

labo

May 11, 2022

```
[1]: from IPython.display import Markdown as md
import scipy.io as sio
import matplotlib.pyplot as plt
import matplotlib
import numpy as np
import glob
from scipy.io import loadmat
import pandas as pd
from scipy import signal
from scipy.ndimage import convolve1d
from scipy.signal import find_peaks
from sympy import *
matplotlib.rcParams['figure.figsize'] = (20, 10)
```

0.0.1 Python Notebook di Davide Scarrà

Costituzione: 1. tema 2. (titolo) 3. cognome nome 4. (collaboratori) 5. introduzione: ambito in cui ci siamo mossi, argomento che abbiamo trattato. 5 righe 6. obbiettivi: cosa volevo fare 7. metodi/algoritmi: misto di testo e codice 8. analisi sperimentale: scelgo una batteria di dati e faccio una analisi dei risultati che ottengo rispetto a 9. conclusioni: ho fatto questo e ha funzionato, ho fatto questo e non ha funzionato 10. fonti

zip: - notebook - stampa pdf - (estensioni di codice)

1 Titolo: Confronto tra pazienti e soggetti sani

1.1 Tema: Gait Analysis



Introduzione: Il dataset analizzato nel notebook contiene misurazioni della posizione di alcuni punti della gamba durante la camminata in soggetti sani e pazienti. Nello specifico le colonne a coppie indicano, per ogni frame, rispettivamente la posizione sulle x e la posizione sulle y dei punti della gamba. I punti della gamba sono: anca,

ginocchio, caviglia e piede

1.2 Obbiettivi.

1. Pulizia dei segnali da interferenze:
 - Interpolazione
 - Passa-basso
 - Mediano
 - Gaussiano
2. Creazione di una gif rappresentante il movimento della gamba del paziente.
3. Analisi della differenza tra il numero di passi della gamba sinistra e destra del paziente.
4. Confronto tra pazienti e soggetti sani della distanza tra i passi.
5. Confronto tra pazienti e soggetti sani del tempo in cui il piede rimane poggiato a terra.
6. Analisi dell'altezza dei passi (fallito)

1.3 Carico la matrice

```
[2]: percorso="/home/davide/Documents/FESI"
patient = '522_01_L_joints' # nome del file (senza .mat)
# qui metti il path al file .mat sul tuo pc (compreso .mat)
data = loadmat(
    percorso+"/Pazienti/"+patient+".mat")
data_filter = data[list(data.keys())[-1]]
```

Do' un'occhiata ai grafici

```
[3]: print(data_filter)

[[460.83406177 254.2894195          nan ... 352.5456921  407.80697985
  358.39570636]
 [461.25182124 255.35780747          nan ... 353.23728363 408.42316475
  359.09784197]
 [460.11234146 255.51702517          nan ... 353.48095475 408.52650474
  359.35780276]
 ...
 [          nan          nan          nan ...          nan          nan
  nan]
 [          nan          nan          nan ...          nan          nan
  nan]
 [          nan          nan          nan ...          nan          nan
  nan]]
```

Ci sono parecchi nan, vado a levare solo quelli agli estremi in modo da poter interpolare i valori mancanti.

```
[4]: #funzione per levare nan agli estremi
def nanRem(arr):
    start, end = 0, len(arr)-1
```

```

while(np.isnan(arr[start])):
    start+=1
while(np.isnan(arr[end])):
    end-=1
newarray = np.array(arr[start:end])
return newarray

```

Creo una mtrice contenente i dati puliti.

```

[5]: anca_x = nanRem(data_filter[:,0])
anca_y = nanRem(data_filter[:,1])
ginocchio_x = nanRem(data_filter[:,2])
ginocchio_y = nanRem(data_filter[:,3])
caviglia_x = nanRem(data_filter[:,4])
caviglia_y = nanRem(data_filter[:,5])
piede_x = nanRem(data_filter[:,6])
piede_y = nanRem(data_filter[:,7])

segnali=[anca_x, anca_y, ginocchio_x, ginocchio_y, caviglia_x, caviglia_y,
↳ piede_x, piede_y]

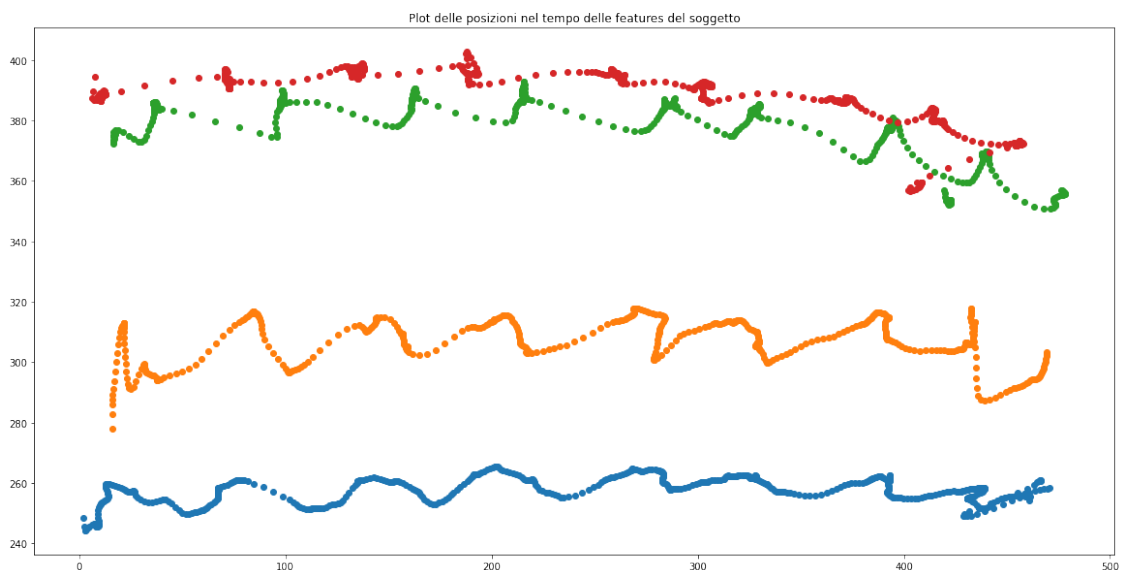
```

Dopo aver diviso in liste le coordinate x e y di ogni punto e dopo aver levato i nan vado a plottare le posizioni nel tempo dei quattro punti della gamba.

```

[6]: plt.title("Plot delle posizioni nel tempo delle features del soggetto")
for i in (0,2,4,6):
    plt.plot_date(segnali[i], segnali[i+1], xdate=False)

```



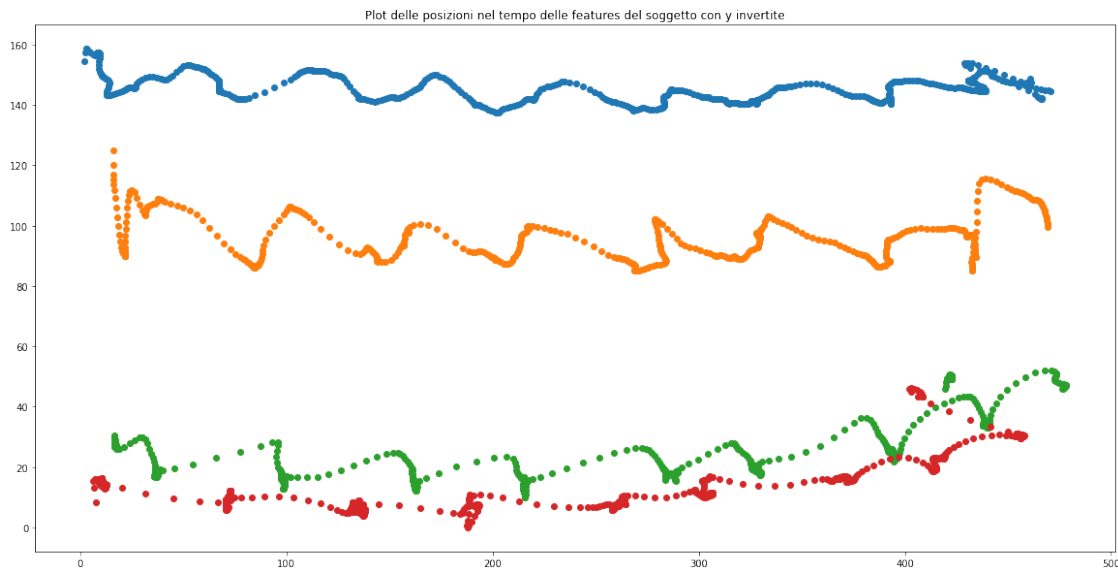
La prima cosa che salta all'occhio è che il grafico è “capovolto” nel senso che il piede è il punto più alto e l'anca quello più basso. Oltre a ciò vi sono dei buchi nelle linee dovuti ai nan che più avanti andrò ad interpolare.

