## ESERCIZI DI ALGEBRA LINEARE E COMPLEMENTI DI GEOMETRIA

Foglio 2\*

**Esempio 1.** Determinare le soluzioni del sistema lineare Ax = B, in cui

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 2 & -2 \\ 3 & 6 & 0 & -6 \\ 1 & 2 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & -1 \end{bmatrix}, \qquad B = \begin{bmatrix} 6 \\ 3 \\ 5 \\ 3 \end{bmatrix}$$

Sol. Consideriamo la matrice aumentata

$$C = \left[ \begin{array}{cccc} 2 & 4 & 2 & -2 & 6 \\ 3 & 6 & 0 & -6 & 3 \\ 1 & 2 & 2 & 0 & 5 \\ 1 & 2 & 1 & -1 & 3 \end{array} \right]$$

e applichiamo ad essa l'eliminazione di Gauss. In primo luogo moltiplichiamo la prima riga per  $\frac{1}{2}$  (moltiplichiamo, cioè, la matrice C per la matrice elementare  $E_{11}(2^{-1})$ , ottendo così una matrice ad essa equivalente):

$$\begin{bmatrix}
1 & 2 & 1 & -1 & 3 \\
3 & 6 & 0 & -6 & 3 \\
1 & 2 & 2 & 0 & 5 \\
1 & 2 & 1 & -1 & 3
\end{bmatrix}$$

Quindi alla precedente matrice effettuiamo le seguenti operazioni elementari: (1) sostituiamo la seconda riga con la seconda riga meno tre volte la prima, (2) sostituiamo alla terza riga la terza meno la prima e (3) sostituiamo la quarta riga con la quarta meno la prima, ottenendo

$$\left[\begin{array}{cccccccc}
1 & 2 & 1 & -1 & 3 \\
0 & 0 & -3 & -3 & -6 \\
0 & 0 & 1 & 1 & 2 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{array}\right]$$

Ora moltiplichiamo la seconda riga per  $-\frac{1}{3}$  ottenendo la matrice

Infine sostituiamo alla terza riga la terza meno la seconda ottenendo una forma ridotta della matrice C:

La matrice U possiede due colonne dominanti e tre colonne libere, inoltre la colonna dei termini noti è libera, quindi il sistema ammette infinite soluzioni dipendenti da due paramentri.

<sup>\*</sup>Sono a grato a quanti mi indicheranno i molti errori presenti in questi fogli, al fine di fornire uno strumento migliore a quanti lo riterranno utile, e-mail: sansonetto@sci.univr.it

Esercizio 2. Determinare le soluzioni del sistema di matrice aumentata

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & i & -i \\ 1 & -1 & 1-i & i & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2+i & 1-i & 0 & 1 \\ i & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Esempio 3. Determinare la forma ridotta, le colonne dominanti, le colonne libere e il rango, al variare di  $\alpha \in \mathbb{C}$  della matrice

$$A_{\alpha} = \begin{bmatrix} i & 0 & -i & i\alpha \\ 1 & \alpha^2 + 4 & 0 & \alpha \\ 1 & \alpha^2 + 4 & 0 & 2\alpha \end{bmatrix}$$

**Sol.** Effettuiamo operazioni elementari sulla matrice  $A_{\alpha}$ , mettendole in evidenza mediante le moltiplicazioni per matrici elementari.

$$A'_{\alpha} = E_{11}(-i)A_{\alpha} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 1 & \alpha^2 + 4 & 0 & \alpha \\ 1 & \alpha^2 + 4 & 0 & 2\alpha \end{bmatrix}$$

$$A_{\alpha}^{"} = E_{21}(-1)E_{31}(-1)A_{\alpha}^{'} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 0 & \alpha^2 + 4 & 1 & 0 \\ 0 & \alpha^2 + 4 & 1 & \alpha \end{bmatrix}$$

Sia ora  $\alpha^2 + 4 \neq 0$ , allora

$$A_{\alpha}^{""} = E_{22}((\alpha^2 + 4)^{-1})A_{\alpha}^{"} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 0 & 1 & (\alpha^2 + 4)^{-1} & 0 \\ 0 & \alpha^2 + 4 & 1 & \alpha \end{bmatrix}$$

$$A_{\alpha}^{""} = E_{32}(-(\alpha^2 + 4))A_{\alpha}^{""} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 0 & 1 & (\alpha^2 + 4)^{-1} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \alpha \end{bmatrix}$$

Se inoltre  $\alpha \neq 0$  dividiamo l'ultima riga per  $\alpha$ , otteniamo una forma ridotta di  $A_{\alpha}$  per  $\alpha \neq 0, 2i, -2i$ 

$$U_{\alpha} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 0 & 1 & (\alpha^2 + 4)^{-1} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Se  $\alpha = 2i, -2i$ , allora

$$U_{\pm 2i} = \left[ \begin{array}{cccc} 1 & 0 & -1 & \pm 2i \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \mp 2i \end{array} \right]$$

