

第 11 次作业

Log Creative

May 23, 2020

17. 对 A 上的关系 R , 证明:

(1) R 是自反的 $\Leftrightarrow I_A \subseteq R$

证明. R 是自反的 $\Rightarrow \forall \langle x, y \rangle \in I_A \Leftrightarrow x = y \Rightarrow \langle x, y \rangle \in R \Rightarrow I_A \subseteq R$

$I_A \subseteq R \Rightarrow \forall x \in A, \langle x, x \rangle \in R \Rightarrow R$ 是自反的。

综上所述, R 是自反的 $\Leftrightarrow I_A \subseteq R$ 。 □

(2) R 是非自反的 $\Leftrightarrow I_A \cap R = \emptyset$

证明. R 是非自反的 $\Rightarrow \forall \langle x, y \rangle \in I_A \Leftrightarrow x = y \Rightarrow \langle x, y \rangle \notin R \Rightarrow I_A \cap R = \emptyset$

$I_A \cap R = \emptyset \Rightarrow \forall \langle x, x \rangle \in I_A, \langle x, x \rangle \notin R \Rightarrow R$ 是非自反的。

综上所述, R 是非自反的 $\Leftrightarrow I_A \cap R = \emptyset$ 。 □

(3) R 是传递的 $\Leftrightarrow R \circ R \subseteq R$

证明. R 是传递的 $\Rightarrow \forall \langle x, z \rangle \in R \circ R, \exists y \in A : \langle x, y \rangle \in R \wedge \langle y, z \rangle \in R \Rightarrow \langle x, z \rangle \in R \Rightarrow R \circ R \subseteq R$

$R \circ R \subseteq R \Rightarrow \forall \langle x, z \rangle \in R \circ R \subseteq R, \exists y \in A : \langle x, y \rangle \in R \wedge \langle y, z \rangle \in R \Rightarrow R$ 是传递的。 □

22. 对集合 $A = \{a, b, c, d\}$ 上的两个关系

$$R_1 = \{\langle a, a \rangle, \langle a, b \rangle, \langle b, d \rangle\}$$

$$R_2 = \{\langle a, d \rangle, \langle b, c \rangle, \langle b, d \rangle, \langle c, b \rangle\}$$

求 $R_1 \circ R_2, R_2 \circ R_1, R_1^2, R_2^2$ 。

解.

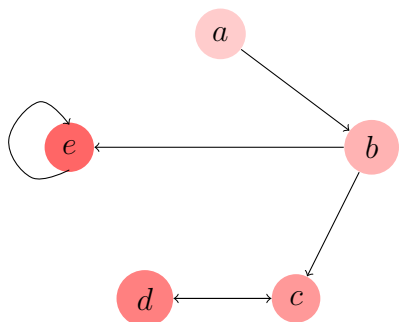
$$R_1 \circ R_2 = \{\langle c, d \rangle\}$$

$$R_2 \circ R_1 = \{\langle a, d \rangle, \langle a, c \rangle, \langle a, d \rangle\}$$

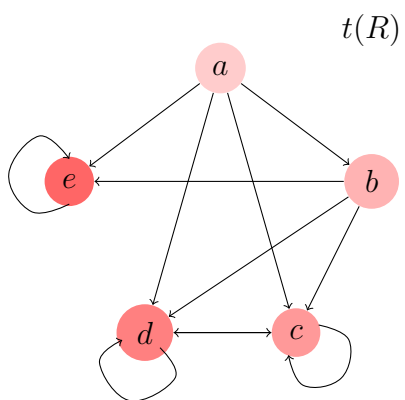
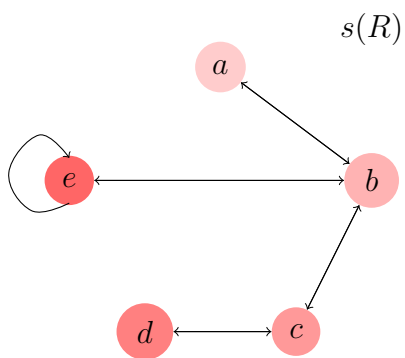
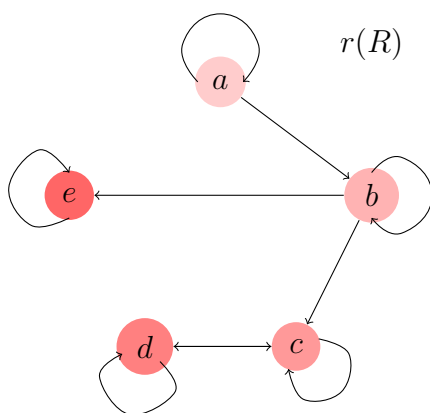
$$R_1^2 = \{\langle a, a \rangle, \langle a, d \rangle, \langle a, b \rangle\}$$

$$R_2^2 = \{\langle b, b \rangle, \langle c, c \rangle, \langle c, d \rangle\}$$

24. $A = \{a, b, c, d, e\}$ 上的关系 R 的关系如图，给出 $r(R), s(R), t(R)$ 的关系图。



解.



27. 对 $A = \{a, b, c, d\}$ 上的关系

$$R = \{\langle a, b \rangle, \langle b, a \rangle, \langle b, c \rangle, \langle c, d \rangle\}$$

(1) 分别用矩阵运算和作图法计算求 $r(R)$, $s(R)$ 和 $t(R)$ 。

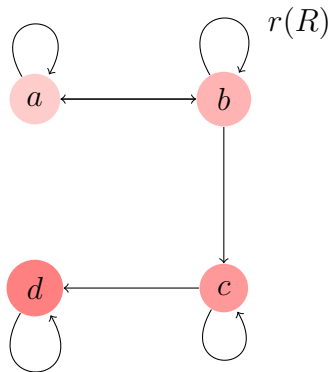
(2) 用 Warshall 算法求 $t(R)$ 。

解.

$$(1) \quad M(R) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

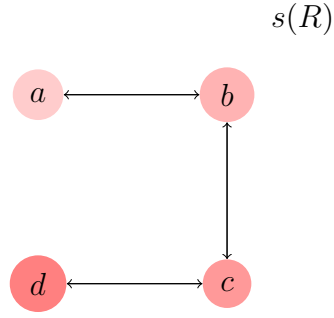
$$M(r(R)) = M(R \cup R^0) = M(R) + M(R^0) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



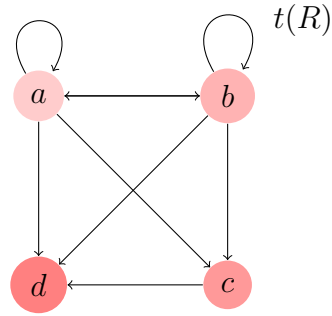
$$M(R) + M(R^{-1}) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$M(s(R)) = M(R \cup R^{-1}) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$



$$M(t(R)) = M(R \cup R^2 \cup R^3 \cup \dots) = M(R) \vee M(R^2) \vee M(R^3) \vee \dots = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \vee$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \vee \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \vee \dots = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



(2)

$$W_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$W_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$W_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$W_4 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = M(R^+) = M(t(R))$$