2 Inverto l'asse y:

Semplicemente prendo ogni valore degli array contenenti le y e lo sottraggo al valore massimo globale

```
[7]: def inverti_y(segnali):  
    massimo = max(np.nanmax(segnali[1]), np.nanmax(segnali[3]), np.  
    ↪nanmax(segnali[5]), np.nanmax(segnali[7]))  
    for i in (1,3,5,7):  
        segnali[i]=massimo-segnali[i]
```

```
[8]: inverti_y(segnali)  
  
plt.title("Plot delle posizioni nel tempo delle features del soggetto con y_↪  
    ↪invertite")  
for i in (0,2,4,6):  
    plt.plot_date(segnali[i], segnali[i+1], xdate=False)  
  
plt.show()
```



3 Inverto l'asse x:

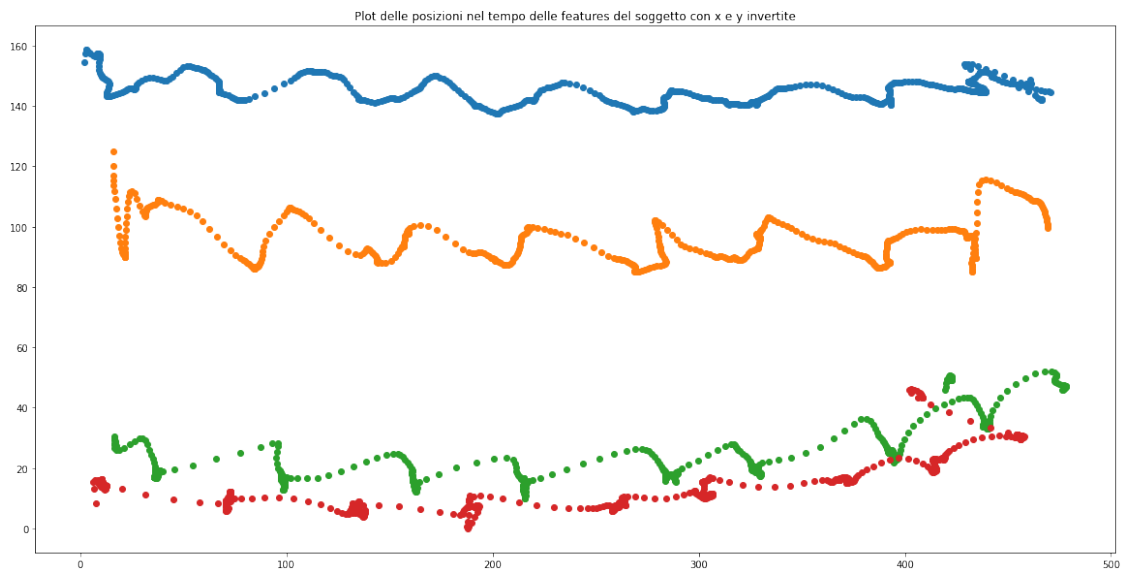
Se la gamba che sto analizzando è la destra, può essere comodo invertire l'asse x per visualizzare gamba sinistra e destra nello stesso modo.

```
[9]: def inverti_x(file, segnali):
    if "R" in file or "dx" in file:
        massimo = max(np.nanmax(segnali[0]), np.nanmax(segnali[2]), np.
↳nanmax(segnali[4]), np.nanmax(segnali[6]))
        for i in (0,2,4,6):
            segnali[i]=massimo-segnali[i]
```

```
[10]: inverti_x(patient, segnali)

plt.title("Plot delle posizioni nel tempo delle features del soggetto con x e y_
↳invertite")
for i in (0,2,4,6):
    plt.plot_date(segnali[i], segnali[i+1], xdate=False)

plt.show()
```



4 Correggo le interferenze con dei filtri

Ora vado a fare un po' di pulizia dei segnali...

Prendo come esempio i valori x dell'anca per far vedere come operano i filtri plottando i risultati intermedi.

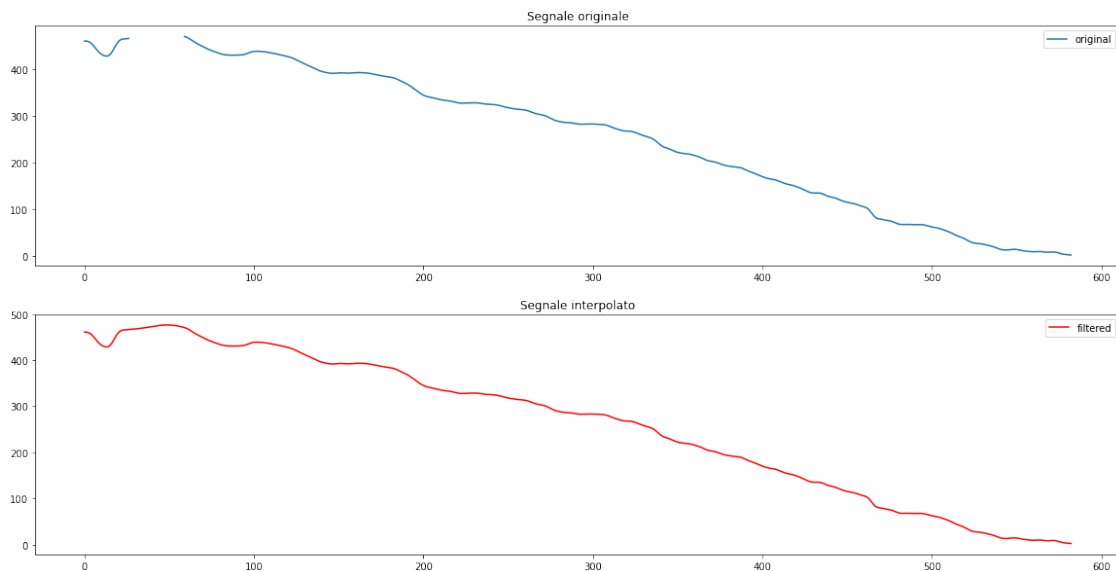
4.1 Interpolazione

Interpolo i valori mancanti con una funzione polinomiale per levare i "buchi" nei grafici.

```
[11]: res=pd.Series(segnali[0]).interpolate(method='polynomial', order=2)
```

```
plt.subplot(211)
plt.title("Segnale originale")
plt.plot(segnali[0])
plt.legend(['original'])
#plt.title('original')
plt.subplot(212)
plt.title("Segnale interpolato")
plt.plot(res, 'r')
plt.legend(['filtered'])

plt.show()
```



4.2 Passa-basso

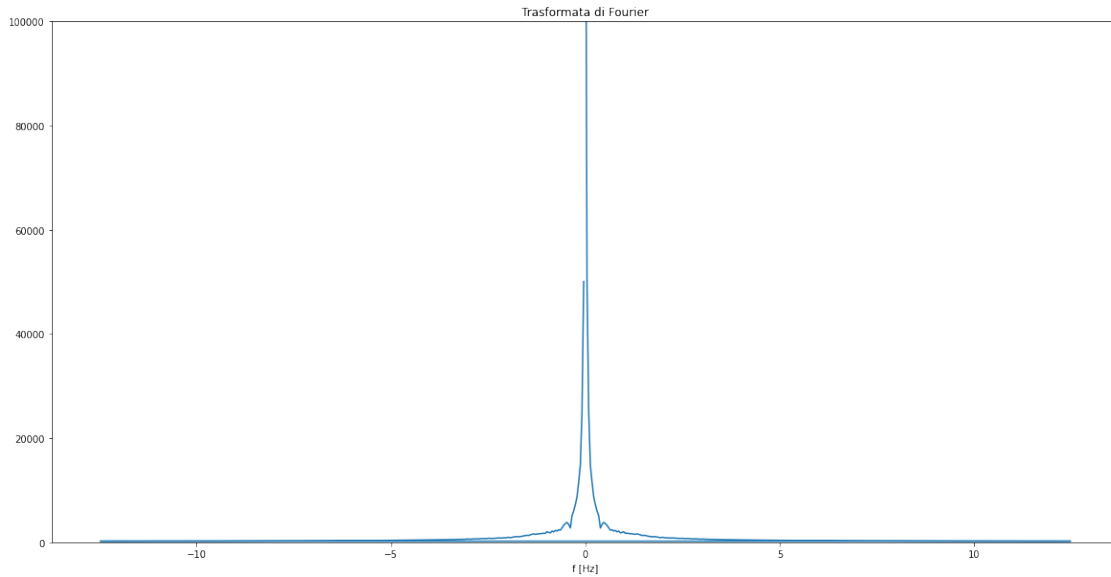
Attraverso un filtro passa-basso elimino i le frequenze maggiori di 12Hz, irraggiungibili dal corpo umano.

Come prima cosa faccio la trasformata di Fourier del mio segnale:

```
[12]: fs = 25
fft_f = np.fft.fft(res)
n = len(fft_f)
freq = np.fft.fftfreq(n, 1/fs)
```

```
plt.title("Trasformata di Fourier")
plt.plot(freq,np.abs(fft_f))
plt.xlabel('f [Hz]')
plt.ylim([-1,100000])
```

[12]: (-1.0, 100000.0)

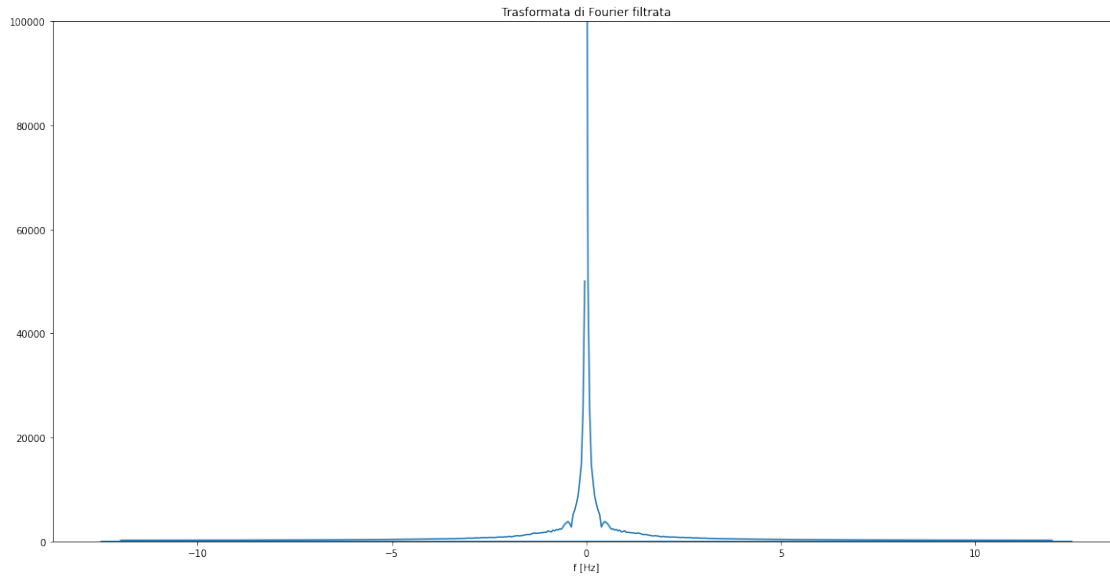


Ora procedo a rendere nulle le frequenze maggiori di 12Hz.

```
[13]: idx = np.argwhere(np.abs(freq)>12)
fft_cut=np.copy(fft_f)
fft_cut[idx]=0

plt.title("Trasformata di Fourier filtrata")
plt.plot(freq,np.abs(fft_cut) )
plt.xlabel('f [Hz]')
plt.ylim([-1,100000])
```

