



Hochschule
Zittau/Görlitz
UNIVERSITY OF APPLIED SCIENCES

Hochschule Zittau/Görlitz
Fakultät Elektrotechnik-Informatik

Belegarbeit Bildverarbeitung und Mobile Roboter

bei

Prof. Bischoff und Prof. Böhm
Hochschule Zittau/Görlitz

Autonom fahrender Roboter mit Straßenschildererkennung.

Dominik Bitterlich
Hochschule Zittau/Görlitz
Matr.-Nr.: 203359

Alexander Häse
Hochschule Zittau/Görlitz
Matr.-Nr.: 42670

Daniel Richter
Hochschule Zittau/Görlitz
Matr.-Nr.: 202901

Tom Schumann
Hochschule Zittau/Görlitz
Matr.-Nr.: 207329

9. Juli 2014

Inhaltsverzeichnis

Selbstständigkeitserklärung	2
1 Einleitung	3
2 Kommunikation zwischen Raspberry Pi und Lego EV3	4
Quellenverzeichnis	5
Abbildungen	6

Hiermit erklären wir, dass wir diese Arbeit selbstständig verfasst und keine anderen als die angegebenen Quellen und Hilfsmittel benutzt haben. Diese Arbeit wurde bisher auch keiner anderen Prüfungsbehörde vorgelegt und auch noch nicht veröffentlicht.

Görlitz, den 9.7.2014

Dominik Bitterlich

Alexander Häse

Daniel Richter

Tom Schumann

1 Einleitung

2 Kommunikation zwischen Raspberry Pi und Lego EV3

Quellenverzeichnis

- [1] https://developers.google.com/apps-script/articles/bigquery_tutorial
- [2] <https://developers.google.com/apps-script/overview>
- [3] <https://developers.google.com/bigquery/docs/overview>
- [4] <https://developers.google.com/bigquery/docs/dataset-gsod>
- [5] <ftp://ftp.ncdc.noaa.gov/pub/data/inventories/ISH-HISTORY.TXT>
- [6] <https://en.wikipedia.org/wiki/BigQuery>

Abbildungen