Lecture 3 Excess Risk Decomposition

Alex 2019年7月23日

一 误差分解

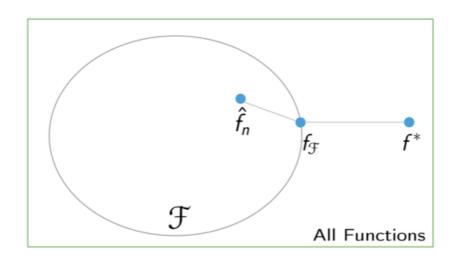


图 1: 误差分解示意图

上图中的矩形表示整个函数空间,其中的椭圆表示我们所考虑的假说空间,即 hypothesis space,也就是我们做经验误差最小化 (ERM) 时考虑的函数集合。我们将整个函数空间中 risk 最小的函数称为贝叶斯决策函数,记做:

$$f^* = \operatorname*{arg\,min}_f \, E\Big[l(f(X),Y)\Big]$$

将 hypothesis space 中 risk 最小的函数记做 $f_{\mathcal{F}}$:

$$f_{\mathcal{F}} = \underset{f \in \mathcal{F}}{\operatorname{arg\,min}} \ E\Big[l(f(X), Y)\Big]$$

将 hypothesis space 中经验误差最小的函数记做 \hat{f}_n :

$$\hat{f}_n = \underset{f \in \mathcal{F}}{\operatorname{arg\,min}} \ \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left[l(f(x_i), y_i) \right]$$

由于完备的函数空间非常庞大,加之我们对于 target function 的了解甚少,因此 f^* 往往不在我们所选择的 hypothesis space 中——我们将其标记在椭圆之外的某处。 $f_{\mathcal{F}}$ 是

hypothesis space 中"最好"的那一个 hypothesis,它往往位于 hypothesis space 的边界, 趋向于贝叶斯决策函数。这里,我们将 f_F 与 f^* 之间的 risk 之差定义为**近似误差**—— **Approximation Error**:

$$R(f_{\mathcal{F}}) - R(f^*)$$

在 hypothesis space 中根据训练样本做 ERM 得到的 \hat{f}_n 可用椭圆内一点表示。我们将 \hat{f}_n 与 $f_{\mathcal{F}}$ 之间的 risk 之差——注意不是 empirical risk 之差! ——定义为估计误差 (Estimation Error):

$$R(\hat{f}_n) - R(f_{\mathcal{F}})$$

最后,我们将任意一个函数 f 的 risk 与贝叶斯决策函数的 risk 之差记为**总误差 (Excess Risk)**:

$$R(f) - R(f^*)$$

误差分解是指将 excess risk 分解成 approximation error 与 estimation error 之和。对 ERM 的结果 \hat{f}_n 的 risk 进行分解,得到:

Excess
$$Risk(\hat{f}_n) = R(\hat{f}_n) - R(f^*)$$

$$= \left(R(\hat{f}_n) - R(f_F)\right) + \left(R(f_F) - R(f^*)\right)$$

$$= estimation\ error + approximation\ error$$

二 近似误差: approximation error

当损失函数确定时,贝叶斯决策函数也确定。当损失函数与 hypothesis space 确定时,hypothesis space 中 risk 最小的那个 hypothesis,即 $f_{\mathcal{F}}$ 也确定。我们一般均假定损失函数给定,除非我们的研究对象为损失函数。因此,我们可以将 approximation error 看做是 hypothesis space 的函数——hypothesis space 确定 $\rightarrow f_{\mathcal{F}}$ 确定 \rightarrow approximation error 确定。

近似误差表现的是我们所选择的 hypothesis space 中最优秀的那个 hypothesis 与最佳决策函数之间的差距,可以看做是对我们使用 hypothesis space 进行复杂度限制的一种"惩罚"——如果 hypothesis space 为全函数空间,根据定义,近似误差达到最小值,为 0。因此,越大、越复杂的 hypothesis space,approximation error 越小。

三 估计误差: estimation error

estimation error 是指运用特定算法在某个训练集上的训练结果与 $f_{\mathcal{F}}$ 的差距。当算法、训练样本固定时,"越大"的 hypothesis space 会带来越大的 estimation error——这也就是 overfitting 的现象。在统计学习理论中,有 VC 维、拉德马赫尔复杂度等方式衡量一个 hypothesis space 的复杂度。

注意,在这里我们更倾向于将 estimation error 看做是随机变量——对于训练集随机 (算法固定)——不同的训练集 $D^{(1)},D^{(2)},\cdots$ 会得到不同的 $\hat{f}_1,\hat{f}_2,\cdots$,它们的 estimation error 会有差别。最后需要注意,样本量越大, \hat{f} 则越能迫近 $f_{\mathcal{F}}$,estimation error。这是因为——以 ERM 算法为例,考虑无限样本量,用无限样本量,或者说所有样本来进行经验误差最小化,这时"经验误差"=risk,因此也就是在 hypothesis space 中找到了 risk 最小的那一个 hypothesis,即 $f_{\mathcal{F}}$ 。

如何将 estimation error 限制在一个较低水平是统计学习理论研究的主要方向。对 estimation error 进行限制,也就是找到 estimation error 的一个上界,使得对于任何固定数量的训练集,算法训练出的 hypothesis 的 estimation error 大概率在上界之下。

四 优化误差: optimization error

回顾 ERM 的流程:

- 确定损失函数: $l: A \times Y \rightarrow R$;
- 选定 hypothesis space \mathcal{F} ;
- 用某种优化方法找到经验误差最小的 hypothesis $\hat{f}_n \in \mathcal{F}$:

$$\hat{f}_n = \underset{f \in \mathcal{F}}{\operatorname{arg\,min}} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n l(f(x_i), y_i)$$

在此过程中,需要对 hypothesis space 进行谨慎的选择。在数据量一定时,hypothesis space 越复杂,approximation error 越小,但 estimation error 会很大; hypothesis space 越简单,approximation error 越大,但 estimation error 会很小。因此,我们需要 trade-off,选择一个合适的 hypothesis space。当然,如果数据量充足,那么我们可以放心地选择更加复杂的 hypothesis space——因为大数据量能够帮助我们减小 estimation error,防止过拟合。

然而,在实务中,囿于优化手段本身的误差,我们其实并没有拿到真正的经验误差最小的 \hat{f}_n ,而是拿到经验误差"差不多最小"的 \tilde{f}_n 。例如,用梯度下降法,在没有收敛前就停止,我们拿到的 hypothesis 肯定不是我们在公式 arg min 中所列的那个经验误差最小的 \hat{f}_n 。因此,我们将我们希望所得 \hat{f}_n 与实际所得 \tilde{f}_n 的 risk 的差距,定义为优化误差 (Optimization Error):

$$R(\tilde{f}_n) - R(\hat{f}_n)$$

注意, optimization error 可正可负。因此, 我们可以进一步进行误差分解:

Excess
$$Risk(\tilde{f}_n) = R(\tilde{f}_n) - R(f^*)$$

$$= \left(R(\tilde{f}_n) - R(\hat{f}_n)\right) + \left(R(\hat{f}_n) - R(f_{\mathcal{F}})\right) + \left(R(f_{\mathcal{F}}) - R(f^*)\right)$$

 $= optimization \ error + estimation \ error + approximation \ error$