[13]: (-1.0, 100000.0)



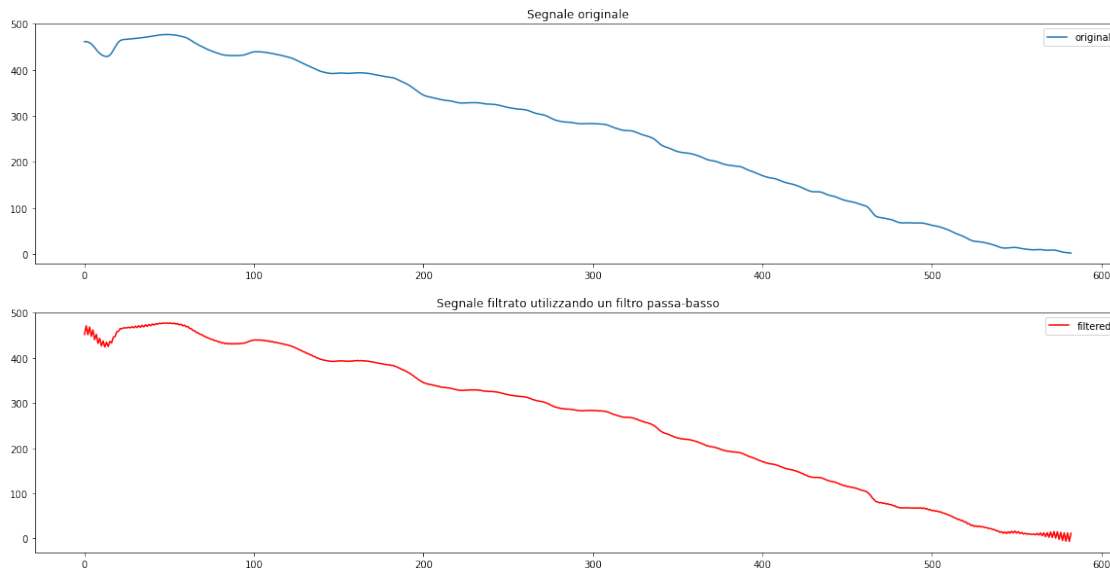
Infine applico una trasformata di Furier inversa e plotto il segnale pulito risultante paragonato al segnale originale.

```
[14]: f_cut=np.fft.ifft(fft_cut)

plt.subplot(2,1,1)
plt.title("Segnale originale")
plt.plot(res)
plt.legend(['original'])

plt.subplot(2,1,2)
plt.title("Segnale filtrato utilizzando un filtro passa-basso")
plt.plot(np.real(f_cut), 'r')
plt.legend(['filtered'])

plt.show()
```



I segnali sono pressochè identici, anzi attraverso il filtro abbiamo introdotto dei disturbi agli estremi del segnale.

4.3 Mediano

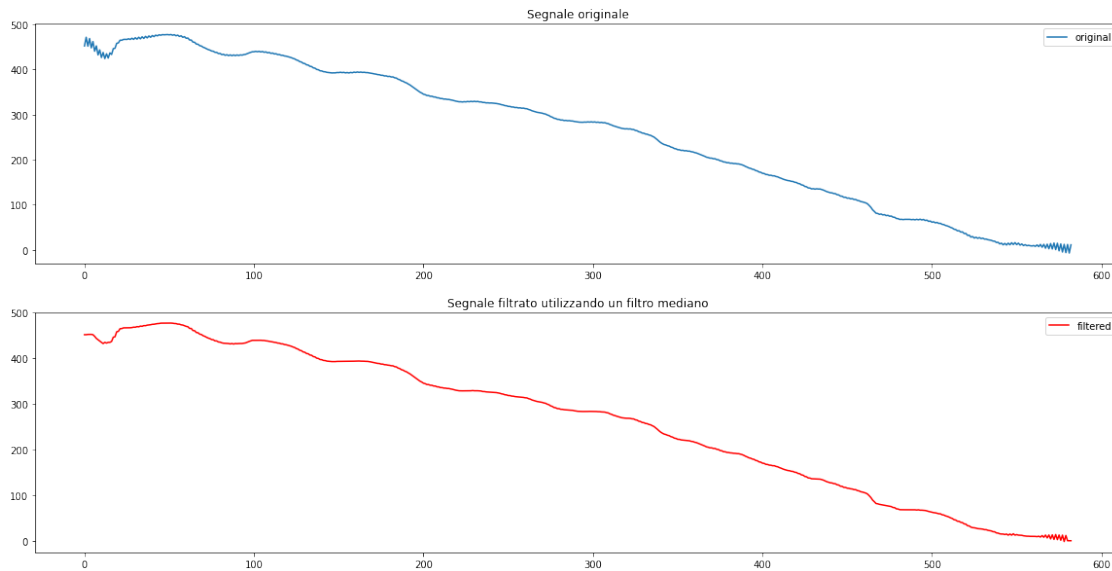
Applico ora un filtro mediano per levare eventuali spike localizzati dovuti ad errori nella raccolta dei movimenti.

```
[15]: filt_med=signal.medfilt(np.real(f_cut), kernel_size=7)

plt.subplot(2,1,1)
plt.title("Segnale originale")
plt.plot(f_cut)
plt.legend(['original'])

plt.subplot(2,1,2)
plt.title("Segnale filtrato utilizzando un filtro mediano")
plt.plot(np.real(filt_med),'r')
plt.legend(['filtered'])
plt.show()
```

```
/home/davide/.local/lib/python3.10/site-
packages/matplotlib/cbook/__init__.py:1298: ComplexWarning: Casting complex
values to real discards the imaginary part
    return np.asarray(x, float)
```



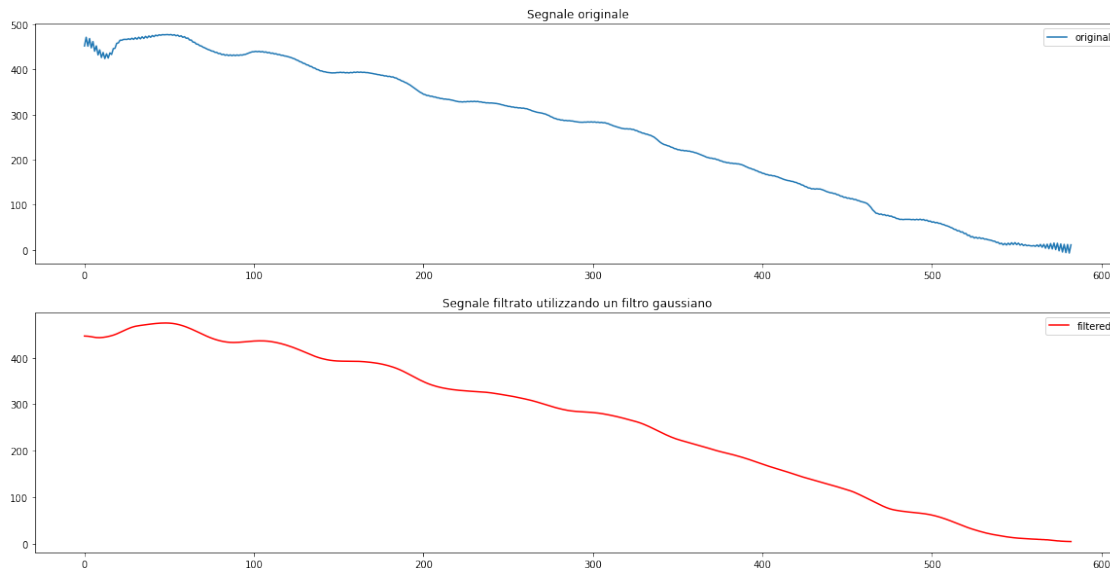
4.4 Gaussiano

Infine applico un filtro gaussiano per rendere più “smooth” il segnale e levare, oltre alle altre, le interferenze aggiunte dal filtro passa-basso.

```
[16]: windowg = signal.windows.gaussian(23, std=10) #cambiare valori della gaussian
      windowg /= sum(windowg)
      filt = convolve1d(filt_med, windowg)

      plt.subplot(2,1,1)
      plt.title("Segnale originale")
      plt.plot(np.real(f_cut))
      plt.legend(['original'])

      plt.subplot(2,1,2)
      plt.title("Segnale filtrato utilizzando un filtro gaussiano")
      plt.plot(filt, 'r')
      plt.legend(['filtered'])
      plt.show()
```



