# TIPE Transport Optimal

ROCHER Kilian — WILLEM Logan

2020 / 2021

Qu'est ce que l'optimisation des transports ? Quelques exemples Applications réelles

# 2 Problème de tournée des véhicules

Contexte Variantes

# 3 Première résolution

L'algorithme de Clarke & Wright Résultat Insuffisance de l'algorithme

### Amélioration

Le 2-opt Résultats avec 2-opt Complexité des algorithmes Qu'est ce que l'optimisation des transports?

Définition et enjeux de l'optimisation des transports

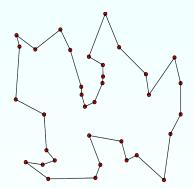
Quelques problèmes d'optimisation

Quelques exemples

. •0

# Quelques problèmes d'optimisation

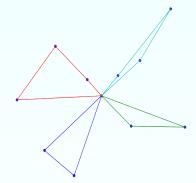
— Le voyageur de commerce



0

# Quelques problèmes d'optimisation

- Le voyageur de commerce
- Tournée des véhicules

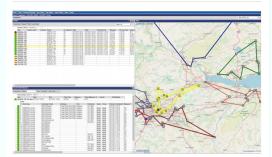


### INTERNATIONAL

### Ontex s'équipe de la solution d'optimisation du transport de **Descartes**

16.10.2018 • 11h00 | par Emilien VILLEROY



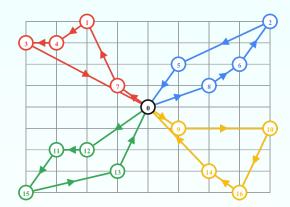


Fournisseur mondial de produits d'hygiène corporelle jetables, Ontex utilise désormais la solution Route Planner de l'éditeur Descartes pour optimiser ses tournées au Royaume-Uni.



Transport optimal

Dans ce type de problèmes, il s'agit de minimiser le coût total (en distance par exemple) de la tournée de tous les véhicules, ayant pour objectif de livrer un nombre défini de clients.



Différentes variantes du problème de tournée des véhicules

— Classique (VRP)

# Différentes variantes du problème de tournée des véhicules

- Classique (VRP)
- Contrainte de capacité (CVRP)

**Amélioration** 

Différentes variantes du problème de tournée des véhicules

- Classique (VRP)
- Contrainte de capacité (CVRP)
- Dépôts multiples (MDVRP)

# Différentes variantes du problème de tournée des véhicules

- Classique (VRP)
- Contrainte de capacité (CVRP)
- Dépôts multiples (MDVRP)
- Retours des colis (VRPPD et VRPB)

Transport optimal

### Différentes variantes du problème de tournée des véhicules

- Classique (VRP)
- Contrainte de capacité (CVRP)
- Dépôts multiples (MDVRP)
- Retours des colis (VRPPD et VRPB)

On s'est intéressé à la version classique afin de s'approprier au mieux le problème.

Transport optimal

- Un point D de coordonnées (0,0) : le dépot

Transport optimal

- Un point D de coordonnées (0,0) : le dépot
- Une famille de points  $(i_1,...,i_n) \in ([-100,100]^2)^n$  pour un certain  $n \in [2, +\infty[$  représentant les clients

- Un point D de coordonnées (0,0) : le dépot
- Une famille de points  $(i_1,...,i_n) \in ([-100,100]^2)^n$  pour un certain  $n \in [2, +\infty[$  représentant les clients
- Une fonction d qui calcule la distance entre deux points.

Transport optimal

### Données

- Un point D de coordonnées (0,0) : le dépot
- Une famille de points  $(i_1,...,i_n) \in ([-100,100]^2)^n$  pour un certain  $n \in [2, +\infty[$  représentant les clients
- Une fonction d qui calcule la distance entre deux points.

Remarque : Dans cette méthode de résolution, le nombre de véhicules n'est pas fixé. C'est l'algorithme qui décide du nombre optimal de véhicules à utiliser.

# Definition (Fonction gain)

Fonction s : calcule le gain après raccord de deux routes.

Pour deux points i et j, s calcule la différence de distance entre le chemin

$$D-i-D+D-j-D$$
 qui vaut  $2d(D,i)+2d(j,D)$  au chemin

$$D-i-j-D$$
 de distance  $d(D,i)+d(i,j)+d(j,D)$ 

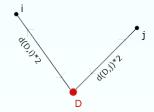
$$s(i,j) = 2d(D,i) + 2d(j,D) - [d(D,i) + d(i,j) + d(j,D)]$$
  
$$s(i,j) = d(D,i) + d(j,D) - d(i,j)$$

# Definition (Fonction gain)

Fonction s : calcule le gain après raccord de deux routes.