Se, infine,  $\alpha = 0$ 

$$U_0 = \left[ \begin{array}{cccc} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Riassumendo e pensando alla matrice  $A_{\alpha}$  come alla matrice aumentata di un sistema lineare:

- se α ≠ 0, ±2i, allora la prima, seconda e quarta colonna sono dominanti, mentre la terza è libera. Il rango di A<sub>α</sub> è
   3. Il sistema associato, essendo la matrice dei termini noti dominante, non ammette soluzioni;
- se  $\alpha = \pm 2i$ , allora la prima, la terza e la quarta colonna sono dominanti, mentre la seconda è libera. Il rango di  $A_{\pm 2i}$  è 3. Il sistema associato, essendo la colonna dei termini noti dominante, non ammette soluzioni;
- se  $\alpha = 0$ , allora la prima e la seonda colonna sono dominanti, mentre la terza e la quarta sono libere. La matrice  $A_0$  ha rango 2. Il sistema associato, essendo la colonna dei temini noti libera, ammete infinite soluzioni dipendenti da un paramentro.

**Esercizio 4.** Determinare le soluzioni del sistema Ax = B, in cui

$$A = \begin{bmatrix} \alpha & 0 & 1 \\ \alpha + 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}, \qquad B = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ -5 \end{bmatrix}$$

**Esercizio 5.** Determinare al variare di  $\alpha \in \mathbb{C}$  le soluzioni del sistema lineare di matrice aumentata

$$A = \begin{bmatrix} \alpha & 2\alpha & \alpha & \alpha & 6\alpha \\ 1 & 4 & 5 & 7 & 12 \\ 2 & 3 & \alpha + 1 & -1 & 7 + 2\alpha \\ 1 + \alpha & 5 + 2\alpha & 7 + \alpha & 10 + \alpha & 15 + 6\alpha \end{bmatrix}$$

**Esercizio 6.** Determinare, alvariare di  $\alpha \in \mathbb{C}$  le soluzioni del sistema lineare nelle incognite x, y, z:

$$\begin{cases} x_2 - \alpha x_1 + (\alpha - 2)(x_3 + 1) = 0\\ (\alpha - 1)x_1 + \alpha x_3 = 2\\ x_1 + \alpha x_2 + 2\alpha^2 x_3 = 0 \end{cases}$$

**Esercizio 7.** Determinare, al variare di  $\alpha \in \mathbb{C}$  le soluzione del sistema lineare

$$\begin{cases} x_1 + 3x_2 + \alpha x_3 + 2x_4 = \alpha \\ x_1 + 6x_2 + \alpha x_3 + 3x_4 = 2\alpha + 1 \\ -x_1 - 3x_2 + (\alpha - 2)x_4 = 1 - \alpha \\ \alpha x_3 + (2 - \alpha)x_4 = 1 \end{cases}$$

Esempio 8. Determinare le inverse destre della matrice

$$A = \left[ \begin{array}{rrrr} 1 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ -2 & 3 & 1 & 0 \end{array} \right]$$

e le inverse sinistre della matrice

$$B = \left[ \begin{array}{rr} 1 & 0 \\ -1 & 1 \\ -2 & 3 \end{array} \right]$$

**Sol.** Determianiamo le inverse destre della matrice A, lasciando per esercizio il calcolo delle inverse sinistre della matrice B.

La generica candidata inversa destra di A è una matrice R del tipo

$$R = \left[ \begin{array}{ccc} a & e & i \\ d & f & l \\ c & g & m \\ d & h & n \end{array} \right]$$

e tale che  $AR = 1_{3\times3}$ . Ora

$$AR = \begin{bmatrix} a - c + 3d & b + d & -2a + 3b - c \\ e - g + 3h & f + h & -2e + 3f - g \\ i - m + 3n & l + n & -2i + 3l - m \end{bmatrix}$$

Ora AR è uguale all'identità se e solo se sono soddisfatti i seguenti sistemi di tre equazioni in quattro incognite

$$\begin{cases} a-c+3d=1 \\ b+d=0 \\ -2a+3b-c=0 \end{cases} \qquad \begin{cases} e-g+3h=0 \\ f+h=1 \\ -2e+3f-g=0 \end{cases} \qquad \begin{cases} i-m+3n=0 \\ l+n=0 \\ -2i+3l-m=1 \end{cases}$$

È semplice osservare che i tre sistemi ammettono infinite soluzioni dipendenti da un parametro

$$\left\{ \begin{array}{l} a = \frac{1}{3} - 2d \\ b = -d \\ c = -\frac{2}{3} + d \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} e = 1 - 2h \\ f = 1 - h \\ g = 1 + h \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} i = -\frac{1}{3} - 2n \\ l = -n \\ m = -\frac{1}{3} + n \end{array} \right.$$

Ouindi le inverse destre della matrice A sono le matrici della forma

$$\begin{bmatrix} -\frac{1}{3} - 2d & 1 - 2h & -\frac{1}{3} - 2n \\ -d & 1 - h & -n \\ -\frac{2}{3} + d & 1 + h & -\frac{1}{3} + n \\ d & h & n \end{bmatrix}$$

con  $d, h, n \in \mathbb{K}$ ,  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  oppure  $\mathbb{C}$ .