4.5 Filtri applicati sugli altri segnali

Ora faccio le stesse operazioni su tutti gli altri segnali (anca_y , ginocchio_x, ginocchio_y, caviglia_x, caviglia_y, piede_x e piede_y).

```
[17]: def pulizia(segnali):
    length = len(segnali)
    for i in range(length):

        segnali[i]=pd.Series(segnali[i]).interpolate(method='polynomial',
        order=2)

        fs = 25
        fft_f = np.fft.fft(segnali[i])
        n = len(fft_f)
        freq = np.fft.fftfreq(n, 1/fs)

        idx = np.argwhere(np.abs(freq)>12)
        fft_cut=np.copy(fft_f)
        fft_cut[idx]=0

        f_cut=np.fft.ifft(fft_cut)

        filt_med=signal.medfilt(np.real(f_cut), kernel_size=7)

        windowg = signal.windows.gaussian(23, std=10)
        windowg /= sum(windowg)
        segnali[i] = convolve1d(filt_med, windowg)
```

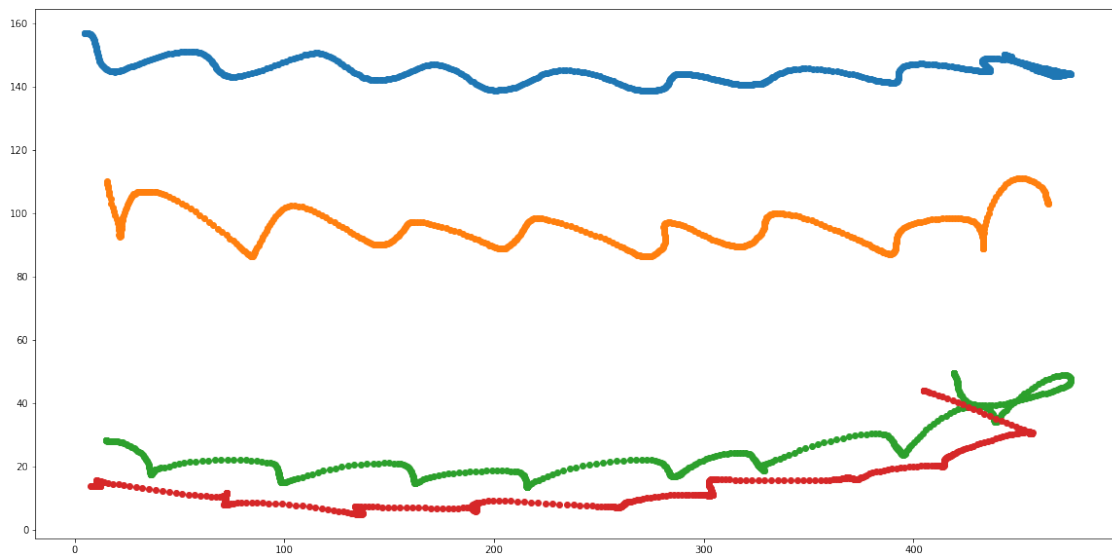
```
[18]: pulizia(segnali)
```

A questo punto tutti i miei segnali sono puliti e pronti per essere analizzati.

4.6 Plot

Plotto i miei segnali puliti.

```
[19]: for i in (0, 2, 4, 6):  
    segnali[i]=segnali[i][0:segnali[i+1].size]  
    segnali[i+1]=segnali[i+1][0:segnali[i].size]  
    plt.plot_date(segnali[i], segnali[i+1], xdate=False)  
  
plt.show()
```



5 Gif

Vado a creare una gif rappresentante i movimenti della gamba nel tempo.

```
[20]: #importo le librerie necessarie  
import matplotlib.animation as animation  
from IPython import display
```

Ora inizializzo il grafico: i valori limite del grafico sono i valori massimi e minimi dei segnali.

Per esempio il valore minimo delle x del grafico sarà il valore minimo di tutti i valori x dei segnali.

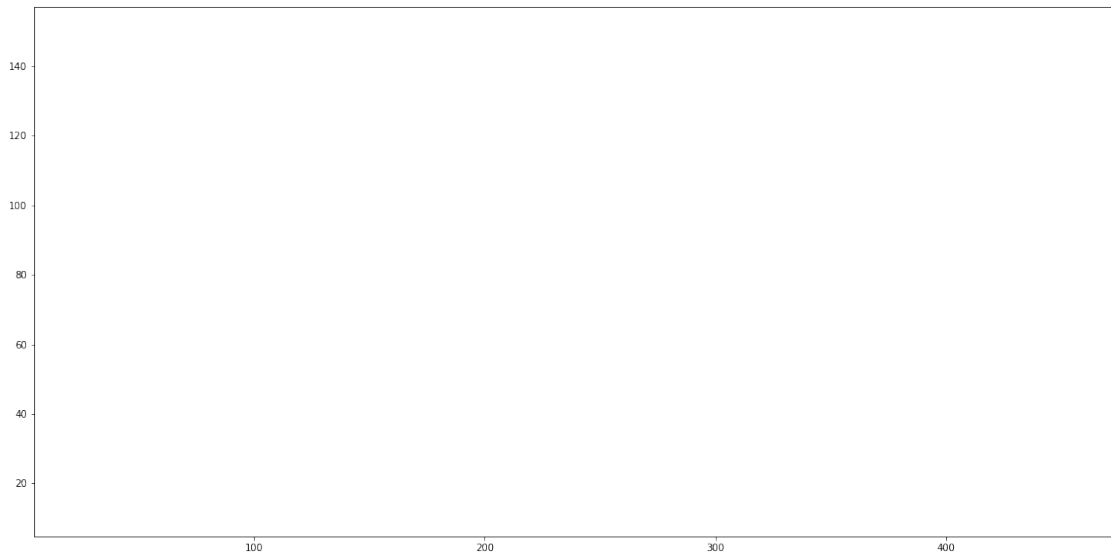
```
[21]: min_x=min(min(segnali[0]),min(segnali[2]),min(segnali[4]),min(segnali[6]))  
max_x=max(max(segnali[0]),max(segnali[2]),max(segnali[4]),max(segnali[6]))
```

```
min_y=min(min(segnali[1]),min(segnali[3]),min(segnali[5]),min(segnali[7]))
max_y=max(max(segnali[1]),max(segnali[3]),max(segnali[5]),max(segnali[7]))
```

Creo l'area sulla quale verrà plottata la gif della gamba.

```
[22]: fig = plt.figure()
axis = plt.axes(xlim = (min_x, max_x),
                ylim = (min_y, max_y))

line, = axis.plot([], [], lw = 2)
```



Creo la funzione di inizializzazione.

```
[23]: def init():
        line.set_data([], [])
        return line,
```

Creo la funzione che andrà a restituire i singoli valori delle x e y dei segnali per ogni frame:

```
[24]: # function takes frame as an input
def animate(frame):
    xdata, ydata = [], []
    for i in (0,2,4,6):
        if(frame<len(segnali[i])):
            x=segnali[i][frame]
            xdata.append(x)

            if(frame<len(segnali[i+1])):
                y=segnali[i+1][frame]
```

```

        ydata.append(y)

    line.set_data(xdata, ydata)
    return [line]

```

Ora creo la Gif e la salvo:

```

[25]: frames=len(segnali[0])#da controllare
      print(frames)

      anim = animation.FuncAnimation(fig, animate,
                                     init_func = init,
                                     frames=frames,
                                     interval = 20,
                                     blit = True)

      plt.show()

```

583

```

[26]: anim.save('gamba.mp4', writer = 'ffmpeg', fps = 30)

```

6 Numero passi per gamba

Può essere interessante vedere se il paziente fa più passi con una gamba rispetto all'altra.

```

[27]: #prendo un dataset e lo pulisco
      def getData(patient):

          data = loadmat(patient)
          data_filter = data[list(data.keys())[-1]]

          anca_x = nanRem(data_filter[:,0])
          anca_y = nanRem(data_filter[:,1])
          ginocchio_x = nanRem(data_filter[:,2])
          ginocchio_y = nanRem(data_filter[:,3])
          caviglia_x = nanRem(data_filter[:,4])
          caviglia_y = nanRem(data_filter[:,5])
          piede_x = nanRem(data_filter[:,6])
          piede_y = nanRem(data_filter[:,7])

          segnali=[anca_x, anca_y, ginocchio_x, ginocchio_y, caviglia_x, caviglia_y,
          ↪piede_x, piede_y]

          inverti_y(segnali)
          inverti_x(patient, segnali)
          pulizia(segnali)
          return segnali

```

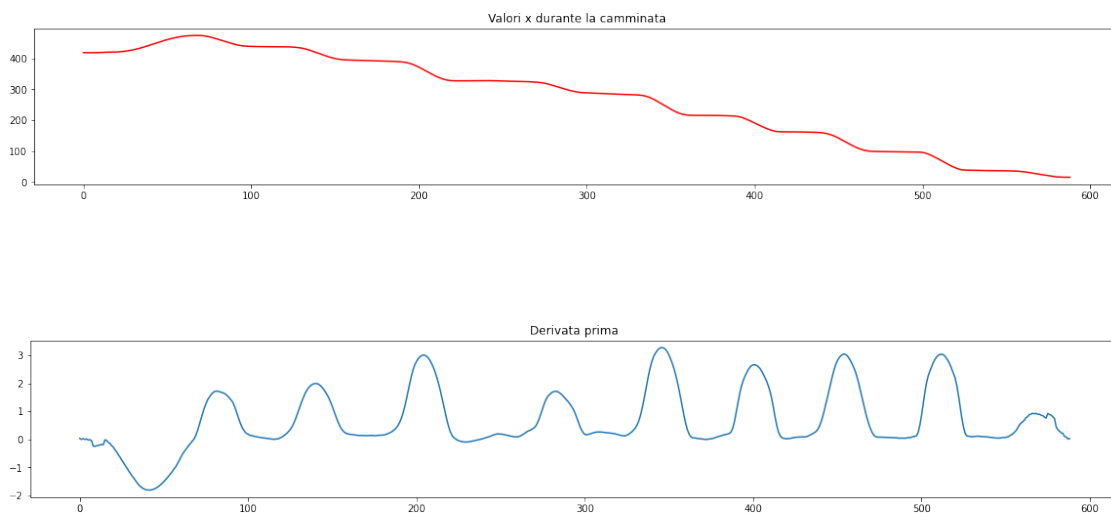
Conto i picchi nella derivata prima i quali corrispondono al numero di passi del soggetto.