Pour deux points i et j, s calcule la différence de distance entre le chemin D-i-D+D-j-D qui vaut 2d(D,i)+2d(j,D) au chemin D-i-j-D de distance d(D,i)+d(i,j)+d(j,D)

$$s(i,j) = 2d(D,i) + 2d(j,D) - [d(D,i) + d(i,j) + d(j,D)]$$
  
$$s(i,j) = d(D,i) + d(j,D) - d(i,j)$$

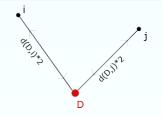


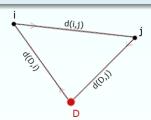
# Definition (Fonction gain)

Fonction s : calcule le gain après raccord de deux routes.

Pour deux points i et j, s calcule la différence de distance entre le chemin D-i-D+D-j-D qui vaut 2d(D,i)+2d(j,D) au chemin D-i-j-D de distance d(D,i)+d(i,j)+d(j,D)

$$s(i,j) = 2d(D,i) + 2d(j,D) - [d(D,i) + d(i,j) + d(j,D)]$$
  
$$s(i,j) = d(D,i) + d(j,D) - d(i,j)$$





# L'algorithme comporte deux étapes majeures

— Étape 1 : Calcul des bénéfices Calcul la liste des bénéfices  $s_{ii}$  pour  $i, j \in [1, n]$  et tri de cette liste

```
f savings(DEPOT=DEPOT, CLIENTS=CLIENTS):
   list_savings = []
   client_savings = []
   temp = []
   temp2 = []
   for i in range(0, len(CLIENTS)-1):
       for j in range(i+1, len(CLIENTS)):
           temp.append((round(distance)
              CLIENTS[i], DEPOT)+distance(CLIENTS[i], DEPOT)-distance(CLIENTS[i], CLIENTS[i]), 2)))
           temp2.append((i+1, j+1))
       list_savings.append(temp)
       client_savings.append(temp2)
       teno = []
       teno2 = []
   return (list savings, client savings)
def create routes(DEPOT=DEPOT, CLIENTS=CLIENTS):
   list_route = []
   for i in range(len(CLIENTS)):
       list route.append([0, i+1, 0])
   return list route
def joindre tableaux(res=savings()):
def order list(x=joindre tableaux()):
   list savings = x[0]
   client savings = x[1]
   for i in range(len(list_savings)):
       for i in range(i, len(list savings)):
           if list_savings[j] > list_savings[i]:
               (list savinos[i], list savinos[i]) = (
                   list savinos[i], list savinos[i])
               (client_savings[i], client_savings[j]) = [
                   client_savings[j], client_savings[i])
   return (list_savings, client_savings)
```

ROCHER Kilian - WILLEM Logan

# L'algorithme comporte deux étapes majeures

- Étape 1 : Calcul des bénéfices Calcul la liste des bénéfices  $s_{ij}$  pour  $i,j \in [\![1,n]\!]$  et tri de cette liste
- Etape 2 : Fusion des routes
   Fusion des routes si celles-ci peuvent l'être, dans l'ordre donné par la liste précédente

-100 -150

00

Figure – Solution satisfaisante d'un problème

0

50

100

-50

Transport optimal

Résultat

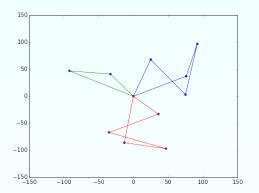


Figure – Résultat non satisfaisant pour 10 clients

0

Transport optimal

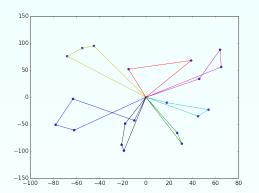
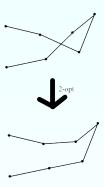


Figure - Résultat non satisfaisant pour 20 clients

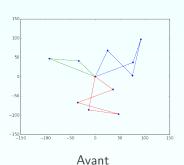


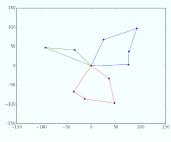
Principe du 2-opt Suppression des liaisons sécantes

```
### A CONTROL OF THE PROPOSED OF THE PROPOSED
```

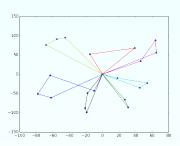
Vue générale de l'algorithme

### 10 clients

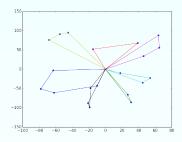




### 20 clients



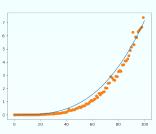
Distance: 1442km Avant



Première résolution

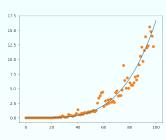
Distance: 1403km Après

Sans 2-opt



$$f(x) = x^3/14000$$

# Avec 2-opt



$$f(x) = x^4/6000000$$