**Esempio 9.** Determinare per quali  $\alpha \in \mathbb{C}$  la matrice

$$A_{\alpha} = \left[ \begin{array}{ccc} 1 & -2\alpha & -3 \\ 0 & \alpha & -1 \\ 1 & 0 & \alpha \end{array} \right]$$

è invertibile. Per tali  $\alpha$  determinare l'inversa  $A_{\alpha}^{-1}$ 

**Sol.** In primo luogo determiniamo il rango di  $A_{\alpha}$  al variare di  $\alpha$  in  $\mathbb{C}$ , determinando una forma a scala di  $A_{\alpha}$ .

$$\begin{bmatrix} 1 & -2\alpha & -3 \\ 0 & \alpha & 1 \\ 0 & 0 & \alpha+5 \end{bmatrix}$$

È semplice osservare che se  $\alpha \neq 0$  e  $\alpha \neq -5$  allora la matrice  $A_{\alpha}$  ha rango massimo (pari a tre) e quindi è invertibile. Consideriamo la matrice pluriaumentata  $(A_{\alpha}|1_{3\times 3})$  e tramite operazioni elementari cerchiamo di arrivare (e lo possiamo fare perché in questi casi  $A_{\alpha}$  è invertibile) ad una matrice pluriaumentata del tipo  $(1_{3\times 3}|B_{\alpha})$  e  $B_{\alpha}$  sarà l'inversa di  $A_{\alpha}$ .

$$(A_{\alpha}|1_{3\times 3}) = \begin{bmatrix} 1 & -2\alpha & -3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & \alpha & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Sostituiamo la terza riga con la terza meno la prima ottenendo la matrice

$$\begin{bmatrix}
1 & -2\alpha & -3 & 1 & 0 & 0 \\
0 & \alpha & -1 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 2\alpha & \alpha+3 & -1 & 0 & 1
\end{bmatrix}$$

Quindi sostituiamo la terza riga con la terza meno due volte la seconda

$$\begin{bmatrix}
1 & -2\alpha & -3 & 1 & 0 & 0 \\
0 & \alpha & -1 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & \alpha + 5 & -1 & -2 & 1
\end{bmatrix}$$

Ora sostituiamo la seconda riga con  $(\alpha + 5)$  volte la seconda più la terza e la prima riga con  $(\alpha + 5)$  volte la prima meno tre volte la terza

$$\begin{bmatrix} \alpha+5 & -2\alpha & 0 & \alpha+2 & -6 & +3 \\ 0 & \alpha(\alpha+5) & 0 & -1 & \alpha+3 & 1 \\ 0 & 0 & \alpha+5 & -1 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$

Infine sostituiamo la prima riga con la prima più due volte la seconda

$$\begin{bmatrix}
\alpha+5 & 0 & 0 & \alpha & 2\alpha & 5 \\
0 & \alpha(\alpha+5) & 0 & -1 & \alpha+3 & 1 \\
0 & 0 & \alpha+5 & -1 & -2 & 1
\end{bmatrix}$$

Infine dividiamo la prima e la terza per  $(\alpha+5)$ , e la seconda per  $\alpha(\alpha+5)$ . Quindi l'inversa di  $A_{\alpha}$ , per  $\alpha\neq0,\ -5$  è

$$A_{\alpha}^{-1} = \frac{1}{\alpha + 5} \begin{bmatrix} \alpha & 2\alpha & 5\\ -\frac{1}{\alpha} & \frac{\alpha+3}{\alpha} & \frac{1}{\alpha}\\ -1 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$

Esercizio 10. Ricordiamo che una matrice  $U \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$  si dice unitaria se  $UU^H = 1_{n \times n} = U^H U$ . Dimostrare che se  $U \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$  è unitaria e hermitiana, allora  $P := \frac{1}{2}(1_{n \times n}) - U$  è tale che  $P = P^H$  e  $P^2 = P$ . Viceversa, se  $P \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$  è una matrice tale che  $P = P^H$  e  $P^2 = P$ , allora  $U = 1_{n \times n} - 2P$  è unitaria.