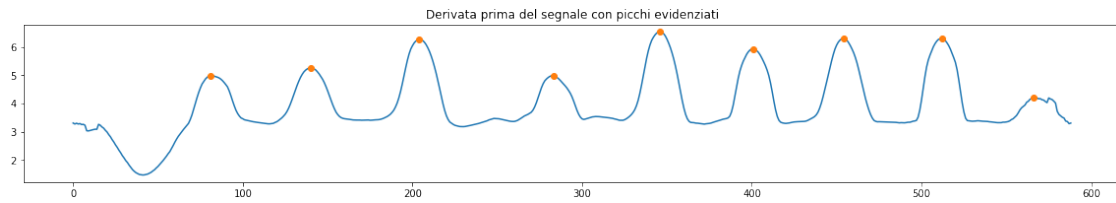
Prima analizzo la gamba sinistra:

```
[28]: def peaksFinder(segnali, i):  
    plt.subplot(3,1,1)  
    plt.title("Valori x durante la camminata")  
    plt.plot(segnali[i], "r")  
    plt.show()  
  
    der=np.gradient(-segnali[i])  
    plt.subplot(3,1,2)  
    plt.title("Derivata prima")  
    plt.plot(der)  
    plt.show()  
  
    filt_cut = der  
    filt_cut += np.max(der)  
    peaks, _ = find_peaks(filt_cut, np.mean(der), distance=10)  
  
    plt.subplot(3,1,3)  
    plt.title("Derivata prima del segnale con picchi evidenziati")  
    plt.plot(filt_cut)  
    plt.plot(peaks, filt_cut[peaks], "o")  
    plt.show()  
  
    return peaks
```

```
[29]: segnali=getData(percorso+"/Pazienti/522_01_L_joints.mat")
```

```
[30]: md("### Il numero di passi della gamba sinistra del paziente 522 è: {}".  
    ↪format(len(peaksFinder(segnali, 4))))
```



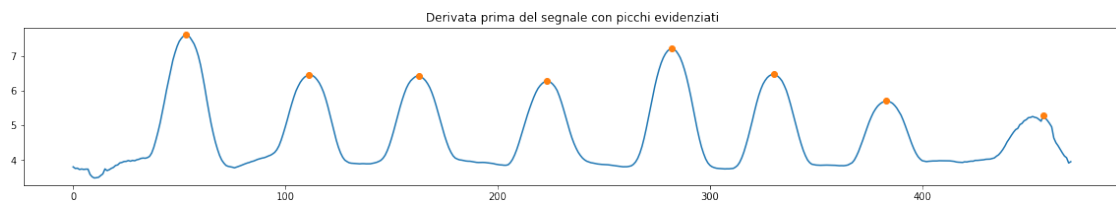
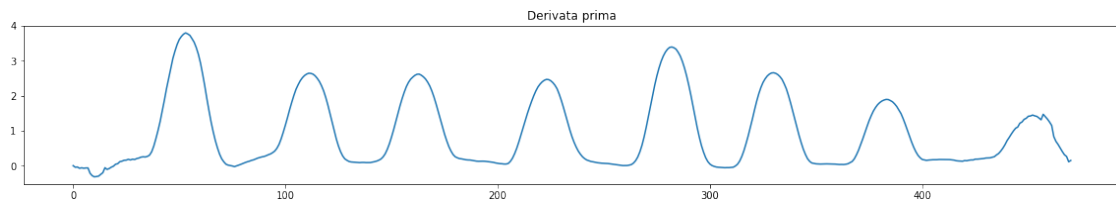
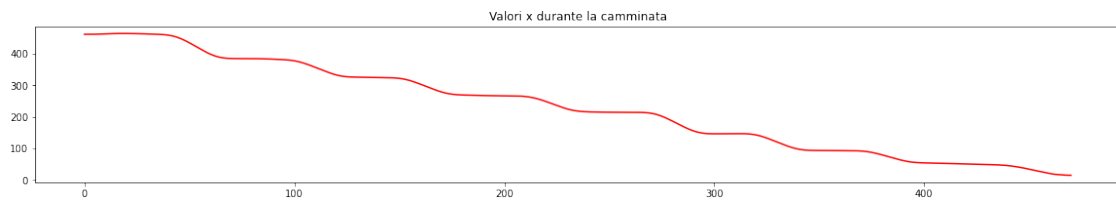


[30]:

6.0.1 Il numero di passi della gamba sinistra del paziente 522 è: 9

[31]: `segnali=getData(percorso+"/Pazienti/522_01_R_joints.mat")`

[32]: `md("### Il numero di passi della gamba destra del paziente 522 è: {}").
↪format(len(peaksFinder(segnali, 4)))`



[32]:

6.0.2 Il numero di passi della gamba destra del paziente 522 è: 8

Il motivo per cui il soggetto fa un passo in più con la gamba sinistra potrebbe essere dovuto a disturbi motori ma anche dal fatto che potrebbe aver cominciato a camminare entrambe le volte facendo il primo passo con la gamba sinistra e che quindi quando i venivano rilevati i sensori della gamba destra è stato rilevato un passo in meno.

7 Distanza tra i passi

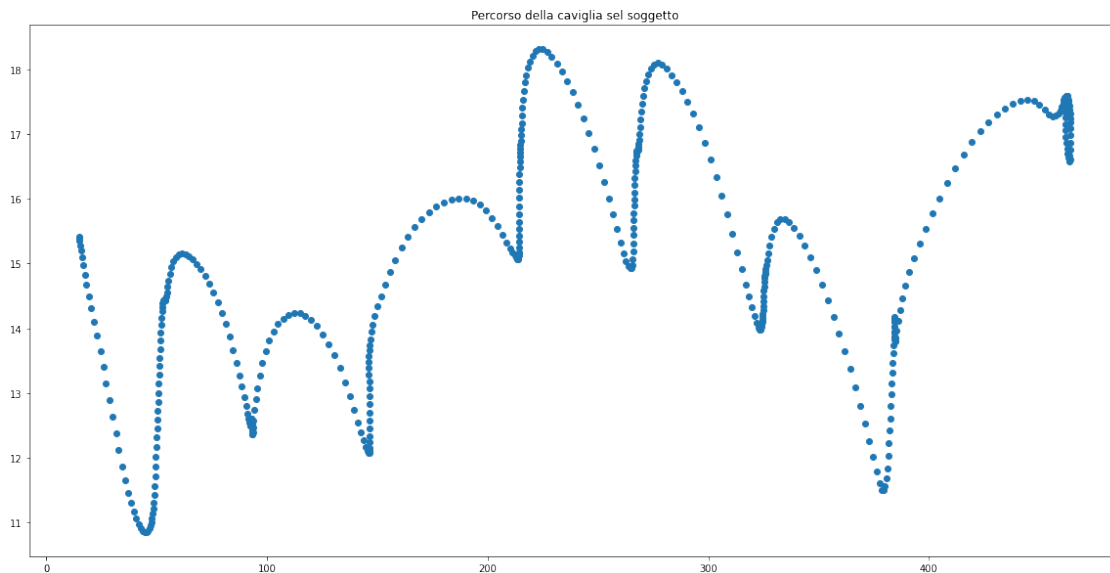
Andiamo ora ad analizzare le differenze tra la camminata dei soggetti sani e quella dei pazienti.

Come prima cosa analizziamo la distanza in termini di tempo tra i passi, la mia ipotesi è che i pazienti facciano passi più lunghi rispetto ai soggetti sani.

Per far capire i passi dell'analisi la applico prima su un paziente e su un soggetto sano e poi la estendo a tutti gli altri.

Plotto i valori che assume la caviglia del paziente che stamo analizzando (522_01_L).

```
[33]: plt.title("Percorso della caviglia sel soggetto")
      plt.plot_date(segnali[4], segnali[5], xdate=False)
      plt.show()
```



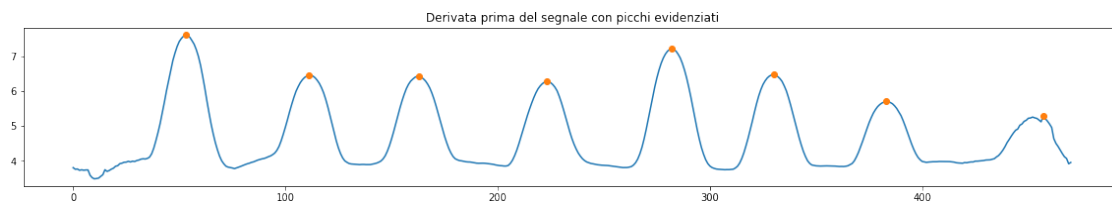
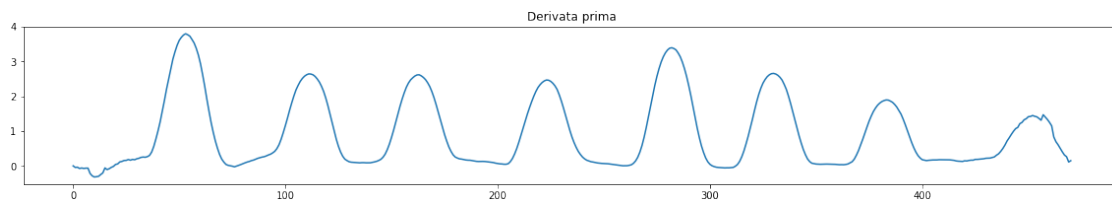
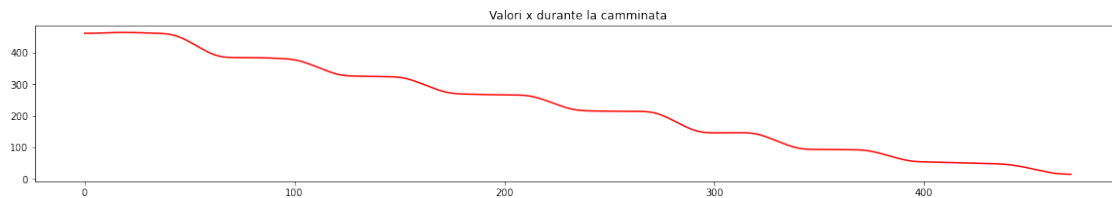
Calcolo ora la derivata dei valori delle x assunti dalla caviglia del paziente durante la cammina, in questo modo potrò rilevare i picchi e quindi il momento di inizio/fine del passo.

