P3 脚,波特率为 115200(如下图)。 若需修改初始化引脚、波特率等可在 BUP_init 函数中修改。

```
int BUP_init(BUP_CB_t cb)
∃ {
   BUP ctx t* pctx = &mBUP Ctx;
  uart_Cfg_t cfg = {
   .tx_pin = P2,
   .rx_pin = P3,
   .rts_pin = GPIO_DUMMY,
   .cts pin = GPIO DUMMY,
   .baudrate = 115200,
   .use_fifo = TRUE,
   .hw_fwctrl = FALSE,
   .use_tx_buf = TRUE,
               = FALSE,
   .parity
   .evt_handler = uart_evt_hdl,
   hal uart init(cfg, UART1);
   hal_uart_set_tx_buf(UART1,pctx->hal_uart_tx_buf, UART_TX_BUF_SIZE);
 #if(CFG SLEEP MODE == PWR MODE SLEEP)
     hal_gpio_pin_init(FLOW_CTRL_IO_HOST_WAKEUP,IE);
hal_gpio_pull_set(FLOW_CTRL_IO_HOST_WAKEUP,STRONG_PULL_UP);
     hal_gpioin_register(FLOW_CTRL_TO_HOST_WAKEUP, gpio_sleep_handle, gpio_wakeup_handle);
#endif
```

2、可以通过下图的①、②步骤设定宏 CFG_SLEEP_MODE=PWR_MODE_SLEEP 允许系统进入休眠模式或 CFG_SLEEP_MODE=PWR_MODE_NO_SLEEP 不允许系统进入休眠模式。



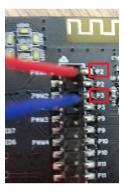
```
#if(CFG_SLEEP_MODE == PWR_MODE_SLEEP)
   hal_gpio_pin_init(FLOW_CTRL_IO_HOST_WAKEUP,IE);
   hal_gpio_pull_set(FLOW_CTRL_IO_HOST_WAKEUP,STRONG_PULL_UP);
   hal_gpioin_register(FLOW_CTRL_IO_HOST_WAKEUP, gpio_sleep_handle, gpio_wakeup_handle);
#endif
```

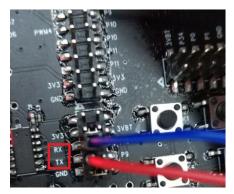
当允许系统进入休眠模式时,UART会进入休眠模式,此时若要从 UART 发送数据到 BLE需要配置唤醒脚(如上图)上拉;当需要 UART 发送数据时需将唤醒脚接地,即将 FLOW_CTRL_IO_HOST_WAKEUP 接地从而将 UART 从休眠模式唤醒。唤醒脚为 P14,若需要修改可通过宏定义 FLOW_CTRL_IO_HOST_WAKEUP 修改唤醒脚,如下图:

```
#define FLOW_CTRL_IO_HOST_WAKEUP P14
```

二、硬件

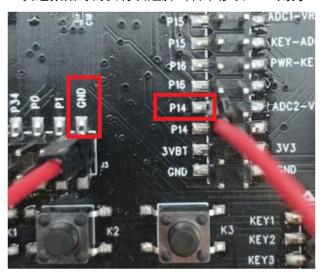
1、若 UART 的 TX、RX 初始化引脚未修改,且使用伦茨开发板做验证则接线如下图: P2<——>TX、P3<——>RX





若未使用开发板,则需将 P2 接到串口模块的 RX, P3 接到串口模块的 TX。 注:测试时 IC 需供电,串口模块需共地。

2、若 CFG_SLEEP_MODE=PWR_MODE_SLEEP 即允许系统进入休眠模式,当需要从串口发送数据时需要将唤醒脚(若未修改 SDK 则为 P14)接地,开发板如下图:

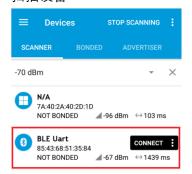


三、APP

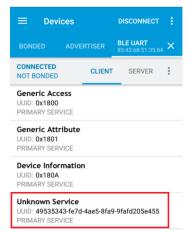
1、测试 APP 可使用 nRF Connect



2、扫描设备



3、连接设备



4、传输数据

