## 02-F1 归并排序

## #数据结构邓神

归并排序: 构思

• C.B.A(基于比较多排序算法)都存在一个时间时间下界 Ω(nlogn)

是否有一个算法在最坏的情况下也只需要nlogn时间呢? 归并排序



//向量与列表通用

//J. von Neumann, 1945

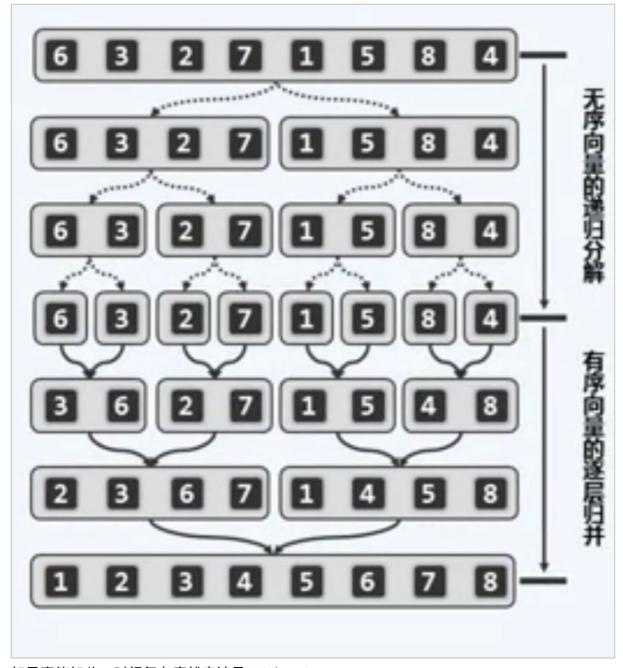
序列一分为二 //0(1)

子序列递归排序 //2 × T(n/2)

合并有序子序列 //0(n)

归并排序图解





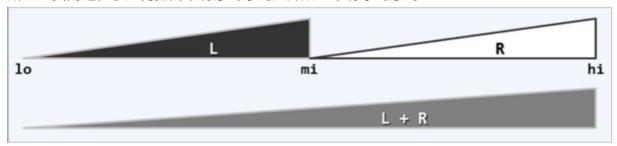
如果真能如此,时间复杂度就应该是 O(nlogn)

那么如何进行呢

我们首先来看分

这个应该是递归的问题,应该不难

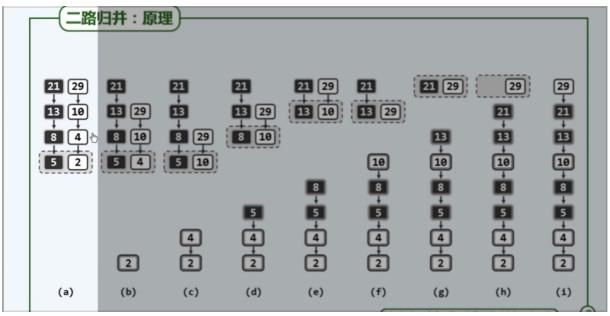
所以主要问题在于如何把两个有序的序列归并成一个有序的序列



归并排序: 主要算法

```
template <typename T> void Vector<T>::mergeSort(Rank lo,Rank hi){
    // 递归基
    if(lo - hi < 2) {
        return; // 一个元素必然有序
    }
    int mi = (lo + hi) >> 1; // 中点为界限
    mergeSort(lo,mi); // 对前半段进行归并排序
    mergeSoet(mi,hi); // 对后半段进行归并排序
    merge(lo,mi,hi); // 归并
}
```

## 归并算法: 实例



两列代表两组有序的序列

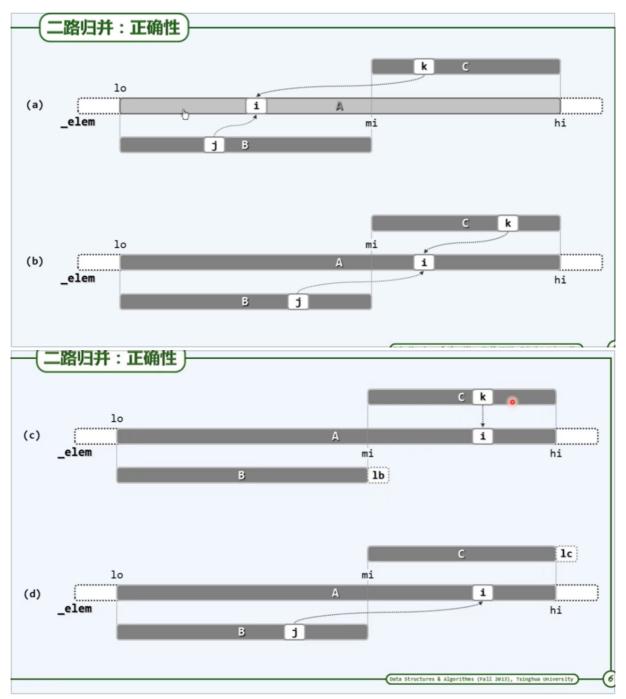
我们每次从灰色框框中取出更小的元素

所以一共只需要比较 minLen 次

二路归并算法:基本实现

```
template <typename T> void Vector<T>::merge(Rank lo,Rank hi){
   T* A = _elem + lo; // 合并后的向量为 A[0,hi-lo) = _elem[lo,hi)
   Rank lb = mi - lo;
   T* B = new T[lb]; // 前子向量B[0,lb) = _elem[lo,mi)
   for (Rank i = 0; i < lo; ++i) { // 复制前子向量B
       B[i] = A[i];
   }
   Rank lc = hi-mi;
   T* C = _elem + mi; // 后子向量C[0,lc) = _elem[mi,hi]
   for (Rank i = 0, j = 0, k = 0; (j < lb) || (k < lc);) { // B[j],C[k]中的小的
部分转换为A的末尾
       if(j < lb && (lc < k || (B[j] <= c[k]))){ // c[k]空 或者 不小
         // j < lb j没有到底, 就是没有出完
           A[i++] = B[j++];
       if(k < lc && (lb <= j || (c[k] < B[j]))){ // B[j]空 或者更大
           A[i++] = C[k++];
       }
   delete [] B;
}
```

#### 二路归并:正确性



C:情况其实可以提前退出,因为C其实是本身引用但是为了与D相统一,所以还是继续保持移动,其实是自己朝自己移动但是D的情况是必须移动!

基于上述理论可以进行一定的简化

## 二路归并简化版本

```
template <typename T> void Vector<T>::merge(Rank lo,Rank hi){
    T* A = _elem + lo; // 合并后的向量为 A[0,hi-lo) = _elem[lo,hi)
    Rank lb = mi - lo;
    T* B = new T[lb]; // 前子向量B[0,lb) = _elem[lo,mi)
    for (Rank i = 0; i < lo; ++i) { // 复制前子向量B
```

# 二路归并: 复杂度版本