La distanza tra i picchi è il tempo intercorso tra un passo e un altro (o meglio da metà di un passo a metà di quello dopo).

Non considero i picchi con distanza inferiore a 10 frame dal momento che non possono identificare dei passi ma piuttosto sono dovuti ad errori di misurazione da parti dei sensori o da tremori della caviglia.

Questi sono i picchi:

```
[34]: peaks=peaksFinder(segnali, 4)
      print(peaks)
```



```
[ 53 111 163 223 282 330 383 457]
```

La distanza tra uno e l'altro è:

```
[35]: dist=[]
      for i in range(len(peaks)-1):
          dist.append(abs(peaks[i]-peaks[i+1]))
      print(dist)
```

```
[58, 52, 60, 59, 48, 53, 74]
```

Misuro la distanza media:

```
[36]: n=int(np.mean(dist))
```

```
md("### In media la distanza tra un passo e l'altro è del paziente è di {}_
↪frame che corrispondono a {} secondi".format(n, n/25))
```

[36]:

7.0.1 In media la distanza tra un passo e l'altro è del paziente è di 57 frame che corrispondono a 2.28 secondi

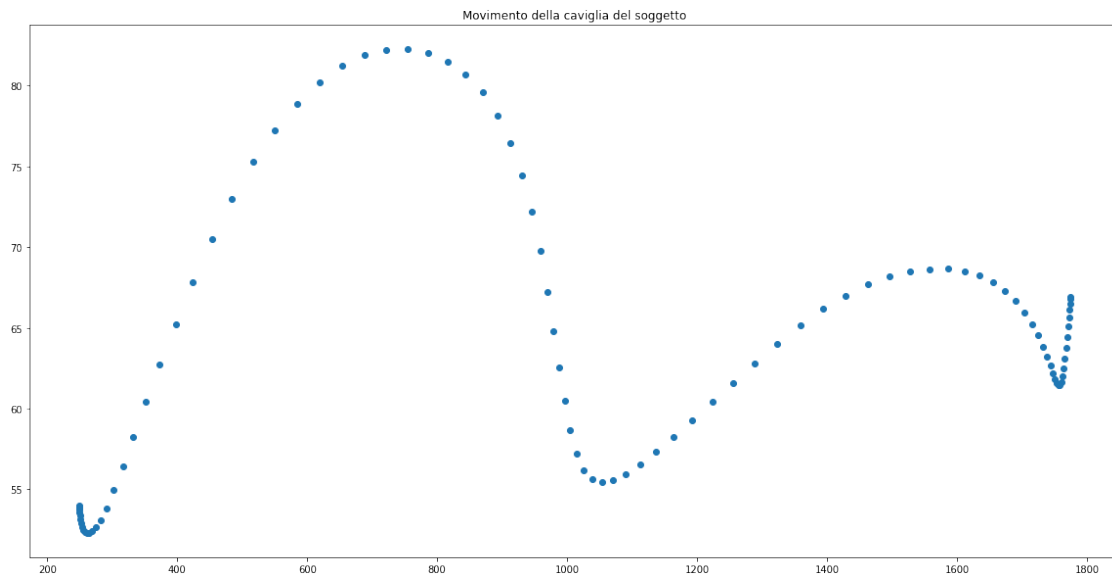
Andiamo a vedere la distanza tra un passo e l'altro di un soggetto sano.

Carico i dati del soggetto S004_sx:

```
[37]: segnaliSano=getData(percorso+"/S005_sx.mat")
```

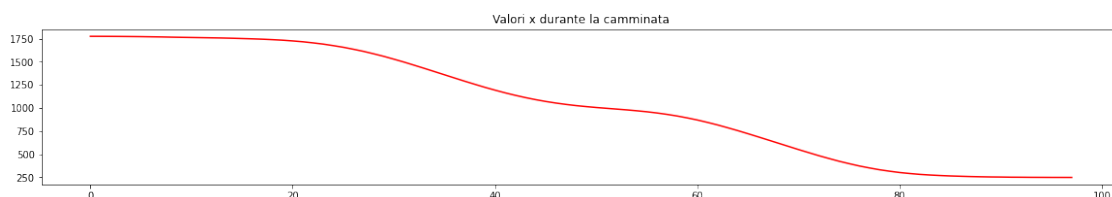
Plotto il movimento della caviglia:

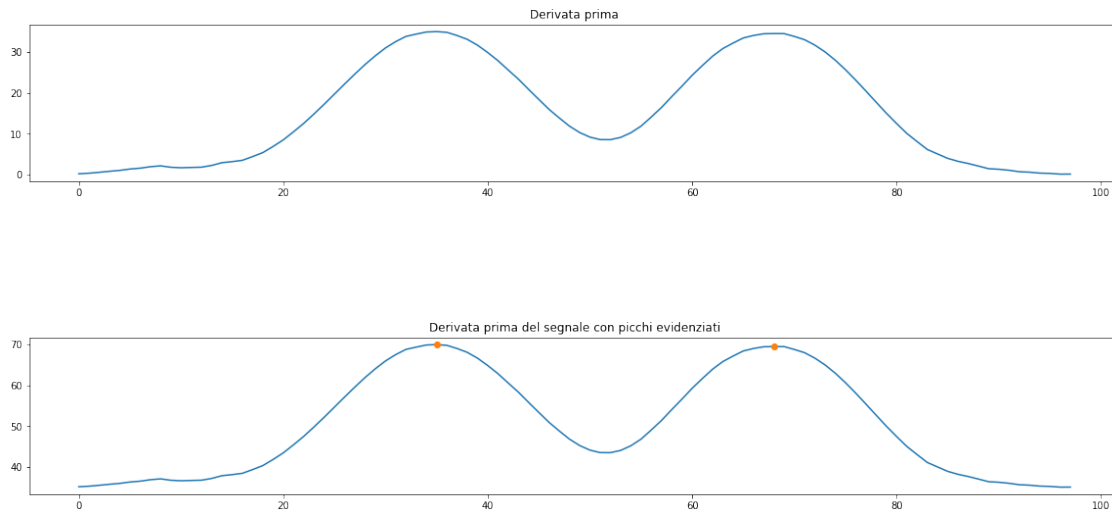
```
[38]: plt.title("Movimento della caviglia del soggetto")
plt.plot_date(segnaliSano[4], segnaliSano[5], xdate=False)
plt.show()
```



Calcolo come prima la derivata dei valori delle x assunti dalla caviglia del soggetto durante la camminata, per identificare i passi.

```
[39]: peaks=peaksFinder(segnaliSano, 4)
print(peaks)
```





[35 68]

Misuro la distanza media tra i picchi:

```
[40]: dist=[]
      for i in range(len(peaks)-1):
          dist.append(abs(peaks[i]-peaks[i+1]))
      n=int(np.mean(dist))
      md("### In media la distanza tra un passo e l'altro è del soggetto sano è di {}_
      ↳frame che corrispondono a {} secondi".format(n, n/25))
```

[40]:

7.0.2 In media la distanza tra un passo e l'altro è del soggetto sano è di 33 frame che corrispondono a 1.32 secondi

Come ipotizzato il paziente analizzato ci mette più tempo a fare un passo rispetto al soggetto sano.

Estendiamo ora l'analisi a tutti i pazienti e a tutti i soggetti sani.

```
[41]: def tempoPasso(targetPattern):
      mean=[]
      for file in (glob.glob(targetPattern)):
          #print(file)
          #carico i file
          segnali=getData(file)
          #calcolo la derivata
          der=np.gradient(-segnali[4])
          filt_cut = der
          filt_cut += np.max(der)
          #trovo i picchi
```

```

peaks, _ = find_peaks(filt_cut, np.mean(der))
'''plt.plot(filt_cut)
plt.plot(peaks, filt_cut[peaks], "x")
plt.show()'''
dist=[]
#calcolo la distanza tra i picchi
#se nella registrazione c'è solo un picco non ha senso calcolare la
↪distanza
if(len(peaks)!=1):
    for i in range(len(peaks)-1):
        dist.append(abs(peaks[i]-peaks[i+1]))
    mean.append(int(np.mean(dist)))
return(np.mean(mean)/25)

```

```

[42]: tempo=tempoPasso(percorso+"/Pazienti/*.mat")
md("### In media i pazienti impiegano {} secondi a fare un passo".format(tempo))

```

[42]:

7.0.3 In media i pazienti impiegano 1.9015384615384616 secondi a fare un passo

```

[43]: tempo=tempoPasso(percorso+"/*.mat")
md("### In media i soggetti sani impiegano {} secondi a fare un passo".
↪format(tempo))

```

[43]:

7.0.4 In media i soggetti sani impiegano 1.305 secondi a fare un passo

Direi che la nostra ipotesi è confermata, i pazienti tendono a fare passi più lunghi in termini di tempo rispetto ai soggetti sani.

8 Tempo in cui il piede rimane a terra

Andiamo ora ad analizzare per quanto tempo il soggetto tiene il piede poggiato a terra durante la camminata.

La mia ipotesi è che i pazienti tengano il piede poggiato a terra più a lungo rispetto ai soggetti sani.

Sfruttando la derivata posso capire quando il piede sta fermo e quindi quando è poggiato a terra.

Come prima andrò ad analizzare prima un paziente e poi estenderò l'analisi a tutti gli altri soggetti.

Cominciamo dal paziente 241_02_R

```

[44]: segnali=getData(percorso+"/Pazienti/241_02_R_joints.mat")

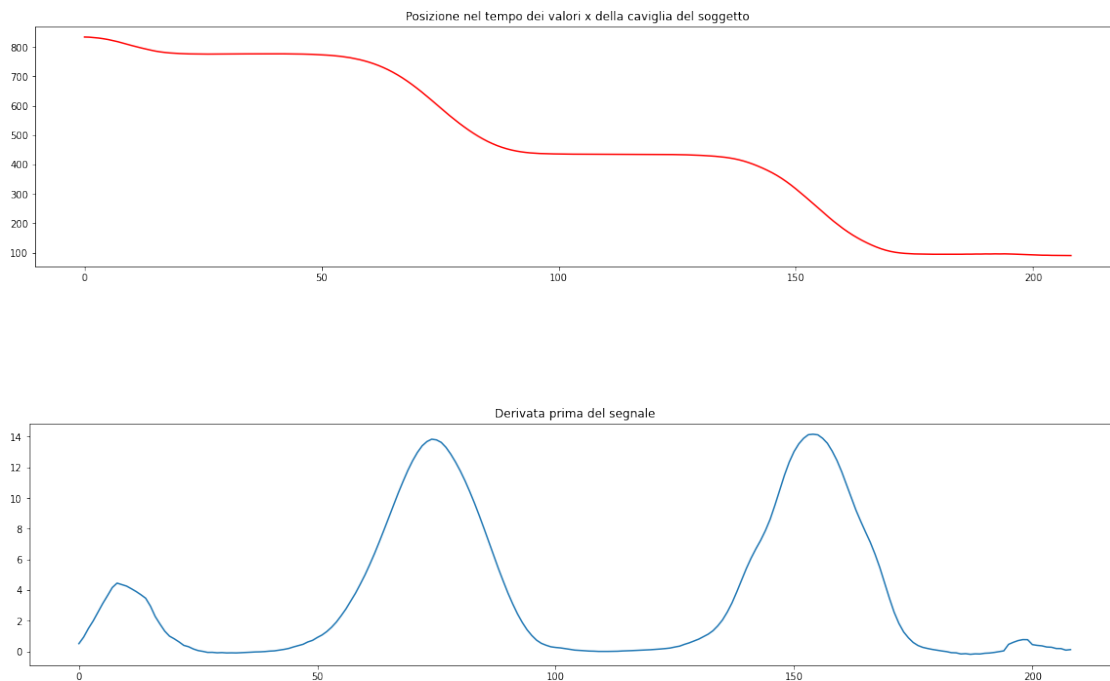
```

Calcolo la derivata prima dei valori delle x assunti dalla caviglia del paziente durante la camminata, per vedere quando è vicina allo 0 e di conseguenza quando il piede è fermo.

```
[45]: plt.subplot(2,1,1)
plt.title("Posizione nel tempo dei valori x della caviglia del soggetto")
plt.plot(segnali[4], "r")
plt.show()

der=np.gradient(-segnali[4])

plt.subplot(2,1,2)
plt.title("Derivata prima del segnale")
plt.plot(der)
plt.show()
```



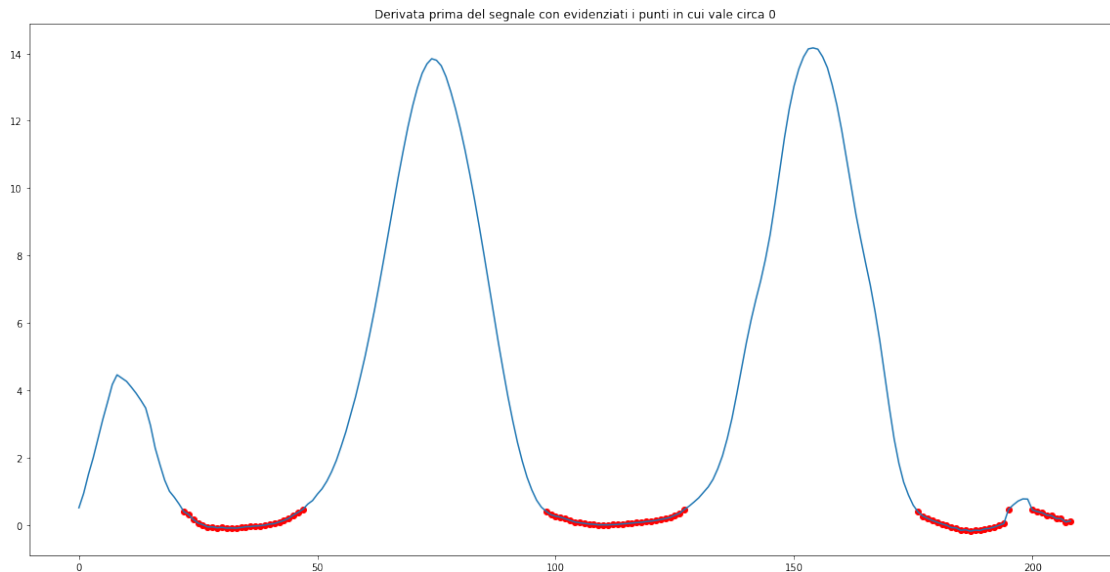
Trovo ora i frame dove la derivata è molto vicina a 0:

```
[46]: frames=[]
frame=0
for point in der:
    if point<0.5 and point>-0.5:
        plt.plot(frame,point, marker="o", color="red")
        frames.append(frame)
    frame+=1

plt.title("Derivata prima del segnale con evidenziati i punti in cui vale circa 0")
plt.plot(der)
```

```
plt.show()

print(frames)
```



```
[22, 23, 24, 25, 26, 27, 28, 29, 30, 31, 32, 33, 34, 35, 36, 37, 38, 39, 40, 41,
42, 43, 44, 45, 46, 47, 98, 99, 100, 101, 102, 103, 104, 105, 106, 107, 108,
109, 110, 111, 112, 113, 114, 115, 116, 117, 118, 119, 120, 121, 122, 123, 124,
125, 126, 127, 176, 177, 178, 179, 180, 181, 182, 183, 184, 185, 186, 187, 188,
189, 190, 191, 192, 193, 194, 195, 200, 201, 202, 203, 204, 205, 206, 207, 208]
```

Ora divido in gruppi i frame nei quali il piede è a terra tra un passo e l'altro, infatti se la distanza tra un frame e quello dopo è maggiore di un certo numero significa che il soggetto ha fatto un passo e che ora il piede è di nuovo a terra.

Due valori 0 appartengono a passi differenti se distanti 5 frame.

```
[47]: np.warnings.filterwarnings('ignore', category=np.VisibleDeprecationWarning)
def piedeTerra(frames):
    split=[]
    for i in range(len(frames)):
        if i < len(frames)-1:
            #se la distanza tra un frame è maggiore di 5 divido l'array
            if frames[i+1] - frames[i] > 5:
                split.append(i+1)
    return np.array_split(frames, split)
```

```
[48]: terra=np.asarray(piedeTerra(frames))
print(terra)
```

```
[array([22, 23, 24, 25, 26, 27, 28, 29, 30, 31, 32, 33, 34, 35, 36, 37, 38,
```



```

        39, 40, 41, 42, 43, 44, 45, 46, 47])
array([ 98,  99, 100, 101, 102, 103, 104, 105, 106, 107, 108, 109, 110,
       111, 112, 113, 114, 115, 116, 117, 118, 119, 120, 121, 122, 123,
       124, 125, 126, 127])
array([176, 177, 178, 179, 180, 181, 182, 183, 184, 185, 186, 187, 188,
       189, 190, 191, 192, 193, 194, 195, 200, 201, 202, 203, 204, 205,
       206, 207, 208])
]
```

Risultano esserci 3 passi e effettivamente guardando il plot sembra essere così.

Ora calcolo la media dei tempi in cui il piede rimane a terra

```

[49]: def mediaTerra(frames):
        media=[]
        for i in range(len(frames)):
            media.append(len(frames[i]))
        return np.mean(media)
```

```

[50]: media = mediaTerra(terra)
md("### In media il piede durante la camminata sta poggiato a terra per {}_
↪secondi".format(media/25))
```

[50]:

8.0.1 In media il piede durante la camminata sta poggiato a terra per 1.1333333333333333 secondi

Ora eseguo la stessa procedura prima con tutti i pazienti e poi con tutti i soggetti sani per confrontare così i risultati.

```

[51]: def frameTerra(targetPattern):
        mean=[]
        for file in (glob.glob(targetPattern)):
            #print(file)
            #carico i file
            segnali=getData(file)
            der=np.gradient(-segnali[4])
            frames=[]
            frame=0
            for point in der:
                if point<0.7 and point>-0.7:
                    #plt.plot(frame,point, marker="o", color="red")
                    frames.append(frame)
                    frame+=1
            value=mediaTerra(np.asarray(piedeTerra(frames)))
            #tolgo valori da value = 1 poichè sono dovuti ad una errata_
↪registrazione del piede a terra
            if value!=1:
                mean.append(value)
        return(np.mean(mean)/25)
```

```
[52]: tempo=frameTerra(percorso+"/Pazienti/*.mat")
      md("### In media i pazienti durante la camminata tengono poggiato il piede per_
      ↳{} secondi ".format(tempo))
```

[52]:

8.0.2 In media i pazienti durante la camminata tengono poggiato il piede per 0.6708453768453768 secondi

```
[53]: tempo=frameTerra(percorso+"/*.mat")
      md("### In media i soggetti sani durante la camminata tengono poggiato il piede_
      ↳per {} secondi".format(tempo))
```

[53]:

8.0.3 In media i soggetti sani durante la camminata tengono poggiato il piede per 0.22 secondi

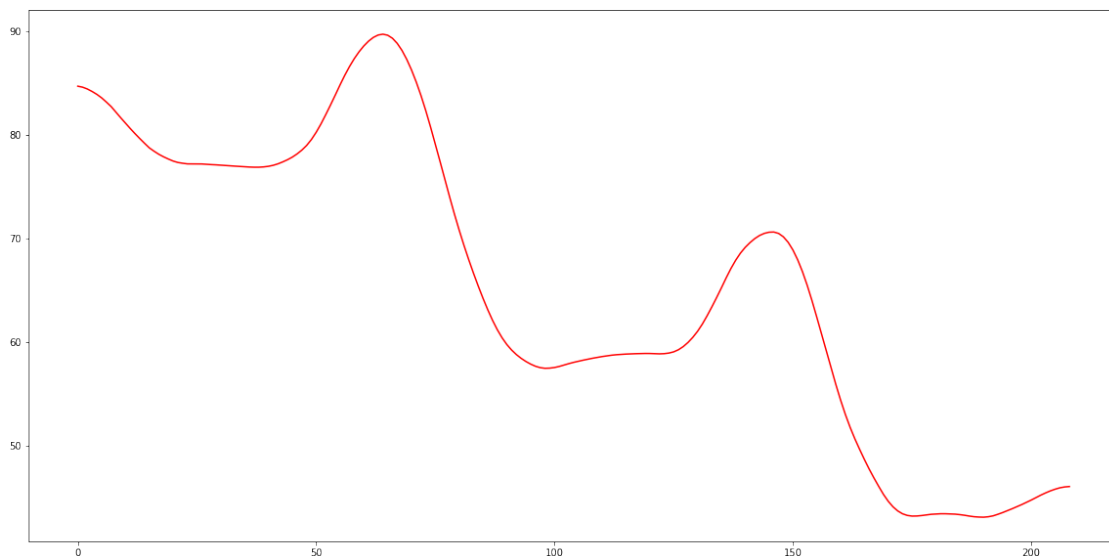
9 Altezza dei passi (fallita)

Andiamo ora a confrontare le altezza dei passi dei soggetti sani con quelle dei pazineti.

La mia ipotesi è che i pazienti facciano passi meno alti rispetto ai soggetti sani.

Plotto i valori della caviglia sull'asse y

```
[54]: plt.plot(segnali[5], "r")
      plt.show()
```

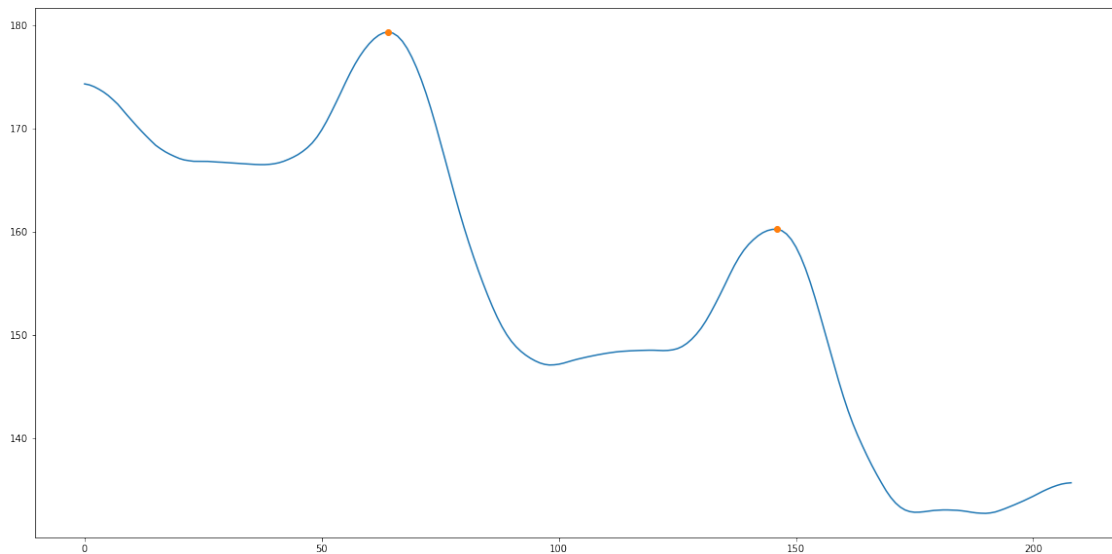


Ora trovo i picchi e le valli. Il valore dei picchi è ottenuto sottraendo all'altezza del picco il valore più basso delle y, in questo modo il picco indica l'altezza del passo.

Picchi:

```
[55]: def altezza(y):
    peaksValue=[]
    filt_cut = y
    filt_cut += np.max(np.abs(y))
    peaks, _ = find_peaks(filt_cut, 0, distance=40)
    plt.plot(filt_cut)
    plt.plot(peaks, filt_cut[peaks], "o")
    plt.show()
    for peak in peaks:
        peaksValue.append(y[peak])
    return peaksValue
```

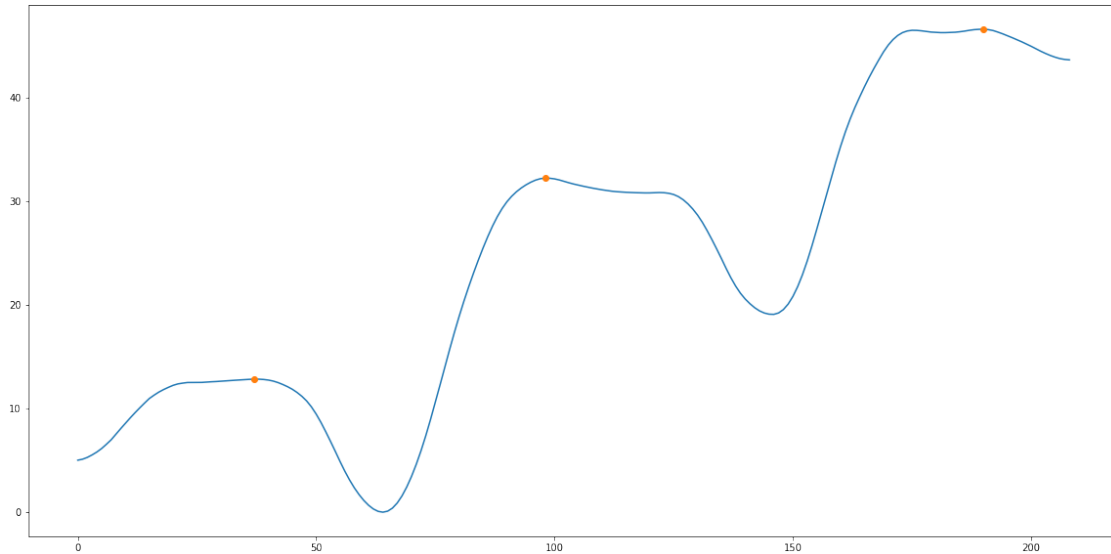
```
[56]: peaks=altezza(segnali[5])
peaks=peaks-min(segnali[5])
print(peaks)
```



[46.61026958 27.51851819]

Valli:

```
[57]: valleys=altezza(-segnali[5])
print(valleys)
```



[12.835917625834725, 32.24160301207547, 46.61026957505695]

Prendo il primo picco e la seconda valle e calcolo la distanza tra i due:

```
[58]: altezza=abs(peaks[0]-valleys[1])
      print(altezza)
```

14.368666562981474

A questo punto sorge un problema: il pazinete stava camminando non parallelamente alla telecamera e quindi i passi non sono “omogenei” nel senso che, come possiamo vedere la plot precedente, il piede sale di un certo tot ma poi scende di più di quanto era salito. E’ come se il soggetto stesse scendendo una scala e quindi viene difficile calcolare l’altezza del passo.

L’altezza dei passi posso calcolarla di conseguenza in un soggetto del quale so se ha camminato parallelo o meno alla telecamera quindi non posso estenderla a tutti gli altri per vedere le differenze tra le altezze dei passi dei soggetti sani e dei pazineti.

Inoltre l’analisi dell’altezza dei passi di un singolo soggetto è poco indicativa dato che non ho un’unità di misura che mi identifichi i valori dell’asse y quindi ha poco senso farla.

9.1 Conclusioni:

Le analisi effettuate circa la distanza dei passi e il tempo di appoggio sembrano confermare ipotesi sensate quindi mi reputo soddisfatto delle analisi effettuate. Riguardo all’altezza dei passi purtroppo ho dovuto rinunciare per via dei problemi visti prima non potendo quindi confermare la mia ipotesi.